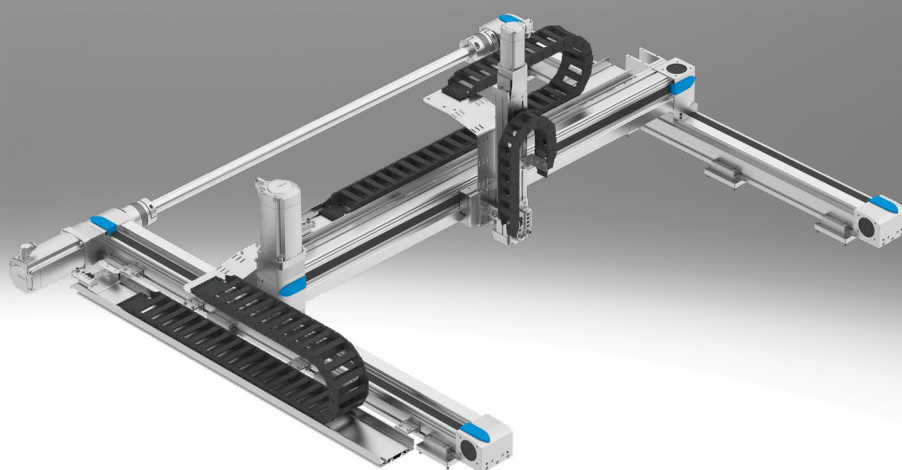


# Raumportale

**FESTO**



## Merkmale

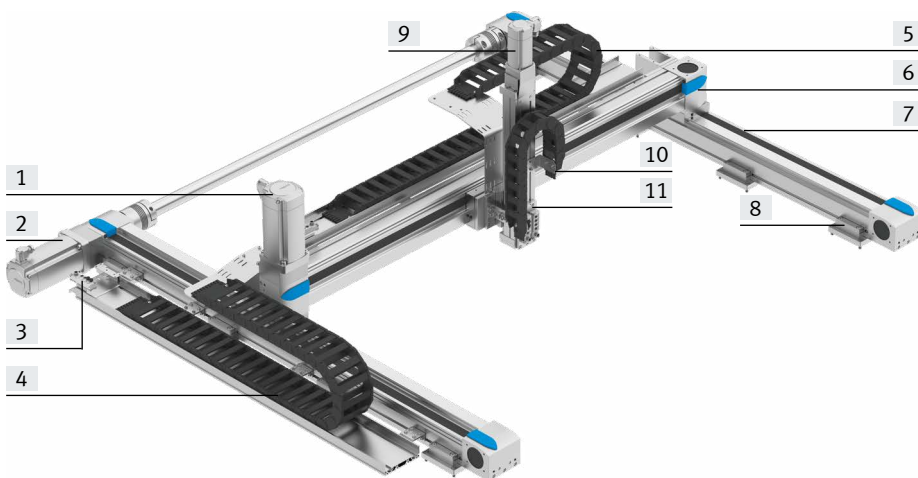
### Auf einen Blick

Das Raumportal ermöglicht eine Bewegung im 3D Raum. Je nach Anforderung wird das Portal entweder aus mehreren Achsmodulen zusammengestellt (YXCR) oder über die Flächenportale EXCM bzw. EXCH realisiert (YXMR). Alles sind bewährte Komponenten von Festo.

- Universell einsetzbar für leichte bis sehr schwere Werkstücke bzw. hohe Nutzlasten
- Besonders geeignet für sehr lange Hübe
- Hohe mechanische Steifigkeit und robuster Aufbau
- Pneumatische und elektrische Komponenten – frei kombinierbar
- Als elektrische Lösung – frei positionierbar/beliebige Zwischenpositionen

Einsatzbereich:

- Für beliebige Bewegungen im Raum 3D
- Sehr hohe Anforderungen an Präzision und/oder sehr schwere Werkstücke, bei gleichzeitig langen Hüben (YXCR)
- Kostengünstiges Handling im Kompaktformat für Kleinteilehandling und einfache Aufgaben (YXCR-B)



- [1] Servomotor des Y-Moduls
- [2] Servomotor des X-Moduls
- [3] Multipolverteiler, über den elektrische Signale, wie Endlagenabfrage, gesammelt weitertransportiert werden
- [4] Energiekette des X-Moduls
- [5] Energiekette des Y-Moduls
- [6] Y-Achse
- [7] X-Achse
- [8] Profilbefestigung/Justierbausatz
- [9] Servomotor des Z-Moduls
- [10] Energiekette des Z-Moduls
- [11] Z-Achse

### Beschreibung der Module

#### X-Modul

Aufbau:

Das X-Modul besteht konfigurationsabhängig aus zwei Antriebsachsen, die über eine Verbindungswelle miteinander gekoppelt sind (YXCR) oder einer Antriebsachse + separater Führungsachse (YXCR-B).

Angetrieben werden sie von einem Servo- oder Schrittmotor.

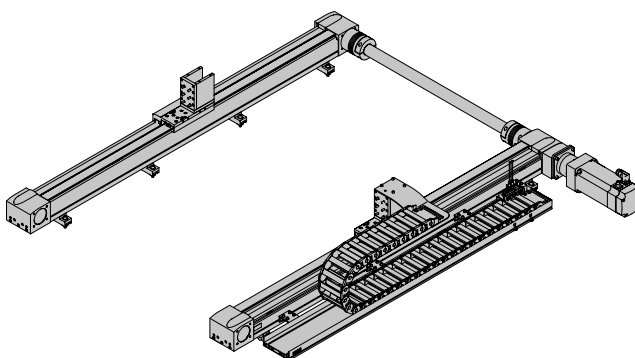
Zur Anbindung des Y-Moduls sind auf den Schlitten der X-Achsen Adapter montiert.

Die Position von Motor und Energiekette kann über den Konfigurator gewählt werden.

Motorseitig befinden sich folgende Elemente:

- Energiekette (optional)
- Multipolverteiler für Näherungsschalter (wenn Sensor Paket gewählt wurde)

Beispielhafte Darstellung:



## Merkmale

### Beschreibung der Module

#### Y-Modul

##### Aufbau:

Das Y-Modul EHYMY besteht aus einer Linearachse, die von einem Servo- oder Schrittmotor angetrieben wird.

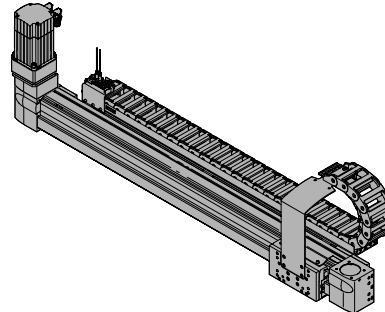
Zur Anbindung des Z-Moduls sind auf den Schlitten der Y-Achse Adapter montiert.

Die Position von Motor und Energiekette ist von der Position des Motors am X-Modul abhängig.

Motorseitig befinden sich folgende Elemente:

- Energiekette (optional)
- Multipolverteiler für Näherungsschalter (wenn Sensor Paket gewählt wurde)

##### Beispielhafte Darstellung:



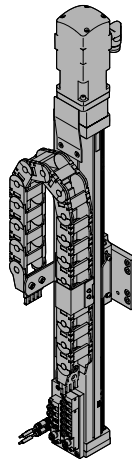
#### Z-Modul

##### Aufbau:

Das Z-Modul EHZMZ besteht aus einem elektrischen Antrieb, das DHMZ aus einem pneumatischen Antrieb. Konfigurationsabhängig wird optional, je nach Achstyp und Hub, eine Energiekette zur Kabelführung angebaut.

Das Z-Modul kann über den Konfigurator, je nach Anwendungsfall, ausgewählt werden.

##### Beispielhafte Darstellung:



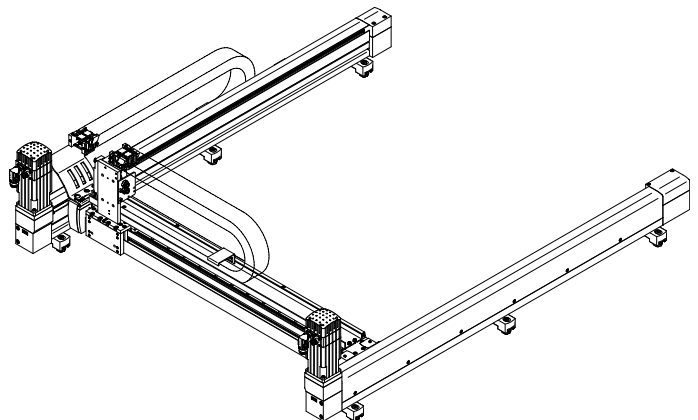
#### XY-Modul (EXCM, EXCH)

##### Aufbau:

Ein Schlitten wird über einen Zahnriemen in einem 2dimensionalen Raum bewegt (X-/Y-Achse). Das System wird über 2 feststehende Motoren angetrieben. Die Motoren sind mit dem Zahnriemen gekoppelt. Dieser wird über Umlenkrollen geführt, so dass der Schlitten, durch entsprechende Ansteuerung der Motoren, jede beliebige Position in einem Arbeitsraum anfahren kann.

Durch den Einsatz von Anbauelementen können weitere Prozesse von unabhängigen Z-Achsen übernommen werden.

##### Beispielhafte Darstellung:



## Merkmale

### Beschreibung der Module

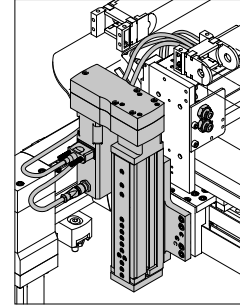
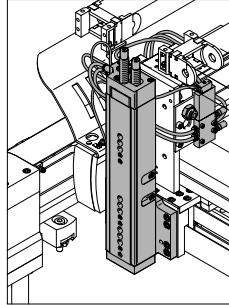
Z-Modul (EXCM, EXCH)

#### Aufbau:

Das Z-Modul besteht entweder aus einem elektrischen Antrieb (EHMZ) oder aus einem pneumatischen Antrieb (DHMZ).

Das Z-Modul kann über den Konfigurator, je nach Anwendungsfall, ausgewählt werden.

#### Beispielhafte Darstellung:



### Versandmöglichkeiten

#### Komplett montiert:

Das Raumportal wird komplett montiert. Alle Leitungen und Schläuche werden verlegt und angeschlossen. Das System wird ausgerichtet ausgeliefert, muss beim Einbau aber an die jeweilige Anbaufläche angepasst werden.

Ebenheit beachten → nachfolgende Tabelle.

#### Teilmontiert:

Das Raumportal wird teilmontiert geliefert. Dies bedeutet, dass alle drei Achsmodule (X-/Y-/Z-Achse), jeweils mit den optionalen Motoren, montiert sind. Der Zusammenbau des teilmontierten Systems muss selbst umgesetzt werden. Hierbei hilft die mitgelieferte Montageanleitung.

Optionales Zubehör (→ Seite 12) wird beigelegt.

Ebenheit beachten → nachfolgende Tabelle.

#### Systemübersicht<sup>1)</sup>

Baugröße	YXCR-1	YXCR-2	YXCR-3	YXCR-4
Max. Nutzhub	X: 1900 mm Y: 1800 mm Z: 50 mm	X: 3000 mm Y: 1820 mm Z: 1000 mm	X: 3000 mm Y: 1755 mm Z: 1200 mm	X: 3000 mm Y: 1640 mm Z: 1200 mm
Max.Nutzlast	abhängig von der gewählten Dynamik			
Erforderliche Ebenheit der Anbaufläche	≤ 0,1 mm/m			
Einbaulage	waagrecht			

Baugröße	YXCR-1-B	YXCR-2-B
Max. Nutzhub	X: 800 mm Y: 600 mm Z: 150 mm	X: 1000 mm Y: 800 mm Z: 200 mm
Max.Nutzlast	abhängig von der gewählten Dynamik	
Erforderliche Ebenheit der Anbaufläche	≤ 0,1 mm/m	
Einbaulage	waagrecht	

Baugröße	YXMR-1	YXMR-2	YXMR-3
Max. Nutzhub	X: 700 mm Y: 510 mm Z: 100 mm (elektrisch) 150 mm (pneumatisch)	X: 2000 mm Y: 1000 mm Z: 200 mm (elektrisch) 150 mm (pneumatisch)	X: 2500 mm Y: 1500 mm Z: 200 mm
Max.Nutzlast	abhängig von der gewählten Dynamik		
Erforderliche Ebenheit der Anbaufläche	≤ 0,1 mm/m		
Einbaulage	waagrecht		

1) Antriebspaket je nach gewählter Konfiguration.

## Merkmale

### Konfigurator: Handling Guide Online (HGO)

#### Auswahl eines Handling Systems

Das Projektieren von aufwändigen Handling Systemen nimmt viel Zeit in Anspruch. Mit dem Konfigurator „Handling Guide Online“ (HGO) können Sie in wenigen Schritten ein auf Ihre Applikation zugeschnittenes Handling konfigurieren.

Folgende Systeme stehen zur Auswahl:

- 2D Linienportal
- 2D Flächenportal
- 2D Auslegersystem
- 3D Raumportal
- 3D Auslegersystem

#### Vorteile:

- Automatische Auswahl aller relevanten Komponenten
- Automatische Auslegung und Berechnung der Auslastung
- Automatische Angebotserstellung
- CAD Modell sofort verfügbar
- Konfigurationsrichtige Parameter für Antriebsregler sofort verfügbar
- Vollständiges Eplan-Projekt, entsprechend der individuellen Konfiguration, bestellbar
- Vollautomatische Abwicklung
- Komplett oder teilmontierte Systeme über Online Shop bestellbar
- Viele Optionen möglich

<input type="radio"/> 2D linear gantry		Movements in 2D in the vertical working space: Linear gantries as complete systems. Electric and pneumatic axes can be combined <input type="checkbox"/> Animation
<input type="radio"/> 2D gantry		Movements in 2D in the horizontal working space: Planar surface gantries as complete systems. Combining electric axes. Easy to connect to your own Z unit. <input type="checkbox"/> Animation
<input type="radio"/> 2D cantilever system		Movements in 2D in the horizontal working space: Cantilever system as complete system. Combining electric axes.
<input type="radio"/> 3D gantry		Movements in 3D: Three-dimensional gantries as complete systems. Electric and pneumatic axes can be combined <input type="checkbox"/> Animation
<input type="radio"/> 3D cantilever system		Movements in 3D: Cantilever system as complete system. Electric and pneumatic axes can be combined

#### Eingabe ihrer Applikationsdaten

- Nutzlast
- Antriebsart der Achse
- Abstand des Masseschwerpunkts
- Arbeitshub
- Referenzzyklus

#### Axis definition and payload

Axis definition

Drive system of the axis

X Electric: several positions  
Y Electric: several positions  
Z

Required working stroke

X   
Y   
Z

Working stroke in Z direction

Take the stroke reserve into account in your specification

Payload

Sum of the weight of the front unit and the workpiece:

Distance from the centre of the load

X   
Y   
Z

Add to Cart

2D/3D CAD

Documentation

Technical data

Commissioning file

Send request

Handling solution:  
 Standard system

Selected: system # 0

Definition of payload  
(1) Your front unit  
(2) Centre of gravity  
(3) Your workpiece

## Merkmale

### Konfigurator: Handling Guide Online (HGO)

#### Berechnungsergebnis

Sie erhalten auf Basis Ihrer eingegebenen Applikationsdaten eine Auswahl an berechneten Systemen.

Sofort für Sie verfügbar:

- CAD-Modell
- Datenblatt des gewählten Systems
- Preisauskunft

#### Result of calculation

Select the appropriate system and continue with the configuration:

Selection Filter

No.	System series	System workload i	Repetition accuracy (+/-)	Your price
<input checked="" type="checkbox"/>	1 YXCR-1	91 %	0.11 mm	
<input type="checkbox"/>	3 YXCR-2	46 %	0.11 mm	
<input type="checkbox"/>	5 YXCR-2	52 %	0.11 mm	
<input type="checkbox"/>	7 YXCR-2	32 %	0.11 mm	
<input type="checkbox"/>	26 YXMR-2	48 %	0.1 mm	

Requires additional motion controller for interpolation ( e.g. CPX-E-CEC-M1- ... )

#### 3D gantry YXCR-1: #1

Drive module	X module: toothed belt axis EGC-50	Y module: toothed belt axis EGC-50	Z module: Electric mini slide EGSL-35
Kinematics type	Serial kinematics	Serial kinematics	Serial kinematics
Stroke	200 mm	200 mm	50 mm
Repetition accuracy (+/-)	0.08 mm	0.08 mm	0.02 mm
Gear unit	5:1	5:1	Without
Type of motor	Servo motor EMME-AS	Servo motor EMME-AS	Servo motor EMME-AS
Motor position	Right	Right	Top

Data protection

Back

Continue

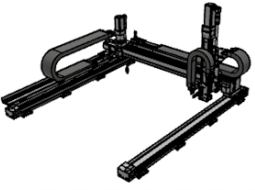
#### System im Überblick

Sie erhalten einen Überblick über das gesamte System. Außerdem bestehen folgende Möglichkeiten:

- Preis anfragen
- Anfrage senden
- In Warenkorb legen

#### Your handling solution

Your selected system overview:



©2022 powered by CADENAS

Update CAD Preview

Your system ID:  
**C2534118**

Your next step:

[Show price](#)

[Send request](#)

[Add to Cart](#)

## Merkmale

### Standardkomponenten innerhalb des Handling

Das Handling besteht aus vielen bewährten Standardkomponenten von Festo. Je nach Konfiguration werden verschiedene Komponenten eingesetzt. Im Konfigurator HGO, auf der Seite „Berechnungsergebnis“, werden ihnen die verbauten Einzelachsen angezeigt.

### Antriebe/Achsen

#### X-Achse

#### Zahnriemenachse EGC-TB-KF



- Elektrisch
- Steifes, geschlossenes Profil
- Kugelumlauführung für hohe Lasten und Momente
- Hohe Dynamik und minimierte Schwingungen

#### Spindelachse ELGC-BS



- Elektrisch
- Optimales Verhältnis von Einbauraum zu Arbeitsraum
- Geschützt gegen äußere Einflüsse durch innenliegende Führung
- Verschiedene Spindelsteigungen

#### Führungssachse ELFC



- Antriebslose Linearführungseinheit mit Führung und frei beweglichem Schlitten
- Die Führungssachse ist zur Abstützung von Kräften und Momenten in Mehrachs Anwendungen vorgesehen

#### Y-Achse

#### Zahnriemenachse EGC-TB-KF



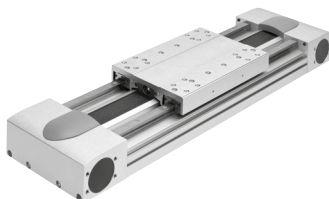
- Elektrisch
- Steifes, geschlossenes Profil
- Kugelumlauführung für hohe Lasten und Momente
- Hohe Dynamik und minimierte Schwingungen

#### Spindelachse ELGC-BS



- Elektrisch
- Optimales Verhältnis von Einbauraum zu Arbeitsraum
- Geschützt gegen äußere Einflüsse durch innenliegende Führung
- Verschiedene Spindelsteigungen

#### Zahnriemenachse EGC-HD-TB



- Elektrisch
- Flachbauende Antriebseinheit mit steifem, geschlossenem Profil
- Duo-Schienenführung
- Für höchste Lasten und Momente, hohe Vorschubkräfte und Geschwindigkeiten und hohe Lebensdauer

## Merkmale

### Standardkomponenten innerhalb des Handling

Das Handling besteht aus vielen bewährten Standardkomponenten von Festo. Je nach Konfiguration werden verschiedene Komponenten eingesetzt. Im Konfigurator HGO, auf der Seite „Berechnungsergebnis“, werden ihnen die verbauten Einzelachsen angezeigt.

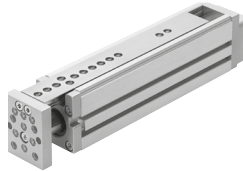
#### Z-Achse

##### Mini-Schlitten EGSC



- Elektrisch
- Kompakte Bauform
- Hohe Belastbarkeit
- Präzise Führung und Kugelgewindetrieb
- Einfache Einstellung der Endlagen

##### Mini-Schlitten EGSL



- Elektrisch
- Kompakte Bauform
- Hohe Belastbarkeit
- Hohe Dynamik
- Einfache Einstellung der Endlagen

##### Mini-Schlitten DGST



- Pneumatisch
- Präzise und belastbare Wälzgerätführung
- Schlitten und Jochplatte aus einem Bauteil
- Hohe Dynamik

##### Mini-Schlitten DGSL



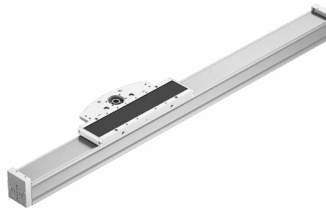
- Pneumatisch
- Flachbauend
- Hohe Belastbarkeit
- Hohe Dynamik
- Einfache Einstellung der Endlagen

##### Spindelachse EGC-BS-KF



- Elektrisch
- Steifes, geschlossenes Profil
- Kugelumlaufführung für hohe Lasten und Momente
- Hohe Dynamik und minimierte Schwingungen
- Verschiedene Spindelsteigungen

##### Auslegerachse ELCC



- Feststehender Antriebskopf
- Zahnriemenantrieb mit Kugelumlaufführung
- Hohe Steifigkeit durch innovatives Konstruktionsprinzip
- Sehr geringe bewegte Masse

## Merkmale

Mögliche Achskombinationen <sup>1)</sup>			
Baugröße	X-Modul	Y-Modul	Z-Modul
YXCR-1	<ul style="list-style-type: none"> <li>Zahnriemenachse EGC-50-TB-KF</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Zahnriemenachse EGC-50-TB-KF</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Mini-Schlitten pneumatisch: DGSL-6 elektrisch: EGSL-35</li> </ul>
YXCR-1-B	<ul style="list-style-type: none"> <li>Spindelachse ELGC-60-BS</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Spindelachse ELGC-45-BS</li> <li>Spindelachse ELGC-60-BS</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Mini-Schlitten pneumatisch: DGST-8/12/16 elektrisch: EGSC-32/45</li> </ul>
YXCR-2	<ul style="list-style-type: none"> <li>Zahnriemenachse EGC-80-TB-KF</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Zahnriemenachse EGC-80-TB-KF</li> <li>Zahnriemenachse mit Schwerlastführung EGC-HD-125-TB</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Mini-Schlitten pneumatisch: DGSL-12/16 elektrisch: EGSL-45/55</li> <li>Auslegerachse ELCC-60</li> <li>Spindelachse EGC-70-BS-KF</li> </ul>
YXCR-2-B	<ul style="list-style-type: none"> <li>Spindelachse ELGC-80-BS</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Spindelachse ELGC-60-BS</li> <li>Spindelachse ELGC-80-BS</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Mini-Schlitten pneumatisch: DGST-12/16/20 elektrisch: EGSC-45/60</li> </ul>
YXCR-3	<ul style="list-style-type: none"> <li>Zahnriemenachse EGC-120-TB-KF</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Zahnriemenachse EGC-120-TB-KF</li> <li>Zahnriemenachse mit Schwerlastführung EGC-HD-160-TB</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Mini-Schlitten pneumatisch: DGSL-20/25 elektrisch: EGSL-75</li> <li>Auslegerachse ELCC-70</li> <li>Spindelachse EGC-80-BS-KF</li> </ul>
YXCR-4	<ul style="list-style-type: none"> <li>Zahnriemenachse EGC-185-TB-KF</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Zahnriemenachse EGC-185-TB-KF</li> <li>Zahnriemenachse mit Schwerlastführung EGC-HD-220-TB</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Auslegerachse ELCC-90</li> <li>Spindelachse EGC-120-BS-KF</li> </ul>
YXMR-1	<ul style="list-style-type: none"> <li>Flächenportal EXCM-30</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Flächenportal EXCM-30</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Mini-Schlitten pneumatisch: DGSL-8/10/12 elektrisch: EGSC-25/32</li> </ul>
YXMR-2	<ul style="list-style-type: none"> <li>Flächenportal EXCM-40, EXCH-40</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Flächenportal EXCM-40, EXCH-40</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Mini-Schlitten pneumatisch: DGSL-16 elektrisch: EGSL-45</li> </ul>
YXMR-3	<ul style="list-style-type: none"> <li>Flächenportal EXCH-60</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Flächenportal EXCH-60</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Mini-Schlitten pneumatisch: DGSL-20 elektrisch: EGSL-55</li> </ul>

1) Antriebspaket je nach gewählter Konfiguration.

## Merkmale

### Standardkomponenten innerhalb des Handling

Das Handling besteht aus vielen bewährten Standardkomponenten von Festo. Je nach Konfiguration werden verschiedene Komponenten eingesetzt. Im Konfigurator HGO, auf der Seite „Systemkonfiguration“, können Sie Umfang und Ausprägung des Antriebspakets beeinflussen.

### Motoren und Controller

#### Servomotoren EMMT-AS



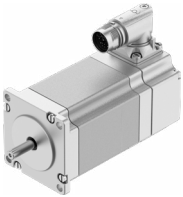
- Dynamisch, bürstenloser, permanenterregter Servomotor
- Digitales Absolutmesssystem Singleturn oder Multiturn
- Einfache Anschlusstechnik (OCP: One cable plug) – Hybridleitung: Motor- und Anschlussleitung für Versorgung und Encoder in einem
- Stecker ist um 310° drehbar
- Optional mit Bremse

#### Servomotoren EMMB-AS



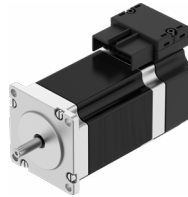
- Dynamisch, bürstenloser, permanenterregter Servomotor
- Digitales Absolutmesssystem Singleturn oder Multiturn
- Optimierte Anschlusstechnik
- Optional mit Bremse

#### Schrittmotoren EMMT-ST



- 2-Phasen-Hybridtechnologie
- Digitales Absolutmesssystem Singleturn oder Multiturn
- Einfache Anschlusstechnik (OCP: One cable plug) – Hybridleitung: Motor- und Anschlussleitung für Versorgung und Encoder in einem
- Stecker ist um 310° drehbar
- Optional mit Bremse

#### Schrittmotoren EMMB-ST



- 2-Phasen-Hybridtechnologie
- Digitales Absolutmesssystem Singleturn oder Multiturn
- Einfache Anschlusstechnik (OCP: One cable plug) – Hybridleitung: Motor- und Anschlussleitung für Versorgung und Encoder in einem
- Ausrichtung nach vorne oder hinten möglich
- Optional mit Bremse

#### Getriebe EMGA



- Spielarme Planetengetriebe
- Getriebeübersetzung  $i = 3$  und  $5$
- Lebensdauerfettsschmierung

## Merkmale

### Standardkomponenten innerhalb des Handling

Das Handling besteht aus vielen bewährten Standardkomponenten von Festo. Je nach Konfiguration werden verschiedene Komponenten eingesetzt. Im Konfigurator HGO, auf der Seite „Systemkonfiguration“, können Sie Umfang und Ausprägung des Antriebspakets beeinflussen.

#### Servoantriebsregler CMMT-AS, für Servomotor



- Universell einsetzbarer Servoantriebsregler
- für Synchron-Servomotoren
- Integrierte EMV-Filter
- Integrierter Bremschopper
- Integrierter Bremswiderstand
- Positionsregler
- Geschwindigkeitsregler
- Kraftregler
- Vielzahl von Steuerfunktionen

#### Wählbar:

- Sicherheitsfunktion: Sicher abgeschaltetes Moment (STO)/Kategorie 4, Performance Level e
- Sicherer Stopp 1 (SS1)
- Sichere Bremsenansteuerung (SBC) bis SIL3/Kat. 3, Performance Level e

- Busprotokolle
  - EtherCAT
  - PROFINET RT/IRT
  - EtherNet/IP
  - Modbus TCP

#### Servoantriebsregler CMMT-ST, für Schrittmotor



- Servoantriebsregler zum Betrieb von Schrittmotoren und bürstenlosen Gleichstrommotoren
- Punkt-zu-Punkt- und interpolierende Bewegungen sowie präzises Positionieren möglich
- Primärspannung von 24 ... 48 V DC
- Positionsregler
- Geschwindigkeitsregler
- Kraftregler
- Vielzahl von Steuerfunktionen

#### Wählbar:

- Sicherheitsfunktion: Sicher abgeschaltetes Moment (STO)/Kategorie 3, Performance Level e
- Sicherer Stopp 1 mit Zeitsteuerung (SS1-t)

- Busprotokolle
  - EtherCAT
  - PROFINET RT/IRT
  - EtherNet/IP
  - Modbus TCP

## Bestellangaben – Zubehör

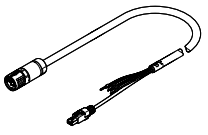
**Modul-/Motor-Kombinationen**

Für den Betrieb des Raumportals werden die vorgesehenen Motoren von Festo empfohlen. Diese sind optimal auf die Mechanik abgestimmt. Bei Verwendung von Fremdmotoren müssen die technischen Grenzwerte unbedingt beachtet werden.

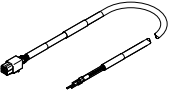
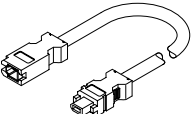
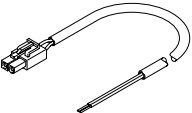
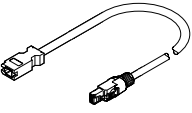
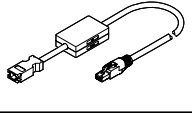
Modul	Motor		Schrittmotor	
	Servomotor			
<b>X-Modul</b>				
EHM-EGC-50-TB-KF	–	–	EMMT-ST-42-L-...	EMMB-ST-42-L-...
EHM-EGC-80-TB-KF	EMMT-AS-60-L-LS-...	–	EMMT-ST-57-L-...	EMMB-ST-57-L-...
	EMMT-AS-100-M-HS-...			
EHM-EGC-120-TB-KF	EMMT-AS-80-L-LS-...	–	–	–
	EMMT-AS-80-L-HS-...			
EHM-EGC-185-TB-KF	EMMT-AS-100-L-HS-...	–	–	–
	EMMT-AS-100-H-HS-...	–	–	–
	EMMT-AS-150-M-HS-R2...	–	–	–
EHM-ELGC-60-BS	–	EMMB-AS-80-07	EMMT-ST-57-L-...	EMMB-ST-57-L-...
EHM-ELGC-80-BS	–	EMMB-AS-80-07	EMMT-ST-87-M-...	EMMB-ST-87-M-...
<b>Y-Modul</b>				
EHM-...-EGC-50-TB-KF	–	–	EMMT-ST-57-L-...	EMMB-ST-57-L-...
EHM-...-EGC-80-TB-KF	EMMT-AS-60-S-LS-...	–	EMMT-ST-57-M-...	EMMB-ST-57-M-...
EHM-...-EGC-120-TB-KF	EMMT-AS-80-L-LS-...	–	–	–
	EMMT-AS-80-L-HS-...			
EHM-...-EGC-125-TB-HD	EMMT-AS-60-L-LS-...	–	EMMT-ST-57-M-...	EMMB-ST-57-M-...
EHM-...-EGC-160-TB-HD	EMMT-AS-80-M-LS-...	–	–	–
	EMMT-AS-80-L-HS-...			
EHM-...-EGC-185-TB-KF	EMMT-AS-100-L-HS-...	–	–	–
EHM-...-EGC-220-TB-HD	EMMT-AS-100-L-HS-...	–	–	–
EHM-RP-ELGC-45-BS	–	EMMB-AS-40-01	EMMT-ST-42-L-...	EMMB-ST-42-L-...
EHM-RP-ELGC-60-BS	–	EMMB-AS-60-04	EMMT-ST-57-L-...	EMMB-ST-57-L-...
EHM-RP-ELGC-80-BS	–	EMMB-AS-60-04	EMMT-ST-87-M-...	EMMB-ST-87-M-...
<b>Z-Modul</b>				
EHM-ELCC-60-TB-KF	EMMT-AS-60-M-LS-...	–	–	–
	EMMT-AS-80-L-LS-...	–	–	–
	EMMT-AS-100-S-HS-...	–	–	–
EHM-ELCC-70-TB-KF	EMMT-AS-80-M-LS-...	–	–	–
	EMMT-AS-80-L-HS-...	–	–	–
EHM-ELCC-90-TB-KF	EMMT-AS-80-L-HS-...	–	–	–
	EMMT-AS-100-L-HS-...	–	–	–
	EMMT-AS-100-H-HS-...	–	–	–
EHM-EGC-70-BS-KF	EMMT-AS-60-S-LS-...	–	EMMT-ST-57-M-...	EMMB-ST-57-M-...
EHM-EGC-80-BS-KF	EMMT-AS-60-M-LS-...	–	EMMT-ST-57-M-...	EMMB-ST-57-M-...
EHM-EGC-120-BS-KF	EMMT-AS-80-S-LS-...	–	–	–
	EMMT-AS-80-M-LS-...			
	EMMT-AS-80-S-HS-...			
	EMMT-AS-80-L-HS-...			
EHM-EGSL-35-BS-KF	–	–	EMMT-ST-42-S-...	EMMB-ST-42-S-...
EHM-EGSL-45-BS-KF	EMMT-AS-60-S-LS-...	–	EMMT-ST-57-M-...	EMMB-ST-57-M-...
EHM-EGSL-55-BS-KF	EMMT-AS-60-S-LS-...	–	EMMT-ST-57-M-...	EMMB-ST-57-M-...
EHM-EGSL-75-BS-KF	EMMT-AS-80-S-LS-...	–	EMMT-ST-87-S-...	EMMB-ST-87-S-...
EHM-EGSC-32	–	EMMB-AS-40-01	EMMT-ST-42-L-...	EMMB-ST-42-L-...
EHM-EGSC-45	–	EMMB-AS-40-01	EMMT-ST-42-L-...	EMMB-ST-42-L-...
EHM-EGSC-60	–	EMMB-AS-60-02	EMMT-ST-57-L-...	EMMB-ST-57-L-...

## Bestellangaben – Zubehör

Modul	Motor Servomotor	Schrittmotor
<b>XY-Modul (EXCM, EXCH)</b>		
EXCM-30	–	EMMT-ST-42-L-...
EXCM-40	–	EMMT-ST-87-S-...
EXCH-40	EMMT-AS-80-M-LS-...	–
	EMMT-AS-80-L-HS-...	–
EXCH-60	EMMT-AS-100-M-HS-...	–
	EMMT-AS-150-M-HV-R3...	–
<b>Z-Modul (EXCM, EXCH)</b>		
EHMZ-EGSC-BS-KF-32-...-V1	–	EMMT-ST-42-L-...
EHMZ-EGSL-45-BS-KF-...-V1	EMMT-AS-60-S-LS-...	–
EHMZ-EGSL-55-BS-KF-...-V1	EMMT-AS-60-S-LS-...	–

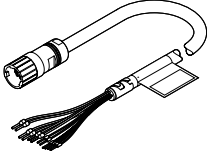
<b>Bestellangaben</b>				
Benennung	Beschreibung	Kabellänge [m]	Teile-Nr.	Typ
<b>Für Servomotor EMMT-AS</b>				
<b>Motorleitung</b>				
	• Für EMMT-AS-60/80-...-R2... mit CMMT-AS	2,5	5251374	NEBM-M23G15-EH-2.5-Q7N-R3LEG14
		5	5251375	NEBM-M23G15-EH-5-Q7N-R3LEG14
		7,5	5251376	NEBM-M23G15-EH-7.5-Q7N-R3LEG14
		10	5251377	NEBM-M23G15-EH-10-Q7N-R3LEG14
		15	5251378	NEBM-M23G15-EH-15-Q7N-R3LEG14
		20	5251379	NEBM-M23G15-EH-20-Q7N-R3LEG14
	• Für EMMT-AS-100-...-R2... mit CMMT-AS • Für EMMT-AS-150-...-R2... mit CMMT-AS	2,5	5251381	NEBM-M23G15-EH-2.5-Q9N-R3LEG14
		5	5251382	NEBM-M23G15-EH-5-Q9N-R3LEG14
		7,5	5251383	NEBM-M23G15-EH-7.5-Q9N-R3LEG14
		10	5251384	NEBM-M23G15-EH-10-Q9N-R3LEG14
		15	5251385	NEBM-M23G15-EH-15-Q9N-R3LEG14
	• Für EMMT-AS-150-...-R3... mit CMMT-AS	2,5	5251395	NEBM-M40G15-EH-2.5-Q11N-R3LEG14
		5	5251396	NEBM-M40G15-EH-5-Q11N-R3LEG14
		7,5	5251397	NEBM-M40G15-EH-7.5-Q11N-R3LEG14
		10	5251398	NEBM-M40G15-EH-10-Q11N-R3LEG14
15		5251399	NEBM-M40G15-EH-15-Q11N-R3LEG14	
	20	5251400	NEBM-M40G15-EH-20-Q11N-R3LEG14	

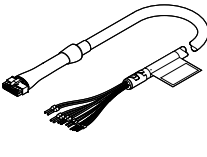
## Bestellangaben – Zubehör

Bestellangaben		Kabellänge	Teile-Nr.	Typ
Benennung	Beschreibung	[m]		
<b>Für Servomotor EMMB-AS</b>				
<b>Motorleitung</b>				
	• Für EMMB-AS-40/60/80 mit CMMT-AS	2,5	5219197	NEBM-H6G4-E-2.5-Q13N-LE4
		5	5219198	NEBM-H6G4-E-5-Q13N-LE4
		7,5	5219199	NEBM-H6G4-E-7.5-Q13N-LE4
		10	5219200	NEBM-H6G4-E-10-Q13N-LE4
		15	8097203	NEBM-H6G4-E-15-Q13N-LE4
		20	8097204	NEBM-H6G4-E-20-Q13N-LE4
<b>Encoderleitung</b>				
	• Für EMMB-AS-40/60/80 mit CMMT-AS	2,5	5219213	NEBM-REG6-E-2.5-Q14N-REG6
		5	5219214	NEBM-REG6-E-5-Q14N-REG6
		7,5	5219215	NEBM-REG6-E-7.5-Q14N-REG6
		10	5219216	NEBM-REG6-E-10-Q14N-REG6
		15	8097200	NEBM-REG6-E-15-Q14N-REG6
		20	8097201	NEBM-REG6-E-20-Q14N-REG6
<b>Verbindungsleitung für Bremse</b>				
	• Für EMMB-AS-40/60/80 mit CMMT-AS	2,5	5219205	NEBM-H7G2-E-2.5-Q14N-LE2
		5	5219206	NEBM-H7G2-E-5-Q14N-LE2
		7,5	5219207	NEBM-H7G2-E-7.5-Q14N-LE2
		10	5219208	NEBM-H7G2-E-10-Q14N-LE2
		15	8097206	NEBM-H7G2-E-15-Q14N-LE2
		20	8097207	NEBM-H7G2-E-20-Q14N-LE2
<b>Adapter für Encoderleitung (zwingend notwendig)</b>				
	• Für EMMB-AS-40/60/80 mit CMMT-AS	<b>für Singleturn mit CMMT-AS</b>		
		0,5	8097197	NEFM-REG6-K-0.5-R3G8
	• Für EMMB-AS-40/60/80 mit CMMT-AS	<b>für Multiturn mit CMMT-AS<sup>1)</sup></b>		
		0,5	8097195	NEFM-REG6-K-0.5-B-R3G8
		<b>für Multiturn mit CMMB-AS<sup>1)</sup></b>		
		0,5	8097196	NEFM-REG6-K-0.5-B-REG6

1) Die erforderliche Batterie ist nicht im Lieferumfang enthalten

## Bestellangaben – Zubehör

Benennung	Beschreibung	Kabellänge [m]	Teile-Nr.	Typ
<b>Für Schrittmotor EMMT-ST</b>				
<b>Motorleitung</b>				
	• Für EMMT-ST-42-... mit CMMT-ST	2,5	8181670	NEBM-M17G12-EH-2.5-Q6N-LE12
		5	8181668	NEBM-M17G12-EH-5-Q6N-LE12
		7	8190096	NEBM-M17G12-EH-7.5-Q6N-LE12
		10	8195457	NEBM-M17G12-EH-10-Q6N-LE12
		15	8214679	NEBM-M17G12-EH-15-Q7N-LE12
		20	8214680	NEBM-M17G12-EH-20-Q7N-LE12
	• Für EMMT-ST-57-... mit CMMT-ST	2,5	8181670	NEBM-M17G12-EH-2.5-Q6N-LE12
		5	8181668	NEBM-M17G12-EH-5-Q6N-LE12
		7	8195460	NEBM-M17G12-EH-7.5-Q7N-LE12
		10	8195461	NEBM-M17G12-EH-10-Q7N-LE12
		15	8214683	NEBM-M17G12-EH-15-Q9N-LE12
		20	8214684	NEBM-M17G12-EH-20-Q9N-LE12
	• Für EMMT-ST-87-... mit CMMT-ST	2,5	8195458	NEBM-M17G12-EH-2.5-Q7N-LE12
		5	8195459	NEBM-M17G12-EH-5-Q7N-LE12
		7	8214681	NEBM-M17G12-EH-7.5-Q9N-LE12
10		8214682	NEBM-M17G12-EH-10-Q9N-LE12	
15		8214683	NEBM-M17G12-EH-15-Q9N-LE12	
20		8214684	NEBM-M17G12-EH-20-Q9N-LE12	

Benennung	Beschreibung	Kabellänge [m]	Teile-Nr.	Typ
<b>Für Schrittmotor EMMB-ST</b>				
<b>Motorleitung</b>				
	• Für EMMB-ST-42-... mit CMMT-ST	2,5	8181675	NEBM-L5G14-EH-2.5-Q6N-LE12
		5	8181664	NEBM-L5G14-EH-5-Q6N-LE12
		7	8181676	NEBM-L5G14-EH-7.5-Q6N-LE12
		10	8181672	NEBM-L5G14-EH-10-Q6N-LE12
		15	8214685	NEBM-L5G14-EH-15-Q6N-LE12
		20	8214686	NEBM-L5G14-EH-20-Q6N-LE12
	• Für EMMB-ST-57-... mit CMMT-ST	2,5	8181677	NEBM-L10G14-EH-2.5-Q6N-LE12
		5	8181667	NEBM-L10G14-EH-5-Q6N-LE12
		7	8181674	NEBM-L10G14-EH-7.5-Q7N-LE12
		10	8181673	NEBM-L10G14-EH-10-Q7N-LE12
		15	8214689	NEBM-L10G14-EH-15-Q9N-LE12
		20	8214690	NEBM-L10G14-EH-20-Q9N-LE12
	• Für EMMB-ST-87-... mit CMMT-ST	2,5	8181666	NEBM-L10G14-EH-2.5-Q7N-LE12
		5	8181671	NEBM-L10G14-EH-5-Q7N-LE12
		7	8214687	NEBM-L10G14-EH-7.5-Q9N-LE12
		10	8214688	NEBM-L10G14-EH-10-Q9N-LE12
		15	8214689	NEBM-L10G14-EH-15-Q9N-LE12
		20	8214690	NEBM-L10G14-EH-20-Q9N-LE12

## Mögliche Leitungs- und Schlauchlängen

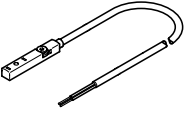

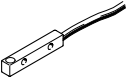
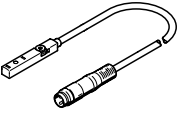
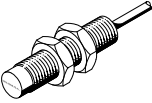
- Leitungen und Schläuche sind so ausgewählt, dass mindestens die bei der Bestellung angegebene Anschlusslänge, ab Energiekettenausgang, zur Verfügung steht.
- Leitungen und Schläuche stehen nur in festen Längen, entsprechend der nachfolgenden Tabelle, zur Verfügung. Dies kann dazu führen, dass die Leitungsstecker der verschiedenen Leitungen nicht am selben Punkt enden.

Länge	1 m	2 m	5 m	7 m	10 m
Motorleitung	–	■	■	■	■
Encoderleitung	–	■	■	■	■
Anschlussleitung Multipol	–	■	■	■	■
Schläuche (nur bei DHMZ)	■	■	■	–	–

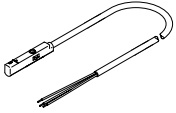
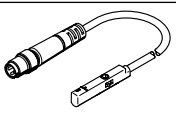
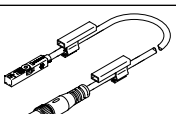
## Bestellangaben – Zubehör

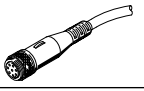
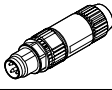
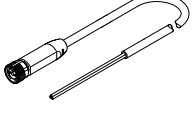
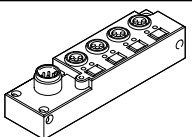

## Standardkomponenten innerhalb des Handling

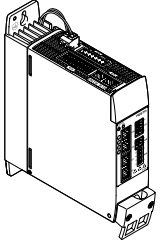
Das Handling besteht aus vielen bewährten Standardkomponenten von Festo. Je nach Konfiguration werden verschiedene Komponenten eingesetzt. Im Konfigurator HGO, auf der Seite „Systemkonfiguration“, können Sie Umfang und Ausprägung des Zubehörs beeinflussen.

Benennung	Beschreibung	Kabellänge [m]	Teile-Nr.	Typ	
<b>Näherungsschalter (induktiv) zur Abfrage der Schlittenposition an der X-/Y-/Z-Achse</b>					
	<b>Kabel mit offenem Ende</b> <ul style="list-style-type: none"> <li>Für Zahnriemenachse EGC-TB, EGC-HD-TB</li> <li>Für Spindelachse EGC-BS</li> <li>Für Spindelachse ELGC-BS</li> <li>Für Mini-Schlitten EGSL</li> <li>Für Mini-Schlitten EGSC</li> <li>Für Gleichspannung</li> </ul> Bei Auswahl von „Festo Sensor Paket“ enthalten: <ul style="list-style-type: none"> <li>Bei EGC, ELGC: 2 Stück</li> <li>Bei EGSL, EGSC: 1 Stück</li> </ul>	PNP, Öffner	7,5	551391	SIES-8M-PO-24V-K-7,5-OE
		PNP, Schließer	7,5	551386	SIES-8M-PS-24V-K-7,5-OE
		NPN, Öffner	7,5	551401	SIES-8M-NO-24V-K-7,5-OE
		NPN, Schließer	7,5	551396	SIES-8M-NS-24V-K-7,5-OE
<b>Näherungsschalter zur Abfrage der Schlittenposition an der X-Achse</b>					
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Für EXCM-40, EXCH-40, EXCH-60</li> </ul>	PNP, Schließer	–	150491	SIES-V3B-PS-S-L
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Für EXCM-40, EXCH-40, EXCH-60</li> </ul> Bei Auswahl von „Festo Sensor Paket“ enthalten: <ul style="list-style-type: none"> <li>1 Stück</li> </ul>	PNP, Öffner	–	174552	SIES-Q8B-PO-K-L
<b>Näherungsschalter (induktiv) zur Abfrage der Schlittenposition an der Y-Achse</b>					
	<b>Kabel mit Stecker</b> <ul style="list-style-type: none"> <li>Für EXCM-40, EXCH-40, EXCH-60</li> <li>Für Gleichspannung</li> </ul> Bei Auswahl von „Festo Sensor Paket“ enthalten: <ul style="list-style-type: none"> <li>1 Stück</li> </ul>	PNP, Öffner	0,3	551392	SIES-8M-PO-24V-K-0,3-M8D
		PNP, Schließer	0,3	551387	SIES-8M-PS-24V-K-0,3-M8D
<b>Näherungsschalter (induktiv) zur Abfrage der Schlittenposition an der Z-Achse</b>					
	<b>Kabel mit offenem Ende</b> <ul style="list-style-type: none"> <li>Für Auslegerachse ELCC</li> <li>Für Gleichspannung</li> </ul> Bei Auswahl von „Festo Sensor Paket“ enthalten: <ul style="list-style-type: none"> <li>2 Stück</li> </ul>	PNP, Öffner	2,5	150398	SIEN-M8NB-PO-K-L
		PNP, Schließer	2,5	150394	SIEN-M8NB-PS-K-L
		NPN, Öffner	2,5	150396	SIEN-M8NB-NO-K-L
		NPN, Schließer	2,5	150392	SIEN-M8NB-NS-K-L

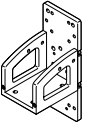
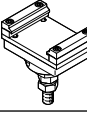
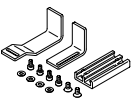

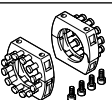
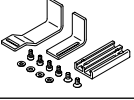
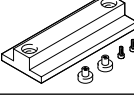
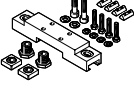
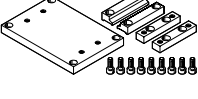
## Bestellangaben – Zubehör

Benennung	Beschreibung	Kabellänge [m]	Teile-Nr.	Typ	
<b>Näherungsschalter (magneto-resistiv) zur Abfrage der Schlittenposition an der Z-Achse</b>					
	<b>Kabel mit offenem Ende</b> <ul style="list-style-type: none"> <li>Für Mini-Schlitten DGSL</li> <li>Für Gleichspannung</li> </ul> Bei Auswahl von „Festo Sensor Paket“ enthalten: <ul style="list-style-type: none"> <li>2 Stück</li> </ul>	PNP, Schließer	2,5	<b>551373</b>	<b>SMT-10M-PS-24V-E-2,5-L-OE</b>
		NPN, Schließer	2,5	<b>551377</b>	<b>SMT-10M-NS-24V-E-2,5-L-OE</b>
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Für Mini-Schlitten DGST-8/-12</li> <li>Für Gleichspannung</li> </ul> Bei Auswahl von „Festo Sensor Paket“ enthalten: <ul style="list-style-type: none"> <li>2 Stück</li> </ul>	PNP, Schließer	2,5	<b>551375</b>	<b>SMT-10M-PS-24V-E-0,3-L-M8D</b>
		NPN, Schließer	2,5	<b>551379</b>	<b>SMT-10M-NS-24V-E-0,3-L-M8D</b>
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Für Mini-Schlitten DGST-16/-20</li> <li>Für Gleichspannung</li> </ul> Bei Auswahl von „Festo Sensor Paket“ enthalten: <ul style="list-style-type: none"> <li>2 Stück</li> </ul>	PNP, Schließer	2,5	<b>574334</b>	<b>SMT-8M-A-PS-24V-E-0,3-M8D</b>
		NPN, Schließer	2,5	<b>574339</b>	<b>SMT-8M-A-NS-24V-E-0,3-M8D</b>

Benennung	Beschreibung	Kabellänge [m]	Teile-Nr.	Typ
<b>Steckdosenleitung</b>				
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Verbindung zwischen Multipolverteiler NEDU und Schaltschrank</li> </ul>	5	<b>525618</b>	<b>SIM-M12-8GD-5-PU</b>
		10	<b>570008</b>	<b>SIM-M12-8GD-10-PU</b>
		20	<b>5105632</b>	<b>SIM-M12-8GD-20-PU</b>
<b>Stecker</b>				
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Für den Anschluss an den Multipolverteiler NEDU / Verteiler NEDY</li> </ul>	–	<b>562024</b>	<b>NECU-S-M8G3-HX</b>
<b>Verbindungsleitung</b>				
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Verbindung zwischen Verteiler NEDY und Schaltschrank</li> </ul>	2,5	<b>8078227</b>	<b>NEBA-M8G4-U-2.5-N-LE4</b>
		5	<b>8078228</b>	<b>NEBA-M8G4-U-5-N-LE4</b>
		7,5	<b>8215486</b>	<b>NEBA-M8G4-U-7.5-N-LE4</b>
		10	<b>8078229</b>	<b>NEBA-M8G4-U-10-N-LE4</b>
		15	<b>8215487</b>	<b>NEBA-M8G4-U-15-N-LE4</b>
<b>Multipolverteiler</b>				
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Mit Hilfe des Multipolverteilers können elektrische Signale, wie Endlagenabfrage, gesammelt weitertransportiert werden</li> </ul> Wählbar: <ul style="list-style-type: none"> <li>– 4 Einzelanschlüsse</li> <li>– 6 Einzelanschlüsse</li> </ul>	–	<b>574586</b>	<b>NEDU-L4R1-M8G3L-M12G8</b>
			<b>574587</b>	<b>NEDU-L6R1-M8G3L-M12G8</b>
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Mit Hilfe des Verteilers können elektrische Signale, wie Endlagenabfrage, gesammelt weitertransportiert werden</li> <li>– 2 Einzelanschlüsse</li> </ul>	–	<b>8005312</b>	<b>NEDY-L2R1-V1-M8G3-N-M8G4</b>

Benennung	Beschreibung
<b>Motorcontroller/Servoantriebsregler</b>	
	Das Zubehör für die jeweiligen Motorcontroller/Servoantriebsregler finden Sie unter: <ul style="list-style-type: none"> <li><a href="http://www.festo.com/catalogue/cmmt">www.festo.com/catalogue/cmmt</a></li> </ul>

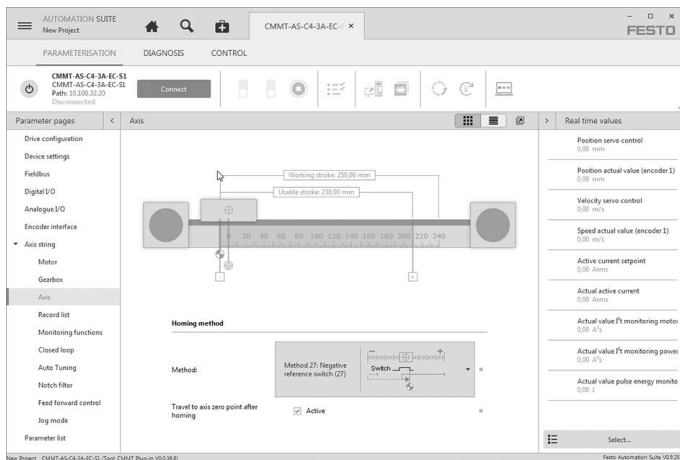
## Bestellangaben – Zubehör

Benennung	Beschreibung	Teile-Nr.	Typ
<b>Anbausatz</b>			
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Befestigungsbausatz für die Energiekette und eine Z-Achse wie z. B. EGSL, DGSL</li> </ul>	EXCM-30	4070088 EAHT-E9-FB-3D-30
<b>Justierbausatz</b>			
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Höhenverstellbarer Befestigungsbausatz</li> </ul>	EXCM-30	4070088 EADC-E11-30
<b>Sensorbefestigung</b>			
	<ul style="list-style-type: none"> <li>zur Referenzierung in Verbindung mit Fremdmotoren</li> </ul>	EXCM-30	4070088 EAPR-E11-30
<b>Energiekette</b>			
	<ul style="list-style-type: none"> <li>zur Kabelführung der Z-Achse</li> </ul>	EXCM-30	8059999 EADH-U-3D-30 8060324 EADH-U-3D-40
<b>Anschluss-Set</b>			
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Halter zur Befestigung der Energiekette</li> </ul>	EXCM-30	8060325 EAHT-AE-3D-30 8060326 EAHT-AE-3D-40
<b>Sensorbefestigung</b>			
	<ul style="list-style-type: none"> <li>zur Befestigung der Näherungsschalter SIES-Q8B, SIES-V3B an der X-Achse</li> </ul>	EXCM-40, EXCH-40 EXCH-60	2536353 EAPR-E12-40 2478805 EAPR-E12-60
<b>Einstellwerkzeug</b>			
	<ul style="list-style-type: none"> <li>zum Ausrichten und Prüfen der Ebenheit des Flächenportals</li> </ul>	EXCM-40, EXCH-40, EXCH-60	3197697 EADT-W-E12
<b>Justierbausatz</b>			
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Dient zur Befestigung des Handlings an der Auflagefläche</li> <li>Mit ihm können Unebenheiten an der Auflagefläche einfach ausgeglichen werden</li> </ul>	EHMX-....-EGC-50-TB-KF EHMX-....-EGC-80-TB-KF EHMX-....-EGC-120-TB-KF EHMX-....-EGC-185-TB-KF EHMX-....-ELGC-60-BS EHMX-....-ELGC-80-BS	8047565 EADC-E15-50-E7 8047566 EADC-E15-80-E7 8047567 EADC-E15-120-E7 8047568 EADC-E15-185-E7 8142650 EADC-E15-60-E22 8142651 EADC-E15-80-E22
<b>Profilbefestigung</b>			
	<ul style="list-style-type: none"> <li>Dient zur Befestigung des Handlings an der Auflagefläche</li> <li>Sie ist nicht höhenverstellbar</li> </ul>	EHMX-....-ELGC-60-BS EHMX-....-ELGC-80-BS	8142652 EAHM-E15-60-E22 8142653 EAHM-E15-80-E22

## Programmierhilfe

### Festo Automation Suite

Parametrier- und Programmiersoftware für elektronische Geräte von Festo



- Parametrieren, Programmieren und In Betrieb nehmen in einer übersichtlichen und bedienerfreundlichen Oberfläche
- Optimale Unterstützung bei komplexen Vorgängen durch geführte Assistenten (z. B. zur Erstinbetriebnahme, Antriebskonfiguration ...)
- Schneller Zugriff auf benötigte Dokumente und weiterführende Informationen
- Einfache Integration von elektrischen Antrieben in die Steuerungsprogrammierung