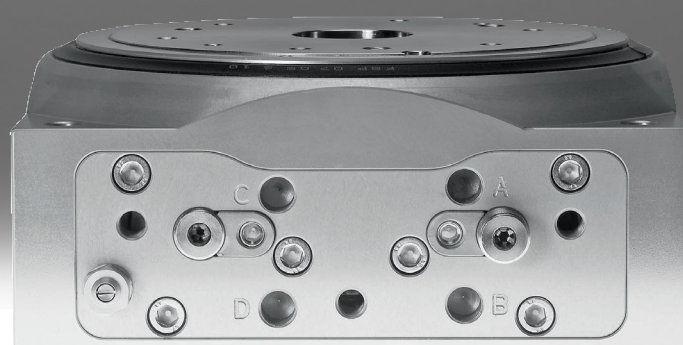


Plato divisor DHTG

FESTO



Características

Información resumida

[Enlace](#) [dhtg](#)

- Mecánica robusta
- Planificación del proyecto y puesta en funcionamiento sencillas
- División: 2, 3, 4, 6, 8, 12, 24

Funciones integradas:

- Protección contra sobrecarga
- Detección
- Ajuste de la amortiguación
- Ajuste de la velocidad
- Cambio del sentido de giro

Modos de funcionamiento:

- Giro hacia la derecha
- Giro hacia la izquierda
- Funcionamiento pendular
- Control flexible (izquierda, derecha, funcionamiento pendular)

Protección contra sobrecarga:

Para evitar que el plato divisor sufra daños debido a momentos de inercia de la masa demasiado elevados (por ejemplo, durante la operación de ajuste o al fallar el amortiguador), los tamaños 140 y 220 están provistos de una protección contra sobrecarga.

Si el momento de inercia de la masa es excesivo, el perno de seguridad presiona contra la fuerza del muelle debido a la fuerza radial resultante. Este se desliza un poco más en el segmento dentado.

Debido a este cambio de posición entre el disco divisor y el segmento dentado, el perno de seguridad ya no queda encastrado, por lo que el plato divisor se detiene. La mesa vuelve a estar lista para su uso girándola hacia atrás.

Este producto no está diseñado para los siguientes ejemplos de aplicación:

- Mecanizado con arranque de viruta
- Medios agresivos
- Polvo de lijado
- Salpicaduras de soldadura

Diagramas

[Enlace](#) [dhtg](#)


Los diagramas mostrados en este documento también están disponibles en línea. Allí es posible mostrar valores precisos.

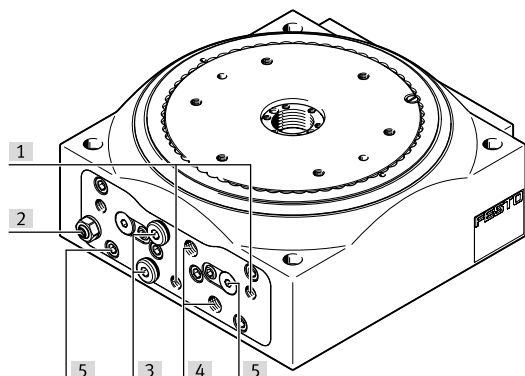
Detección de posiciones

[A] Para sensor de proximidad

Con ayuda de los sensores de proximidad, la detección de posición permite detectar cualquier posición.

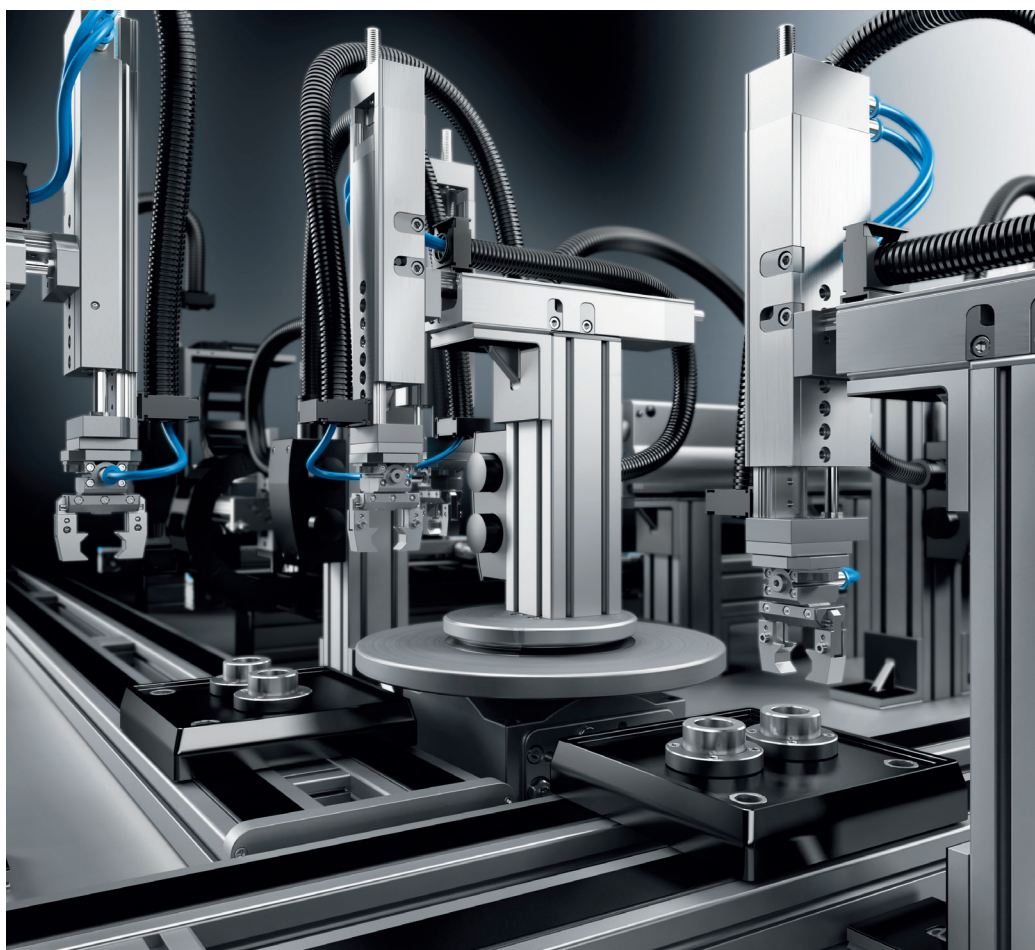
Características

Sumario



- [1] Rosca para detección de posiciones
- [2] Válvula de estrangulación y antirretorno para regular la velocidad
- [3] Conexión de aire comprimido para funcionamiento pendular
- [4] Conexión de aire comprimido para giro a la izquierda o la derecha
- [5] Tornillo regulador para ajuste de la amortiguación

Ejemplo de aplicación



Disco giratorio y disco fijo: para el ensamblaje de unidades de manipulación u otros equipos en el centro del plato divisor

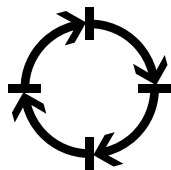
Códigos del producto

001	Serie	
DHTG	Plato divisor	
002	Tamaños	
65	65	
90	90	
140	140	
220	220	

003	División	
2	2 divisiones	
3	3 divisiones	
4	4 divisiones	
6	6 divisiones	
8	8 divisiones	
12	12 divisiones	
24	24 divisiones	
004	Detección de posiciones	
A	Para sensor de proximidad	
005	Sentido pulsante	
	Movimiento cíclico hacia la derecha	
L	Movimiento cíclico hacia la izquierda	

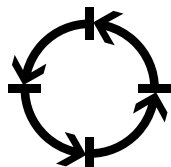
Hoja de datos

Modo de funcionamiento: giro hacia la derecha



- Sólo es necesaria una válvula

Modo de funcionamiento: giro hacia la izquierda



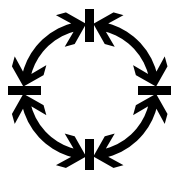
- Sólo es necesaria una válvula

Modo de funcionamiento: funcionamiento pendular



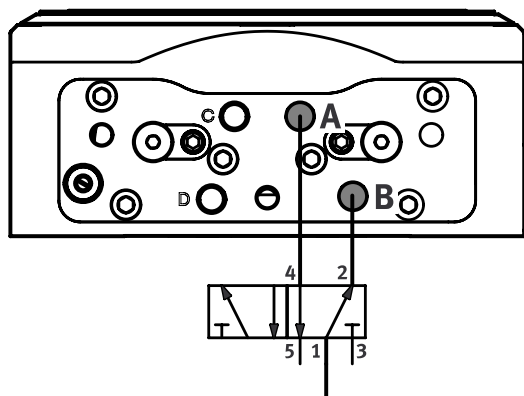
- Después de la conversión con conjunto de cambio a funcionamiento pendular
- Se necesitan dos válvulas

Modo de funcionamiento: control flexible<0x000D>(giro hacia la izquierda/giro hacia la derecha/funcionamiento pendular)



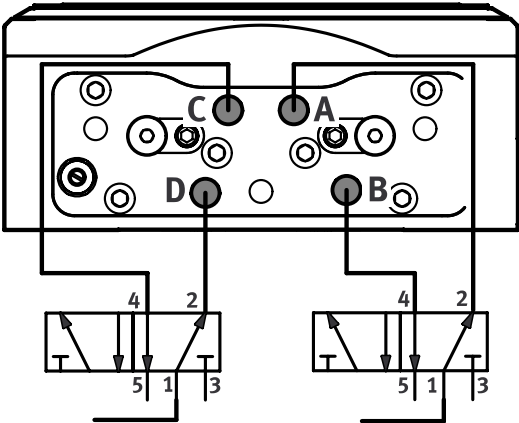
- Después de la conversión con conjunto de cambio a funcionamiento pendular
- Se necesitan dos válvulas

Ejemplo de interfaz simple: giro a la derecha/izquierda



Hoja de datos

Ejemplo de interfaz sencilla: funcionamiento pendular/control flexible



Especificaciones técnicas generales				
Tamaño ¹⁾	65	90	140	220
Conexión neumática	Rosca interior M5		Rosca interior G1/8	
Modo de funcionamiento	Doble efecto			
Forma constructiva	acoplamiento de corona dentada Cremallera/piñón Movimiento guiado forzado			
Tipo de fijación	Con taladro pasante y casquillos para centrar			
Posición de montaje	Indistinta			
Amortiguación	Amortiguadores, línea característica dura, ajustables			
División	2, 3, 4, 6, 8, 12, 24		3, 4, 6, 8, 12, 24	
Momento de giro teórico con 6 bar	2,1 Nm	4,4 Nm	18,1 Nm	58,9 Nm
Paralelismo de la plato ²⁾	≤0,04 mm			
Excentricidad axial de la plato ³⁾	≤0,02 mm			
Marcha concéntrica plato ⁴⁾	≤0,02 mm			
Precisión de repetición del ángulo de giro	≤0,03 grado			
Momento de inercia de la masa ⁵⁾	160 kgcm²	300 kgcm²	3.000 kgcm²	25.000 kgcm²
Detección de posición	Para sensores inductivos			
Peso del producto	1.900 g	4.500 g	10.000 g	24.000 g

1) Nota: en combinación con el conjunto de cambio a funcionamiento pendular, el giro de la placa „a la derecha“ puede controlarse mediante un estrangulador interno. El giro de la placa a la „izquierda“ debe controlarse externamente a través de una válvula de estrangulación y antirretorno GRLA adicional.

2) Paralelismo de la superficie de la placa respecto al apoyo del cuerpo

3) Medición en la superficie de la placa, en el borde de la placa respecto al apoyo del cuerpo

4) Medición en el diámetro interior de la placa respecto al cuerpo

5) En el modo de funcionamiento estrangulado, el momento de inercia de la masa puede aumentar un 50%. En este caso, se reduce la vida útil del amortiguador. El momento de inercia de la masa depende del paso y de la frecuencia de conmutación.

Hoja de datos

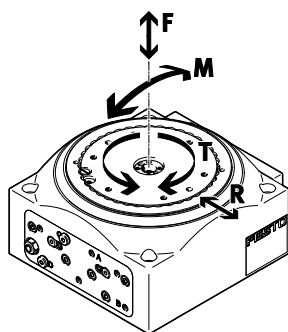
Condiciones de funcionamiento y del entorno

Tamaño	65	90	140	220
Medio de funcionamiento	Aire comprimido según ISO 8573-1:2010 [7:4:4]			
Nota sobre el medio de trabajo/mando	Admite funcionamiento con lubricación (lo cual requiere seguir utilizándolo)			
Presión de funcionamiento	0,3 ... 0,8 MPa			
Presión de funcionamiento	3 ... 8 bar			
Presión de funcionamiento	43,5 ... 116 psi			
Temperatura ambiente	5 ... 60°C			
Temperatura de almacenamiento	-20 ... 80°C			
Grado de protección ¹⁾	IP54			
Nivel de presión acústica	≤70 dB(A)			
Clase de resistencia a la corrosión CRC ²⁾	2 - riesgo de corrosión moderado			

1) El grado de protección especificado se aplica a la parte superior del plato divisor. La parte inferior debe protegerse externamente de acuerdo con el entorno.

2) Más información en www.festo.com/x/topic/crc

Valores característicos de las cargas



Las fuerzas y momentos indicados hacen referencia a la mesa bloqueada y pueden actuar adicionalmente sobre el tablero.

F = Fuerza axial

R = Fuerza radial

M = Momento de vuelco

T = Momento tangencial

Tamaño	65	90	140	220
Fuerza axial estática máx.	1.000 N	2.000 N	4.000 N	5.000 N
Fuerza radial estática máx.	2.000 N	5.000 N	6.000 N	8.000 N
Par de vuelco estático máx.	100 Nm	150 Nm	300 Nm	500 Nm
Par tangencial estático máx.	100 Nm	150 Nm	200 Nm	500 Nm

Materiales

Tamaño	65	90	140	220
Material de la tapa	Aleación de forja de aluminio			
Material del cuerpo	Aleación de aluminio forjado			
Material de la plato	Acero galvanizado			
Material de los topes	Acero galvanizado			
Material de las juntas	Caucho nitrílico TPE-U (PU)			
Nota sobre el material	De conformidad con la Directiva RoHS			
Conformidad PWIS	VDMA24364-B2-L			

Cálculo de la duración de los ciclos

Considerando que los platos divisores están equipados con un amortiguador hidráulico, el cálculo de la duración de los ciclos también debe tener en cuenta la frecuencia máxima del amortiguador.

El tiempo de conmutación se compone de: Tiempo de conmutación = desbloquear, girar, bloquear, carrera de retroceso del émbolo de trabajo.

La duración de ciclo se calcula de la siguiente manera: Duración de ciclo = tiempo de conmutación + tiempo de procesamiento + tiempo de espera.

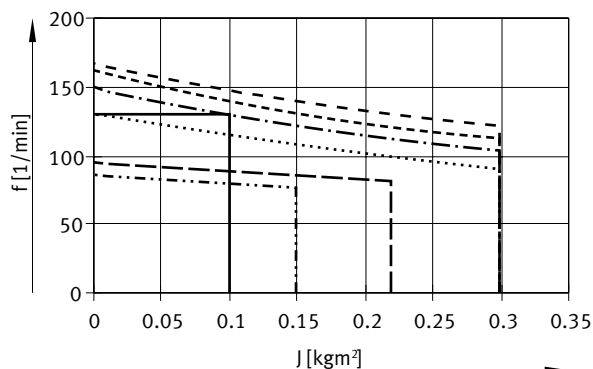
En el gráfico de la frecuencia de conmutación se muestra la frecuencia de conmutación máxima posible en función del momento de inercia de la masa. A partir de estos datos se puede calcular el tiempo de conmutación mediante $T = 60/f$. El tiempo de procesamiento es el tiempo que necesita la aplicación del cliente (por ejemplo, tiempo para retirar una pieza, tiempo para embutir una pieza, etc.). Si la duración del ciclo es menor al tiempo mínimo admisible del ciclo, es posible que sea necesario un tiempo de espera.

Hoja de datos

Cálculo de la duración del ciclo, ejemplo de cálculo

DHTG-140 con 8 divisiones y un momento de inercia de la masa de 0,1 kgm².
La aplicación del cliente necesita 300 ms por ciclo para colocar y recoger piezas.

Cálculo de la duración del ciclo, ejemplo de cálculo – frecuencia de conmutación



- DHTG-140-3
- DHTG-140-4
- DHTG-140-6
- DHTG-140-8
- DHTG-140-12
- DHTG-140-24
- X = 0,1; Y = 130

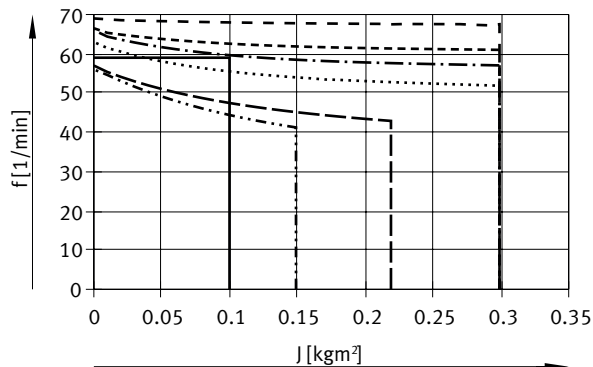
$$T_{\text{Tiempo de conmutación}} = 1/f = 60 \text{ s}/130 = 0,461 \text{ s} = 461 \text{ ms}$$

Tiempo de espera = duración mín. admisible del ciclo - tiempo de conmutación - tiempo de procesamiento

$$\text{Tiempo de espera} = 1017 \text{ ms} - 461 \text{ ms} - 300 \text{ ms} = 256 \text{ ms}$$

Dado que el tiempo de conmutación + tiempo de procesamiento es menor al tiempo mínimo admisible del ciclo, el plato divisor tiene que esperar en la posición final antes de ejecutar el siguiente ciclo. Esto significa que debe preverse un tiempo de espera adicional de 256 ms en el controlador entre las conmutaciones.

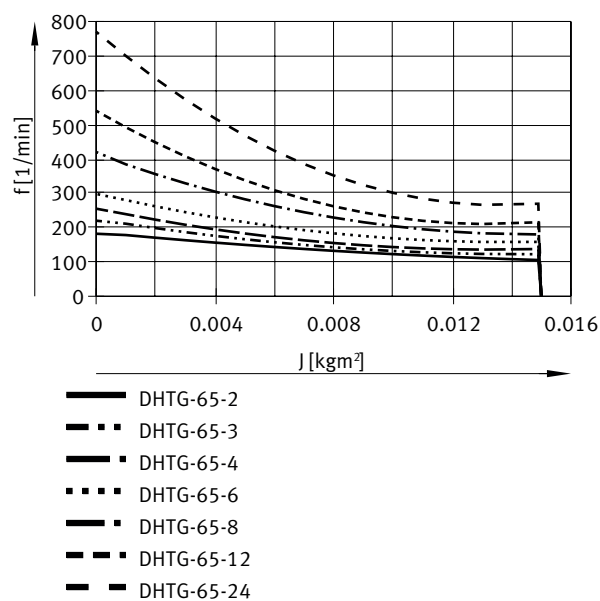
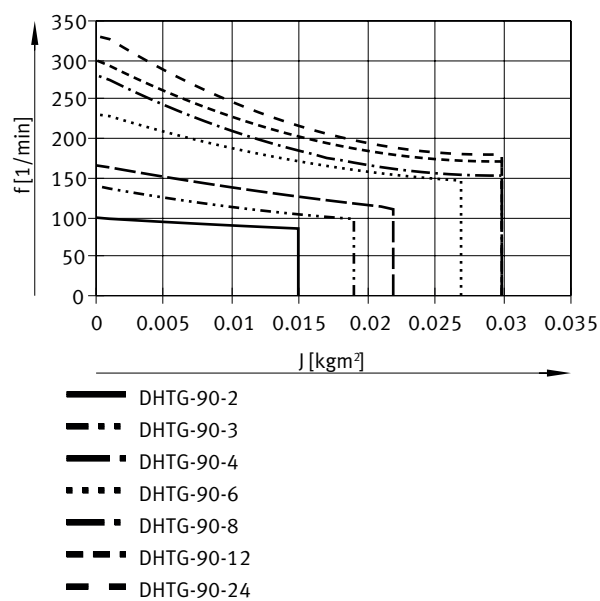
Cálculo de la duración del ciclo, ejemplo de cálculo – Frecuencia de ciclo máx. admisible



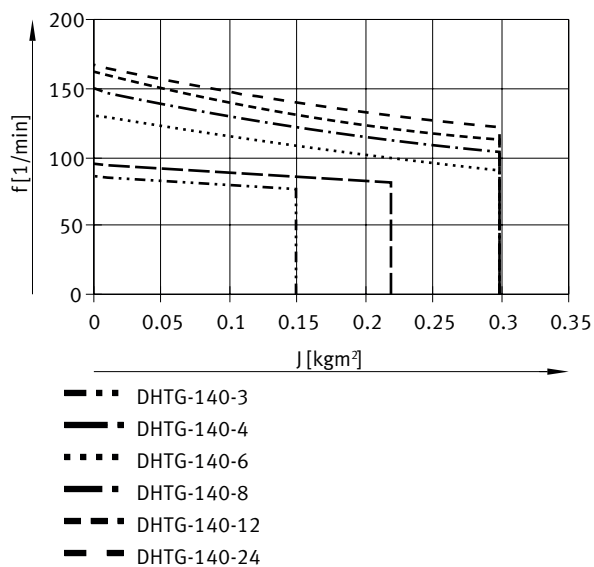
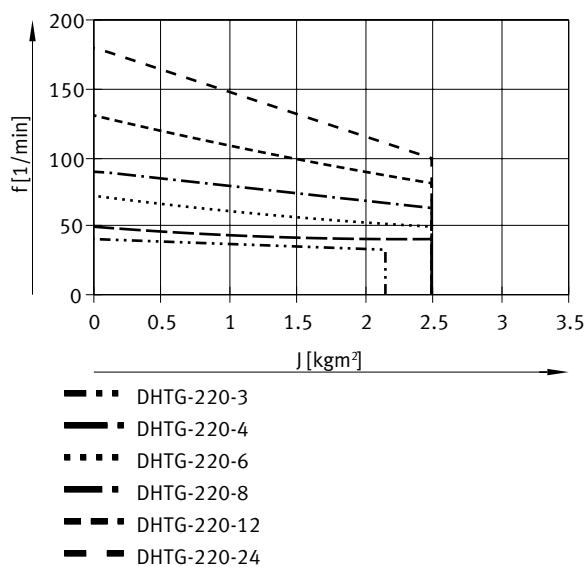
- DHTG-140-3
- DHTG-140-4
- DHTG-140-6
- DHTG-140-8
- DHTG-140-12
- DHTG-140-24
- X = 0,1; Y = 59

$$T_{\text{Duración de ciclo mín. adm.}} = 60 \text{ s}/59 = 1,017 \text{ s} = 1017 \text{ ms}$$

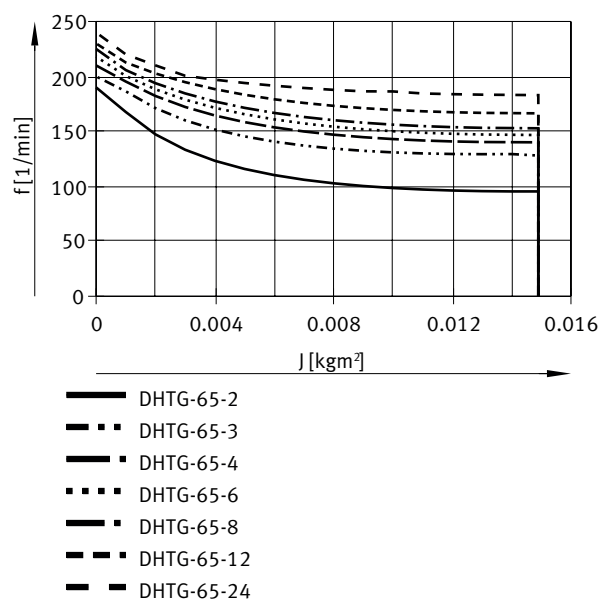
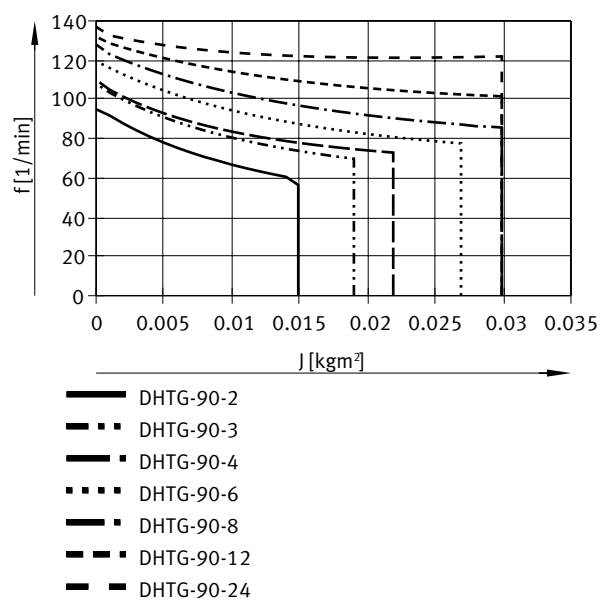
Hoja de datos

Momento de inercia de la masa J en función de la frecuencia de conmutación f y de la división – DHTG-65Momento de inercia de la masa J en función de la frecuencia de conmutación f y de la división – DHTG-90

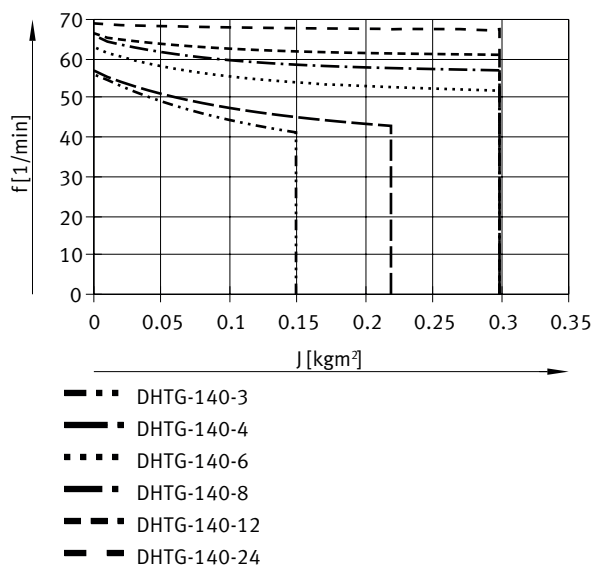
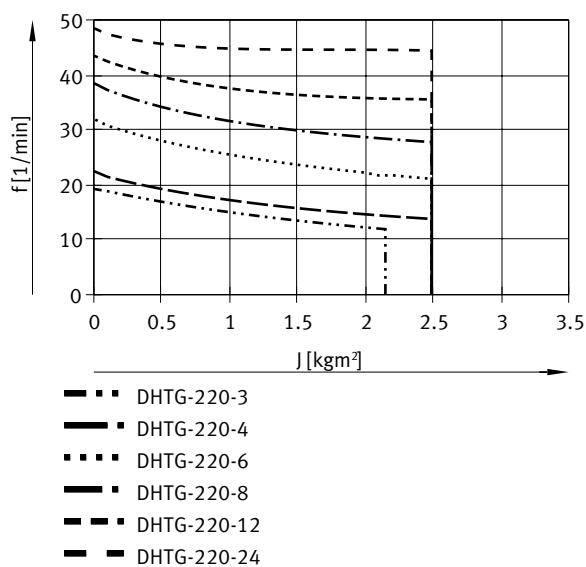
Hoja de datos

Momento de inercia de la masa J en función de la frecuencia de conmutación f y de la división – DHTG-140Momento de inercia de la masa J en función de la frecuencia de conmutación f y de la división – DHTG-220

Hoja de datos

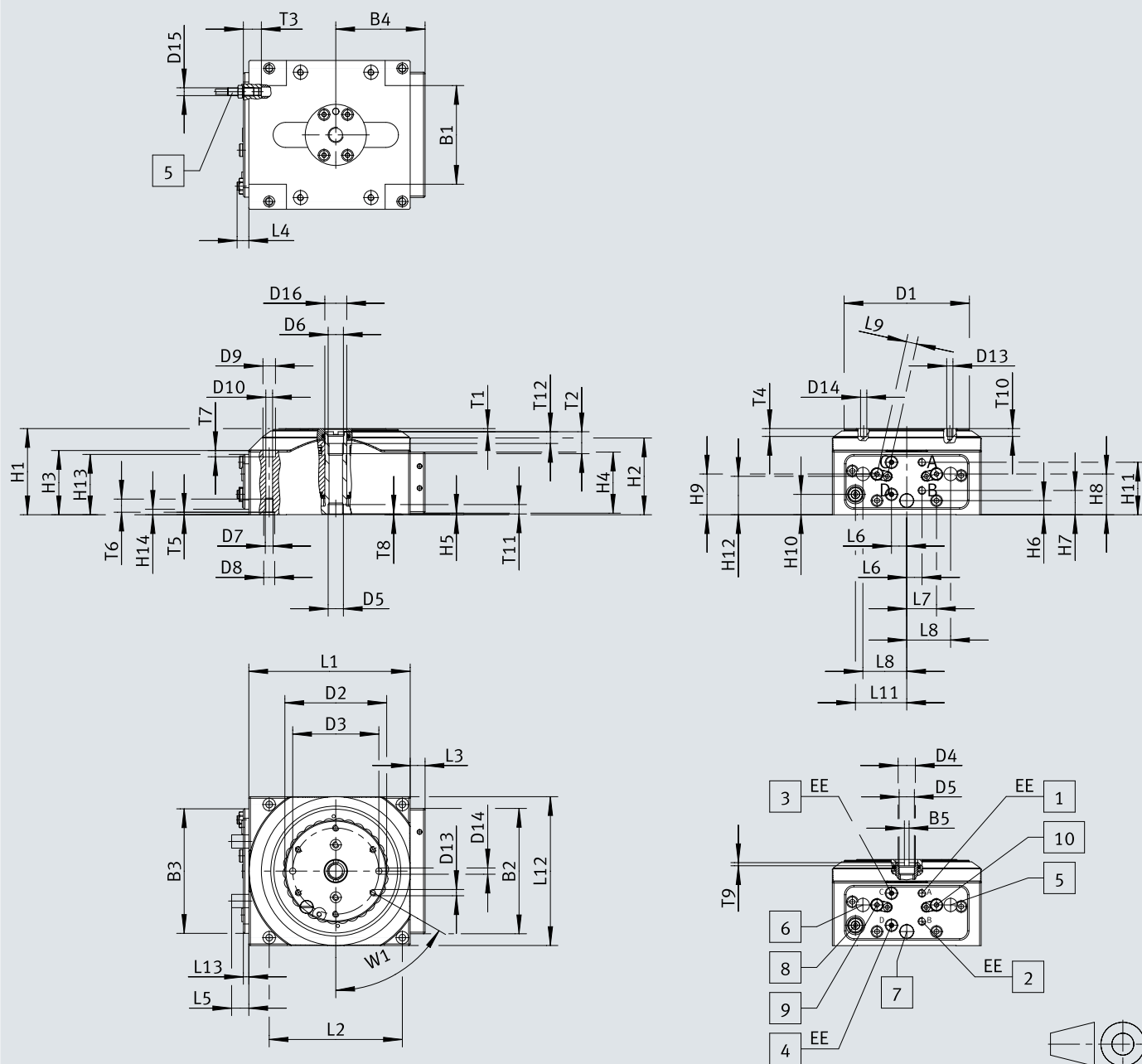
Frecuencia máxima admisible de los ciclos f en función del momento de inercia de la masa J – DHTG-65Frecuencia máxima admisible de los ciclos f en función del momento de inercia de la masa J – DHTG-90

Hoja de datos

Frecuencia máxima admisible de los ciclos f en función del momento de inercia de la masa J – DHTG-140Frecuencia máxima admisible de los ciclos f en función del momento de inercia de la masa J – DHTG-220

Dimensiones

Dimensiones – Plato divisor DHTG-65

Descargar datos CAD www.festo.com

- [1] Conexión de aire comprimido: desbloqueo y giro (funcionamiento pendular: desbloquear)
- [2] Conexión de aire comprimido: bloqueo y carrera de retroceso (funcionamiento pendular: bloquear)
- [3] Tapón de cierre (en funcionamiento pendular: conexión de aire comprimido con giro a la derecha)
- [4] Tapón de cierre (en funcionamiento pendular: conexión de aire comprimido con giro a la izquierda)
- [5] Detección invertida para giro a la derecha (detección de posición básica para giro a la izquierda)
- [6] Detección de la posición inicial para giro a la derecha (detección invertida para giro a la izquierda)
- [7] Detección de bloqueo
- [8] Válvula de estrangulación y antirretorno
- [9] Ajuste de la amortiguación de fin de recorrido del proceso de giro con giro a la izquierda y funcionamiento pendular (sin función en caso de giro a la derecha)
- [10] Ajuste de la amortiguación de fin de recorrido del proceso de giro con giro a la derecha y funcionamiento pendular (sin función en caso de giro a la izquierda)

Dimensiones

	B1 ³⁾ ±2	B2	B3	B4	B5 +0,1	D1 Ø	D2 Ø	D3 ¹⁾ Ø	D4 Ø	D5	D6 Ø H8	D7	D8 Ø H8	D9 Ø	D10 Ø
DHTG-65	63	80	79,5	47,5	3	80	65	55	11	G1/8	10	M5	7	8	4,3
	D13	D14 Ø H8	D15	D16 Ø H8	EE ±0,5	H1	H2	H3	H4	H5	H6	H7	H8	H9	H10
DHTG-65	M4	4	M5x0,5	14	M5	55	49	41	39	1	9	15,5	26	26	13
	H11	H12	H13	H14	L1 ±0,1	L2 ¹⁾ TM	L3	L4 +1	L5 ²⁾ max	L6	L7	L8	L9	L11	L12 ±0,1
DHTG-65	33,5	24,5	38,5	3,5	103	85	9,5	7,5	11	9,75	19	28	6,75	32,75	95
	L13 +0,1	T1 ±1	T2 min	T3 min	T4 min	T5 +0,1	T6 min	T7	T8	T9	T10 min	T11 min	T12	W1	
DHTG-65	3,5	2	14	12	5	1,6	10	4	0,5	2	6	5	7	60°	

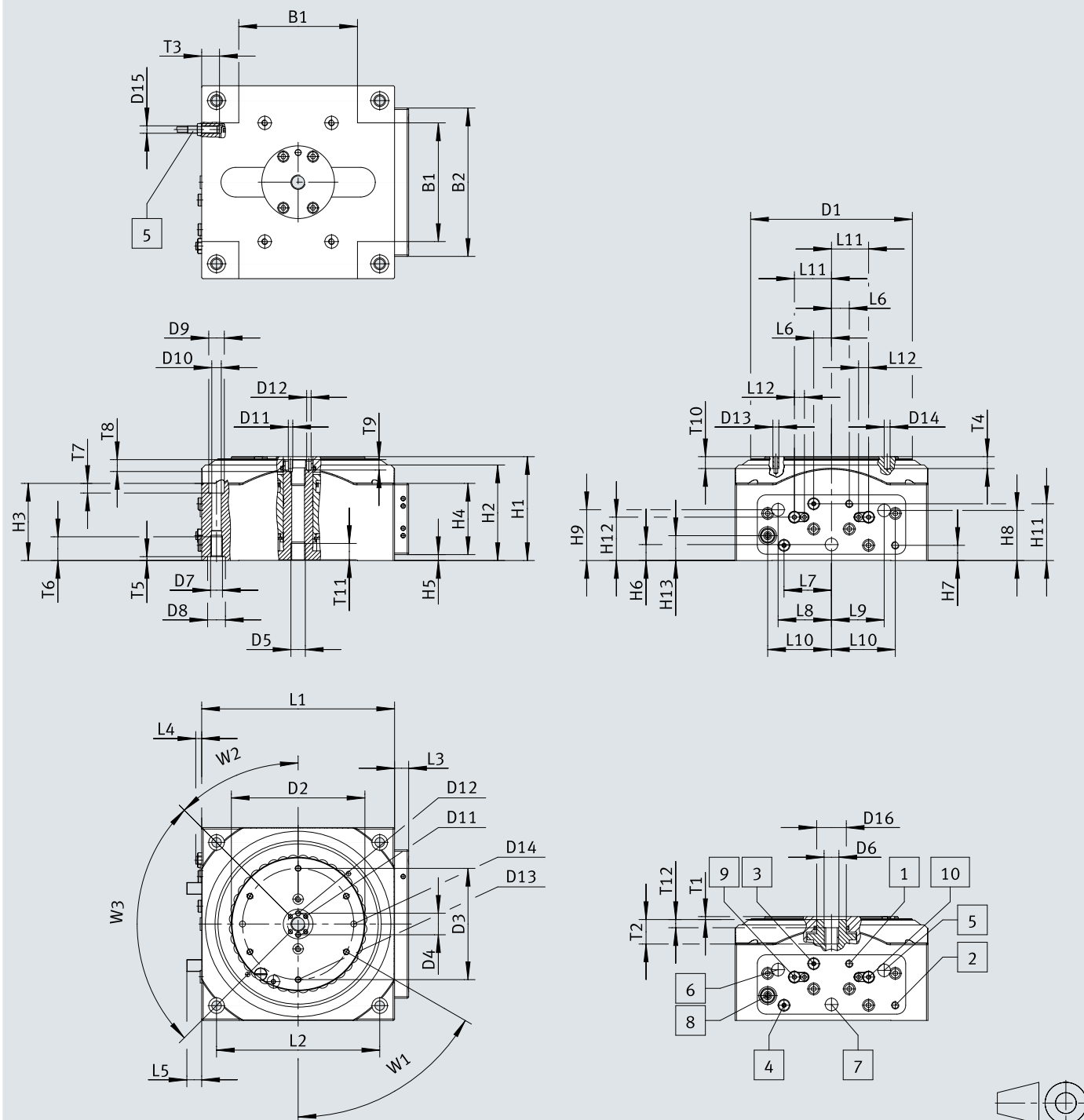
1) Tolerancia entre los taladros centradores: ±0,02/tolerancia entre los taladros roscados y los avellanados: ±0,2

2) Saliente máximo del ajuste del amortiguador

3) 0,1 +0,05 de rebaje

Dimensiones

Dimensiones – Plato divisor DHTG-90

Descargar datos CAD www.festo.com

- [1] Conexión de aire comprimido: desbloqueo y giro (funcionamiento pendular: desbloquear)
- [2] Conexión de aire comprimido: bloqueo y carrera de retroceso (funcionamiento pendular: bloquear)
- [3] Tapón de cierre (en funcionamiento pendular: conexión de aire comprimido con giro a la derecha)
- [4] Tapón de cierre (en funcionamiento pendular: conexión de aire comprimido con giro a la izquierda)
- [5] Detección invertida para giro a la derecha (detección de posición básica para giro a la izquierda)
- [6] Detección de la posición inicial para giro a la derecha (detección invertida para giro a la izquierda)
- [7] Detección de bloqueo
- [8] Válvula de estrangulación y antirretorno
- [9] Ajuste de la amortiguación de fin de recorrido del proceso de giro con giro a la izquierda y funcionamiento pendular (sin función en caso de giro a la derecha)
- [10] Ajuste de la amortiguación de fin de recorrido del proceso de giro con giro a la derecha y funcionamiento pendular (sin función en caso de giro a la izquierda)

Dimensiones

	B1 ³⁾ ±2	B2	D1 Ø	D2 Ø	D3 ¹⁾ Ø	D4 ¹⁾ Ø	D5	D6 Ø	D7	D8 Ø H8	D9 Ø	D10 Ø	D11	D12 Ø H8	D13
DHTG-90	80	100	109	90	75	14,5	G1/8	10	M8	12	10,5	6,4	M3	3	M4
	D14 Ø H8	D15	D16 Ø H8	EE	H1 ±0,5	H2	H3	H4	H5	H6	H7	H8	H9	H11	
DHTG-90	4	M5x0,5	20	M5	70	64,4	52	48	4	10,75	10,25	33,75	34,25	38,25	
	H12	H13	L1 TM ±0,1	L2 ¹⁾ TM	L3	L4	L5 ²⁾ max	L6	L7	L8	L9	L10	L11	L12	
DHTG-90	29,25	16,75	130	110	9,5	4	10	12	32	36	35,5	43	25	6,7	
	T1 ±1	T2 min	T3	T4 min	T5 +0,1	T6 min	T7	T8	T9 min	T10 min	T11 min	T12	W1	W2	W3
DHTG-90	2	16,5	12	8	2,6	16	6,5	6	5	8	11	5,5	60°	45°	90°

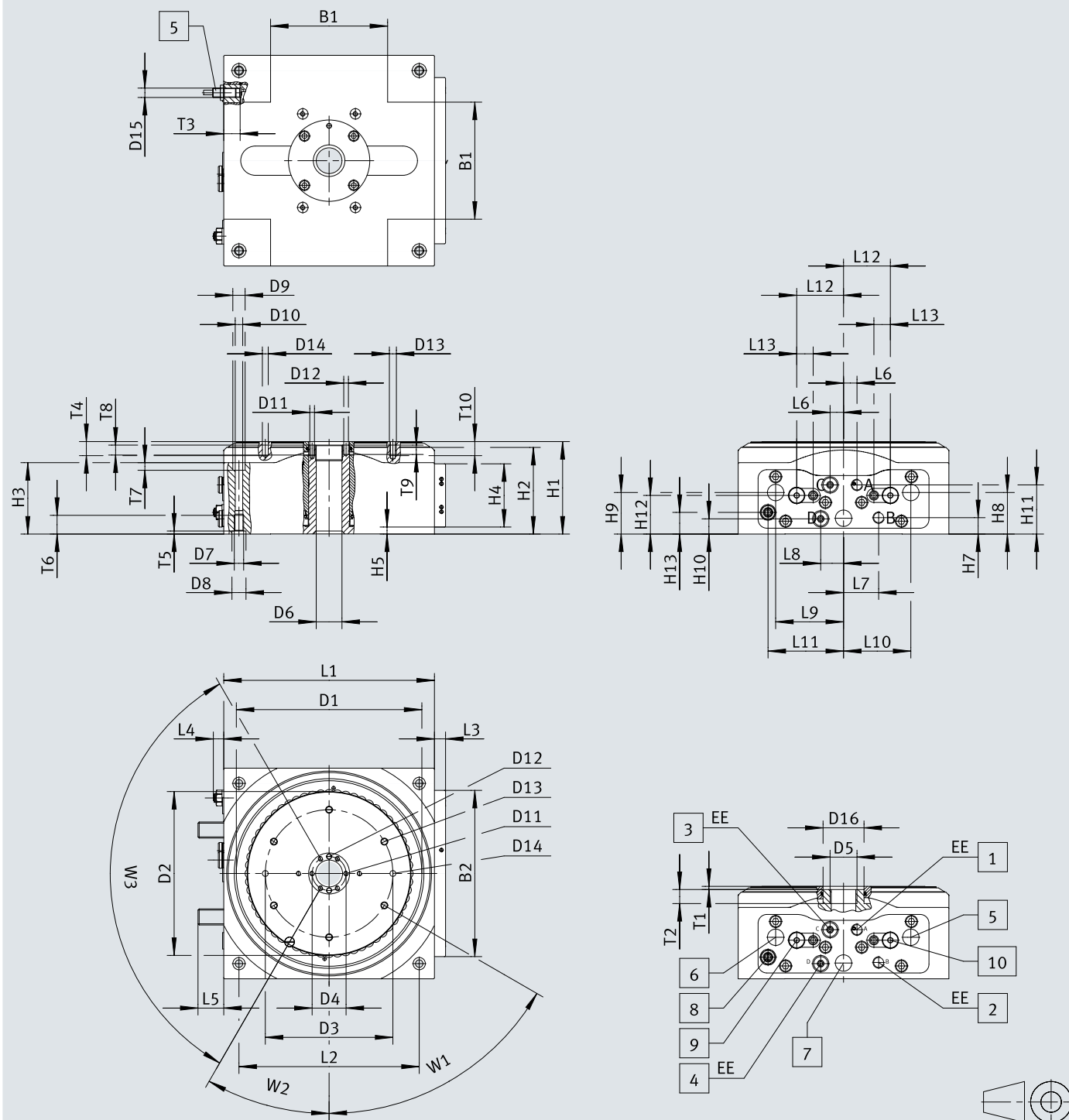
1) Tolerancia del taladro centrador ±0,02 mm Tolerancia de la rosca ±0,1 mm

2) Saliente máximo del ajuste del amortiguador

3) 0,1 +0,05 de rebaje

Dimensiones

Dimensiones – Plato divisor DHTG-140/-220

Descargar datos CAD www.festo.com

- [1] Conexión de aire comprimido: desbloqueo y giro (funcionamiento pendular: desbloquear)
- [2] Conexión de aire comprimido: bloqueo y carrera de retroceso (funcionamiento pendular: bloquear)
- [3] Tapón de cierre (en funcionamiento pendular: conexión de aire comprimido con giro a la derecha)
- [4] Tapón de cierre (en funcionamiento pendular: conexión de aire comprimido con giro a la izquierda)
- [5] Detección invertida para giro a la derecha (detección de posición básica para giro a la izquierda)
- [6] Detección de la posición inicial para giro a la derecha (detección invertida para giro a la izquierda)
- [7] Detección de bloqueo
- [8] Válvula de estrangulación y antirretorno
- [9] Ajuste de la amortiguación de fin de recorrido del proceso de giro con giro a la izquierda y funcionamiento pendular (sin función en caso de giro a la derecha)
- [10] Ajuste de la amortiguación de fin de recorrido del proceso de giro con giro a la derecha y funcionamiento pendular (sin función en caso de giro a la izquierda)

Dimensiones

	B1 ³⁾ ±2	B2	D1 Ø	D2 Ø	D3 ¹⁾ Ø	D4 ¹⁾ Ø	D5	D6 Ø	D7	D8 Ø H8	D9 Ø	D10 Ø	D11	D12 Ø H8
DHTG-140	100	142	159	140	109	29	M23x1	22	M8	12	10,5	6,4	M4	4
DHTG-220	150	212	239	220	165	67	—	58,4	M10	15	13,5	8,4	M5	5

	D13	D14 Ø H8	D15	D16 Ø H8	EE	H1 ±0,5	H2	H3	H4	H5	H6	H7	H8	H9
DHTG-140	M6	5	M8x1	35	G1/8	79	74	61	54	6	13,5	14	35,5	35,5
DHTG-220	M8	6	M8x1	75	G1/8	89	83,5	68,5	64	4,5	13,5	24,5	15	15

	H10	H11	H12	H13	L1 TM ±0,1	L2 ¹⁾ TM	L3	L4 +1	L5 ²⁾ max	L6	L7	L8	L9	L10	L11
DHTG-140	13	42	33	18,5	180	154	9,5	8,9	22	11,5	30	19,5	58	57,5	64,5
DHTG-220	24,5	50,5	36,5	24	270	228	12	4,6	22	41	41	41	61	61	99,5

	L12	L13	T1 ±1	T2 min	T3 min	T4 min	T5 +0,1	T6 min	T7	T8 min	T9 min	T10 min	W1	W2	W3
DHTG-140	40	14	3	12	14	8	2,6	16	6,5	8	8	11	60°	30°	120°
DHTG-220	68	14	4	—	19	8	3,1	20	8,5	10	10	11	60°	30°	120°

1) Tolerancia entre los taladros centradores: ±0,02/tolerancia entre los taladros roscados y los avellanados: ±0,2

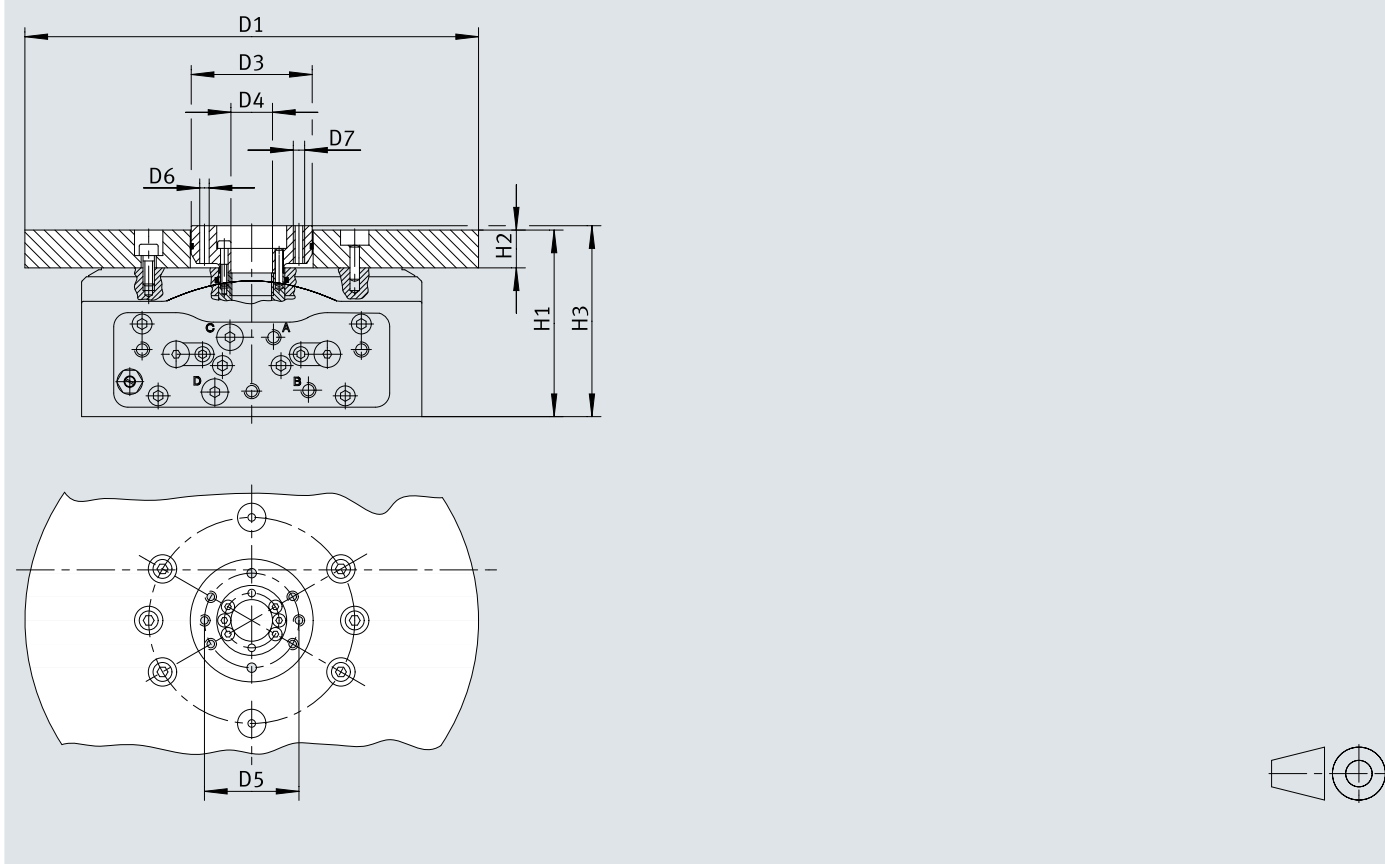
2) Saliente máximo del ajuste del amortiguador

3) 0,1 +0,05 de rebaje

Dimensiones

Dimensiones – Kit adaptador DADG-AK - con placa giratoria y kit adaptador
DADG-AK para fijar una placa fija

Descargar datos CAD www.festo.com

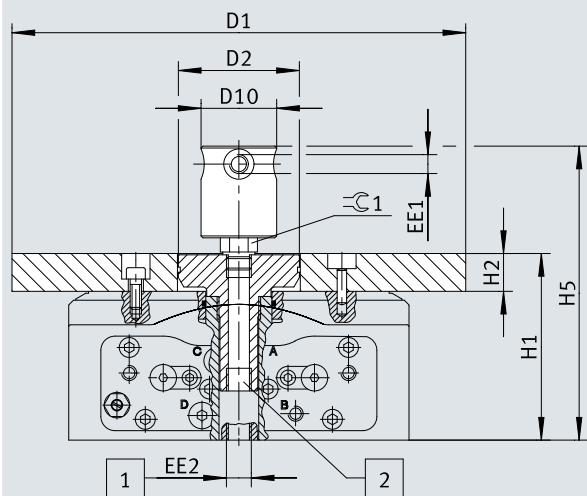


	D3 ø +0,2	D4 ø +0,2	D5 ø	D6 ø H7	D7	H2 max.	H3 ±0,5
DADG-AK-65	29	5	20	4	M4	15	72
DADG-AK-90	39	9	30	4	M4	15	87
DADG-AK-140	64	22	50	5	M6	20	101
DADG-AK-220	104	58,4	90	6	M8	20	111

Dimensiones

Dimensiones – Distribuidor giratorio GF... (simple) y kit adaptador DA-DG-AK...

Descargar datos CAD www.festo.com



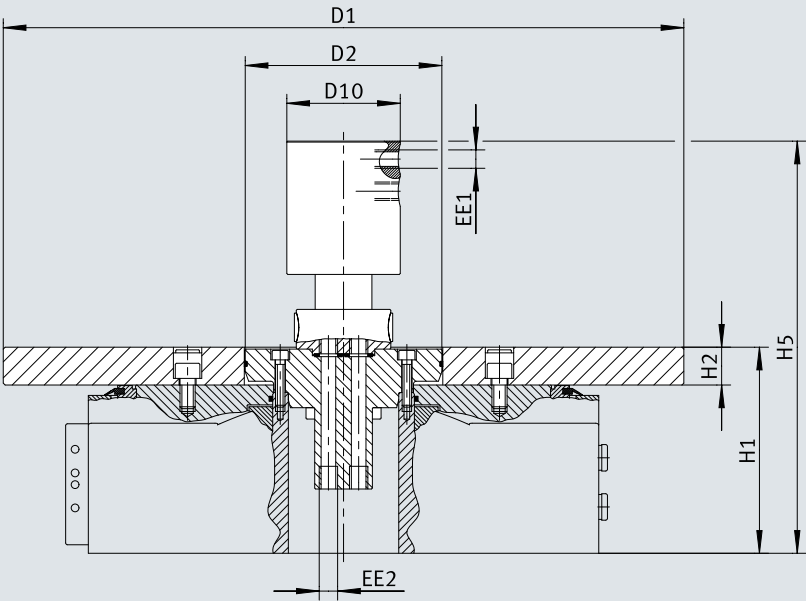
- [1] En el caso de DHTG-65/90 conexión de aire comprimido externa
[2] En el caso de DHTG-140/220 conexión de aire comprimido interna

	D2	D10 Ø +0,2	EE1	EE2	H2 max.	H5 ±1	⌀ 1
DADG-AK-65-1G18 GF-1/8-M5	29	40	M5	G1/8	15	127,5	17
DADG-AK-90-1G18 GF-1/8-M5	39	40	M5	G1/8	15	142,5	17
DADG-AK-140-1G14 GF-1/4-1/8	64	40	G1/8	G1/4	20	155,5	17
DADG-AK-220-1G12 GF-1/2-1/4	104	60	G1/4	G1/2	20	187,5	27

Dimensiones

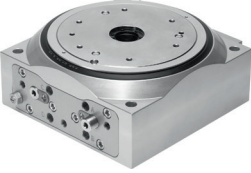
Dimensiones – Con distribuidor giratorio GF-1/8-2 (múltiple) y kit adaptador
DADG-AK-220-2G18

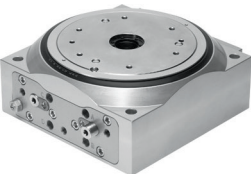
Descargar datos CAD www.festo.com



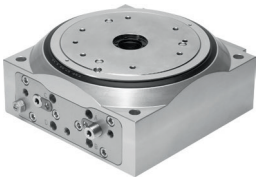
	D2	D10 Ø +0,2	EE1	EE2	H2 max.	H5 ±1	≈ 1
DADG-AK-220-2G18 GF-1/8-2	104	60	G1/4	G1/2	20	187,5	27

Referencias de pedido

DHTG-... - en el sentido de las agujas del reloj						
	Tamaño	División	Conexión neumática	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	65	2	Rosca interior M5	1.900 g	548076	DHTG-65-2-A
		3			555448	DHTG-65-3-A
		4			548077	DHTG-65-4-A
		6			548078	DHTG-65-6-A
		8			548079	DHTG-65-8-A
		12			548080	DHTG-65-12-A
		24			548081	DHTG-65-24-A
	90	2		4.500 g	548082	DHTG-90-2-A
		3			555449	DHTG-90-3-A
		4			548083	DHTG-90-4-A
		6			548084	DHTG-90-6-A
		8			548085	DHTG-90-8-A
		12			548086	DHTG-90-12-A
		24			548087	DHTG-90-24-A
	140	3	Rosca interior G1/8	10.000 g	555450	DHTG-140-3-A
		4			548088	DHTG-140-4-A
		6			548089	DHTG-140-6-A
		8			548090	DHTG-140-8-A
		12			548091	DHTG-140-12-A
		24			548092	DHTG-140-24-A
	220	3		24.000 g	555451	DHTG-220-3-A
		4			548093	DHTG-220-4-A
		6			548094	DHTG-220-6-A
		8			548095	DHTG-220-8-A
		12			548096	DHTG-220-12-A
		24			548097	DHTG-220-24-A

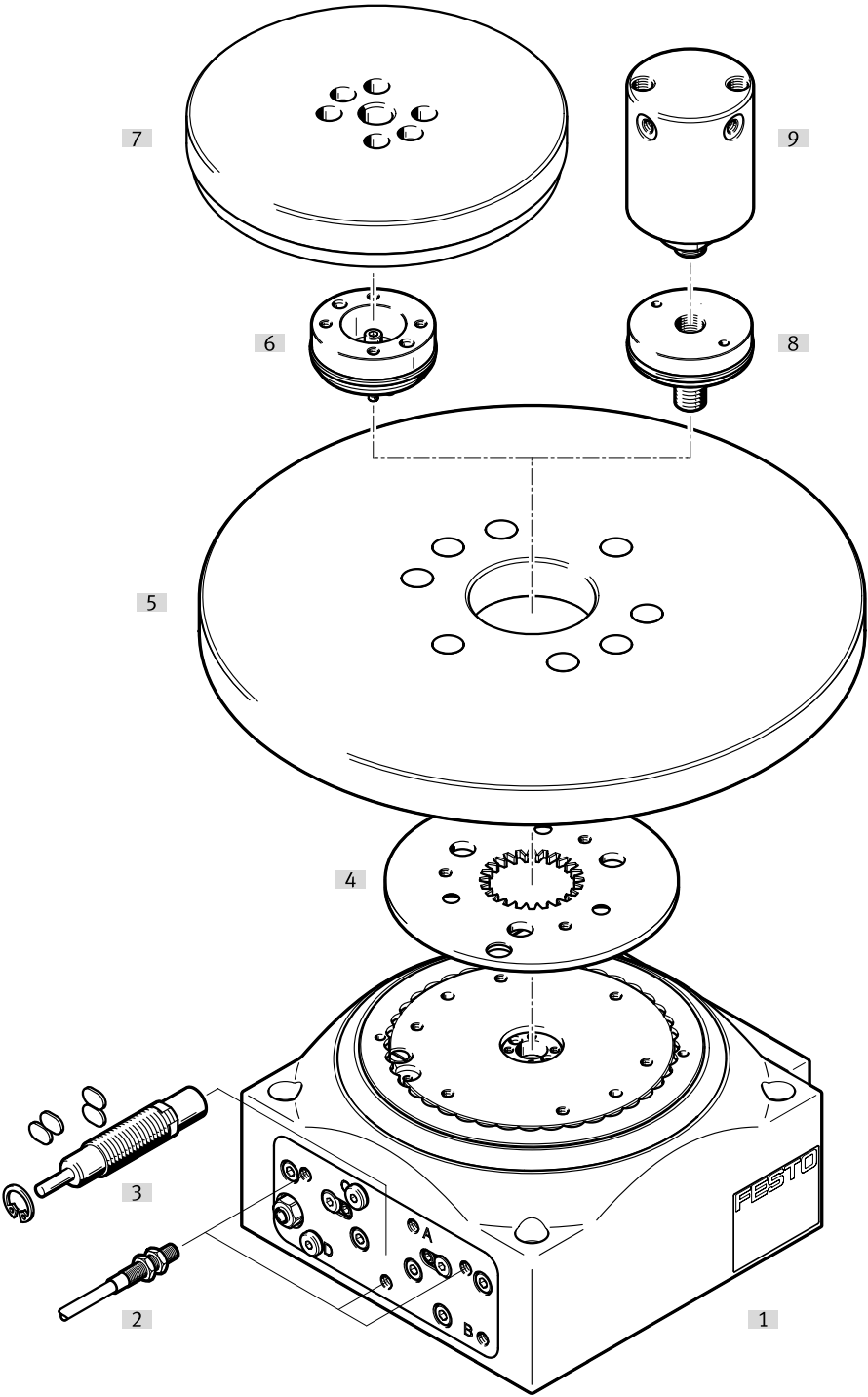
DHTG-...-L - rotación en sentido contrario a las agujas del reloj						
	Tamaño	División	Conexión neumática	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	65	2	Rosca interior M5	1.900 g	8213364	DHTG-65-2-A-L
		3			8213365	DHTG-65-3-A-L
		4			8213366	DHTG-65-4-A-L
		6			8213367	DHTG-65-6-A-L
		8			8213368	DHTG-65-8-A-L
		12			8213369	DHTG-65-12-A-L
		24			8213370	DHTG-65-24-A-L
	90	2		4.500 g	8213371	DHTG-90-2-A-L
		3			8213372	DHTG-90-3-A-L
		4			8213373	DHTG-90-4-A-L
		6			8213374	DHTG-90-6-A-L
		8			8213375	DHTG-90-8-A-L
		12			8213376	DHTG-90-12-A-L
		24			8213377	DHTG-90-24-A-L
	140	3	Rosca interior G1/8	10.000 g	8213378	DHTG-140-3-A-L
		4			8213379	DHTG-140-4-A-L
		6			8213380	DHTG-140-6-A-L
		8			8213381	DHTG-140-8-A-L
		12			8213382	DHTG-140-12-A-L
		24			8213383	DHTG-140-24-A-L
	220	3		24.000 g	8213384	DHTG-220-3-A-L
		4			8213385	DHTG-220-4-A-L
		6			8213386	DHTG-220-6-A-L

Referencias de pedido

DHTG-...-L - rotación en sentido contrario a las agujas del reloj						
	Tamaño	División	Conexión neumática	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	220	8	Rosca interior G1/8	24.000 g	8213387	DHTG-220-8-A-L
		12			8213388	DHTG-220-12-A-L
		24			8213389	DHTG-220-24-A-L

Cuadro general de periféricos

Cuadro general de periféricos

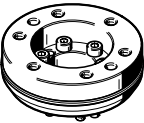


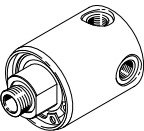
Accesorios		→ Link
Tipo/código del pedido	Descripción	
[1] Plato divisor DHTG	Utilización versátil: giro a la derecha, giro a la izquierda o funcionamiento pendular	dhtg
[2] Sensor de proximidad SIEN	Para la detección de la posición de conmutación del plato divisor	27
[2] Sensor de distancia SOIA	Para la supervisión del estado de los amortiguadores	28
[3] Kit de funcionamiento pendular DADM-TK	Permite la conversión de un sentido de movimiento unilateral a un movimiento pendular	27
[4] Kit de conversión DADM-CK	Con la ayuda del kit, el ángulo de paso se puede cambiar en cualquier momento	27
[5] Placa, giratoria	Ilustración a modo de ejemplo (placas no disponibles en Festo)	dhtg
[6] Kit adaptador DADG-AK	Para fijar el plato en bruto en el plato divisor	26
[7] Placa, fija	Ilustración a modo de ejemplo (placas no disponibles en Festo)	dhtg
[8] Kit adaptador DADG-AK-...-...G...	Para fijar el distribuidor giratorio en el plato divisor	26

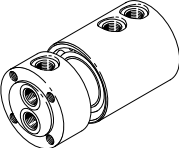
Cuadro general de periféricos

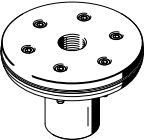
Accesorios		→ Link
Tipo/código del pedido	Descripción	
[9] Distribuidor giratorio GF	Distribuye el aire comprimido del centro del plato divisor entre los actuadores que se encuentran montados en el plato en bruto giratorio. No puede utilizarse junto con un plato en bruto fijo.	26

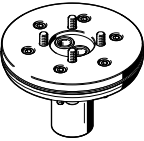
Accesorios

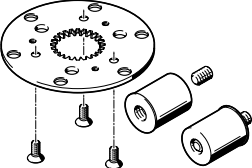
Kit adaptador DADG-AK					
	Descripción	Material de los tornillos	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	para tamaño 65	Acero, Galvanizado	35 g	555424	DADG-AK-65
	para tamaño 90		110 g	555425	DADG-AK-90
	para tamaño 140		375 g	555426	DADG-AK-140
	para tamaño 220		730 g	555427	DADG-AK-220

Distribuidor giratorio GF-..., simple					
	Descripción	Material del cuerpo	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	para tamaños 65, 90	Latón niquelado	400 g	539290	GF-1/8-M5
	para tamaño 140		370 g	539291	GF-1/4-1/8
	para tamaño 220		1.190 g	539292	GF-1/2-1/4

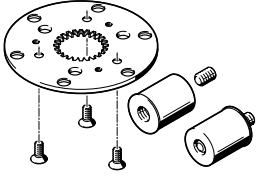
Distribuidor giratorio GF-..., múltiple					
	Descripción	Material del cuerpo	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	para tamaño 220	Latón niquelado	1.770 g	539287	GF-1/8-2

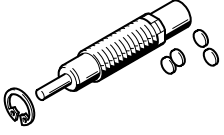
Kit adaptador DADG-AK-...-1G..., simple					
	Descripción	Material de la placa	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	para tamaño 65	Aleación de forja de aluminio	25 g	555428	DADG-AK-65-1G18
	para tamaño 90		45 g	555429	DADG-AK-90-1G18
	para tamaño 140		190 g	555430	DADG-AK-140-1G14
	para tamaño 220		630 g	555431	DADG-AK-220-1G12

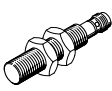
Kit adaptador DADG-AK-...-2G..., múltiple					
	Descripción	Material de la placa	Peso del producto	N.º art.	Tipo
	para tamaño 220	Aleación de forja de aluminio	635 g	555432	DADG-AK-220-2G18

Kit de conversión DADM-CK					
	Descripción	División	Material de la placa	N.º art.	Tipo
	para tamaño 65	2 divisiones	Acero	548098	DADM-CK-65-2

Accesorios

Kit de conversión DADM-CK					
	Descripción	División	Material de la placa	N.º art.	Tipo
	para tamaño 65	3 divisiones	Acero	554389	DADM-CK-65-3
		4 divisiones		548099	DADM-CK-65-4
		6 divisiones		548100	DADM-CK-65-6
		8 divisiones		548101	DADM-CK-65-8
		12 divisiones		548102	DADM-CK-65-12
		24 divisiones		548103	DADM-CK-65-24
	para tamaño 90	2 divisiones		548104	DADM-CK-90-2
		3 divisiones		555445	DADM-CK-90-3
		4 divisiones		548105	DADM-CK-90-4
		6 divisiones		548106	DADM-CK-90-6
		8 divisiones		548107	DADM-CK-90-8
		12 divisiones		548108	DADM-CK-90-12
		24 divisiones		548109	DADM-CK-90-24
	para tamaño 140	3 divisiones		555446	DADM-CK-140-3
		4 divisiones		548110	DADM-CK-140-4
		6 divisiones		548111	DADM-CK-140-6
		8 divisiones		548112	DADM-CK-140-8
		12 divisiones		548113	DADM-CK-140-12
		24 divisiones		548114	DADM-CK-140-24
	para tamaño 220	3 divisiones		555447	DADM-CK-220-3
		4 divisiones		548115	DADM-CK-220-4
		6 divisiones		548116	DADM-CK-220-6
		8 divisiones		548117	DADM-CK-220-8
		12 divisiones		548118	DADM-CK-220-12
		24 divisiones		548119	DADM-CK-220-24

Conjunto de cambio a funcionamiento pendular DADM-TK					
	Descripción	Material de los tornillos	N.º art.	Tipo	
	para tamaño 65	Acero	548120	DADM-TK-65	
	para tamaño 90		548121	DADM-TK-90	
	para tamaño 140		563304	DADM-TK-140	
	para tamaño 220		563305	DADM-TK-220	

Sensor de proximidad SIEN, inductivo – para tamaño 65 ... 90					
	Tipo de montaje	Salida	Conexión eléctrica	N.º art.	Tipo
	enrasado	PNP	Conector M8, con codificación A	150375	SIEN-M5B-PO-S-L
				150371	SIEN-M5B-PS-S-L

Enlace [sien](#)

Control con sensor de distancia SOIA

Para la supervisión de la aplicación y el estado de los amortiguadores. Permite un mantenimiento predictivo y aumenta la fiabilidad y la precisión.

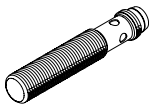
Se pueden controlar los siguientes parámetros:

- Velocidad de impacto
- Posición final
- Consumo de energía
- Energía residual
- Reserva de amortiguación

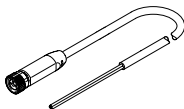
Accesorios

Sensor de distancia SOIA, inductivo – para tamaño 140 ... 220

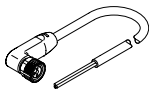
Enlace [soia](#)

	Tipo de montaje	Margen de medición del recorrido	Salida	Conexión eléctrica	N.º art.	Tipo
	enrasado	0 ... 2 mm	PNP/NPN (conmutable), Push-pull	Extremo abierto	8161194	SOIA-M8PB-PNLK-LE
		0 ... 4 mm			8161198	SOIA-M12PB-PNLK-LE
	no enrasado	0 ... 4 mm			8161196	SOIA-M8PNB-PNLK-LE
		0 ... 7 mm			8161200	SOIA-M12PNB-PNLK-LE

Cables de conexión NEBA, rectos

	Conexión eléctrica 1, técnica de conexión	Conexión eléctrica 2, técnica de conexión	Conexión eléctrica 2, cantidad de contactos/hilos	Longitud del cable	N.º art.	Tipo
	M8x1, codificación A según EN 61076-2-104	Extremo abierto	3	2,5 m	8078223	NEBA-M8G3-U-2.5-N-LE3
				5 m	8078224	NEBA-M8G3-U-5-N-LE3

Cables de conexión NEBA, acodados

	Conexión eléctrica 1, técnica de conexión	Conexión eléctrica 2, técnica de conexión	Conexión eléctrica 2, cantidad de contactos/hilos	Longitud del cable	N.º art.	Tipo
	M8x1, codificación A según EN 61076-2-104	Extremo abierto	3	2,5 m	8078230	NEBA-M8W3-U-2.5-N-LE3
				5 m	8078231	NEBA-M8W3-U-5-N-LE3