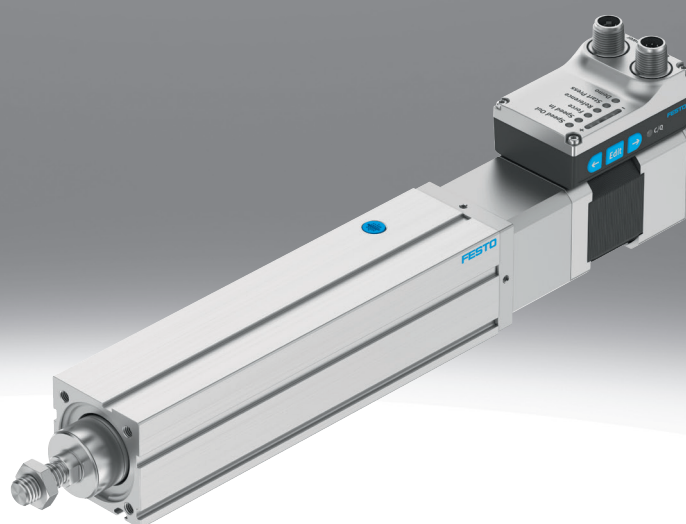


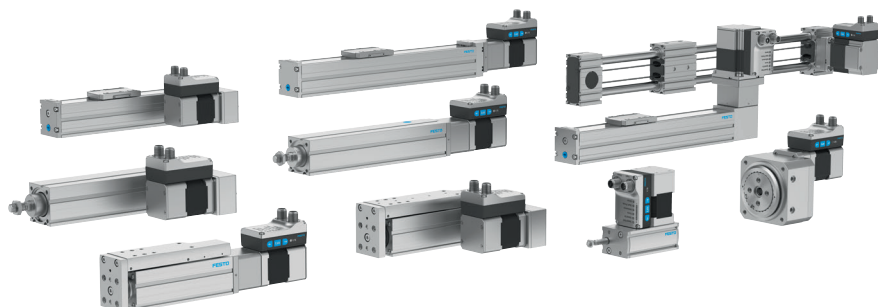
Module de vérin électrique EPCS

FESTO



Caractéristiques

En bref

[Liens !\[\]\(99f58673407353e96a019fbca558fd72_img.jpg\)](#)


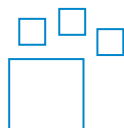
La technologie Simplified Motion Series allie pour la première fois la simplicité de la pneumatique aux avantages de l'automatisation électrique. Ces entraînements intégrés sont la solution idéale pour les utilisateurs à la recherche d'une alternative électrique pour les tâches de déplacement et de positionnement les plus simples entre deux positions de fin de course mécaniques, mais qui craignent la mise en service parfois fastidieuse des systèmes électriques classiques.

- Sans servovariateur externe : tous les composants électroniques nécessaires sont combinés dans l'actionneur intégré
- Deux possibilités de commande sont intégrées par défaut : E/S Tout Ou Rien et IO-Link®
- Solution complète pour des mouvements simples entre des positions finales mécaniques
- Mise en service simplifiée : tous les paramètres peuvent être réglés manuellement directement sur l'actionneur
- Pas de savoir-faire particulier nécessaire pour la mise en service
- Course nulle minimale et forme extrêmement compacte pour une utilisation optimale dans les applications à faible encombrement
- Vis à billes de qualité supérieure avec friction interne minimale
- Idéal pour un mouvement rapide dans des applications de tri, de répartition ou de test

Vérin avec unité de guidage

- Pour empêcher la tige de piston de tourner
- Pour des mouvements précis

Indications de commande - système modulaire

[Liens !\[\]\(c50c8b7b2cc2cf9ff925edec0ee94c0d_img.jpg\)](#)


Produit configurable

Ce produit et toutes ses options peuvent être commandés via le configurateur.

Outils d'ingénierie

[Liens !\[\]\(f1c5da15572e3e09d343161be98f508d_img.jpg\)](#)

Gagnez du temps avec les outils d'ingénierie : Smart Engineering pour une solution optimale. Nous avons pour but d'augmenter votre productivité. Nos outils d'ingénierie constituent une contribution importante à cet égard. Tout au long de la chaîne de création de valeur, ils vous aident à concevoir correctement votre installation, à exploiter des réserves de productivité insoupçonnées ou à gagner en productivité. Du premier contact à la modernisation de votre machine, vous rencontrerez de nombreux outils qui vous seront utiles à chaque étape de votre projet.

Simplified Motion Series - Solution Finder

- Outil de sélection pour les solutions d'entraînement électrique simples de la gamme Simplified Motion Series : Grâce à ce chercheur de solutions, la recherche de solutions pour les tâches de mouvement électrique devient un jeu d'enfant. Vous entrez les paramètres d'application les plus importants tels que la course, la charge utile et le type de mouvement et, en quelques secondes, la meilleure solution pour votre tâche de mouvement simple vous est présentée. Vous pouvez ensuite l'ajouter à votre panier en un seul clic et la commander directement en ligne.

Diagrammes

[Liens !\[\]\(291e070cef6c4d5e78fefe4696ef53be_img.jpg\)](#)


Les diagrammes présentés dans ce document sont également disponibles en ligne. Il est possible d'y afficher des valeurs précises.

Pas de la vis

Le pas de vis décrit la distance parcourue par l'écrou de la vis à chaque tour, en millimètres.

Caractéristiques

Détection de position

À l'aide de capteurs de proximité, la détection de position permet de détecter n'importe quelle position.

Type de moteur

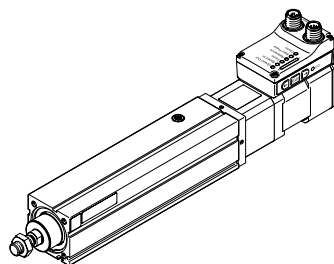
IO-Link

Le moteur est intégré dans l'actionneur et peut être facilement mis en service selon le principe « plug and work ». Les paramètres pertinents peuvent être réglés directement sur l'actionneur. La commande s'effectue par E/S numériques ou IO-Link.

Panneau de commande

Lors de l'orientation du moteur, il faut tenir compte de la facilité d'utilisation des touches (pour le paramétrage et la commande).

[H1]	Intégré
------	---------



Bus de terrain

Les sorties de commutation PNP et NPN sont sélectionnables pour la commande.

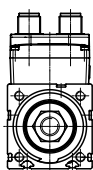
Détection des fins de course

Signal de retour de fin de course comparable à un capteur de proximité classique intégré de série

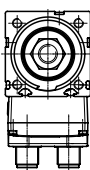
Orientation départ de conduite

Décrit l'orientation du moteur sur l'entraînement. Selon l'orientation, les câbles de raccordement peuvent être posés de manière spécifique au client. Les câbles des lignes coudées sont orientés à 45° par rapport à l'axe.

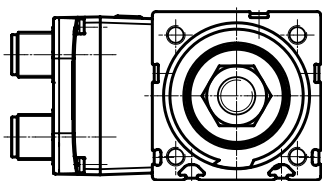
[]	Standard
-----	----------



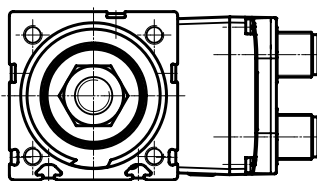
[D]	Dessous
-----	---------



[L]	A gauche
-----	----------



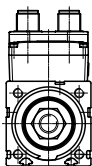
[R]	A droite
-----	----------



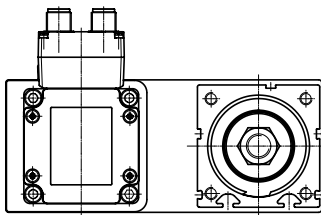
Caractéristiques

Position de montage du moteur

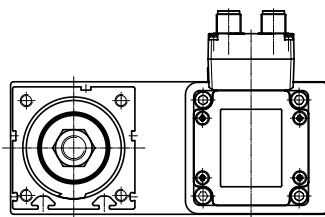
[L] Standard



[PL] Parallèle gauche



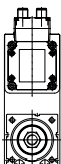
[PR] Parallèle droite



[PD] Parallèle en bas



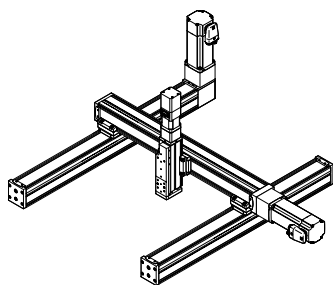
[PT] Parallèle supérieur



Accessoires électriques

Câble de liaison entre le moteur et le maître IO-Link

Vue d'ensemble



- De l'axe individuel au système de manipulation, comme par exemple le système de bras, le portique bidimensionnel ou le portique tridimensionnel
- Les axes à courroie crantée, les axes à vis à billes ELGC et les mini-chariots EGSC constituent un système modulaire adaptable pour les automatisations de petite taille
- Grâce à l'architecture commune de la plate-forme, on obtient un programme continu avec des interfaces harmonisées. Un grand nombre de systèmes peuvent être réalisés sans plaques d'adaptation
- Des éléments d'entraînement et de guidage performants garantissent une longue durée de vie, une grande capacité de charge et une grande fiabilité
- La gamme d'accessoires uniforme et universelle réduit les stocks et les frais de construction

Codes de type

001	Série	
EPCS	Vérin électrique	

002	Mode d'entraînement	
BS	Vis à billes	

003	Taille	
32	32	
45	45	
60	60	

004	Course [mm]	
25	25	
50	50	
75	75	
100	100	
125	125	
150	150	
175	175	
200	200	
250	250	
300	300	
350	350	
400	400	
500	500	

005	Pas de la vis	
3P	3 mm	
5P	5 mm	
8P	8 mm	
10P	10 mm	
12P	12 mm	

006	Détection de position	
A	Pour capteur de proximité	

007	Type de moteur	
ST	Moteur pas à pas ST	

008	Contrôleurs	
M	Intégré	

009	Panneau de commande	
H1	Intégré	

010	Bus de terrain	
PLK	PNP ou IO-Link®	
NLK	NPN ou IO-Link®	

011	Détection des fins de course	
AA	Avec détection de fin de course intégrée	

012	Orientation départ de conduite	
	Standard	
D	Dessous	
L	A gauche	
R	A droite	

013	Position de montage du moteur	
	Standard	
PL	Parallèle gauche	
PR	Parallèle droite	
PD	Parallèle en bas	
PT	Parallèle supérieur	

014	Accessoires électriques	
	Sans	
L1	Adaptateur pour le fonctionnement comme appareil IO-Link®	

Fiche technique

Caractéristiques techniques générales			
Taille	32	45	60
Structure de construction	Vérin électrique, avec vis à billes, avec actionneur intégré		
Type de moteur	Moteur pas à pas		
Sécurité anti-rotation/guidage	à palier lisse		
Extrémité de la tige de piston	Filetage		
Filetage de la tige de piston	M8	M10x1,25	M12x1,25
Course	25 mm; 50 mm; 100 mm; 150 mm; 200 mm	25 mm; 50 mm; 100 mm; 150 mm; 200 mm; 250 mm; 300 mm	25 mm; 50 mm; 100 mm; 150 mm; 200 mm; 250 mm; 300 mm; 350 mm; 400 mm; 500 mm
Réserve de course	0 mm		
Angle de torsion max. de la tige de piston +/-	1 deg		
Fonctions supplémentaires	Interface utilisateur Détection des fins de course intégrée		
Affichage	LED		
Référencement	Bloc de butée fixe positif Bloc de butée fixe négatif Capteur de référence		
Mode de fixation	Avec taraudage Avec accessoires		
Position de montage	Indifférente		
Longueur de câble max.	15 m sorties 15 m entrées 20 m pour fonctionnement IO-Link®		

Caractéristiques mécaniques						
Taille	32	45	60			
Pas de la vis	3	8	3	10	5	12
Diamètre de la vis	8 mm	10 mm	12 mm			
Valeur indicative de charge utile, horizontal	24 kg	60 kg	40 kg	120 kg	56 kg	
Valeur indicative de charge utile, verticale	12 kg	9 kg	23 kg	13 kg	46 kg	18 kg
Poussée max. Fx	150 N	450 N	250 N	900 N	375 N	
Force radiale max. au niveau arbre d'entraînement	75 N	180 N	230 N			
Vitesse maximale max. ¹⁾	0,079 m/s	0,21 m/s	0,074 m/s	0,23 m/s	0,09 m/s	0,22 m/s
Vitesse « Speed Press »	0,01 m/s					
Accélération max. ²⁾	1,5 m/s ²	5 m/s ²	1,5 m/s ²	5 m/s ²	1,5 m/s ²	5 m/s ²
Répétabilité	±0,02 mm					
Jeu axial d'inversion ³⁾	100 µm					
Détection de position	Pour capteur de proximité					

1) Réglable par paliers de 10 %.

2) Paramètre non modifiable.

Pour kit de montage parallèle :

EPCS-...-3P/5P: 0,5 m/s²EPCS-...-8P/10P/12P: 1,5 m/s²

3) À l'état neuf.

Broche			
Taille	32	45	60
Diamètre de la vis	8 mm	10 mm	12 mm
Pas de la vis	3 ... 8 mm/U	3 ... 10 mm/U	5 ... 12 mm/U

Fiche technique

Données électriques

Taille	32	45	60
Tension nominale CC	24 V		
Fluctuations de tension admissibles	± 15%		
Courant nominal	3 A		5,3 A
Consommation max.	3 A		5,3 A
Consommation max. logique	0,3 A		
Indicateur de position du rotor	Codeur absolu, monotour		
Principe de mesure de l'indicateur de position du rotor	Magnétique		
Résolution d'indicateur de position du rotor	16 bit		

Interfaces

Taille	32	45	60
Interface de paramétrage	IO-Link, Interface utilisateur		
Zone de travail de l'entrée logique	24 V		
Nombre d'entrées logiques numériques	2		
Caractéristiques entrée logique	Configurable sans isolation galvanique		
Logique de commutation des entrées	NPN (commutation négative) PNP (commutation positive)		
Spécification d'entrée logique	Selon IEC 61131-2, type 1		
Courant max. des sorties logiques numériques	100 mA		
Nombre de sorties logiques numériques 24 V CC	2		
Propriétés des sorties logiques numériques	configurable Sans isolation galvanique		
Logique de commutation des sorties	NPN (commutation négative) PNP (commutation positive)		

Caractéristiques techniques IO-Link®

Taille	32	45	60
IO-Link®, assistance mode SIO	Oui		
IO-Link®, mode de communication	COM3 (230,4 kbaud)		
IO-Link®, classe de port	A		
IO-Link®, nombre de ports	1		
IO-Link®, largeur des données des opérations OUT	2 octets		
IO-Link®, contenu des données de traitement OUT	Move in 1 bit Move out 1 bit Quit Error 1 bit Move Intermediate 1 bit		
IO-Link®, largeur des données de process IN	2 octets		
IO-Link®, contenu des données de traitement IN	State Device 1 bit State In 1 bit State Intermediate 1 bit State Move 1 bit State Out 1 bit		
IO-Link®, contenu des données de service IN	32 bits, force 32 bit, position 32 bits, vitesse		
IO-Link®, durée de cycle minimale	1 ms		
IO-Link®, mémoire de données requise	0,5 kB		
IO-Link®, version du protocole	Appareil V 1.1		

Fiche technique

Conditions de service et ambiantes			
Taille	32	45	60
Température ambiante	0 ... 50°C		
Température de stockage	-20 ... 60°C		
Note sur la température ambiante	Au-dessus de la température ambiante de 30 °C, il convient de réduire la puissance de 2 % par°K.		
Surveillance de température	Mise hors circuit en cas d'échauffement Capteur de température CMOS de précision intégré avec sortie analogique		
Humidité relative de l'air	0 - 90%, sans condensation		
Classe de protection d'isolation	B		
Classe de protection	III		
Degré de protection	IP40		
Facteur de marche	100%		
Marquage CE (voir la déclaration de conformité) ¹⁾	Selon directive européenne CEM Selon la directive européenne RoHS		
Marquage UKCA (voir la déclaration de conformité) ²⁾	selon les prescriptions UK pour la CEM selon les prescriptions UK RoHS		
Marquage KC	KC-CEM		
Certification	RCM Mark		
Résistance aux vibrations	Contrôle d'utilisation mobile avec degré de sévérité 1 selon FN 942017-4 et EN 60068-2-6		
Résistance aux chocs	Essai de choc avec degré de sévérité 1 selon FN 942017-5 et EN 60068-2-27		
Aptitude aux salles blanches, mesurée selon ISO 14644-14	Classe 9 selon ISO 14644-1		
Intervalle d'entretien	Graissage à vie		

1) Plus d'informations www.festo.com/catalogue/... → Support/Downloads.2) Plus d'informations www.festo.com/catalogue/... → Support/Downloads.

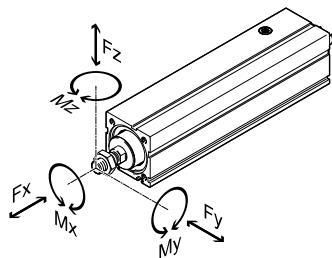
Poids			
Taille	32	45	60
Poids de base à 0 mm de course ¹⁾	818 g, 982 g	1 185 g, 1 308 g	2 294 g, 2 558 g
Poids additionnel par 10 mm de course	24 g	41 g	69 g
Masse déplacée à 0 mm de course	98 g	179 g	305 g
Poids additionnel de la masse déplacée par 10 mm de course	3,3 g	4,9 g	6,5 g

1) Pour montage axial du moteur/pour montage parallèle du moteur

Matériaux			
Taille	32	45	60
Matériau du boîtier	Alliage d'aluminium anodisé		
Matériau tige de piston	Acier inoxydable fortement allié		
Matériau vis	Acier à roulement		
Matériau d'écrou de broche	Acier		
Conformité PWIS	VDMA24364-Zone III		
Note sur le matériau	Conforme à RoHS		

Fiche technique

Solicitations max. admissibles sur la tige de piston



Taille	32		45		60	
Pas de la vis	3	8	3	10	5	12
Poussée max. Fx	150 N		450 N		900 N	
Couple max. Mx	0 Nm					
Couple max. My	1,5 Nm		2,9 Nm		6,4 Nm	
Couple max. Mz	1,5 Nm		2,9 Nm		6,4 Nm	

Calcul du facteur de comparaison des sollicitations

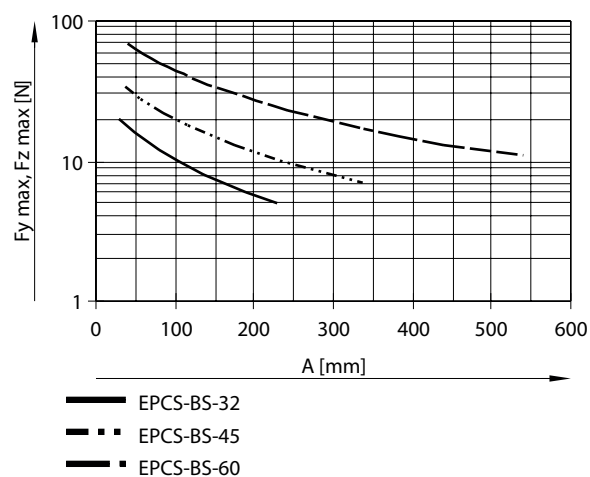
$$f_v = \frac{|F_{y1}|}{F_{y2}} + \frac{|F_{z1}|}{F_{z2}} + \frac{|M_{x1}|}{M_{x2}} + \frac{|M_{y1}|}{M_{y2}} + \frac{|M_{z1}|}{M_{z2}} \leq 1$$

Si plusieurs des forces et moments mentionnés agissent simultanément sur la tige de piston, l'équation de gauche doit être satisfaite en plus des charges maximales indiquées.

F1 / M1 = valeur dynamique

F2 / M2 = valeur maximale

Forces transversales F max. admissibles sur la tige de piston en fonction du porte-à-faux A

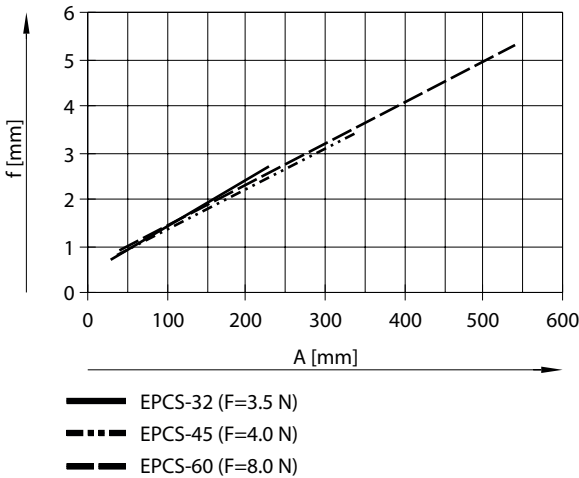


Note :

Logiciel de dimensionnement « Electric Motion Sizing »

Fiche technique

Déflexion de la tige de piston f en fonction du porte-à-faux A et de la force transversale F



Déflexion de la tige de piston f en fonction du porte-à-faux A et de la force transversale F

$$f_1 = \frac{F_1}{F_2} \cdot f_2$$

f_1 = Déviation de la tige de piston par force transversale [mm]
 F_1 = Force transversale [N]
 F_2 = Force transversale normalisée [N] (force constante tirée de la représentation graphique)
 f_2 = Déviation de la tige de piston par la force transversale [N] (valeur tirée de la représentation graphique)

Calcul de la force de poussée moyenne F (selon DIN 69051-4)

$$F_{xm} = \sqrt[3]{\sum F_x^3 \cdot \frac{v_x}{v_{xm}} \cdot \frac{q}{100}} = \sqrt[3]{F_{x1}^3 \cdot \frac{v_{x1}}{v_{xm}} \cdot \frac{q_1}{100} + F_{x2}^3 \cdot \frac{v_{x2}}{v_{xm}} \cdot \frac{q_2}{100} + F_{x3}^3 \cdot \frac{v_{x3}}{v_{xm}} \cdot \frac{q_3}{100} + \dots}$$

La valeur de crête de la force de poussée au cours d'un cycle de mouvement ne doit pas dépasser la force de poussée maximale. La valeur de crête est généralement atteinte en mode vertical pendant la phase d'accélération lors de la course ascendante. Un dépassement de la force de poussée maximale entraîne une usure accrue et donc une réduction de la durée de vie de la vis à billes. En outre, la vitesse maximale ne doit pas être dépassée.

En fonctionnement, un bref dépassement de la force de poussée continue est autorisé jusqu'à la force de poussée maximale. Moyennée sur un cycle de mouvement, la force de poussée continue doit toutefois être respectée.

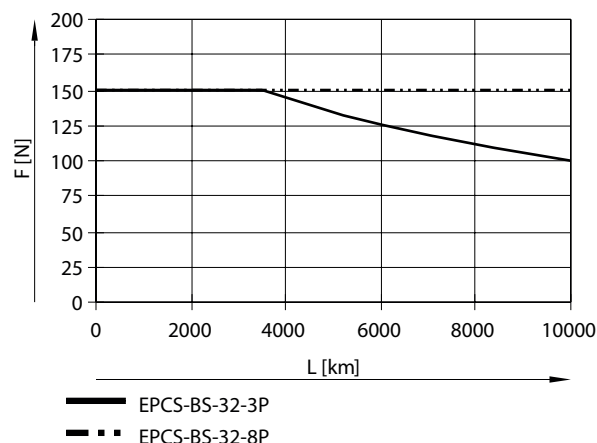
Vitesse de poussée moyenne v (selon DIN 69051-4)

$$v_{xm} = \sum v_x \cdot \frac{q}{100} = v_{x1} \cdot \frac{q_1}{100} + v_{x2} \cdot \frac{q_2}{100} + v_{x3} \cdot \frac{q_3}{100} + \dots$$

F_x = Force de poussée
 F_{xm} = Force de poussée moyenne
 $F_{x\max.}$ = Force de poussée max.
 $F_{x\text{dauer}}$ = Force de poussée continue
 q = Pourcentage de temps
 v_x = Vitesse de poussée
 v_{xm} = Vitesse de poussée moyenne
 $v_{x\max.}$ = Vitesse de poussée max.

Fiche technique

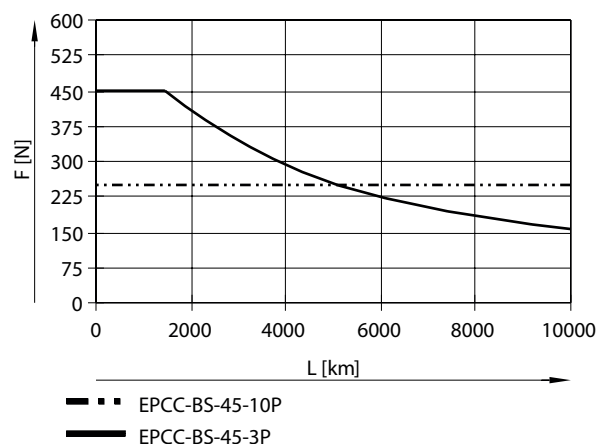
Force de poussée moyenne F en fonction du kilométrage L , pour un coefficient d'exploitation f_b de 1,0 et à température ambiante pour EPCS-BS-32



Note :

Les données relatives au kilométrage sont basées sur des données déterminées expérimentalement et calculées théoriquement (à température ambiante). Le kilométrage pouvant être atteint dans la pratique peut présenter des écarts importants par rapport aux courbes caractéristiques indiquées si les conditions limites sont modifiées.

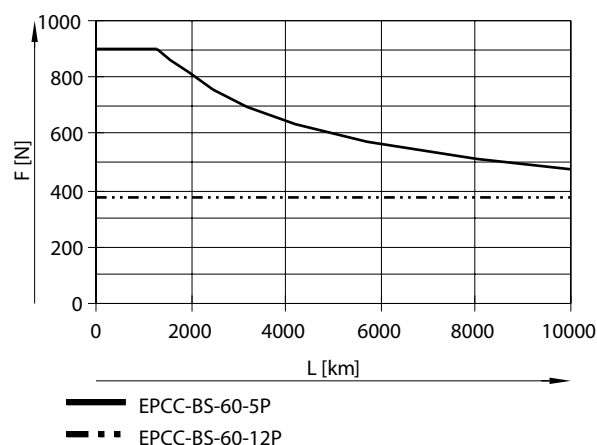
Force de poussée moyenne F en fonction du kilométrage L , pour un coefficient d'exploitation f_b de 1,0 et à température ambiante pour EPCS-BS-45



Note :

Les données relatives au kilométrage sont basées sur des données déterminées expérimentalement et calculées théoriquement (à température ambiante). Le kilométrage pouvant être atteint dans la pratique peut présenter des écarts importants par rapport aux courbes caractéristiques indiquées si les conditions limites sont modifiées.

Force de poussée moyenne F en fonction du kilométrage L , pour un coefficient d'exploitation f_b de 1,0 et à température ambiante pour EPCS-BS-60



Note :

Les données relatives au kilométrage sont basées sur des données déterminées expérimentalement et calculées théoriquement (à température ambiante). Le kilométrage pouvant être atteint dans la pratique peut présenter des écarts importants par rapport aux courbes caractéristiques indiquées si les conditions limites sont modifiées.

Fiche technique

Durée de vie en tenant compte du coefficient d'exploitation

$$L_1 = \frac{L}{f_B^3}$$

Coefficient d'exploitation f_B

1,0 ... 1,2 (pour machine à mesurer)

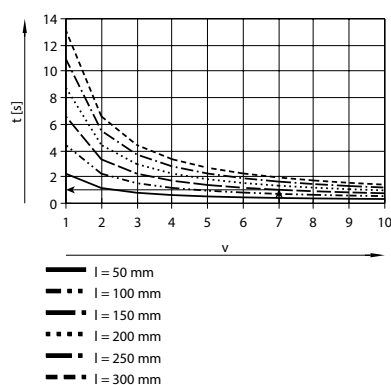
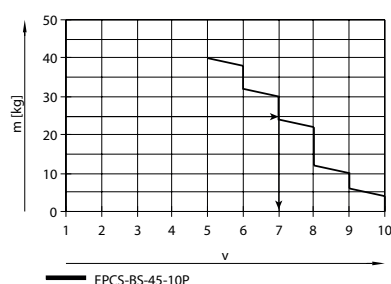
1,2 ... 1,4 (pour la manipulation, la robotique)

1,4 ... 1,6 (pour les opérations d'emmanchement)

1,6 ... 2,0 (pour la construction, l'agriculture)

 L_1 = Durée de vie réelle L = Durée de vie théorique f_B = Coefficient d'exploitation

Exemple de conception



Données d'application :

- Charge utile : 25 kg
- Position de montage : horizontale
- Position de montage du moteur : axiale
- Course : 150 mm
- Temps de positionnement max. autorisé : 2 s (une direction)

Etape 1 :

Taille minimale possible dans le tableau « Données mécaniques » : EPCS-BS-45-10P

Etape 2 :

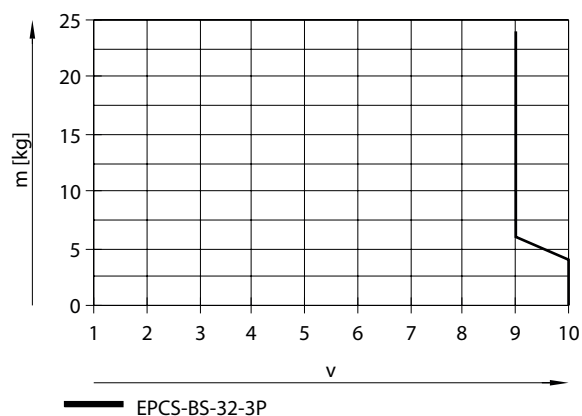
Sélection du niveau de vitesse max. v pour la charge utile m (voir diagramme à gauche)

Etape 3 :

Lecture du temps de positionnement min. t pour la course l (voir représentation graphique à gauche)

Résultat : L'application peut être réalisée avec EPCS-BS-45-150-10P. Un temps de positionnement minimal (une direction) de 1 s est atteint.

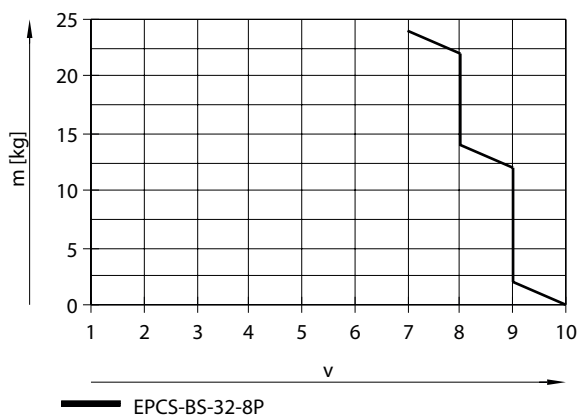
Des temps de positionnement plus longs peuvent être sélectionnés à tout moment en choisissant un niveau de vitesse plus faible.

Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit axial, position de montage horizontale pour EPCS-BS-32-3P

Note :

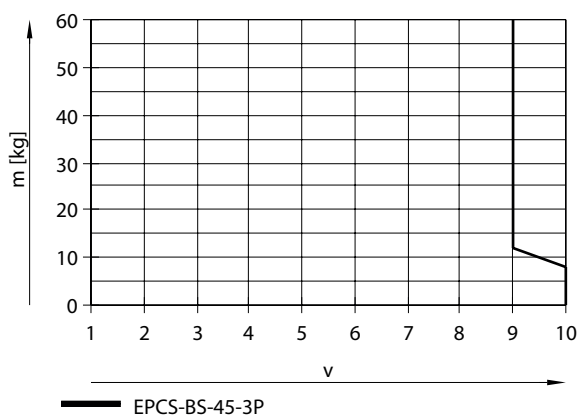
Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

Fiche technique

Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit axial, position de montage horizontale pour EPCS-BS-32-8P

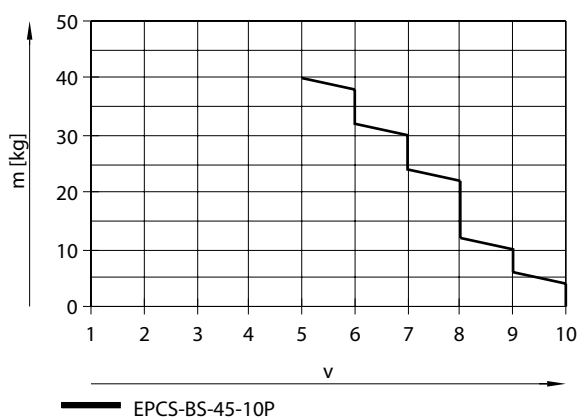
Note :

Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit axial, position de montage horizontale pour EPCS-BS-45-3P

Note :

Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

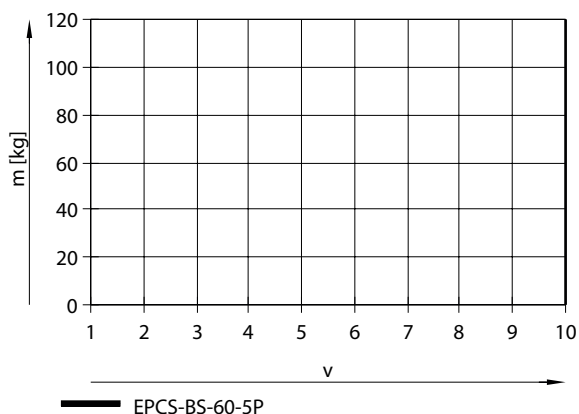
Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit axial, position de montage horizontale pour EPCS-BS-45-10P

Note :

Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

Fiche technique

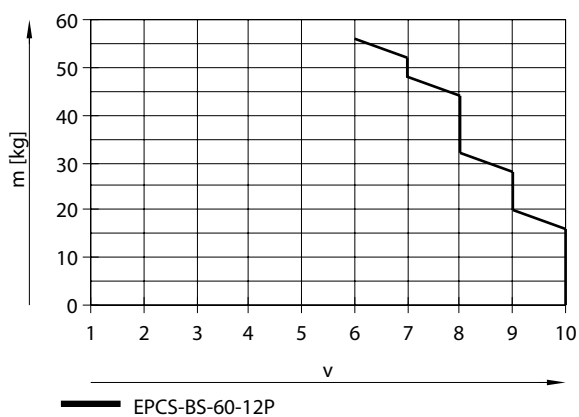
Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit axial, position de montage horizontale pour EPCS-BS-60-5P



Note :

Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

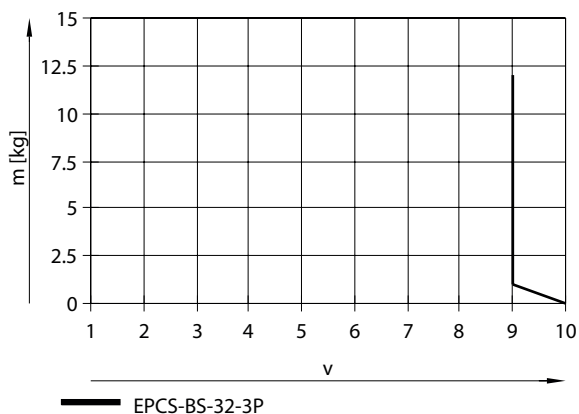
Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit axial, position de montage horizontale pour EPCS-BS-60-12P



Note :

Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

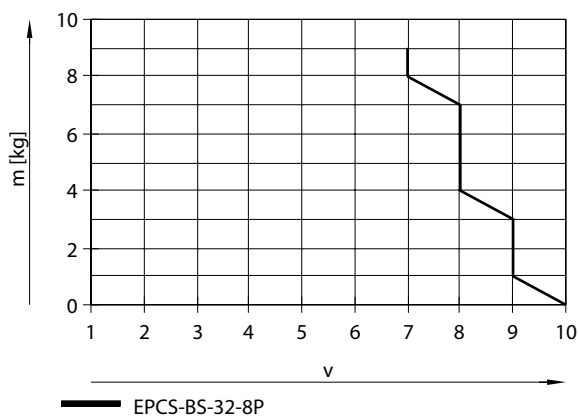
Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit axial, position de montage verticale pour EPCS-BS-32-3P



Note :

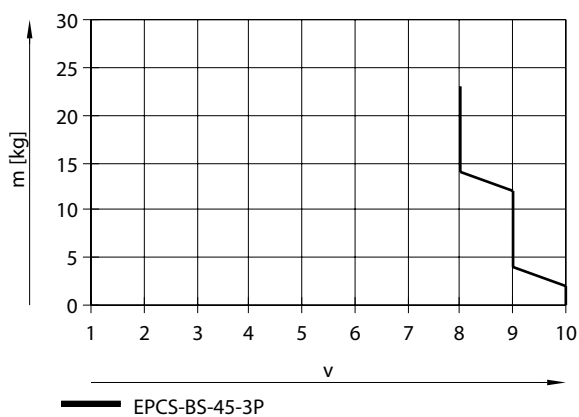
Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

Fiche technique

Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit axial, position de montage verticale pour EPCS-BS-32-8P

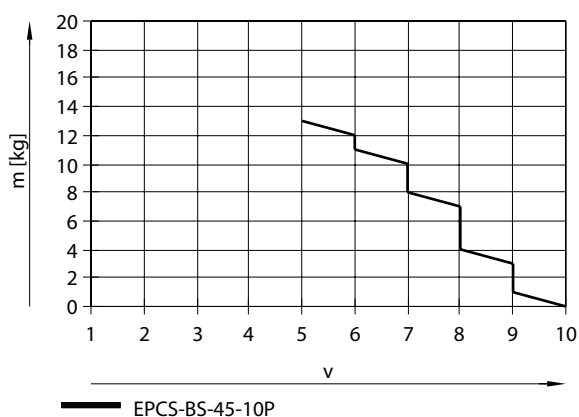
Note :

Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit axial, position de montage verticale pour EPCS-BS-45-3P

Note :

Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

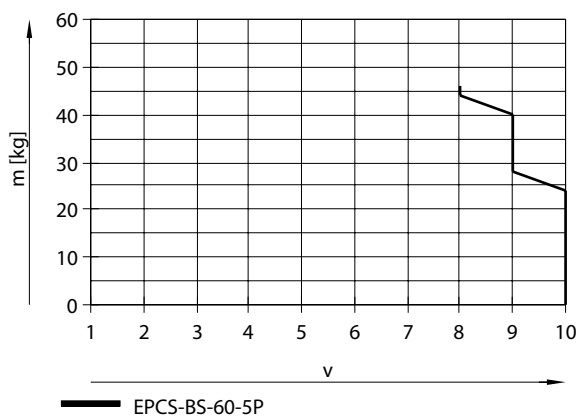
Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit axial, position de montage verticale pour EPCS-BS-45-10P

Note :

Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

Fiche technique

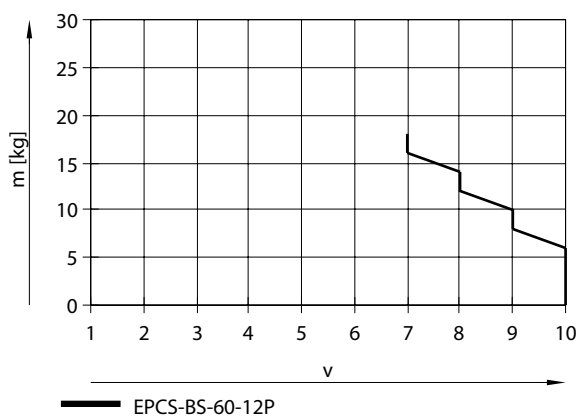
Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit axial, position de montage verticale pour EPCS-BS-60-5P



Note :

Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

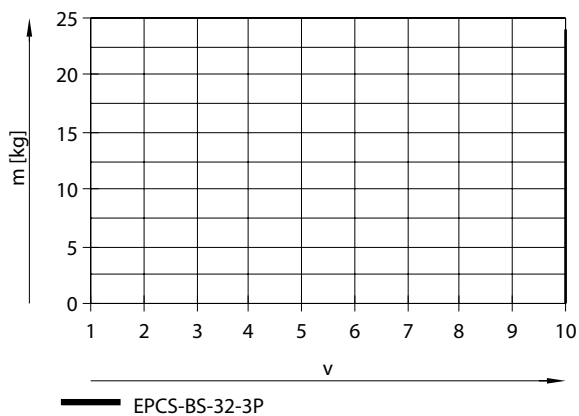
Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit axial, position de montage verticale pour EPCS-BS-60-12P



Note :

Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

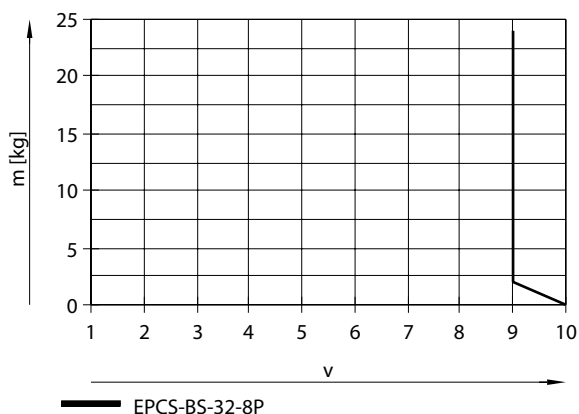
Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit parallèle, position de montage horizontale pour EPCS-BS-32-3P



Note :

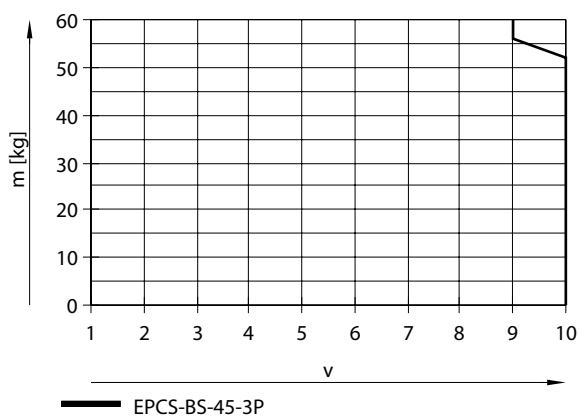
Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

Fiche technique

Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit parallèle, position de montage horizontale pour EPCS-BS-32-8P

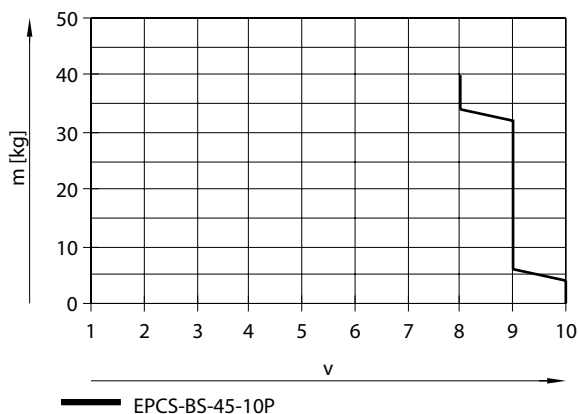
Note :

Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit parallèle, position de montage horizontale pour EPCS-BS-45-3P

Note :

Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

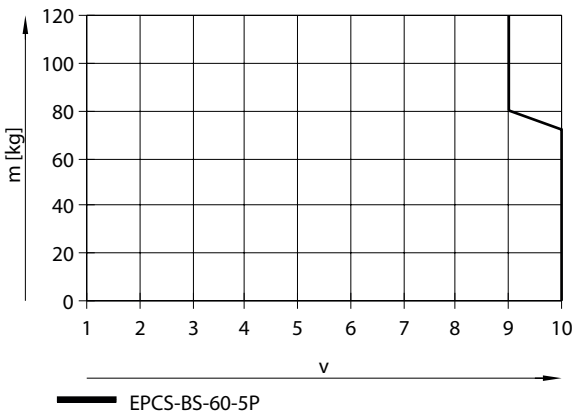
Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit parallèle, position de montage horizontale pour EPCS-BS-45-10P

Note :

Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

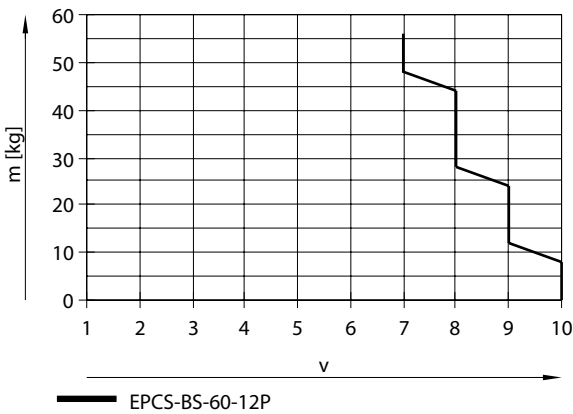
Fiche technique

Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit parallèle, position de montage horizontale pour EPCS-BS-60-5P



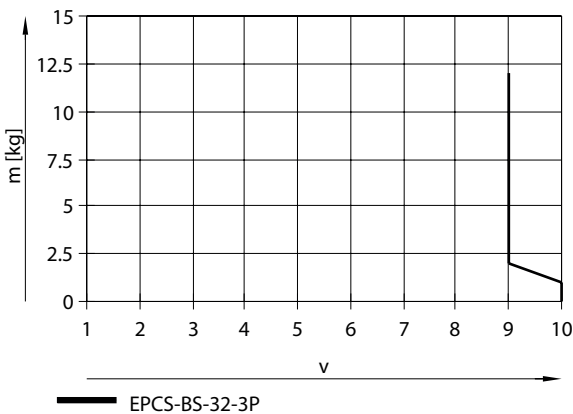
Note :
Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit parallèle, position de montage horizontale pour EPCS-BS-60-12P



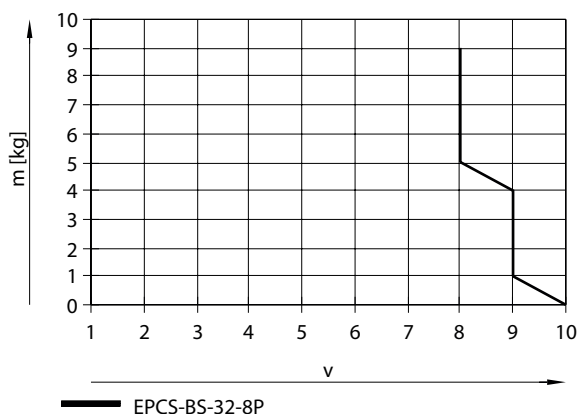
Note :
Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit parallèle, position de montage verticale pour EPCS-BS-32-3P



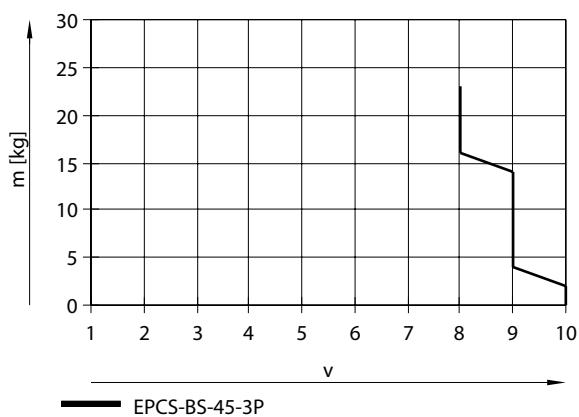
Note :
Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

Fiche technique

Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit parallèle, position de montage verticale pour EPCS-BS-32-8P

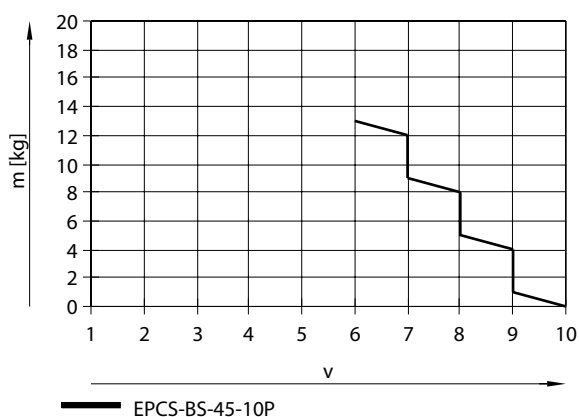
Note :

Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit parallèle, position de montage verticale pour EPCS-BS-45-3P

Note :

Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

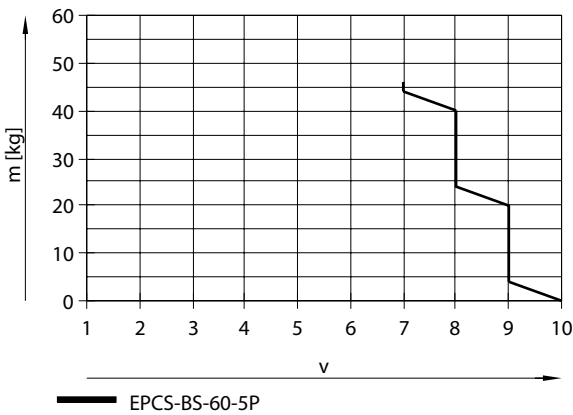
Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit parallèle, position de montage verticale pour EPCS-BS-45-10P

Note :

Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

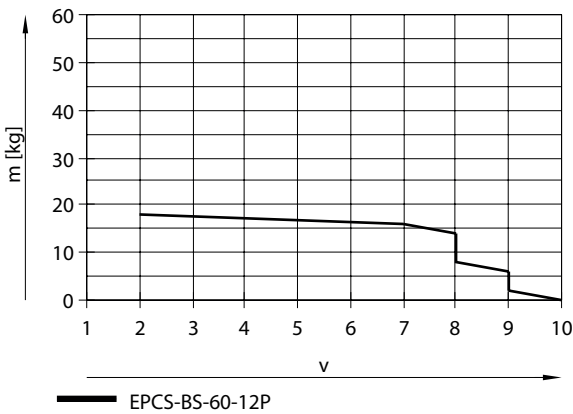
Fiche technique

Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit parallèle, position de montage verticale pour EPCS-BS-60-5P



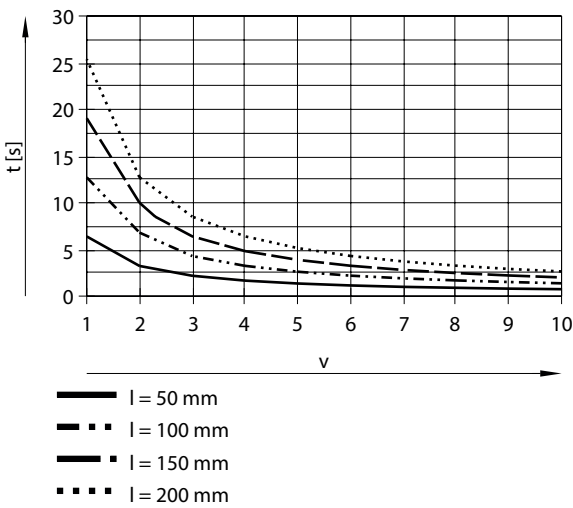
Note :
Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

Masse m en fonction du niveau de vitesse v avec kit parallèle, position de montage verticale pour EPCS-BS-60-12P

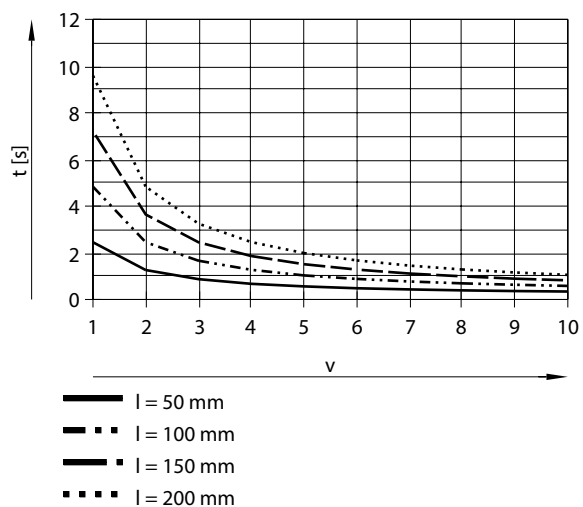
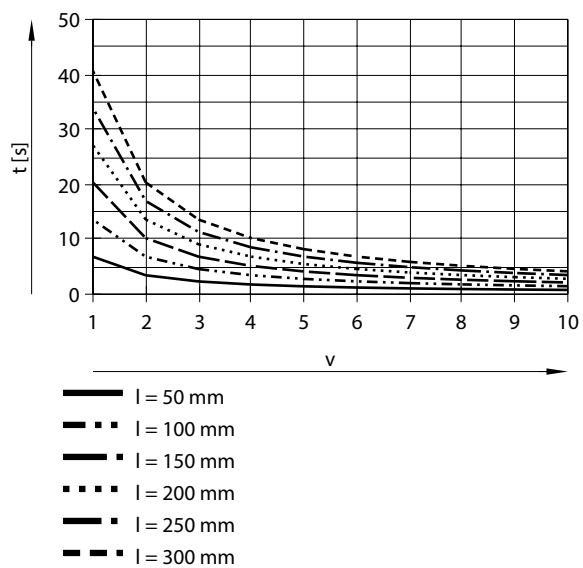


Note :
Les lignes décrivent les valeurs maximales. Les plus petites vitesses peuvent être réglées à tout moment.

Temps de positionnement t en fonction du niveau de vitesse v et de la course l avec kit axial pour EPCS-BS-32-3P

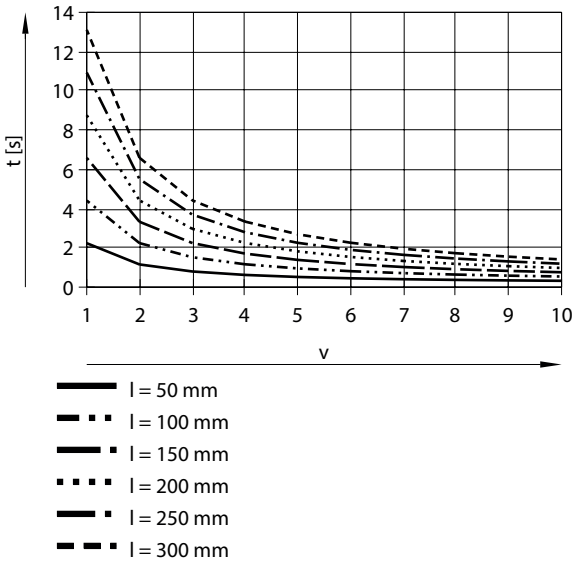


Fiche technique

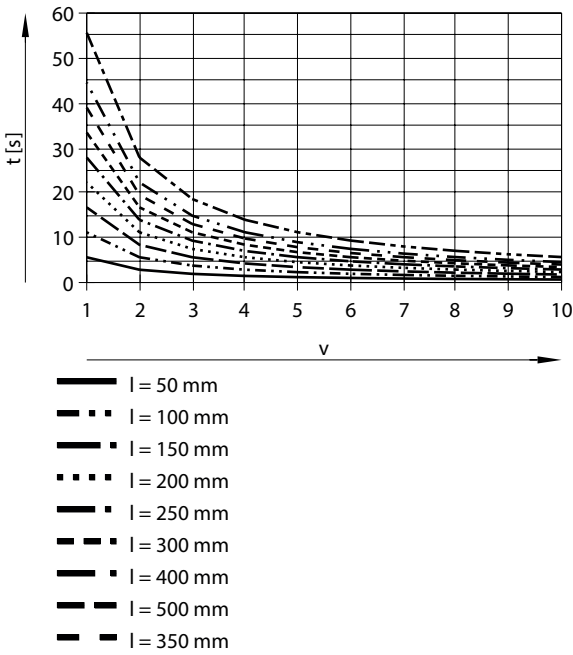
Temps de positionnement t en fonction du niveau de vitesse v et de la course l avec kit axial pour EPCS-BS-32-8PTemps de positionnement t en fonction du niveau de vitesse v et de la course l avec kit axial pour EPCS-BS-45-3P

Fiche technique

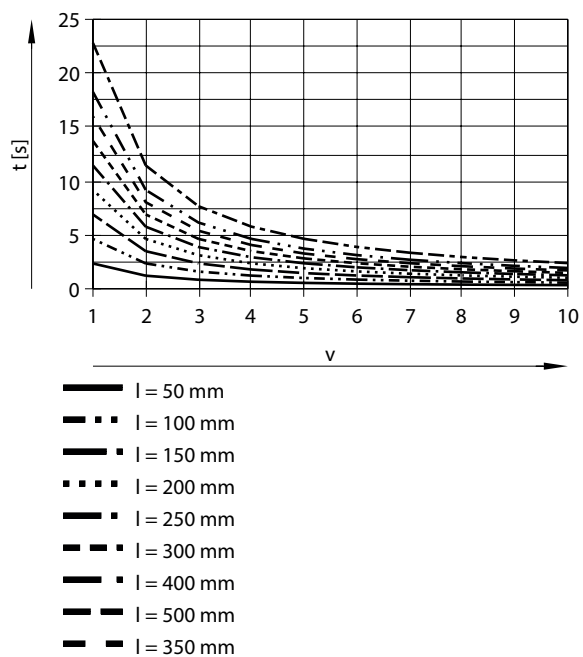
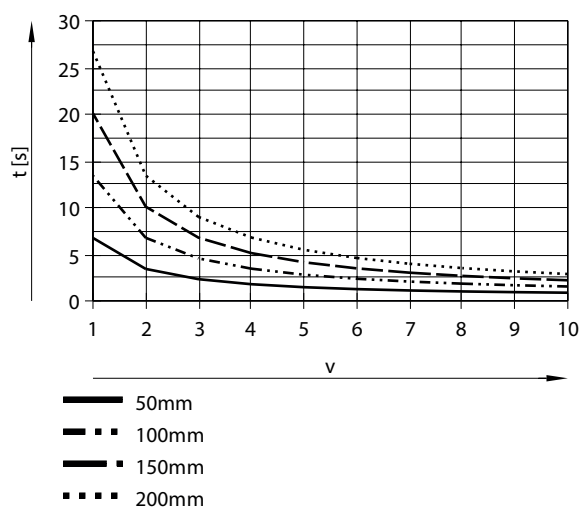
Temps de positionnement t en fonction du niveau de vitesse v et de la course l avec kit axial pour EPCS-BS-45-10P



Temps de positionnement t en fonction du niveau de vitesse v et de la course l avec kit axial pour EPCS-BS-60-5P

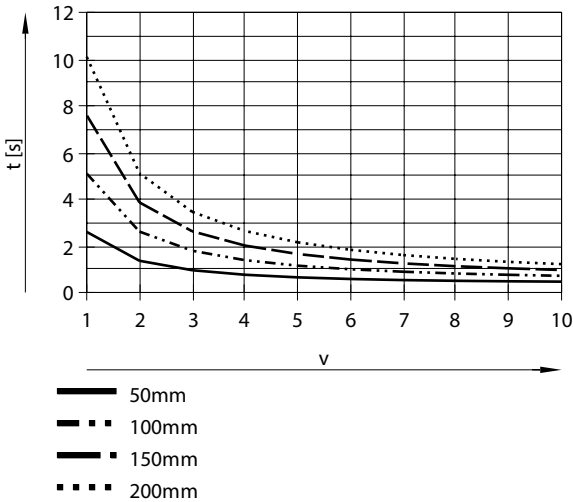


Fiche technique

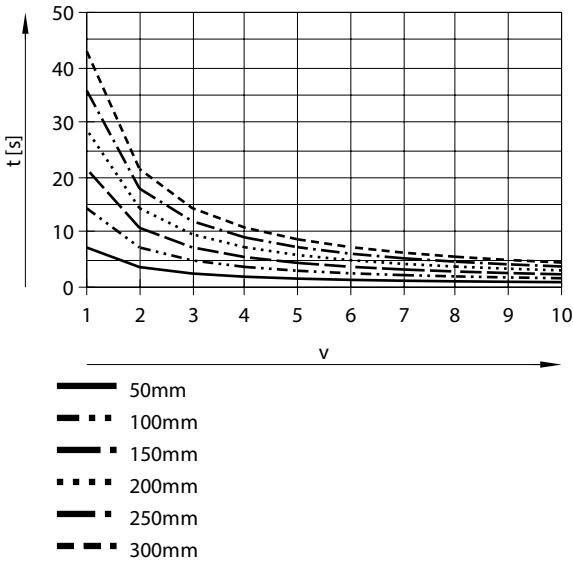
Temps de positionnement t en fonction du niveau de vitesse v et de la course l avec kit axial pour EPCS-BS-60-12PTemps de positionnement t en fonction du niveau de vitesse v et de la course l avec kit parallèle pour EPCS-BS-32-3P

Fiche technique

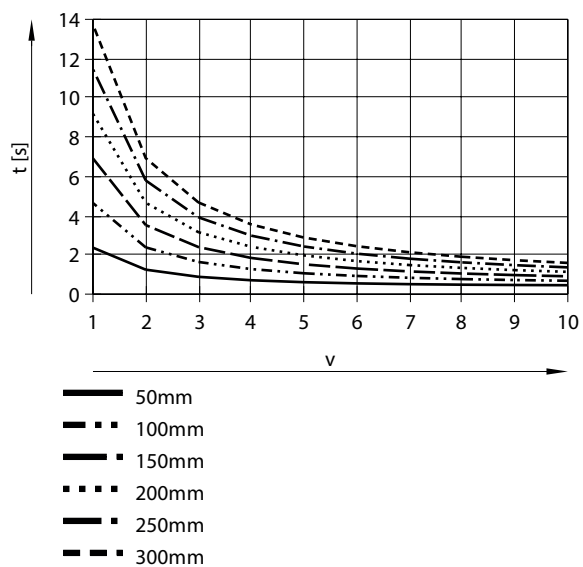
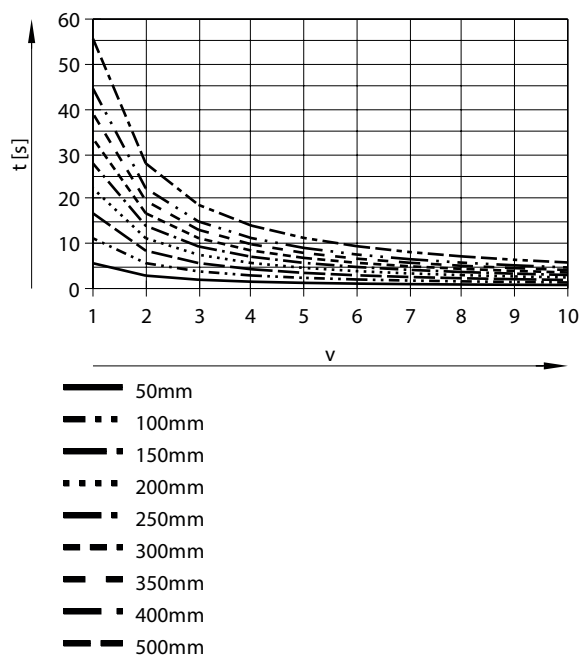
Temps de positionnement t en fonction du niveau de vitesse v et de la course l avec kit parallèle pour EPCS-BS-32-8P



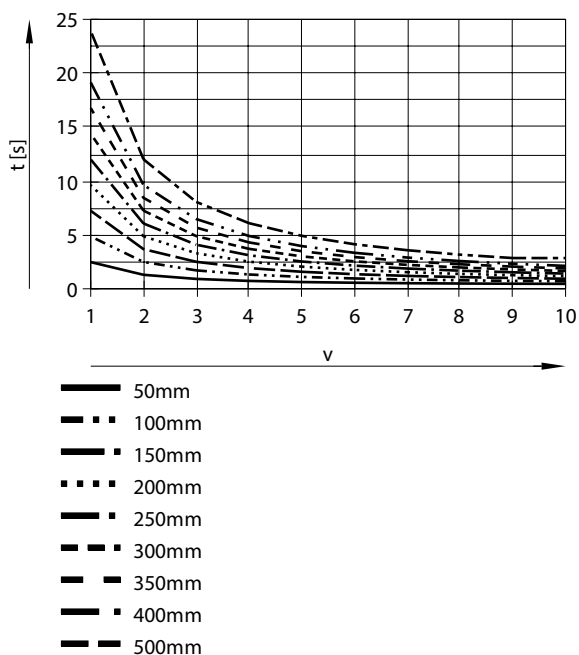
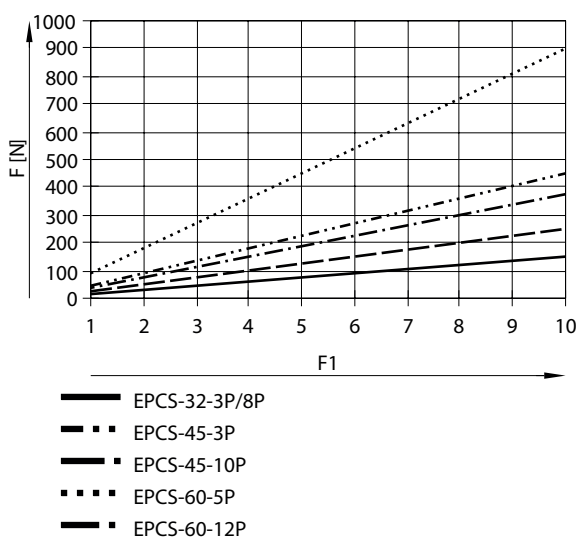
Temps de positionnement t en fonction du niveau de vitesse v et de la course l avec kit parallèle pour EPCS-BS-45-3P



Fiche technique

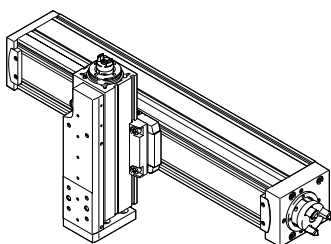
Temps de positionnement t en fonction du niveau de vitesse v et de la course l avec kit parallèle pour EPCS-BS-45-10PTemps de positionnement t en fonction du niveau de vitesse v et de la course l avec kit parallèle pour EPCS-BS-60-5P

Fiche technique

Temps de positionnement t en fonction du niveau de vitesse v et de la course l avec kit parallèle pour EPCS-BS-60-12PForce de poussée F en fonction du niveau de force $F1$ 

La commande et l'évaluation de la force s'effectue en régulant le courant moteur. Selon la mécanique de l'actionneur, la mesure du courant permet de déterminer une force linéaire. La consigne est définie en pourcentage du courant nominal du moteur et peut différer de la force effective exercée sur le vérin électrique. Aux niveaux de puissance inférieurs, la force de frottement du système d'entraînement peut être supérieure à la poussée configurée et entraîner l'arrêt du système d'entraînement.

Combinaisons entre l'axe ELGC, ELGS, le mini-chariot EGSC-BS, EGSS-BS, le vérin électrique EPCC, EPCS et l'axe de guidage ELFC



Options de montage avec fixation de profilé EAHF-L2-...-P-D

Possibilité de montage : Axe de base avec axe de montage immédiatement inférieur

1. Axe de base :

Produit : ELGC, ELGS, ELFC

Tailles 32, 45, 60, 80

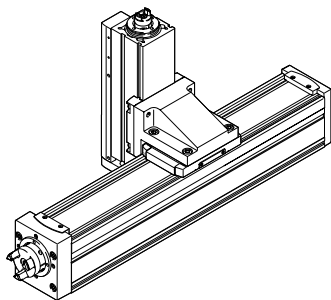
2. Axe du montage :

Produit : ELGC, ELGS, EGSC, EGSS, EPCC, EPCS, ELFC

Tailles 25, 32, 45, 60

Fiche technique

Combinaisons entre l'axe ELGC, ELGS, le mini-chariot EGSC-BS, EGSS-BS, le vérin électrique EPCC, EPCS et l'axe de guidage ELFC

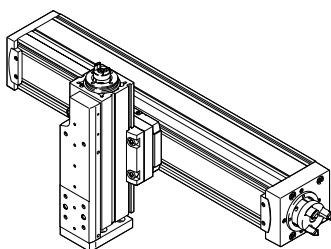


Options de montage avec kit d'angle EHAA-D-L2-...-AP
 -Possibilité de montage : Axe de base avec axe de montage immédiatement inférieur

1. Axe de base :
 Produit : ELGC, ELGS, ELFC
 Tailles 32, 45, 60, 80

2. Axe du montage :
 Produit : ELGC, ELGS, EGSC, EGSS, EPCC, EPCS, ELFC
 Tailles 25, 32, 45, 60

Combinaisons entre l'axe ELGC, ELGS, le mini-chariot EGSC-BS, EGSS-BS, le vérin électrique EPCC, EPCS et l'axe de guidage ELFC

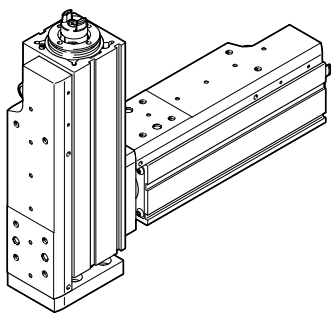


Options de montage avec le kit d'adaptation EHAA-D-L2
 -Possibilité de montage : Axe de base avec axe de montage de même taille
 -Possibilité de montage : Axe de base avec équilibrage de hauteur par rapport à l'axe de montage de taille immédiatement inférieure
 - En cas de montage du moteur avec des kits parallèles, des contours interférents peuvent apparaître. Dans ce cas, la plaque d'adaptation est nécessaire pour rééquilibrer la hauteur

1. Axe de base :
 Produit : ELGC, ELGS, ELFC
 Tailles 32, 45, 60, 80

2. Axe du montage :
 Produit : ELGC, ELGS, EGSC, EGSS, EPCC, EPCS, ELFC
 Tailles 25, 32, 45, 60, 80

Combinaisons entre les mini-chariots EGSC-BS, EGSS-BS



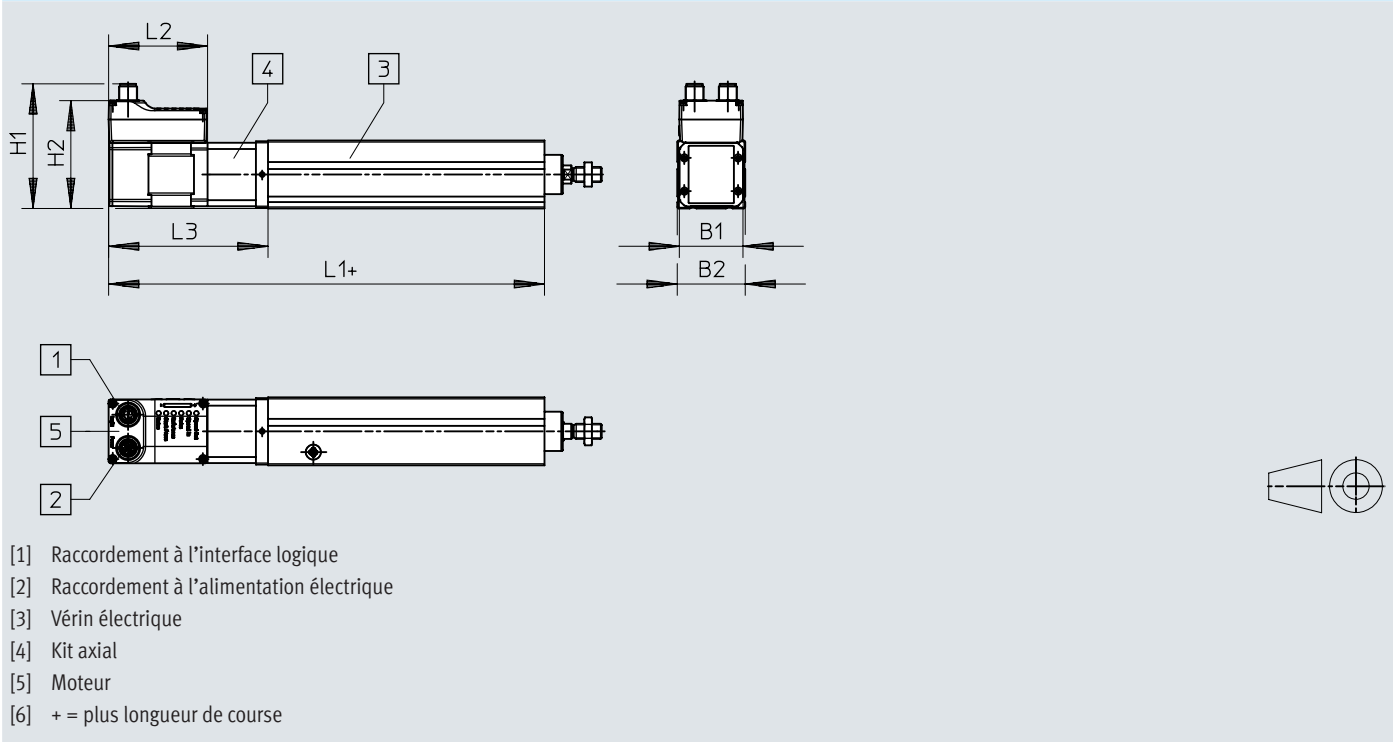
Options de montage avec fixation directe
 -Possibilité de montage : Axe de base avec axe de montage de même taille

1. Axe de base :
 Produit : EGSC, EGSS
 Tailles 25, 32, 45, 60

2. Axe du montage :
 Produit : EGSC, EGSS
 Tailles 25, 32, 45, 60

Dimensions

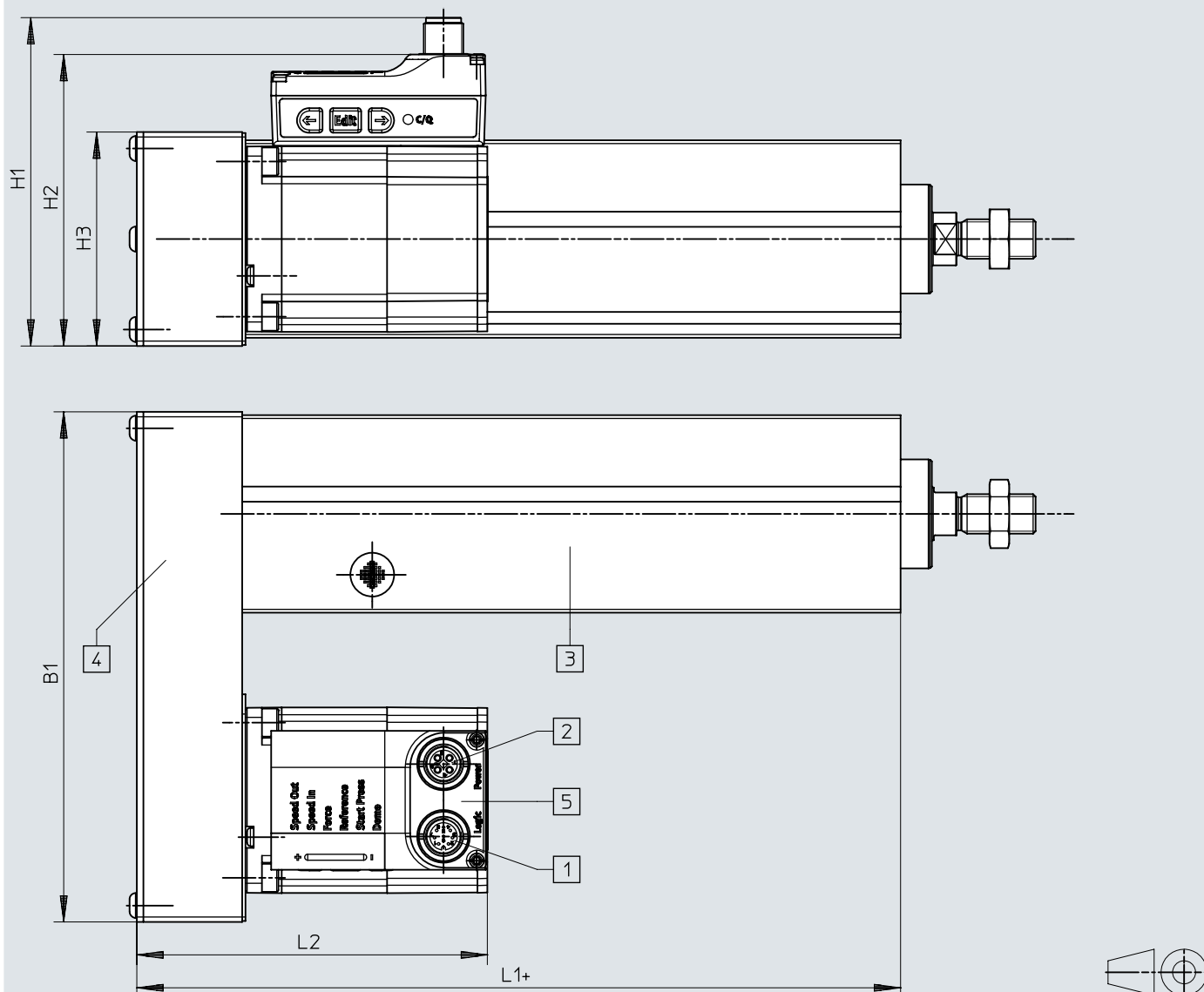
Dimensions – Avec montage axial du moteur Téléchargement de données de CAO www.festo.com



	B1	B2	H1	H2	L1	L2	L3
EPCS-BS-32	42,3	32	81,1	69,9	175,5	65,5	105,5
EPCS-BS-45	42,3	45	82,6	71,4	188,5	65,5	105,5
EPCS-BS-60	56,6	60	97,3	86,1	216,5	73,5	116,5

Dimensions

Dimensions – Avec montage parallèle du moteur

Téléchargement de données de CAO www.festo.com

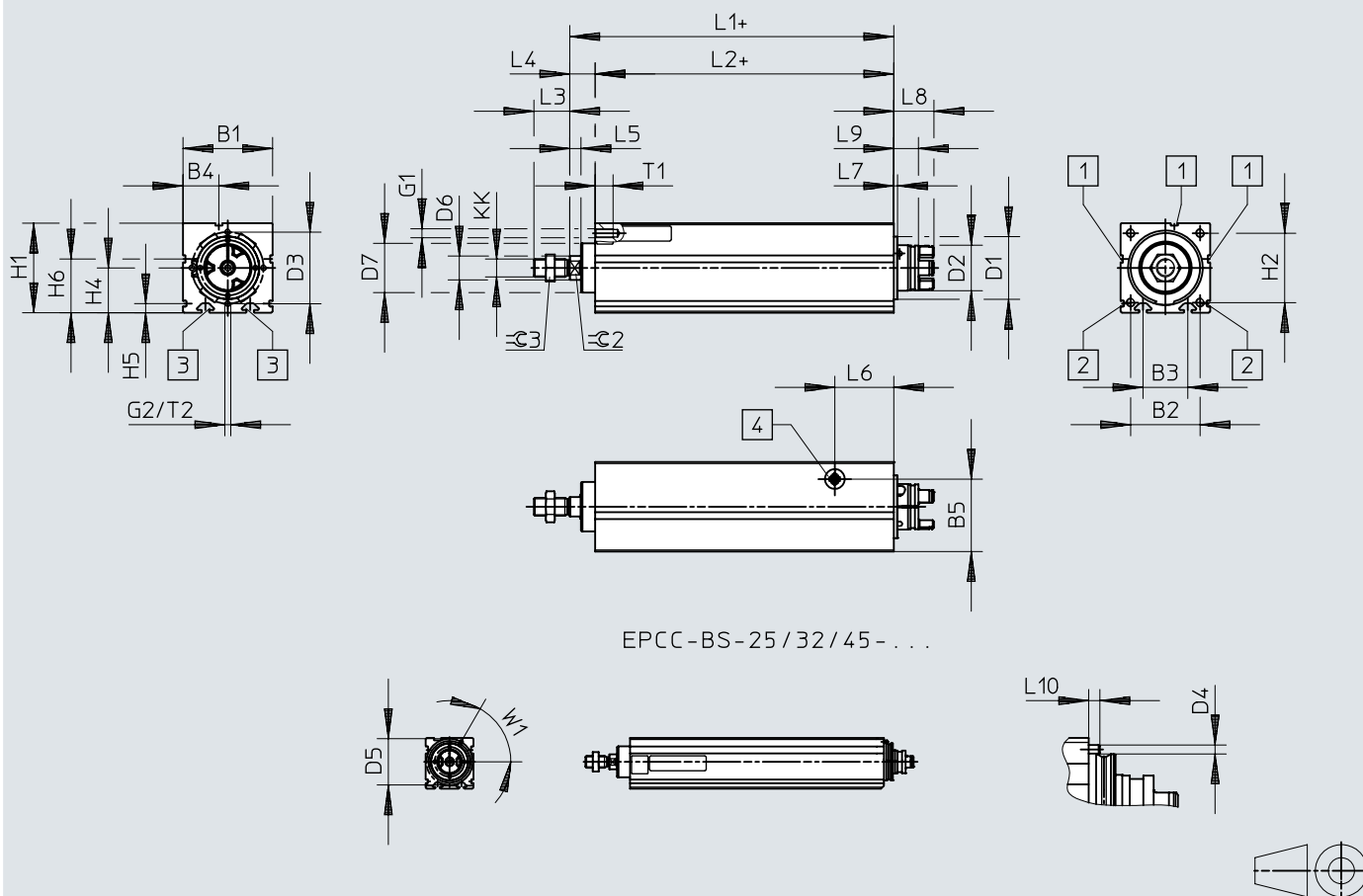
- [1] Raccordement à l'interface logique
- [2] Raccordement à l'alimentation électrique
- [3] Vérin électrique
- [4] Kit parallèle
- [5] Moteur
- [6] + = plus longueur de course

	B1	H1	H2	H3	L1	L2
EPCS-BS-32	111	83	72	45	94	90,7
EPCS-BS-45	111	83	72	45	107	90,7
EPCS-BS-60	155	100	90	65	132	107,7

Dimensions

Dimensions – Partie mécanique

Téléchargement de données de CAO www.festo.com



- [1] Pour support de capteur
- [2] Pour fixation sur le profilé
- [3] Pour fixation du chariot
- [4] + = plus longueur de course
- [5] L'orientation de la clé 2 n'est pas claire

Dimensions

	B1 ±0,15	B2	B3	B4	B5	D1 ∅	D2 ∅	D3 ∅	D4 ∅
EPCS-BS-32	32	24	16	8,1	25,5	25	15,5	–	2
EPCS-BS-45	45	32,5	24	16,5	35	32	16,3	–	3
EPCS-BS-60	60	46,5	30	24	48,5	42	31,4	48	–

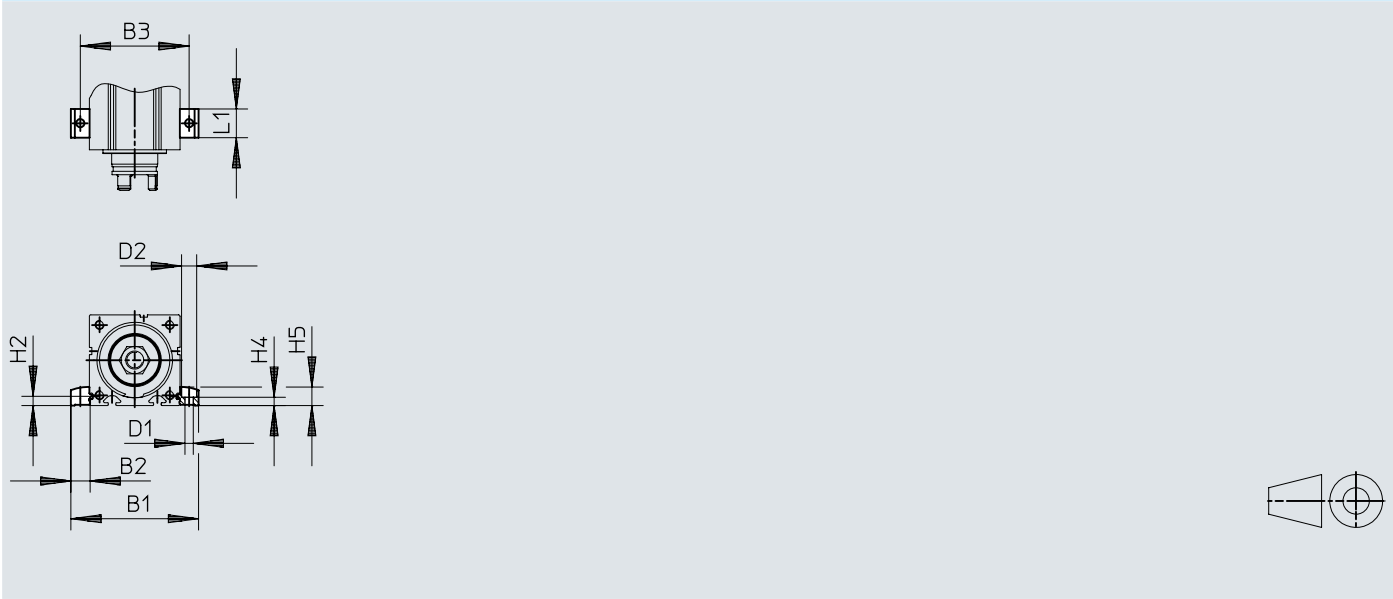
	D5 ∅	D6 ∅	D7 ∅	G1	G2	H1 ±0,15	H2	H4	H5
EPCS-BS-32	31	10	21,3	M4	–	34	24	–	4,9
EPCS-BS-45	41	12	26,5	M5	–	45	32,5	–	6,1
EPCS-BS-60	–	16	33,6	M6	M4	60	46,5	30	6,1

	H6 +0,15	KK	L1	L2	L3	L4	L5	L6	L7
EPCS-BS-32	26	M8	82,9	70	16	12,9	5,2	24,2	6
EPCS-BS-45	28,5	M10x1,25	99,9	83	20	16,9	5,7	30,5	6
EPCS-BS-60	36	M12x1,25	116	100	24	16	7,5	39,5	2,5

	L8	L9	L10	T1	T2	W1	∠G2	∠G3
EPCS-BS-32	19,9	14,5	2,5	8	–	60°	9	13
EPCS-BS-45	19,9	14,5	3	10	–	60°	10	16
EPCS-BS-60	26,9	16,5	–	12	10	–	13	18

Dimensions

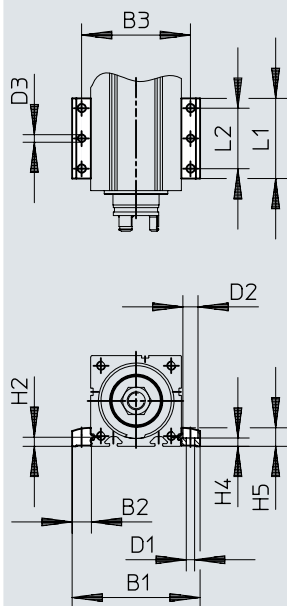
Dimensions – Fixation de profilé EAHF-L2-...-P-S Téléchargement de données de CAO www.festo.com



		B1	B2	B3	D1 Ø H13	D2 Ø H13	H2	H4 ±0,1	H5	L1
EAHF-L2-25-P-S	EPCS-BS-32	51,4	9,7	42	4,5	8	4,9	4,2	9	19
EAHF-L2-45-P-S	EPCS-BS-45	70,6	12,8	58	5,5	10	6,1	5,5	12,2	19
EAHF-L2-45-P-S	EPCS-BS-60	85,6	12,8	73	5,5	10	6,1	5,5	12,2	19

Dimensions

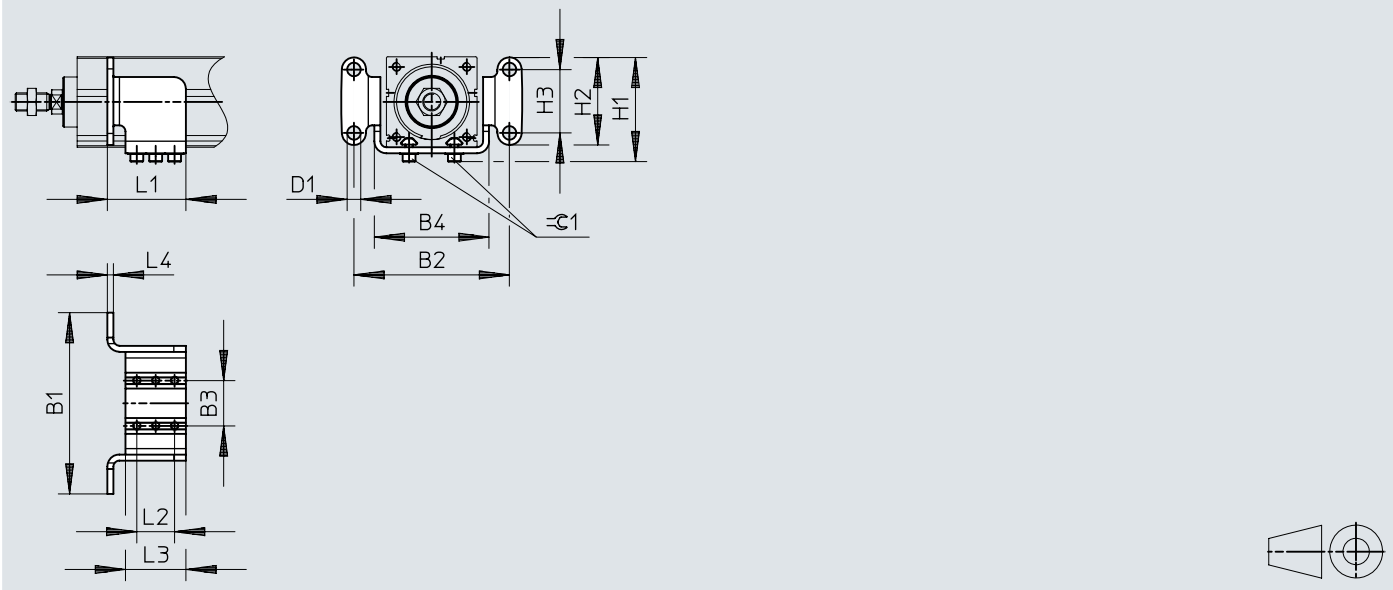
Dimensions – Fixation de profilé EAHF-L2-...-P

Téléchargement de données de CAO www.festo.com

		B1	B2	B3	D1 ∅ H13	D2 ∅ H13	D3 ∅	H2	H4 ±0,1	H5	L1	L2
EAHF-L2-25-P	EPCS-BS-32	51,4	9,7	42	4,5	8	4	4,9	4,2	9	53	40
EAHF-L2-45-P	EPCS-BS-45	70,6	12,8	58	5,5	10	5	6,1	5,5	12,2	53	40
EAHF-L2-45-P	EPCS-BS-60	85,6	12,8	73	5,5	10	5	6,1	5,5	12,2	53	40

Dimensions

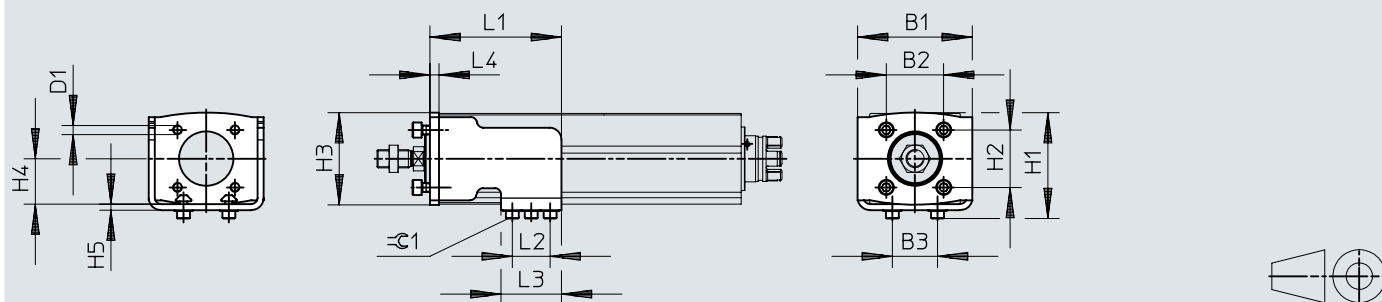
Dimensions – Fixation par flasque EAHH Téléchargement de données de CAO www.festo.com



	B1	B2	B3 ±0,1	B4	D1 Ø	H1	H2	H3	L1	L2	L3	L4	⊙1
EAHH-P2-32	70	58	16	42	5,5	39	31	20	38	20	30	2,5	2,5
EAHH-P2-45	100	85	24	61	6,6	54,5	48	35	42	20	30	4	2,5
EAHH-P2-60	120	103	30	76	9	69	58	42	52	25	40	4	4

Dimensions

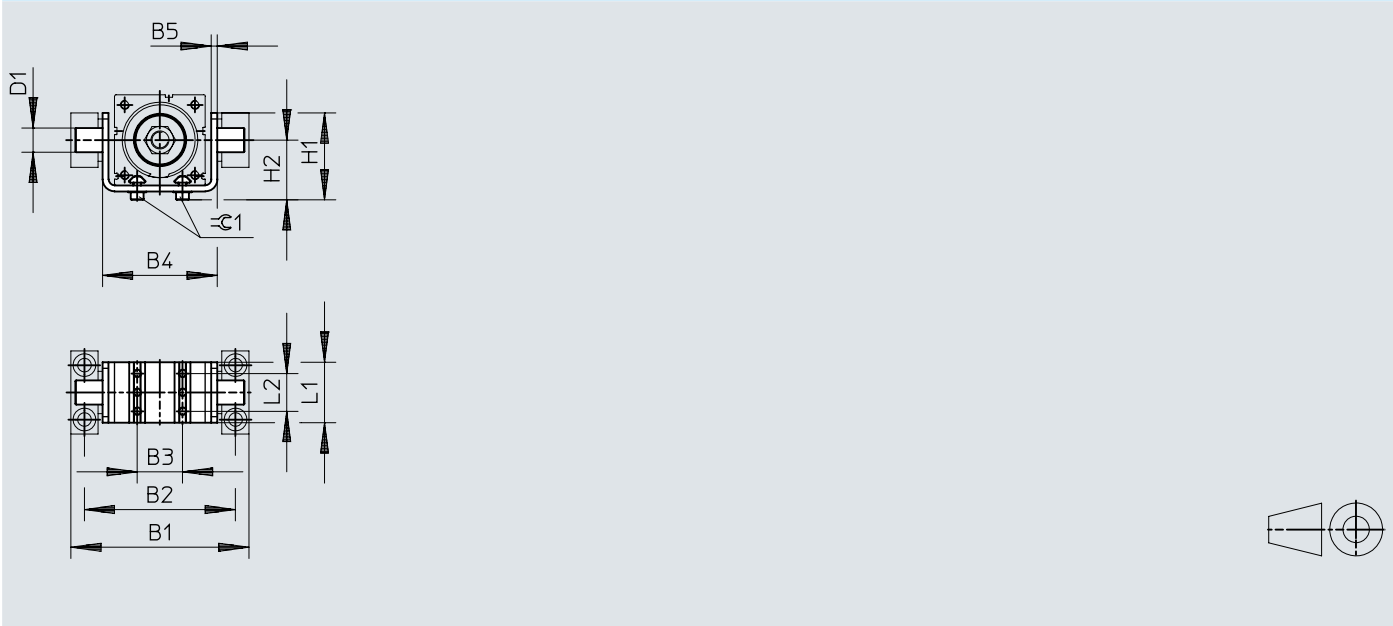
Dimensions – Kit d'adaptation EAHA

Téléchargement de données de CAO www.festo.com

	B1	B2	B3	D1 Ø	H1	H2	H3	H4	H5	L1	L2	L3	L4	Ø1
		±0,2	±0,1			±0,2								
EAHA-P2-32	53	22	16	M5	42	22	37	18	2,5	64	20	30	4	2,5
EAHA-P2-45	61	32,5	24	M6	54	32,5	49	22,5	4	68	20	30	6	2,5
EAHA-P2-60	76	38	30	M6	69,5	38	61	30	4	87	25	40	6	4

Dimensions

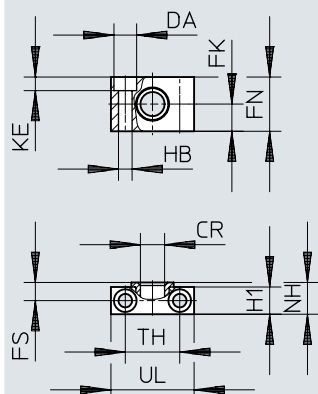
Dimensions – Fixation oscillante EAHS Téléchargement de données de CAO www.festo.com



	B1	B2	B3 ±0,1	B4	B5	D1 ø e9	H1	H2	L1	L2	⌀1
EAHS-P2-32	68	57	16	42	2,5	8	32	23,5	30	20	2,5
EAHS-P2-45	98	83	24	62	4	12	44,5	29,5	30	20	2,5
EAHS-P2-60	118	100	30	76	4	16	57	39	40	25	4

Dimensions

Dimensions – Palier LNZG

Téléchargement de données de CAO www.festo.com

		CR Ø D11	DA Ø H13	FK Ø ±0,1	FN	FS	H1	HB Ø H13	KE	NH	TH ±0,2	UL
LNZG-16	EPCS-BS-32	8	8	10	20	7,5	11	4,5	4,6	13	20	30
LNZG-32	EPCS-BS-45	12	11	15	30	10,5	15	6,6	6,8	18	32	46
LNZG-40/50	EPCS-BS-60	16	15	18	36	12	18	9	9	21	36	55

Dimensions

Dimensions – Flasque orientable SNCS

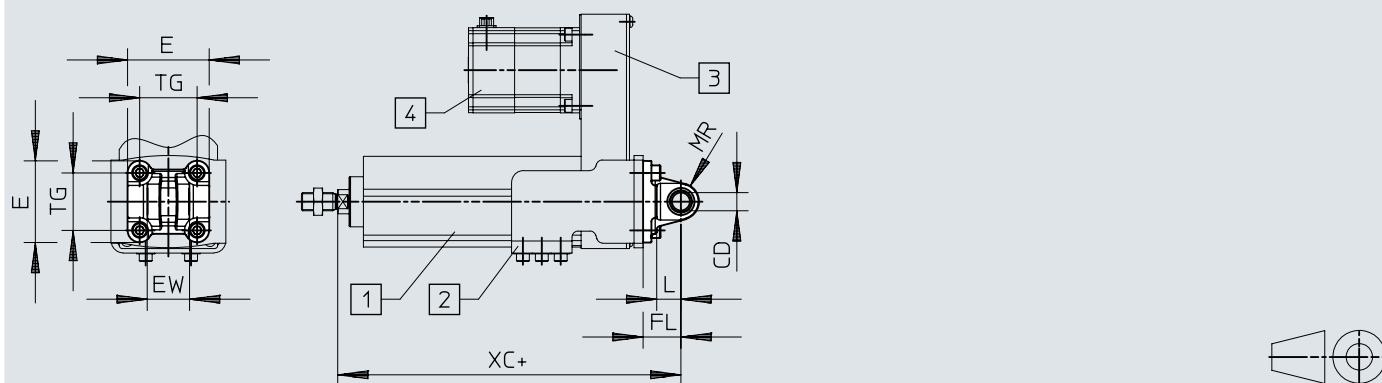
Téléchargement de données de CAO www.festo.com

[1] Module de vérin électrique EPCS
[2] Kit d'adaptation EAHA
[3] Kit de montage moteur EAMM-U
[4] Moteur
[5] + = plus longueur de course

		CX	DL	E	L	EP	EX	LT	MS	RA	TG	XC
			±0,2			±0,2						
SNCS-32	EPCS-BS-45	10 ^{+0,13}	22	45 ^{+0,2/-0,5}	3	10,5	14	13	15	14,5	32,5	154,9
SNCS-40	EPCS-BS-60	12 ^{+0,15}	25	54 ^{-0,5}	3	12	16	16	17	17,5	38	182

Dimensions

Dimensions – Flasque orientable SNCL

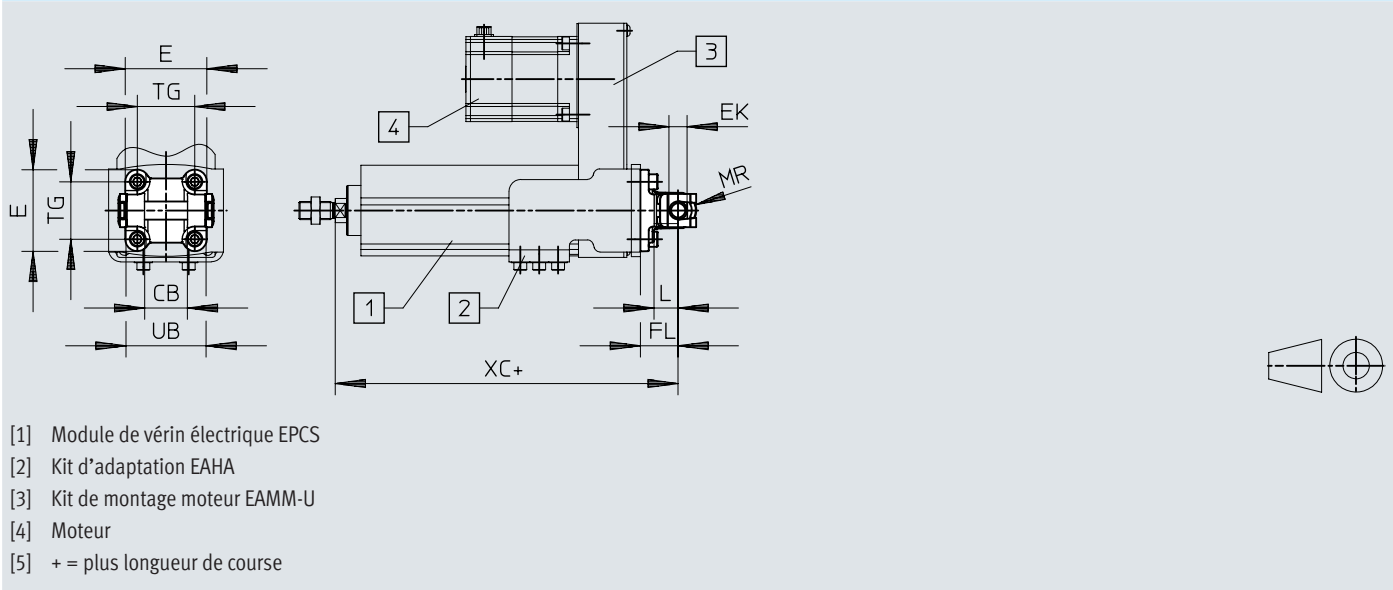
Téléchargement de données de CAO www.festo.com

- [1] Module de vérin électrique EPCS
 [2] Kit d'adaptation EAHA
 [3] Kit de montage moteur EAMM-U
 [4] Moteur
 [5] + = plus longueur de course

		CD Ø H10	E	EW h12	FL ±0,2	L	LT	MR	TG	XC
SNCL-16	EPCS-BS-25	6	27,5 _{-0,6}	12 _{h12}	16	3	10	6	18	115,7
SNCL-20	EPCS-BS-32	8	34,5 _{-0,6}	16 _{h12}	20	3	14	8	22	133,9
SNCL-32	EPCS-BS-45	10	45 _{+0,2/-0,5}	26 _{-0,2/-0,6}	22	3	13	10	32,5	154,9
SNCL-40	EPCS-BS-60	12	54 _{-0,5}	28 _{-0,2/-0,6}	25	3	16	12	38	182

Dimensions

Dimensions – Flasque orientable SNCB Téléchargement de données de CAO www.festo.com

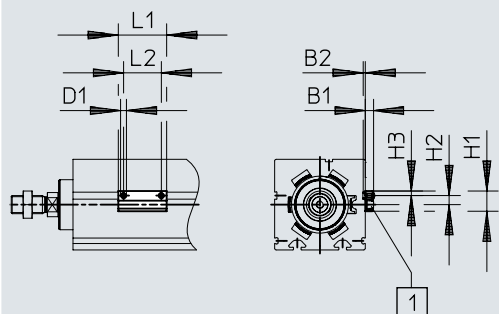


		CB	E	EK Ø	FL	L	LT	MR	TG	UB	XC
		H14		H10/e8	±0,2			-0,5		h14	
SNCB-32	EPCS-BS-45	26	45+0,2/-0,5	10	22	3	13	8,5	32,5	45	154,9
SNCB-40	EPCS-BS-60	28	54-0,5	12	25	3	16	12	38	52	182

Dimensions

Dimensions – Support de capteur EAPM-L2

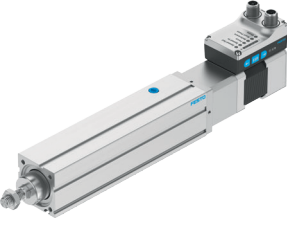
Téléchargement de données de CAO www.festo.com



[1] Capteur de proximité

	B1	B2	D1	H1	H2	H3	L1	L2
EAPM-L2-SH	5,5	1,3	M4	13,4	6	3	32	25

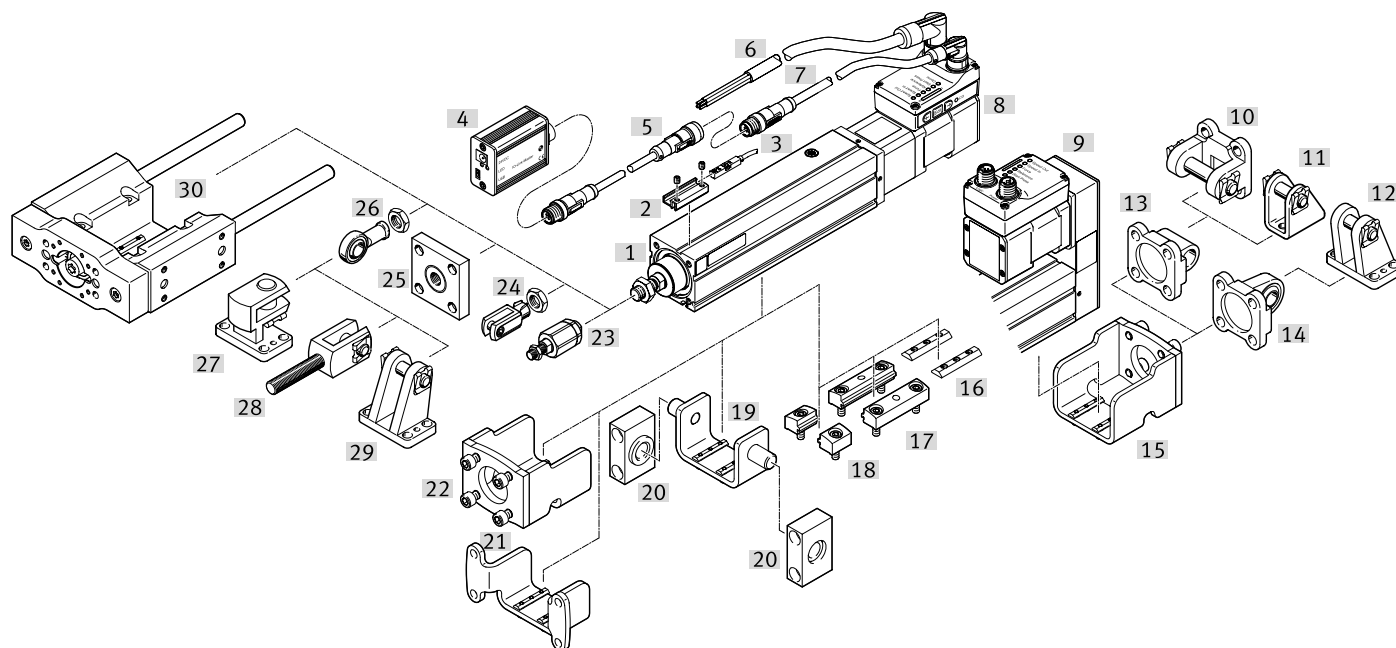
Indications de commande

Références					
	Taille	Pas de la vis	Course	No. de pièce	Type
	32	3 mm/U	50 mm	8118267	EPCS-BS-32-50-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			100 mm	8118268	EPCS-BS-32-100-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			150 mm	8118269	EPCS-BS-32-150-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			200 mm	8118270	EPCS-BS-32-200-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
		8 mm/U	50 mm	8118271	EPCS-BS-32-50-8P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			100 mm	8118272	EPCS-BS-32-100-8P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			150 mm	8118273	EPCS-BS-32-150-8P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			200 mm	8118274	EPCS-BS-32-200-8P-A-ST-M-H1-PLK-AA
	45	3 mm/U	50 mm	8118275	EPCS-BS-45-50-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			100 mm	8118276	EPCS-BS-45-100-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			150 mm	8118277	EPCS-BS-45-150-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			200 mm	8118278	EPCS-BS-45-200-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			250 mm	8118279	EPCS-BS-45-250-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			300 mm	8118280	EPCS-BS-45-300-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
		10 mm/U	50 mm	8118281	EPCS-BS-45-50-10P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			100 mm	8118282	EPCS-BS-45-100-10P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			150 mm	8118283	EPCS-BS-45-150-10P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			200 mm	8118284	EPCS-BS-45-200-10P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			250 mm	8118285	EPCS-BS-45-250-10P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			300 mm	8118286	EPCS-BS-45-300-10P-A-ST-M-H1-PLK-AA
	60	5 mm/U	50 mm	8118287	EPCS-BS-60-50-5P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			100 mm	8118288	EPCS-BS-60-100-5P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			150 mm	8118289	EPCS-BS-60-150-5P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			200 mm	8118290	EPCS-BS-60-200-5P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			250 mm	8118291	EPCS-BS-60-250-5P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			300 mm	8118292	EPCS-BS-60-300-5P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			350 mm	8118293	EPCS-BS-60-350-5P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			400 mm	8118294	EPCS-BS-60-400-5P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			500 mm	8118295	EPCS-BS-60-500-5P-A-ST-M-H1-PLK-AA
		12 mm/U	50 mm	8118296	EPCS-BS-60-50-12P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			100 mm	8118297	EPCS-BS-60-100-12P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			150 mm	8118298	EPCS-BS-60-150-12P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			200 mm	8118299	EPCS-BS-60-200-12P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			250 mm	8118300	EPCS-BS-60-250-12P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			300 mm	8118301	EPCS-BS-60-300-12P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			350 mm	8118302	EPCS-BS-60-350-12P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			400 mm	8118303	EPCS-BS-60-400-12P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			500 mm	8118304	EPCS-BS-60-500-12P-A-ST-M-H1-PLK-AA

Références – Système modulaire de produit				Liens 	
	Taille	Course	No. de pièce	Type	
	32	25 ... 200 mm	8118264	EPCS-BS-32-	
	45	25 ... 300 mm	8118265	EPCS-BS-45-	
	60	25 ... 500 mm	8118266	EPCS-BS-60-	

Périphérie

Périphérie

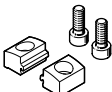


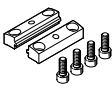
Accessoires		→ Page/Internet
Type/code de commande	Description	
[1] Module de vérin électrique EPCS-BS	Axe électrique	epcs
[2] Support de capteur EAPM-L2	Pour fixer les capteurs de proximité sur l'axe. Les capteurs de proximité ne peuvent être fixés qu'avec le support de capteur.	48
[3] Capteur de proximité SMT-8M	Capteurs magnétiques de proximité pour rainure en T	48
[4] IO-Link Master USB CDSU-1	Pour une utilisation simple du vérin électrique avec IO-Link®	49
[5] Adaptateur NEFC-M12G8	• Connexion entre le moteur et le maître IO-Link® • Recommandé uniquement pour une utilisation avec un maître IO-Link avec un port de classe A	49
[6] Câble d'alimentation NEBL-T12	Pour le raccordement de l'alimentation de la charge et de la logique	49
[7] Câble de liaison NEBC-M12	Pour le raccordement à une commande	50
[8] Kit axial	Pour montage axial du moteur Informations détaillées → www.festo.com/x/electric-motion-sizing (compris dans la fourniture)	-
[9] Kit parallèle	Pour un montage parallèle du moteur Informations détaillées → www.festo.com/x/electric-motion-sizing (compris dans la fourniture)	-
[10] Flasque orientable SNCB	Pour un montage parallèle du moteur, pour palier sphérique	46
[11] Chape de pied LBN	Pour un montage parallèle du moteur, pour palier sphérique	46
[12] Chape de pied LBG/LBG-...-R3	Pour un montage parallèle du moteur, pour palier sphérique	47
[13] Flasque orientable SNCL	Pour montage parallèle du moteur	46
[14] Flasque orientable SNCS/CRSNCS/SNCS-...-R3	Pour montage parallèle du moteur	46
[15] Kit d'adaptation EAHA-P2	- Pour la fixation frontale de la flasque orientable et du tourillon - L'arrière peut être monté uniquement avec le kit parallèle EAMM-U	45
[16] Ecou pour rainure ABAN	Pour fixer l'unité de vérin électrique	48
[17] Fixation de profilé EAHF-L2-P	- Pour la fixation de l'axe, sur le côté du profilé - Le trou au milieu permet de fixer la fixation de profilé sur la surface de montage	45
[18] Fixation de profilé EAHF-L2-P-S	Pour la fixation de l'axe, sur le côté du profilé	45
[19] Palier LN2G	Pour vérin avec fixation par tourillon	45
[20] Fixation oscillante EAHS-P2	Position librement choisie dans la longueur du vérin	45
[21] Fixation par flasque EAHH-P2	- Pour la fixation du vérin électrique au-dessus du profilé - Position librement choisie dans la longueur du vérin	45
[22] Kit d'adaptation EAHA-P2	- Pour la fixation frontale du flasque orientable et du tourillon - L'arrière peut être monté uniquement avec le kit parallèle EAMM-U	45
[23] Accouplement articulé FK/CRFK	Pour la compensation des écarts radiaux et angulaires	47
[24] Chape de tige SG/CRSG	Permet un mouvement de pivotement du vérin dans un plan	47
[25] Pièce d'accouplement KSG	Pour la compensation des écarts radiaux	47
[26] Chape à rotule SGS/CRSGS	Avec palier sphérique	47

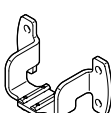
Périphérie

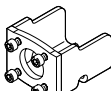
Accessoires		→ Page/Internet
Type/code de commande	Description	
[27] Chape de pied transversale LQG	Pour chape à rotule SGS	46
[28] Chape de tige SGA	Pour fixation pivotante du vérin	47
[29] Chape de pied LBG/LBG-....-R3	Pour un montage parallèle du moteur, pour palier sphérique	47
[30] Unité de guidage EAGF	Pour empêcher la rotation des vérins électriques en cas de couples élevés	48

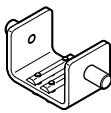
Accessoires

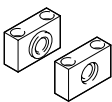
Fixation de profilé EAHF-L2-...-P-S						
	Description	Matériau de plaque	Note sur le matériau	Poids du produit	No. de pièce	Type
	pour taille 32	Alliage d'aluminium corroyé, anodisé	Conforme à RoHS	4 g	5183153	EAHF-L2-25-P-S
	pour tailles 45, 60			6 g	5184133	EAHF-L2-45-P-S

Fixation de profilé EAHF-L2-...-P						
	Description	Matériau de plaque	Note sur le matériau	Poids du produit	No. de pièce	Type
	pour taille 32	Alliage d'aluminium corroyé, anodisé	Conforme à RoHS	19 g	4835684	EAHF-L2-25-P
	pour tailles 45, 60			35 g	4835728	EAHF-L2-45-P

Fixation par flasque EAHH					
	Description	Note sur le matériau	Poids du produit	No. de pièce	Type
	pour taille 32	Conforme à RoHS	80 g	5126157	EAHH-P2-32
	pour taille 45		185 g	5126669	EAHH-P2-45
	pour taille 60		320 g	5127005	EAHH-P2-60

Kit d'adaptation EAHA					
	Description	Note sur le matériau	Poids du produit	No. de pièce	Type
	pour taille 32	Conforme à RoHS	165 g	5173020	EAHA-P2-32
	pour taille 45		340 g	5172353	EAHA-P2-45
	pour taille 60		560 g	5173082	EAHA-P2-60

Fixation oscillante EAHS					
	Description	Note sur le matériau	Poids du produit	No. de pièce	Type
	pour taille 32	Conforme à RoHS	75 g	5125041	EAHS-P2-32
	pour taille 45		165 g	5125167	EAHS-P2-45
	pour taille 60		305 g	5125281	EAHS-P2-60

Palier LNZG						
	Description	Matériau de fixation	Note sur le matériau	Poids du produit	No. de pièce	Type
	pour taille 32	Alliage d'aluminium corroyé	Conforme à RoHS	26 g	1434912	LNZG-16
	pour taille 45			83 g	32959	LNZG-32
	pour taille 60			129 g	32960	LNZG-40/50

Accessoires

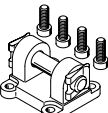
Flasque orientable SNCS

	Description	Matériau de fixation	Note sur le matériau	Poids du produit	No. de pièce	Type
	pour taille 45	Aluminium moulé sous pression	Conforme à RoHS	86 g	174397	SNCS-32
	pour taille 60			122 g	174398	SNCS-40

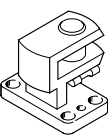
Flasque orientable SNCL

	Description	Matériau de fixation	Note sur le matériau	Poids du produit	No. de pièce	Type
	pour taille 32	Alliage d'aluminium corroyé	Conforme à RoHS	38 g	537792	SNCL-20
	pour taille 45	Aluminium moulé sous pression		71 g	174404	SNCL-32
	pour taille 60			95 g	174405	SNCL-40

Flasque orientable SNCB

	Description	Matériau de fixation	Note sur le matériau	Poids du produit	No. de pièce	Type
	pour taille 45	Aluminium moulé sous pression	Conforme à RoHS	103 g	174390	SNCB-32
	pour taille 60			155 g	174391	SNCB-40

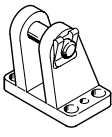
Support de positionnement transversal LQG

	Description	Matériau de fixation	Note sur le matériau	Poids du produit	No. de pièce	Type
	pour taille 45	Acier allié moulé	Conforme à RoHS	301 g	31768	LQG-32
	pour taille 60			369 g	31769	LQG-40

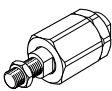
Chevalet LBN

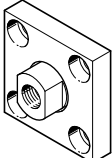
	Description	Matériau de fixation	Note sur le matériau	Poids du produit	No. de pièce	Type
	pour taille 32	Acier, galvanisé	Conforme à RoHS	84 g	6059	LBN-20/25
	pour taille 45			110 g	195860	LBN-32
	pour taille 60			191 g	195861	LBN-40

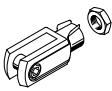
Accessoires

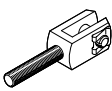
Chevalet LBG						
	Description	Matériau de fixation	Note sur le matériau	Poids du produit	No. de pièce	Type
	pour taille 45	Acier allié moulé	Conforme à RoHS	220 g	31761	LBG-32
	pour taille 60			300 g	31762	LBG-40

Chape à rotule SGS						
	Description	Matériau du boîtier	Note sur le matériau	Poids du produit	No. de pièce	Type
	pour taille 32	Acier galvanisé	Conforme à RoHS	54 g	9255	SGS-M8
	pour taille 45			88 g	9261	SGS-M10X1,25
	pour taille 60			130 g	9262	SGS-M12X1,25

Accouplement articulé FK						
	Description	Matériau du boîtier	Note sur le matériau	Poids du produit	No. de pièce	Type
	pour taille 32	Acier galvanisé	Conforme à RoHS	56 g	2062	FK-M8
	pour taille 45			236 g	6140	FK-M10X1,25
	pour taille 60			245 g	6141	FK-M12X1,25

Pièce d'accouplement KSG						
	Description	Matériau de fixation	Note sur le matériau	Poids du produit	No. de pièce	Type
	pour taille 45	Acier, galvanisé	Conforme à RoHS	229 g	32963	KSG-M10X1,25
	pour taille 60			447 g	32964	KSG-M12X1,25

Chape de tige NS						
	Description	Matériau du boîtier	Note sur le matériau	Poids du produit	No. de pièce	Type
	pour taille 32		Conforme à RoHS	53 g	3111	SG-M8
	pour taille 45			103 g	6144	SG-M10X1,25
	pour taille 60			166 g	6145	SG-M12X1,25

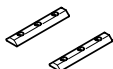
Chape de tige SGA						
	Description	Matériau du boîtier	Note sur le matériau	Poids du produit	No. de pièce	Type
	pour taille 45		Conforme à RoHS	129 g	32954	SGA-M10X1,25
	pour taille 60			222 g	10767	SGA-M12X1,25

Accessoires

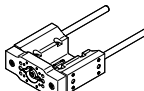
Raccord enfichable pour raccord d'air de barrage

	Description	Matériau du boîtier	Taille de fût	Poids du produit	No. de pièce	Type
	pour tailles 25, 32	Laiton nickelé	10	3 g	133004	QSM-M5-4-I-R
				3,2 g	133003	QSM-M5-3-I-R
	pour taille 45			8,9 g	186266	QSM-G1/8-4-I
				9,5 g	186267	QSM-G1/8-6-I
	pour taille 60			13 g	186108	QS-G1/4-6-I
				14 g	186110	QS-G1/4-8-I

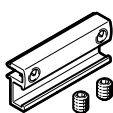
Ecroû pour rainure ABAN

	Description	Matériau d'écrou pour rainure	Taille de fût	Poids du produit	No. de pièce	Type
	pour taille 32, 45	Acier	2	5 g	8169987	ABAN-3-3M3-30-M-P2
	pour taille 60			18 g	8169988	ABAN-5-3M5-40-M-P2

Unité de guidage EAGF

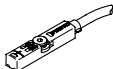
	Description	Course	Température ambiante	Degré de protection	No. de pièce	Type
	pour taille 32	1 ... 200 mm	0 ... 60 °C	IP40	8158030	EAGF-P2-KF-32-
		50 mm			8158032	EAGF-P2-KF-32-50
		100 mm			8158029	EAGF-P2-KF-32-100
		150 mm			8158027	EAGF-P2-KF-32-150
		200 mm			8158028	EAGF-P2-KF-32-200
	pour taille 45	1 ... 300 mm			8158133	EAGF-P2-KF-45-
		50 mm			8158131	EAGF-P2-KF-45-50
		100 mm			8158123	EAGF-P2-KF-45-100
		150 mm			8158125	EAGF-P2-KF-45-150
		200 mm			8158127	EAGF-P2-KF-45-200
		300 mm			8158130	EAGF-P2-KF-45-300
	pour taille 60	1 ... 500 mm			8158150	EAGF-P2-KF-60-
		100 mm			8158138	EAGF-P2-KF-60-100
		150 mm			8158140	EAGF-P2-KF-60-150
		200 mm			8158142	EAGF-P2-KF-60-200
		300 mm			8158031	EAGF-P2-KF-60-300

Support de capteur EAPM-L2

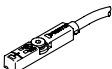
	Matériau du support de capteur	Note sur le matériau	Poids du produit	No. de pièce	Type
	Alliage d'aluminium corroyé, anodisé	Conforme à RoHS	4 g	4759852	EAPM-L2-SH

Capteur de proximité SMT pour rainure en T, magnétorésistif

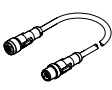
Liens [smt-8m](#)

	Mode de fixation	Sortie de commutation	Raccordement électrique	Longueur de câble	No. de pièce	Type
	Vissé, Insérable dans la rainure par le haut	Contact NF NPN 3 fils	Extrémité nue	2,5 m	8138000	SMT-8M-A-NO-24V-E-2,5-OE
				7,5 m	8138001	SMT-8M-A-NO-24V-E-7,5-OE
				2,5 m	574338	SMT-8M-A-NS-24V-E-2,5-OE
		Contact à fermeture 3 fils NPN	Connecteur mâle M8, codage A	0,3 m	574339	SMT-8M-A-NS-24V-E-0,3-M8D
				7,5 m	574340	SMT-8M-A-PO-24V-E-7,5-OE
				2,5 m	574335	SMT-8M-A-PS-24V-E-2,5-OE

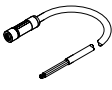
Accessoires

Capteur de proximité SMT pour rainure en T, magnétorésistif						Liens smt-8m
	Mode de fixation	Sortie de commutation	Raccordement électrique	Longueur de câble	No. de pièce	Type
	Vissé, Insérable dans la rainure par le haut	Contact NO 3 fils PNP	Connecteur mâle M8, codage A	0,3 m	574334	SMT-8M-A-PS-24V-E-0,3-M8D

IO-Link Master USB				Liens cdsu	
	Description	No. de pièce	Type		
	pour utiliser l'unité avec IO-Link®, un bloc d'alimentation externe est également nécessaire (non compris dans la fourniture)	8091509	CDSU-1		

Adaptateur NEFC						
	Raccord électrique 1, connectique	Raccord électrique 2, technologie de raccordement	Raccord électrique 2, nombre de pôles/fils	Longueur de câble ¹⁾	No. de pièce	Type
	M12x1 codage A selon EN 61076-2-101	M12x1 codage A selon EN 61076-2-101	5	0,3 m	8080777	NEFC-M12G8-0.3-M12G5-LK

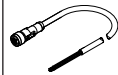
1) Connexion entre le moteur et le IO-Link® Master

Câbles d'alimentation NEBL, droits						
	Raccord électrique 1, connectique	Raccord électrique 2, technologie de raccordement	Raccord électrique 2, nombre de pôles/fils	Longueur de câble	No. de pièce	Type
	M12x1, codage T selon EN 61076-2-111	extrémité nue	4	2 m	8080790	NEBL-T12G4-E-2-N-LE4
				5 m	8080791	NEBL-T12G4-E-5-N-LE4
				10 m	8080792	NEBL-T12G4-E-10-N-LE4
				15 m	8080793	NEBL-T12G4-E-15-N-LE4

Câbles d'alimentation NEBL, coudés						
	Raccord électrique 1, connectique	Raccord électrique 2, technologie de raccordement	Raccord électrique 2, nombre de pôles/fils	Longueur de câble	No. de pièce	Type
	M12x1, codage T selon EN 61076-2-111	extrémité nue	4	2 m	8080778	NEBL-T12W4-E-2-N-LE4
				5 m	8080779	NEBL-T12W4-E-5-N-LE4
				10 m	8080780	NEBL-T12W4-E-10-N-LE4
				15 m	8080781	NEBL-T12W4-E-15-N-LE4

Câbles de liaison NEBC, droits						
	Raccord élec- trique 1, connec- tique	Raccord élec- trique 2, techno- logie de raccor- dement	Raccord élec- trique 2, nombre de pôles/fils	Longueur de câble	No. de pièce	Type
	M12x1 codage A selon EN 61076- 2-101	M12x1 codage A selon EN 61076- 2-101	8	2 m	8080782	NEBC-M12G8-E-2-N-M12G8
				5 m	8080783	NEBC-M12G8-E-5-N-M12G8
				10 m	8080784	NEBC-M12G8-E-10-N-M12G8
				15 m	8080785	NEBC-M12G8-E-15-N-M12G8
		extrémité nue		2 m	8094480	NEBC-M12G8-E-2-N-B-LE8
				5 m	8094477	NEBC-M12G8-E-5-N-B-LE8
				10 m	8094482	NEBC-M12G8-E-10-N-B-LE8

Accessoires

Câbles de liaison NEBC, droits						
	Raccord élec- trique 1, connec- tique	Raccord élec- trique 2, techno- logie de raccor- dement	Raccord élec- trique 2, nombre de pôles/fils	Longueur de câble	No. de pièce	Type
	M12x1 codage A selon EN 61076- 2-101	extrémité nue	8	15 m	8094475	NEBC-M12G8-E-15-N-B-LE8

Câbles de liaison NEBC, coudés							
	Raccord élec- trique 1, connec- tique	Raccord élec- trique 2, techno- logie de raccor- dement	Raccord élec- trique 2, nombre de pôles/fils	Longueur de câble	No. de pièce	Type	
	M12x1 codage A selon EN 61076- 2-101	M12x1 codage A selon EN 61076- 2-101	8	2 m	8080786	NEBC-M12W8-E-2-N-M12G8	
				5 m	8080787	NEBC-M12W8-E-5-N-M12G8	
				10 m	8080788	NEBC-M12W8-E-10-N-M12G8	
				15 m	8080789	NEBC-M12W8-E-15-N-M12G8	
		extrémité nue		2 m	8094476	NEBC-M12W8-E-2-N-B-LE8	
				5 m	8094478	NEBC-M12W8-E-5-N-B-LE8	
				10 m	8094481	NEBC-M12W8-E-10-N-B-LE8	
				15 m	8094479	NEBC-M12W8-E-15-N-B-LE8	