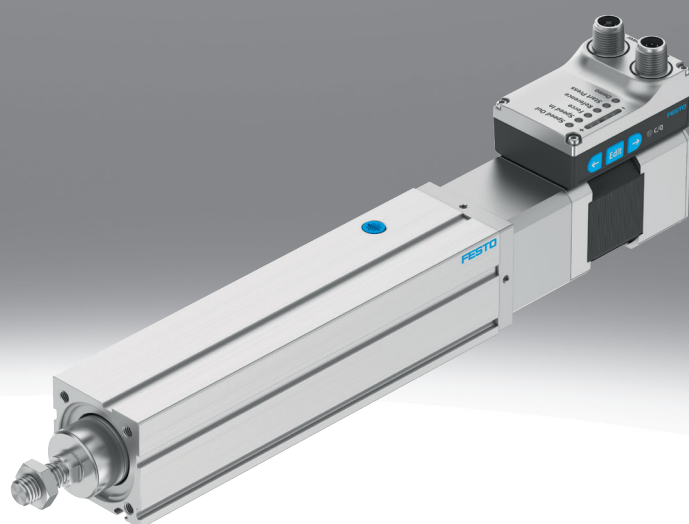


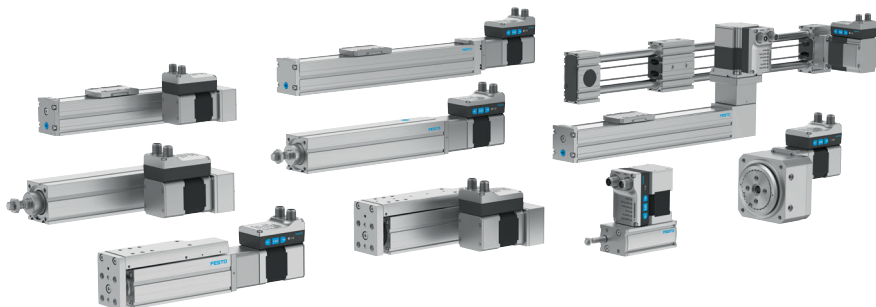
Cilindru electric liniar EPCS

FESTO



Caracteristici

La prima vedere

[Link ↗ epcs](#)


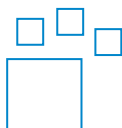
Combina pentru prima data simplitatea pneumatica cu avantajele automatizarii electrice: seria Simplified Motion. Aceste mecanisme de actionare integrate sunt solutia perfecta pentru utilizatorii care doresc o alternativa electrica pentru cele mai simple operatiuni de miscare si pozitionare intre doua pozitii mecanice finale, dar care evita punerea in functiune, uneori complexa, a sistemelor clasice de actionare electrica.

- Fara controller extern: toate componentele electronice necesare sunt combinate in actionarea integrata
- Doua optiuni de control integrate ca standard: I/O digital si IO-Link®
- Solutie completa pentru miscari simple intre pozitii de capat mecanice
- Punere in functiune simplificata: toti parametrii pot fi setati manual direct pe actionare
- Nu sunt necesare cunostinte speciale pentru punerea in functiune
- Cursa zero minima si design extrem de compact pentru o utilizare optima in aplicatii cu spatiu critic
- Transmisie cu surub cu bile de foarte buna calitate, cu frecare interna redusa
- Ideal pentru miscari rapide in aplicatii de sortare, distributie sau testare

Cilindru cu unitate de ghidare

- Pentru a preveni rascucirea tijei
- Pentru miscari precise

Detalii comanda - sistem modular

[Link ↗ epcs](#)


Produs configurabil

Acest produs si toate optiunile sale pot fi comandate prin intermediul configuratorului.

Instrumente de inginerie

[Link ↗ engineering tools](#)

Economisiti timp cu ajutorul instrumentelor de inginerie: Inginerie inteligenta pentru solutia optima. Scopul nostru este sa va crestam productivitatea. Instrumentele noastre de inginerie reprezinta o contributie importanta la acest lucru. De-a lungul intregului lant valoric, va ajuta sa va dimensionati corect instalatia, sa utilizati rezerve neasteptate de productivitate sau sa obtineti mai multa productivitate. De la primul contact pana la modernizarea masinii dumneavoastra - veti gasi numeroase instrumente care va sunt utile in fiecare etapa a proiectului dumneavoastra.

Seria Simplified Motion - Solution Finder

- Instrument de selectie pentru solutii simple de actionare electrica din seria Simplified Motion: Acest instrument de cautare face ca identificarea de solutii pentru sarcini de actionare electrica sa fie o joaca de copii. Introduceti cei mai importanti parametri ai aplicatiei, cum ar fi cursa, sarcina utila si tipul de miscare, iar solutia optima pentru sarcina dvs. de miscare simpla va este prezentata in cateva secunde. Apoi puteti adauga produsele in cosul de cumparaturi cu un singur click si le puteti comanda direct online.

Diagrame

[Link ↗ epcs](#)


Diagramele prezentate in acest document sunt, de asemenea, disponibile online. In acest caz, este posibila afisarea unor valori precise.

Pas de fus

Pasul surubului descrie distanta parcursa de piulita surubului la fiecare revolutie a acestuia, in milimetri.

Caracteristici

Detectare pozitie

Cu ajutorul senzorilor de proximitate, detectarea pozitiei permite interogarea oricarei pozitii.

Tip de motor

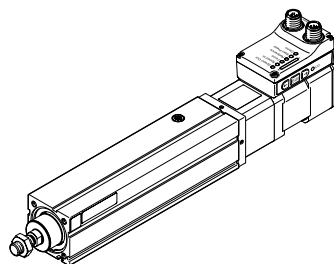
IO-Link

Motorul este integrat in unitatea de actionare si poate fi pus in functiune cu usurinta conform principiului „plug & work”. Parametrii relevanti pot fi setati direct pe mecanismul de actionare. Controlul se face prin I/O digitale sau IO-Link®.

Panou de operare

La alinierea motorului, trebuie avuta in vedere operabilitatea butoanelor (pentru parametrizare si control).

[H1]	Integrat
------	----------



Protocol de magistrala/control

Pentru control pot fi selectate iesiri de comutare PNP sau NPN.

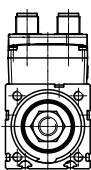
Detectarea pozitiei finale

Feedback analogic de pozitie de capat la un senzor de proximitate obisnuit integrat ca standard

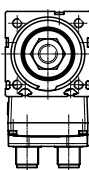
Orientare iesire cablu

Describe alinierea motorului pe unitatea de actionare. In functie de aliniere, cablurile de conectare pot fi asezate intr-un mod specific clientului. Conductorii cablurilor de conectare inclinate sunt alinate la un unghi de 45° fata de axa.

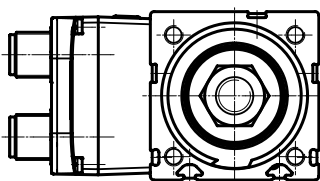
[]	Standard
-----	----------



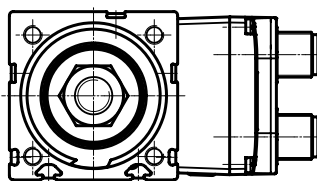
[D]	Jos
-----	-----



[L]	Stanga
-----	--------



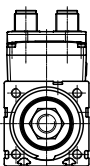
[R]	Dreapta
-----	---------



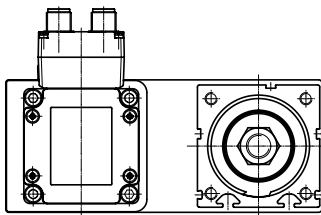
Caracteristici

Pozitie de montare a motorului

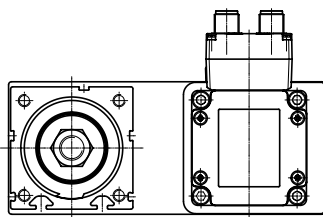
[L] Standard



[PL] Paralel, stanga



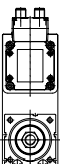
[PR] Paralel dreapta



[PD] Paralel jos



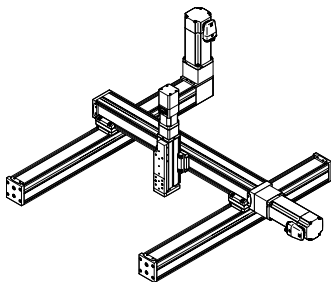
[PT] Paralel sus



Accesorii electrice

Cablu de legatura intre motor si IO-Link Master

Prezentare generala



- De la o singura axa la sistemul de manipulare, de exemplu, sistemul cantilever, portalul planar sau portalul tridimensional
- Curelele dintate, axele cu surub ELGC si mini-saniile EGSC formeaza un sistem modular scalabil pentru sistemele de automatizare la scara mica
- Arhitectura platformei unice creeaza un program coerent cu interfete coordonate. Un numar mare de sisteme pot fi realizate integral fara placi de adaptare
- Elementele de actionare si ghidare de inalta performanta asigura o durata de viata indelungata, rezistenta si fiabilitate
- Gama unitara si universala de accesorii reduce stocul si efortul de proiectare

Cod tip

001	Serie	
EPCS	Cilindru electric EPCS	
002	Tip de actionare	
BS	Surub cu bile	
003	Dimensiune	
32	32	
45	45	
60	60	
004	Cursa [mm]	
25	25	
50	50	
75	75	
100	100	
125	125	
150	150	
175	175	
200	200	
250	250	
300	300	
350	350	
400	400	
500	500	
005	Pas de fus	
3P	3 mm	
5P	5 mm	
8P	8 mm	
10P	10 mm	
12P	12 mm	
006	Detectare pozitie	
A	Pentru comutatoare de proximitate	

007	Tip de motor	
ST	Motor pas cu pas ST	
008	Controller	
M	Integrat	
009	Panou de operare	
H1	Integrat	
010	Protocol de magistrala/control	
PLK	PNP si IO-Link	
NLK	NPN si IO-Link	
011	Detectarea pozitiei finale	
AA	Cu solicitare integrata de pozitie finala	
012	Orientare iesire cablu	
	Standard	
D	Jos	
L	Stanga	
R	Dreapta	
013	Pozitie de montare a motorului	
	Standard	
PL	Paralel, stanga	
PR	Paralel dreapta	
PD	Paralel jos	
PT	Paralel sus	
014	Accesorii electrice	
	Fara	
L1	Adaptor pentru functionare ca dispozitiv IO-Link®	

Fisa de date

Date tehnice generale			
Dimensiune	32	45	60
Structura constructiva	Cilindru electric, cu mecanism cu surub cu bile, cu actionare integrata		
Tipul de motor	Motor pas cu pas		
Siguranta la rascuire/ghidaj	cu ghidare prin alunecare		
Capatul tijei pistonului	Filet exterior		
Filet tije piston	M8	M10x1,25	M12x1,25
Cursa	25 mm; 50 mm; 100 mm; 150 mm; 200 mm	25 mm; 50 mm; 100 mm; 150 mm; 200 mm; 250 mm; 300 mm	25 mm; 50 mm; 100 mm; 150 mm; 200 mm; 250 mm; 300 mm; 350 mm; 400 mm; 500 mm
Rezerva cursa	0 mm		
Unghi de rotatie max. a tijei de piston +/-	1 grd		
Functii suplimentare	Interfata cu utilizatorul Detectarea integrata a pozitiei de capat		
Afisare	LED		
Referinte	Bloc de oprire fixa pozitiva Bloc de oprire fixa negativ Comutator de referinta		
Tipul de montare	cu filet interior cu accesorii		
Pozitie de instalare	orice		
Lungimea max. a cablului	15 m iesiri 15 m intrari 20 m cu operare IO-Link		

Date mecanice			
Dimensiune	32	45	60
Pasul fusului	3	8	10
Diametrul fusului	8 mm	10 mm	12 mm
Sarcina utila orientativa, orizontala	24 kg	60 kg	120 kg
Valoare orientativa pentru sarcina utila, vertical	12 kg	9 kg	46 kg
Fora max. de avans Fx	150 N	450 N	900 N
Fora radiala max. la arborele de transmisie	75 N	180 N	230 N
Viteza max. ¹⁾	0,079 m/s	0,21 m/s	0,074 m/s
Viteza „Speed Press“	0,01 m/s	0,23 m/s	0,09 m/s
Acceleratie max. ²⁾	1,5 m/s ²	5 m/s ²	1,5 m/s ²
Precizie de repetare	±0,02 mm	5 m/s ²	5 m/s ²
Reactie de recul ³⁾	100 µm		
Detectare pozitie	Pentru comutatoare de proximitate		

1) Reglabil in secvente de 10%.

2) Parametru nemodificabil.

Pentru kit paralel:

EPCS-...-3P/5P: 0,5 m/s²EPCS-...-8P/10P/12P: 1,5 m/s²

3) In stare noua.

Surub cu bile			
Dimensiune	32	45	60
Diametrul fusului	8 mm	10 mm	12 mm
Pasul fusului	3 ... 8 mm/rot	3 ... 10 mm/rot	5 ... 12 mm/rot

Fisa de date

Date electrice			
Dimensiune	32	45	60
Tensiune nominala CC	24 V		
Fluctuatii de tensiune admise	± 15%		
Curent nominal	3 A		5,3 A
Consum max. de curent	3 A		5,3 A
Consum de curent max. logica	0,3 A		
Traductor de pozitie a rotorului	Encoder absolut, single turn		
Traductor de pozitie a rotorului principiu de masurare	magnetic		
Rezolutie traductor de pozitie a rotorului	16 bit		

Interfete			
Dimensiune	32	45	60
Interfata de parametrizare	IO-Link, Interfata cu utilizatorul		
Domeniu de lucru intrare logica	24 V		
Numar de intrari logice digitale	2		
Caracteristici intrare logica	configurabil nu sunt izolate galvanic		
Logica de comutare intrari	NPN (comutare negativa) PNP (comutare pozitiva)		
Specificatie intrare logica	conform IEC 61131-2, tip 1		
Curent max. iesiri logice digitale	100 mA		
Numar de iesiri logice digitale 24 V CC	2		
Proprietati iesiri logice digitale	configurabil nu sunt izolate galvanic		
Logica de comutare iesiri	NPN (comutare negativa) PNP (comutare pozitiva)		

Date tehnice IO-Link®			
Dimensiune	32	45	60
IO-Link®, suport pentru modul SIO	Da		
IO-Link®, mod de comunicare	COM3 (230,4 kBaud)		
IO-Link®, Port class	A		
IO-Link®, numar de porturi	1		
IO-Link®, latimea datelor de proces OUT	2 octeti		
IO-Link®, continut de date de proces OUT	Move in 1 bit Move out 1 bit Quit Error 1 bit Move Intermediate 1 bit		
IO-Link®, latimea datelor de proces IN	2 octeti		
IO-Link®, continut de date de proces IN	State Device 1 bit State In 1 bit State Intermediar 1 bit State Move 1 bit State Out 1 bit		
IO-Link, continut date service IN	32 biti Forta Pozitia 32 de biti 32 biti viteza		
IO-Link®, timp de ciclu minim	1 ms		
IO-Link®, memorie de date disponibila necesara	0,5 kB		
IO-Link®, versiune de protocol	Dispozitiv V 1.1		

Fisa de date

Conditii de operare si de mediu			
Dimensiune	32	45	60
Temperatura ambianta	0 ... 50°C		
Temperatura de depozitare	-20 ... 60°C		
Nota referitoare la temperatura ambianta	Peste temperatura ambianta de 30 °C, trebuie asigurata o reducere a puterii de 2% pe K.		
Monitorizarea temperaturii	Oprire in caz de supra-temperatura Senzor de temperatura CMOS integrat si precis cu iesire analogica		
Umiditate relativa	0 - 90%, fara condensare		
Clasa de protectie a izolatiei	B		
Clasa de protectie	III		
Tip de protectie	IP40		
Ciclu de lucru	100%		
Marca CE (consultati Declaratia de conformitate) ¹⁾	conform Directivei UE privind CEM conform directivei RoHS a UE		
Marca UKCA (consultati Declaratia de conformitate) ²⁾	conform reglementarilor UK privind EMC conform reglementarilor RoHS din UK		
Semnul KC	KC-EMV		
Autorizare	RCM Mark		
Rezistenta la vibratii	Testul aplicatiei de transport cu grad de inclinare 1 conform FN 942017-4 si EN 60068-2-6		
Rezistenta la socuri	Test de soc cu grad de inclinare 1 conform FN 942017-5 si EN 60068-2-27		
Potrivirea camerelor curate, măsurată în conformitate cu ISO 14644-14	Clasa 9 conform ISO 14644-1		
Interval de intretinere	Lubrifiere pe toata durata de viata		

1) Informatii suplimentare www.festo.com/catalogue/... → Suport/Descarcari.2) Informatii suplimentare www.festo.com/catalogue/... → Suport/Descarcari.

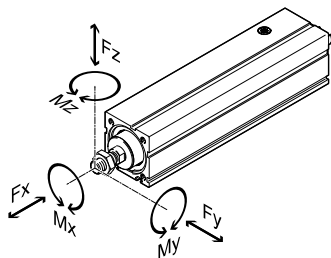
Greutati			
Dimensiune	32	45	60
Greutate de baza la o cursa de 0 mm ¹⁾	818 g, 982 g	1.185 g, 1.308 g	2.294 g, 2.558 g
Greutate suplimentara pe cursa de 10 mm	24 g	41 g	69 g
Masa mobila la cursa de 0 mm	98 g	179 g	305 g
Supraincarcare masa mobila pentru fiecare cursa de 10 mm	3,3 g	4,9 g	6,5 g

1) Pentru montarea axiala a motorului/pentru montarea paralela a motorului

Materiale			
Dimensiune	32	45	60
Material carcasa	Aliaj de aluminiu forjat, anodizat neted		
Material tija de piston	otel inoxidabil aliaj inalt		
Material surub cu bile	Otel pentru rulmenti		
Material piulita pentru ax	Otel		
Conformitatea LABS	VDMA24364 zona III		
Nota privind materialele	Conform RoHS		

Fisa de date

Sarcini maxime admise la tija pistonului



Dimensiune	32		45		60	
Pasul fusului	3	8	3	10	5	12
Fora max. de avans Fx	150 N		450 N		900 N	
Moment max. Mx	0 Nm					
Max. Moment My	1,5 Nm		2,9 Nm		6,4 Nm	
Moment max. Mz	1,5 Nm		2,9 Nm		6,4 Nm	

Calcularea factorului de comparatie a sarcinii

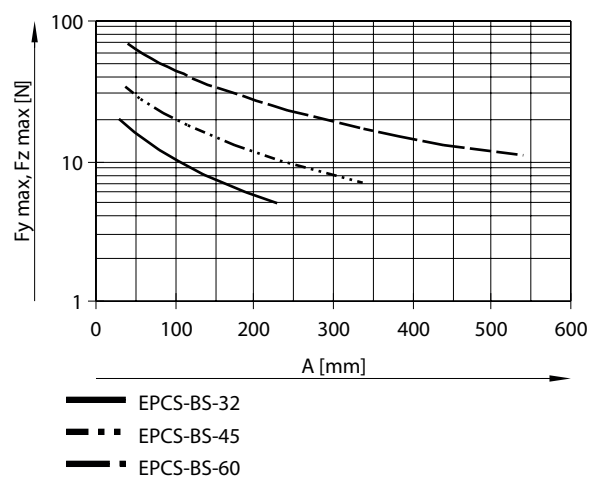
$$f_v = \frac{|F_{y1}|}{F_{y2}} + \frac{|F_{z1}|}{F_{z2}} + \frac{|M_{x1}|}{M_{x2}} + \frac{|M_{y1}|}{M_{y2}} + \frac{|M_{z1}|}{M_{z2}} \leq 1$$

În cazul în care mai multe forțe și momente menționate acționează simultan asupra tijei pistonului, ecuația din stânga trebuie implementată împreună cu sarcinile maxime enumerate.

F1/M1 = valoare dinamică

F2/M2 = valoarea maximă

Forțe transversale maxime admise F pe tija pistonului în funcție de suprainaltarea A

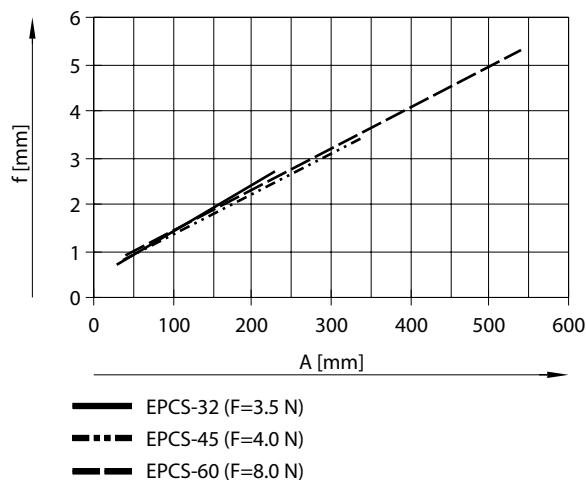


Nota:

Software de dimensionare „Electric Motion Sizing”

Fisa de date

Deviatia f a tijei pistonului in functie de suprainaltarea A si de forta transversala F



Deviatia f a tijei pistonului in functie de suprainaltarea A si de forta transversala F

$$f_1 = \frac{F_1}{F_2} \cdot f_2$$

f_1 = Deviatia tijei pistonului datorata fortei transversale [mm]

F_1 = Forta transversala [N]

F_2 = Forta transversala normalizata [N] (forta constanta din diagrama)

f_2 = Deviatia tijei pistonului datorata fortei transversale [N] (citire din diagrama)

Calcularea fortei medii de avans F (conform DIN 69051-4)

$$F_{xm} = \sqrt[3]{\sum F_x^3 \cdot \frac{v_x}{v_{xm}} \cdot \frac{q}{100}} =$$

$$F_{xm} = \sqrt[3]{F_{x1}^3 \cdot \frac{v_{x1}}{v_{xm}} \cdot \frac{q_1}{100} + F_{x2}^3 \cdot \frac{v_{x2}}{v_{xm}} \cdot \frac{q_2}{100} + F_{x3}^3 \cdot \frac{v_{x3}}{v_{xm}} \cdot \frac{q_3}{100} + \dots}$$

Valoarea de varf a fortei de avans in cadrul unui ciclu de miscare nu trebuie sa depaseasca forta maxima de avans. Valoarea de varf este de obicei atinsa in functionarea verticala in timpul fazei de accelerare a cursei ascendente. Depasirea fortei maxime de avans conduce la o uzura mai mare si, prin urmare, la o durata de viata redusa a transmisiei cu surub cu bile. In plus, nu trebuie sa se depaseasca viteza maxima.

In timpul functionarii, forta de alimentare continua poate fi depasita pentru scurt timp pana la forta de alimentare maxima. Cu toate acestea, daca se face o medie pe parcursul unui ciclu de miscare, trebuie mentinuta forta de alimentare continua.

Viteza medie de avans v (conform DIN 69051-4)

$$v_{xm} = \sum v_x \cdot \frac{q}{100} = v_{x1} \cdot \frac{q_1}{100} + v_{x2} \cdot \frac{q_2}{100} + v_{x3} \cdot \frac{q_3}{100} + \dots$$

F_x = Forta de avans

F_{xm} = Forta medie de avans

$F_{x\max}$ = Forta maxima de avans

F_{xdauer} = Forta de avans continua

q = Procent de timp

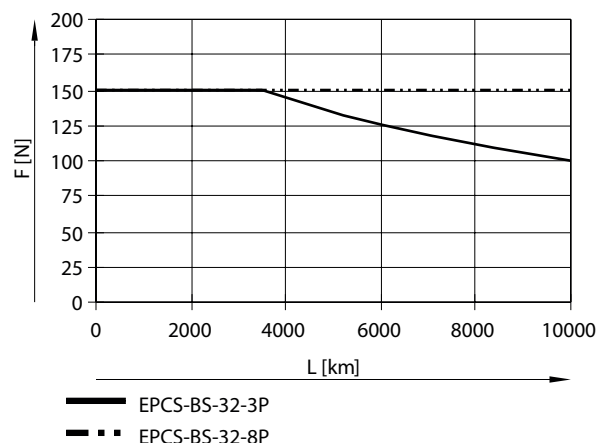
v_x = Viteza de avans

v_{xm} = Viteza medie de avans

$v_{x\max}$ = Viteza maxima de avans

Fisa de date

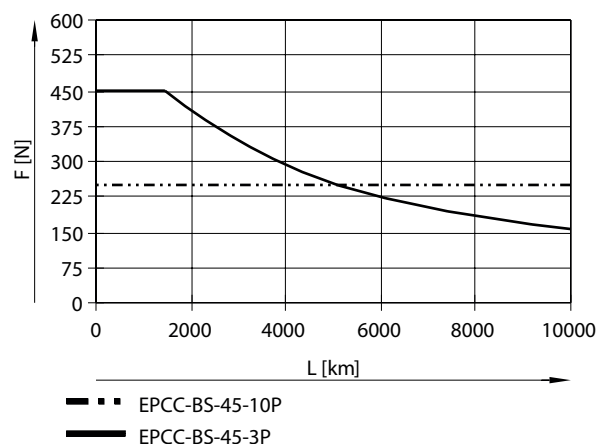
Fora medie de avans F in functie de kilometrajul L , la un coeficient de functionare f_b de 1,0 si la temperatura camerei pentru EPCS-BS-32



Nota:

Datele privind kilometrajul se bazeaza pe date determinate experimental si calculate teoretic (la temperatura camerei). Kilometrajul realizabil in practica poate prezenta abateri semnificative de la curbele specificate in cazul conditiilor limita modificate.

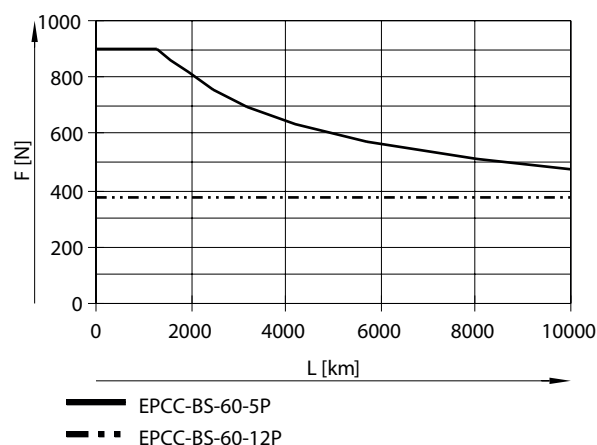
Fora medie de avans F in functie de kilometrajul L , la un coeficient de functionare f_b de 1,0 si la temperatura camerei pentru EPCS-BS-45



Nota:

Datele privind kilometrajul se bazeaza pe date determinate experimental si calculate teoretic (la temperatura camerei). Kilometrajul realizabil in practica poate prezenta abateri semnificative de la curbele specificate in cazul conditiilor limita modificate.

Fora medie de avans F in functie de kilometrajul L , la un coeficient de functionare f_b de 1,0 si la temperatura camerei pentru EPCS-BS-60



Nota:

Datele privind kilometrajul se bazeaza pe date determinate experimental si calculate teoretic (la temperatura camerei). Kilometrajul realizabil in practica poate prezenta abateri semnificative de la curbele specificate in cazul conditiilor limita modificate.

Fisa de date

Durata de viata tinand cont de coeficientul de functionare

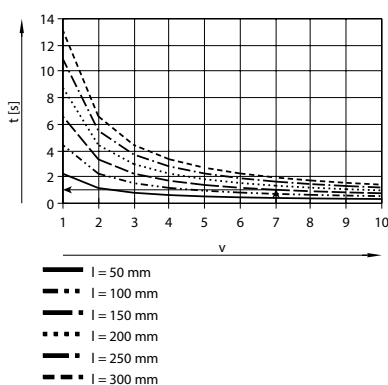
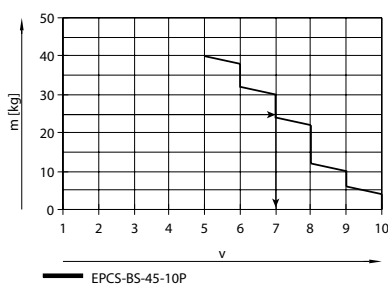
$$L_1 = \frac{L}{f_B^3}$$

Coeficient de functionare f_B

- 1,0 ... 1,2 (pentru masina de masurat)
- 1,2 ... 1,4 (pentru manipulare, robotica)
- 1,4 ... 1,6 (pentru operatiuni de montare prin presare)
- 1,6 ... 2,0 (pentru constructii, agricultura)

 L_1 = durata de viata reala L = durata de viata tinta f_B = coeficient de functionare

Exemplu de dimensionare



Date de utilizare:

- Sarcina utila: 25 kg
- Pozitie de montare: orizontala
- Pozitie de montare motor: axial
- Cursa: 150 mm
- Timp maxim admisibil de pozitionare: 2 s (o directie)

Etapă 1:

Cea mai mica dimensiune posibila din tabelul „Date mecanice”: EPCS-BS-45-10P

Etapă 2:

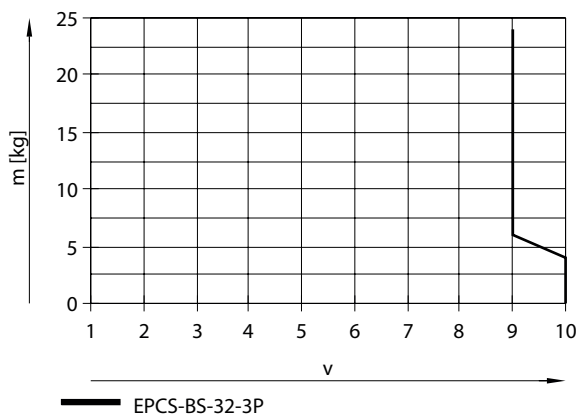
Selectarea nivelului de viteza maxima v pentru sarcina utila m (vedeti diagrama din stanga)

Etapă 3:

Citirea timpului minim de pozitionare t pentru cursa l (vedeti diagrama din stanga)

Rezultat: Aplicatia poate fi realizata cu EPCS-BS-45-150-10P. Se obtine un timp minim de pozitionare (o directie) de 1 s.

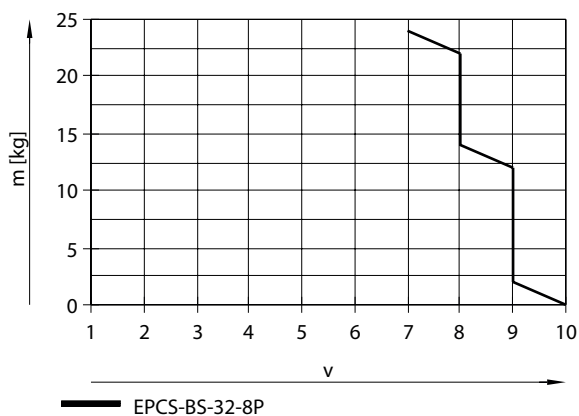
Se pot selecta in orice moment timpi de pozitionare mai lungi prin utilizarea unei trepte de viteza mai mici.

Masa m in functie de treapta de viteza v cu set axial, pozitie de instalare orizontala pentru EPCS-BS-32-3P

Nota:

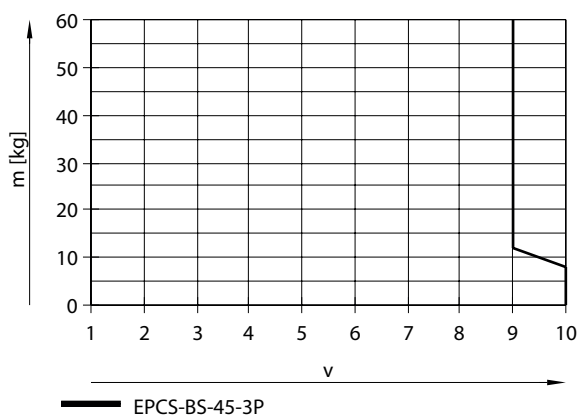
Liniiile descriu valorile maxime. Treptele de viteza mai mici pot fi ajustate in orice moment.

Fisa de date

Masa m în funcție de treapta de viteză v cu set axial, poziție de instalare orizontală pentru EPCS-BS-32-8P

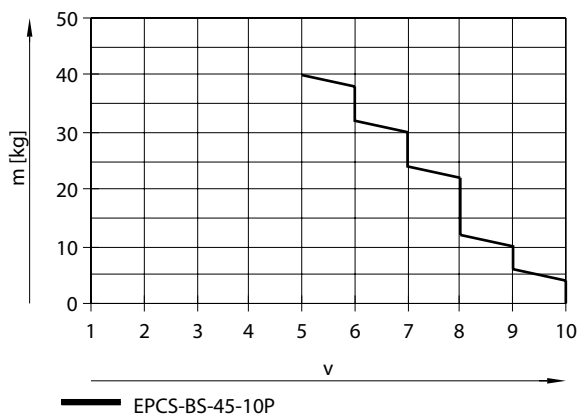
Nota:

Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteză mai mici pot fi ajustate în orice moment.

Masa m în funcție de treapta de viteză v cu set axial, poziție de instalare orizontală pentru EPCS-BS-45-3P

Nota:

Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteză mai mici pot fi ajustate în orice moment.

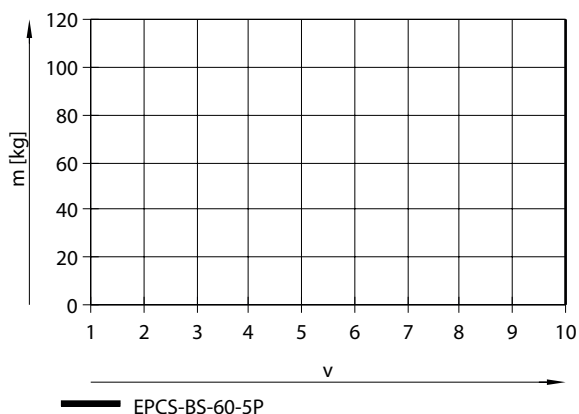
Masa m în funcție de treapta de viteză v cu set axial, poziție de instalare orizontală pentru EPCS-BS-45-10P

Nota:

Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteză mai mici pot fi ajustate în orice moment.

Fisa de date

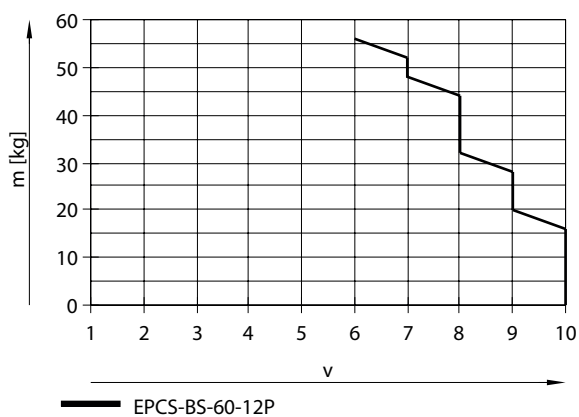
Masa m în funcție de treapta de viteză v cu set axial, poziție de instalare orizontală pentru EPCS-BS-60-5P



Nota:

Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteză mai mici pot fi ajustate în orice moment.

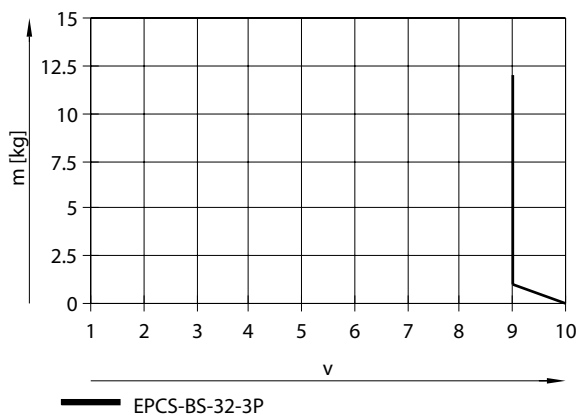
Masa m în funcție de treapta de viteză v cu set axial, poziție de instalare orizontală pentru EPCS-BS-60-12P



Nota:

Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteză mai mici pot fi ajustate în orice moment.

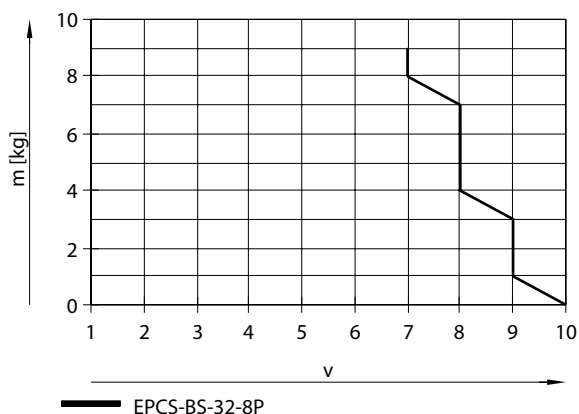
Masa m în funcție de treapta de viteză v cu set axial, poziție de montare verticală pentru EPCS-BS-32-3P



Nota:

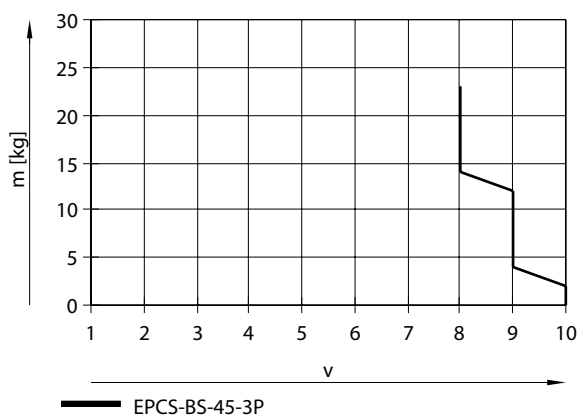
Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteză mai mici pot fi ajustate în orice moment.

Fisa de date

Masa m în funcție de treapta de viteză v cu set axial, poziție de montare verticală pentru EPCS-BS-32-8P

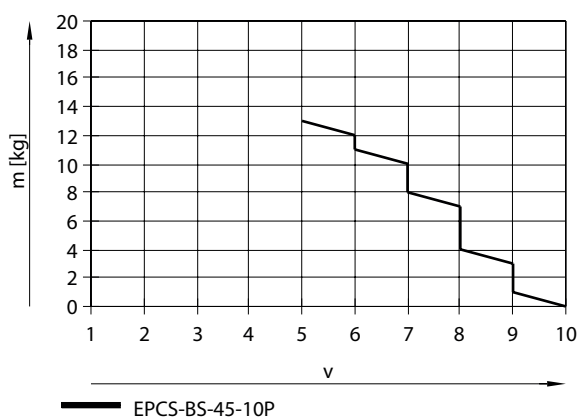
Nota:

Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteză mai mici pot fi ajustate în orice moment.

Masa m în funcție de treapta de viteză v cu set axial, poziție de montare verticală pentru EPCS-BS-45-3P

Nota:

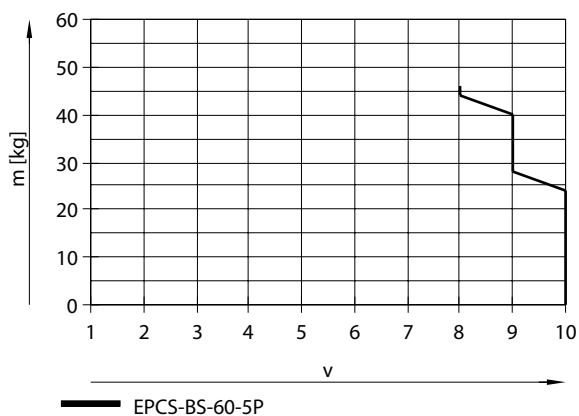
Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteză mai mici pot fi ajustate în orice moment.

Masa m în funcție de treapta de viteză v cu set axial, poziție de montare verticală pentru EPCS-BS-45-10P

Nota:

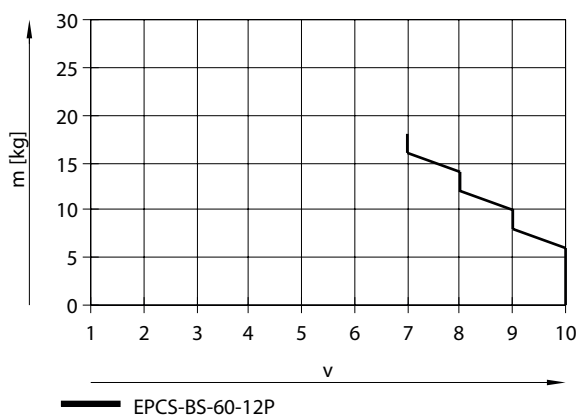
Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteză mai mici pot fi ajustate în orice moment.

Fisa de date

Masa m in functie de treapta de viteza v cu set axial, pozitie de montare verticala pentru EPCS-BS-60-5P

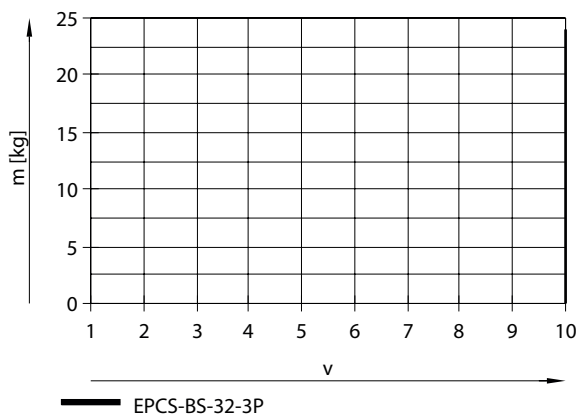
Nota:

Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteza mai mici pot fi ajustate in orice moment.

Masa m in functie de treapta de viteza v cu set axial, pozitie de montare verticala pentru EPCS-BS-60-12P

Nota:

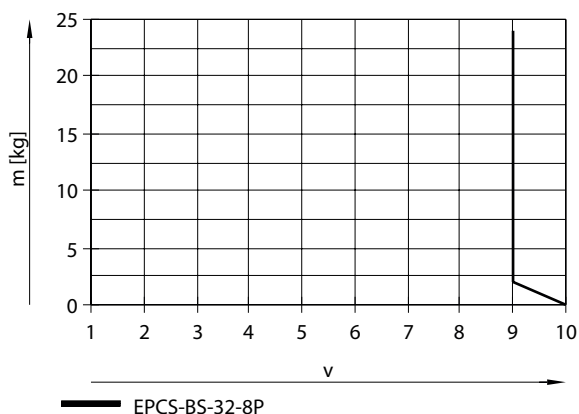
Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteza mai mici pot fi ajustate in orice moment.

Masa m in functie de treapta de viteza v cu set paralel, pozitie de montaj orizontala pentru EPCS-BS-32-3P

Nota:

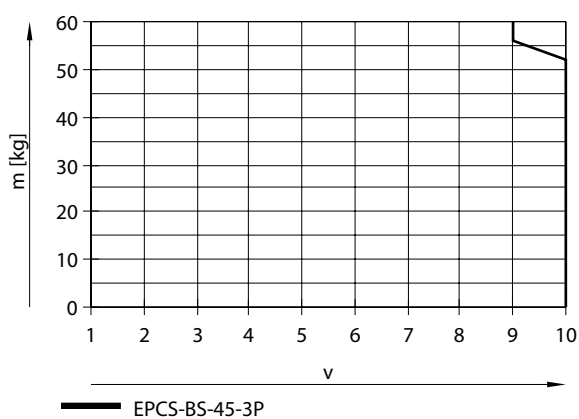
Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteza mai mici pot fi ajustate in orice moment.

Fisa de date

Masa m în funcție de treapta de viteză v cu set paralel, poziție de montaj orizontală pentru EPCS-BS-32-8P

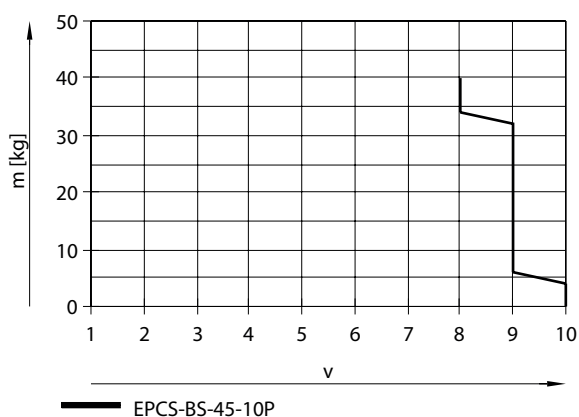
Nota:

Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteză mai mici pot fi ajustate în orice moment.

Masa m în funcție de treapta de viteză v cu set paralel, poziție de montaj orizontală pentru EPCS-BS-45-3P

Nota:

Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteză mai mici pot fi ajustate în orice moment.

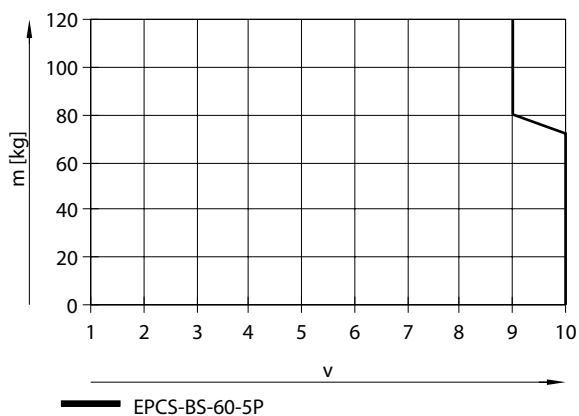
Masa m în funcție de treapta de viteză v cu set paralel, poziție de montaj orizontală pentru EPCS-BS-45-10P

Nota:

Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteză mai mici pot fi ajustate în orice moment.

Fisa de date

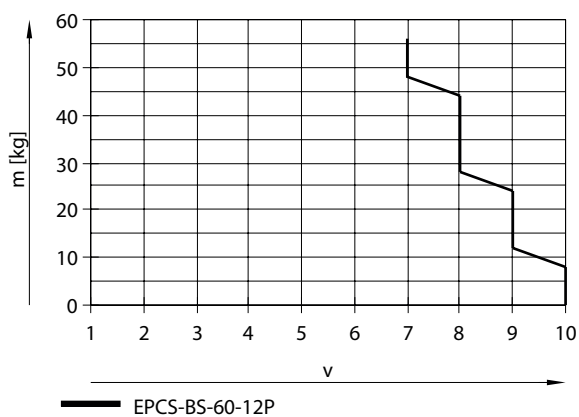
Masa m in functie de treapta de viteza v cu set paralel, pozitie de montaj orizontala pentru EPCS-BS-60-5P



Nota:

Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteza mai mici pot fi ajustate in orice moment.

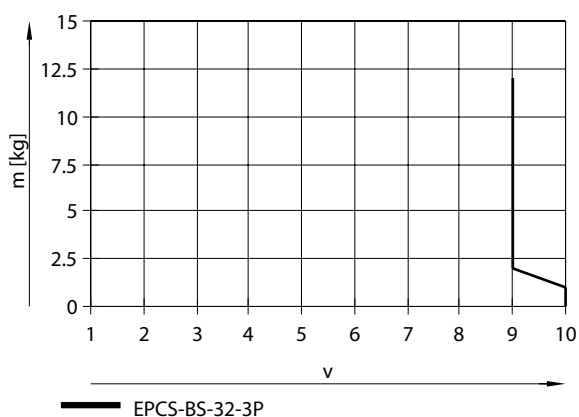
Masa m in functie de treapta de viteza v cu set paralel, pozitie de montaj orizontala pentru EPCS-BS-60-12P



Nota:

Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteza mai mici pot fi ajustate in orice moment.

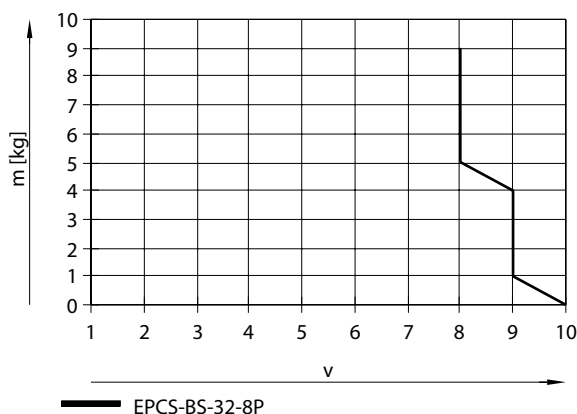
Masa m in functie de treapta de viteza v cu set paralel, pozitie de instalare verticala pentru EPCS-BS-32-3P



Nota:

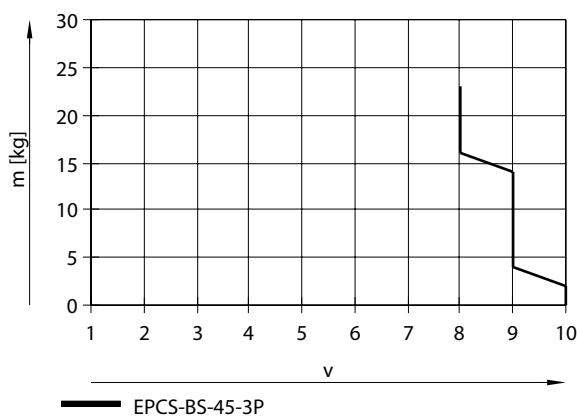
Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteza mai mici pot fi ajustate in orice moment.

Fisa de date

Masa m în funcție de treapta de viteză v cu set paralel, poziție de instalare verticală pentru EPCS-BS-32-8P

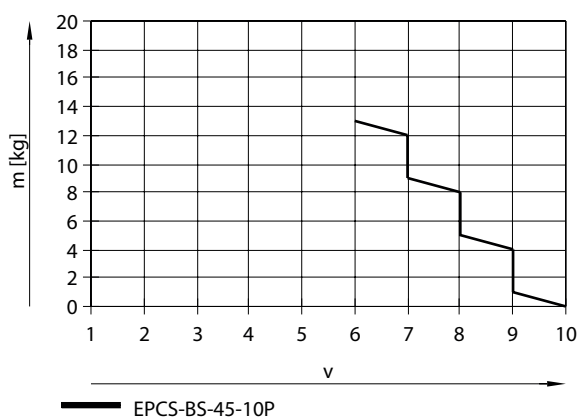
Nota:

Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteză mai mici pot fi ajustate în orice moment.

Masa m în funcție de treapta de viteză v cu set paralel, poziție de instalare verticală pentru EPCS-BS-45-3P

Nota:

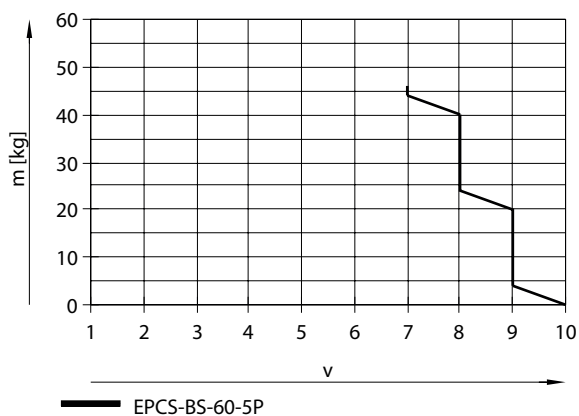
Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteză mai mici pot fi ajustate în orice moment.

Masa m în funcție de treapta de viteză v cu set paralel, poziție de instalare verticală pentru EPCS-BS-45-10P

Nota:

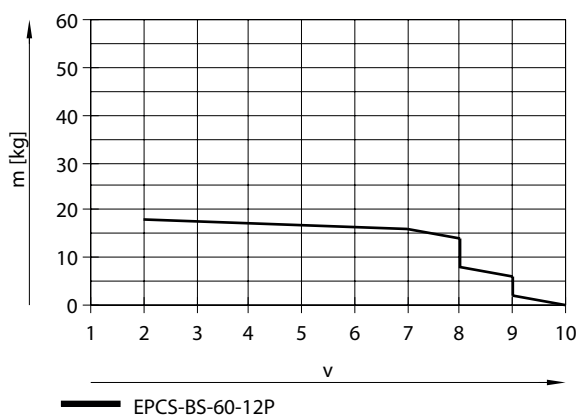
Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteză mai mici pot fi ajustate în orice moment.

Fisa de date

Masa m in functie de treapta de viteza v cu set paralel, pozitie de instalare verticala pentru EPCS-BS-60-5P

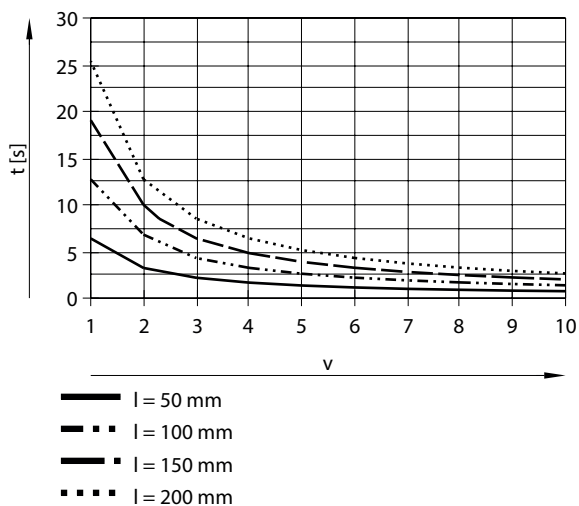
Nota:

Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteza mai mici pot fi ajustate in orice moment.

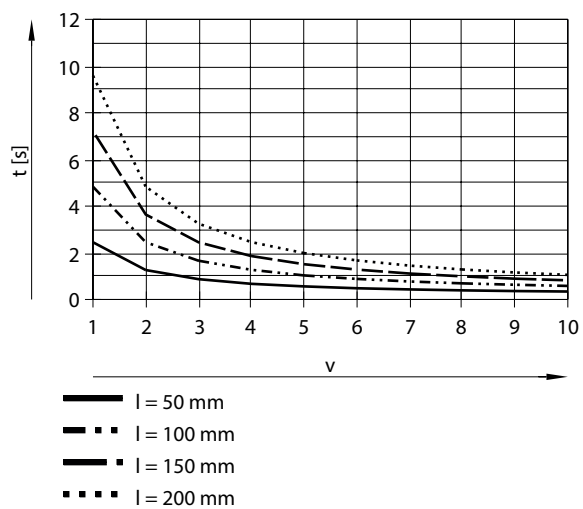
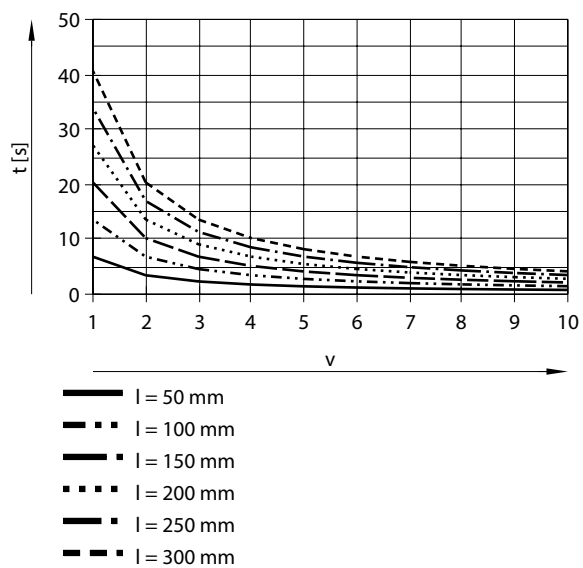
Masa m in functie de treapta de viteza v cu set paralel, pozitie de instalare verticala pentru EPCS-BS-60-12P

Nota:

Liniile descriu valorile maxime. Treptele de viteza mai mici pot fi ajustate in orice moment.

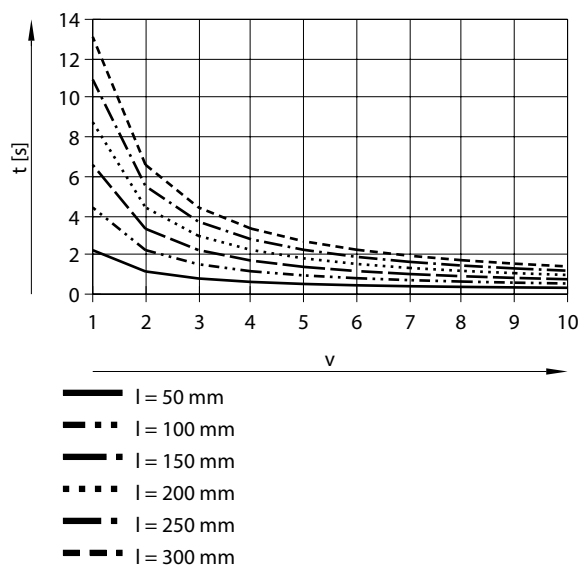
Timpul de pozitionare t in functie de treapta de viteza v si cursa l cu set axial pentru EPCS-BS-32-3P

Fisa de date

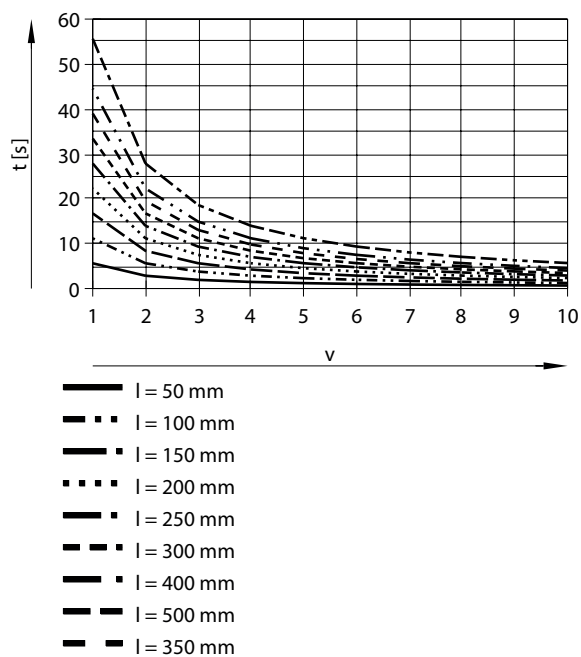
Timpul de pozitionare t in functie de treapta de viteza v si cursa l cu set axial pentru EPCS-BS-32-8PTimpul de pozitionare t in functie de treapta de viteza v si cursa l cu set axial pentru EPCS-BS-45-3P

Fisa de date

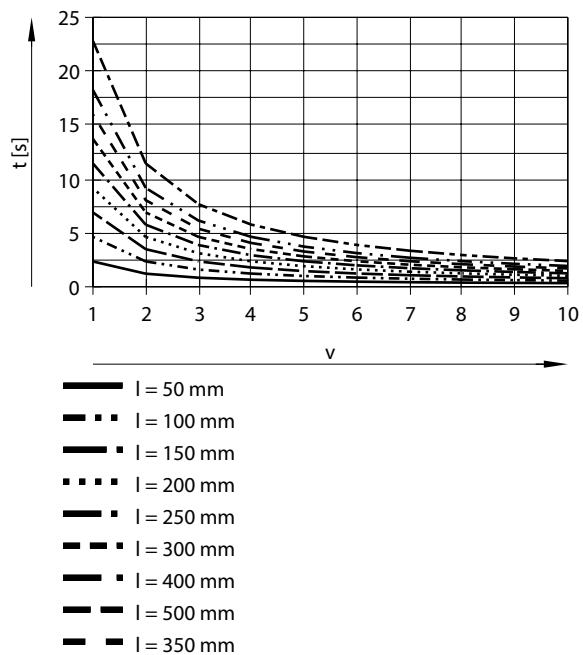
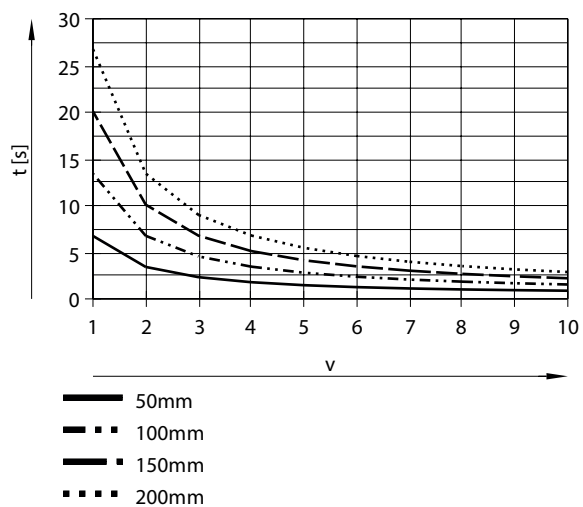
Timpul de pozitionare t in functie de treapta de viteza v si cursa l cu set axial pentru EPCS-BS-45-10P



Timpul de pozitionare t in functie de treapta de viteza v si cursa l cu set axial pentru EPCS-BS-60-5P

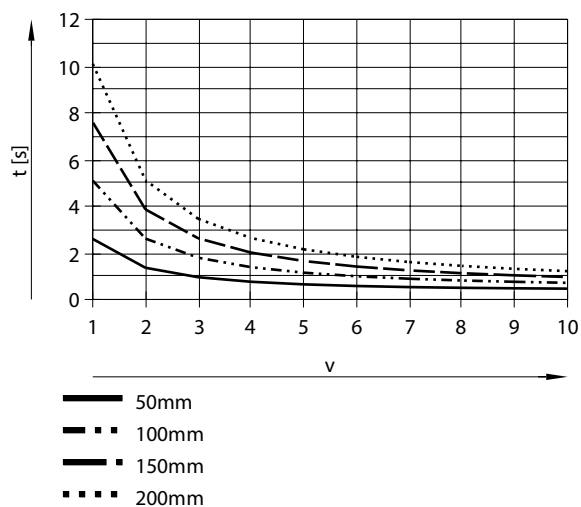


Fisa de date

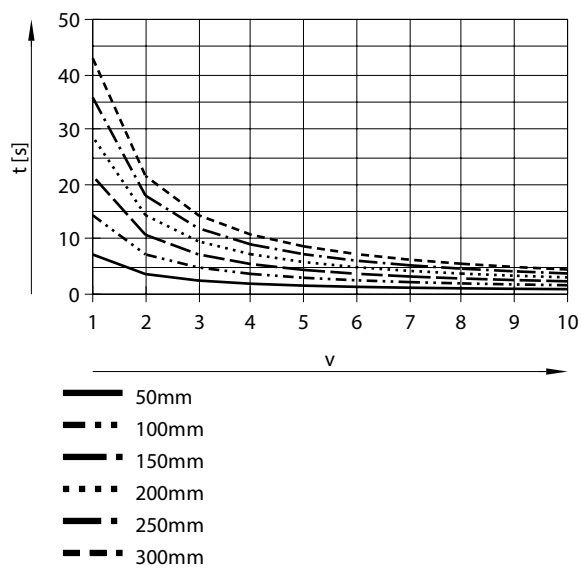
Timpul de pozitionare t in functie de treapta de viteza v si cursa l cu set axial pentru EPCS-BS-60-12PTimpul de pozitionare t in functie de treapta de viteza v si de cursa l cu set paralel pentru EPCS-BS-32-3P

Fisa de date

Timpul de pozitionare t in functie de treapta de viteza v si de cursa l cu set paralel pentru EPCS-BS-32-8P

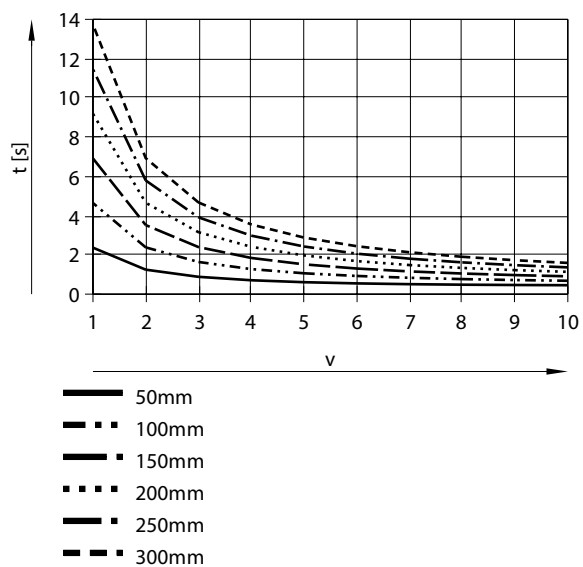


Timpul de pozitionare t in functie de treapta de viteza v si de cursa l cu set paralel pentru EPCS-BS-45-3P

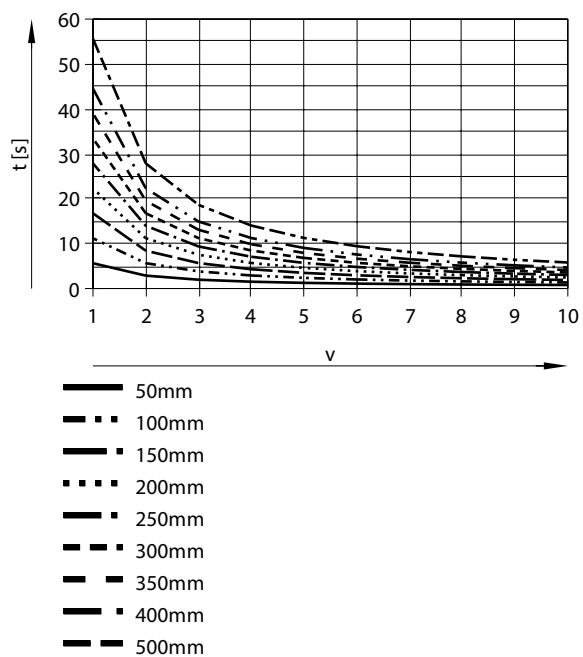


Fisa de date

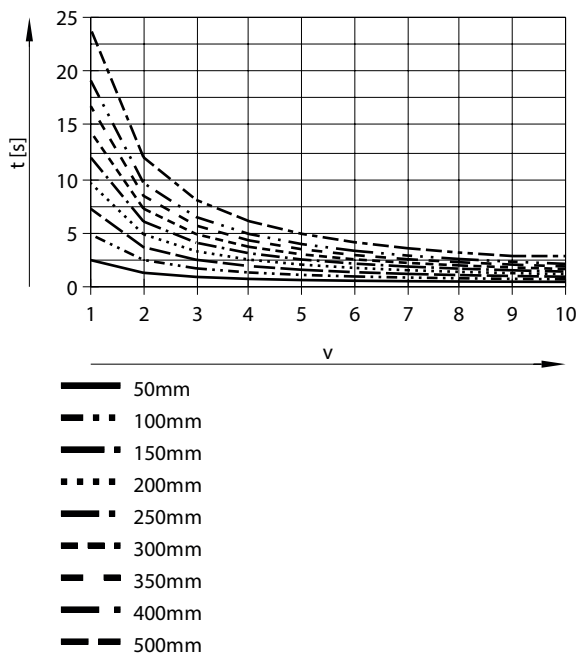
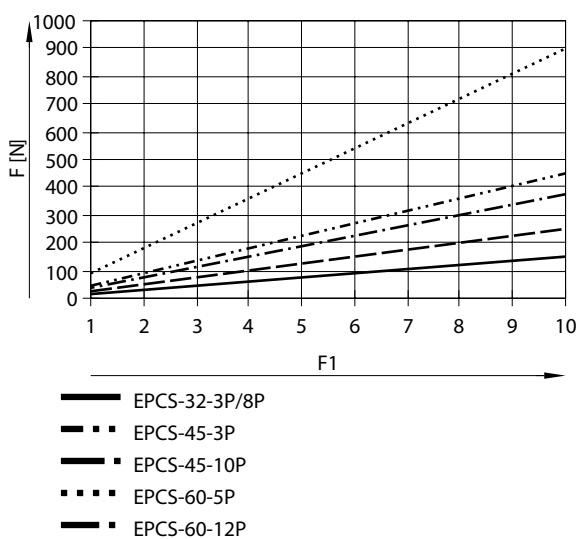
Timpul de pozitionare t in functie de treapta de viteza v si de cursa l cu set paralel pentru EPCS-BS-45-10P



Timpul de pozitionare t in functie de treapta de viteza v si de cursa l cu set paralel pentru EPCS-BS-60-5P

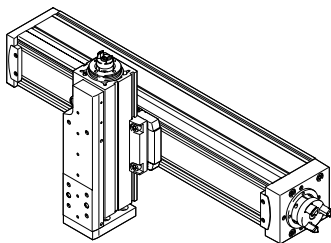


Fisa de date

Timpul de pozitionare t in functie de treapta de viteza v si de cursa l cu set paralel pentru EPCS-BS-60-12PFora de avans F in functie de valoarea fortei F_1 

Fora este controlata si analizata prin reglarea curentului motorului. In functie de mecanica actionarii, se determina o forta liniara prin intermediul curentului masurat. Obiectivul este stabilit ca un procent din curentul nominal al motorului si poate devia de la forta reala a cilindrului electric. La nivelurile de forta inferioare, forta de frecare a sistemului de actionare poate fi mai mare decat forta de avans setata si poate duce la oprirea sistemului de actionare.

Combinatii intre axa ELGC, ELGS, mini-sanie EGSC-BS, EGSS-BS, cilindru electric EPCC, EPCS si axa ghidare ELFC



Optiuni de montare cu profil de fixare EAHF-L2-...-P-D

-Optiuni de montare: Axa de baza cu urmatoarea axa de dimensiune mai mica

1. Axa de baza:

Produs: ELGC, ELGS, ELFC

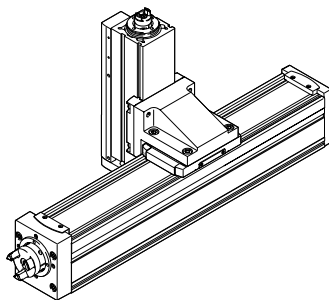
Dimensiuni constructive: 32, 45, 60, 80

2. Axa suprastructurii:

Produs: ELGC, ELGS, EGSC, EGSS, EPCC, EPCS, ELFC

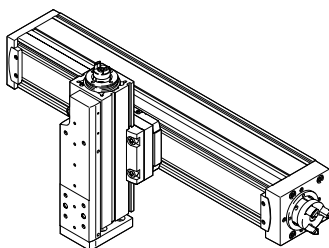
Dimensiuni constructive: 25, 32, 45, 60

Fisa de date

Combinatii intre axa ELGC, ELGS, mini-sanie EGSC-BS, EGSS-BS, cilindru electric EPCC, EPCS si axa ghidare ELFC

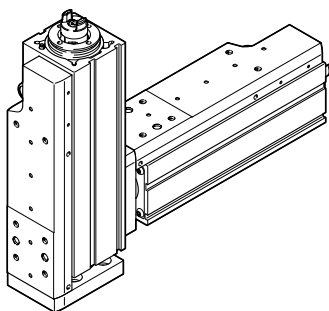
Optiuni de montare cu set unghiular EHAA-D-L2-...-AP
 -Optiune de montare: Axa de baza cu urmatoarea axa de dimensiune mai mica

1. Axa de baza:
 Produs: ELGC, ELGS, ELFC
 Dimensiuni constructive: 32, 45, 60, 80
2. Axa suprastructurii:
 Produs: ELGC, ELGS, EGSC, EGSS, EPCC, EPCS, ELFC
 Dimensiuni constructive: 25, 32, 45, 60

Combinatii intre axa ELGC, ELGS, mini-sanie EGSC-BS, EGSS-BS, cilindru electric EPCC, EPCS si axa ghidare ELFC

Optiuni de montaj cu kit-ul adaptor EHAA-D-L2
 -Optiune de montare: Axa de baza cu axa de montaj de aceeasi dimensiune
 -Optiune de montare: Axa de baza cu compensare de inaltime la urmatoarea dimensiune mai mica
 - Atunci cand asamblati motorul cu seturi paralele, pot aparea contururi care interfereaza. In acest caz, placa de adaptare este necesara pentru compensarea inaltimii.

1. Axa de baza:
 Produs: ELGC, ELGS, ELFC
 Dimensiuni constructive: 32, 45, 60, 80
2. Axa suprastructurii:
 Produs: ELGC, ELGS, EGSC, EGSS, EPCC, EPCS, ELFC
 Dimensiuni constructive: 25, 32, 45, 60, 80

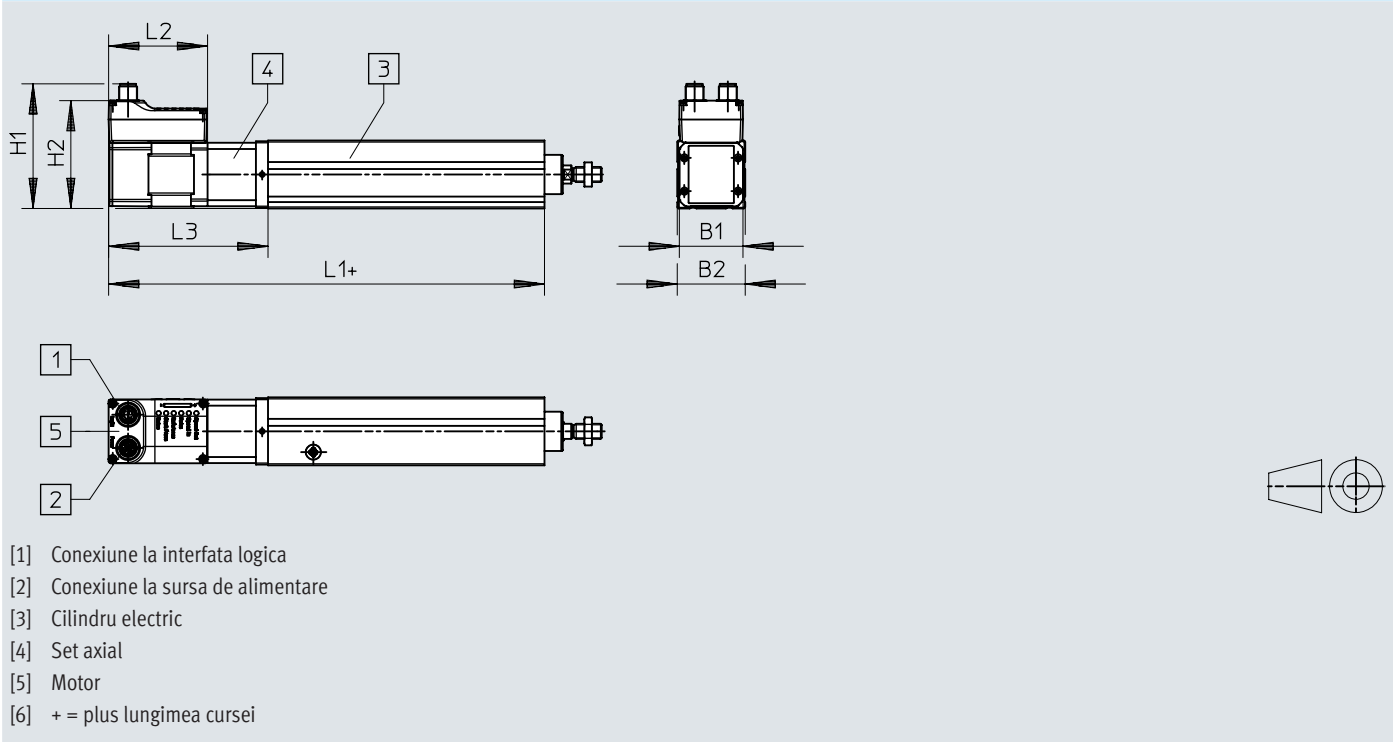
Combinatii intre mini-sanii EGSC-BS, EGSS-BS

Optiuni de montare cu fixare directa
 -Optiune de montare: Axa de baza cu axa de montaj de aceeasi dimensiune

1. Axa de baza:
 Produs: EGSC, EGSS
 Dimensiuni constructive: 25, 32, 45, 60
2. Axa suprastructurii:
 Produs: EGSC, EGSS
 Dimensiuni constructive: 25, 32, 45, 60

Dimensiuni

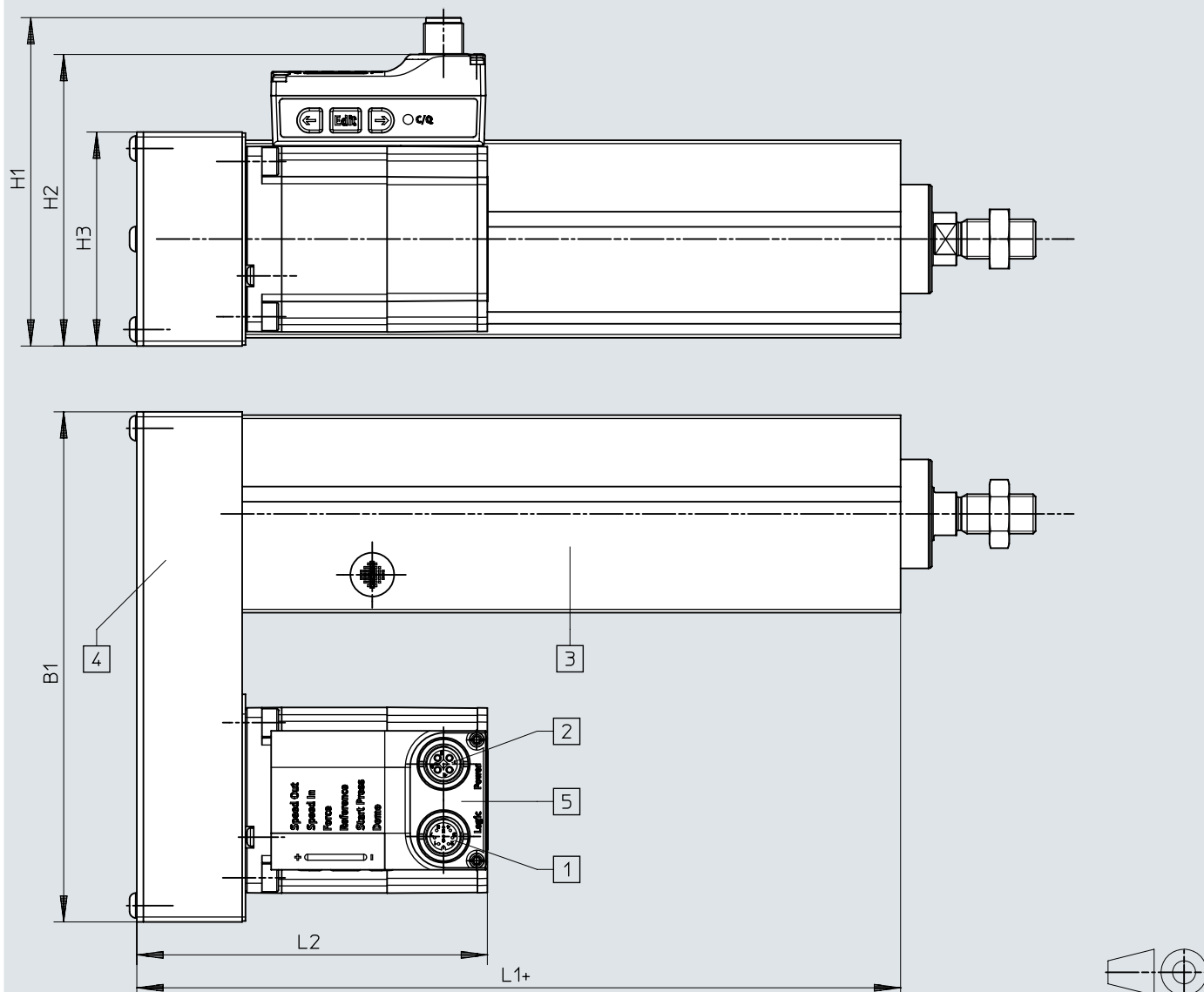
Dimensiuni – Cu montarea motorului axial Descarcarea datelor CAD www.festo.com



	B1	B2	H1	H2	L1	L2	L3
EPCS-BS-32	42,3	32	81,1	69,9	175,5	65,5	105,5
EPCS-BS-45	42,3	45	82,6	71,4	188,5	65,5	105,5
EPCS-BS-60	56,6	60	97,3	86,1	216,5	73,5	116,5

Dimensiuni

Dimensiuni – Cu montare paralela pentru motor

Descarcarea datelor CAD www.festo.com

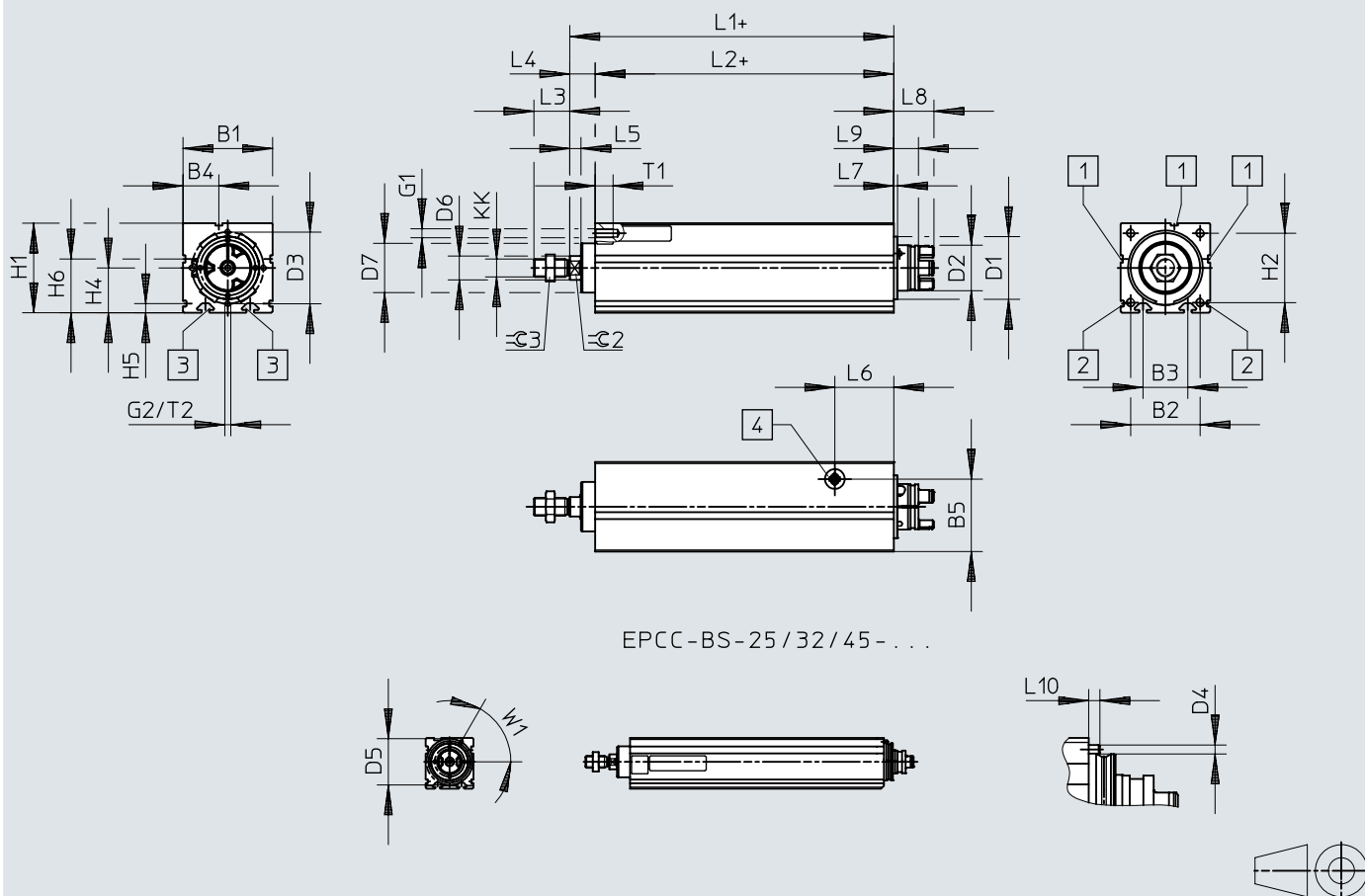
- [1] Conexiune la interfata logica
- [2] Conexiune la sursa de alimentare
- [3] Cilindru electric
- [4] Set paralel
- [5] Motor
- [6] + = plus lungimea cursei

	B1	H1	H2	H3	L1	L2
EPCS-BS-32	111	83	72	45	94	90,7
EPCS-BS-45	111	83	72	45	107	90,7
EPCS-BS-60	155	100	90	65	132	107,7

Dimensiuni

Dimensiuni – Componente mecanice

Descarcarea datelor CAD www.festo.com



- [1] Pentru suport de senzor
- [2] Pentru profil de fixare
- [3] Pentru montaj pe canal T cu piulita
- [4] + = plus lungimea cursei
- [5] Orientarea suprafeței pentru cheie 2 nu este evidentă

Dimensiuni

	B1 ±0,15	B2	B3	B4	B5	D1 ∅	D2 ∅	D3 ∅	D4 ∅
EPCS-BS-32	32	24	16	8,1	25,5	25	15,5	–	2
EPCS-BS-45	45	32,5	24	16,5	35	32	16,3	–	3
EPCS-BS-60	60	46,5	30	24	48,5	42	31,4	48	–

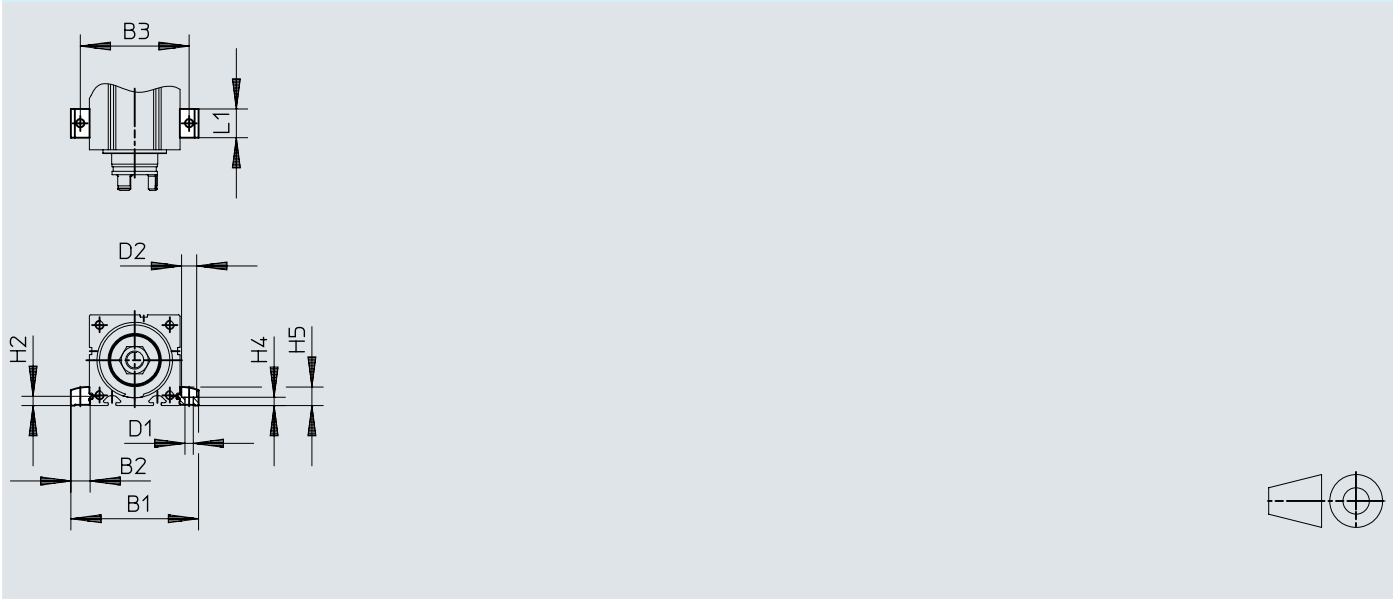
	D5 ∅	D6 ∅	D7 ∅	G1	G2	H1 ±0,15	H2	H4	H5
EPCS-BS-32	31	10	21,3	M4	–	34	24	–	4,9
EPCS-BS-45	41	12	26,5	M5	–	45	32,5	–	6,1
EPCS-BS-60	–	16	33,6	M6	M4	60	46,5	30	6,1

	H6 +0,15	KK	L1	L2	L3	L4	L5	L6	L7
EPCS-BS-32	26	M8	82,9	70	16	12,9	5,2	24,2	6
EPCS-BS-45	28,5	M10x1,25	99,9	83	20	16,9	5,7	30,5	6
EPCS-BS-60	36	M12x1,25	116	100	24	16	7,5	39,5	2,5

	L8	L9	L10	T1	T2	W1	≈G2	≈G3
EPCS-BS-32	19,9	14,5	2,5	8	–	60°	9	13
EPCS-BS-45	19,9	14,5	3	10	–	60°	10	16
EPCS-BS-60	26,9	16,5	–	12	10	–	13	18

Dimensiuni

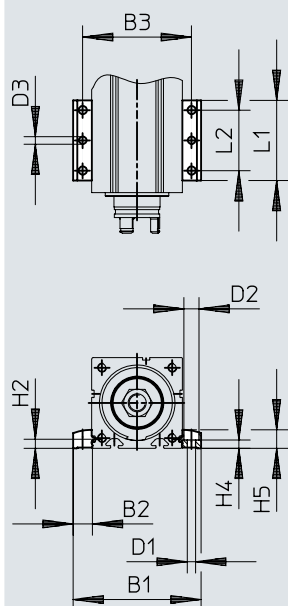
Dimensiuni – Profil de fixare EAHF-L2-...-P-S Descarcarea datelor CAD www.festo.com



		B1	B2	B3	D1 Ø H13	D2 Ø H13	H2	H4 ±0,1	H5	L1
EAHF-L2-25-P-S	EPCS-BS-32	51,4	9,7	42	4,5	8	4,9	4,2	9	19
EAHF-L2-45-P-S	EPCS-BS-45	70,6	12,8	58	5,5	10	6,1	5,5	12,2	19
EAHF-L2-45-P-S	EPCS-BS-60	85,6	12,8	73	5,5	10	6,1	5,5	12,2	19

Dimensiuni

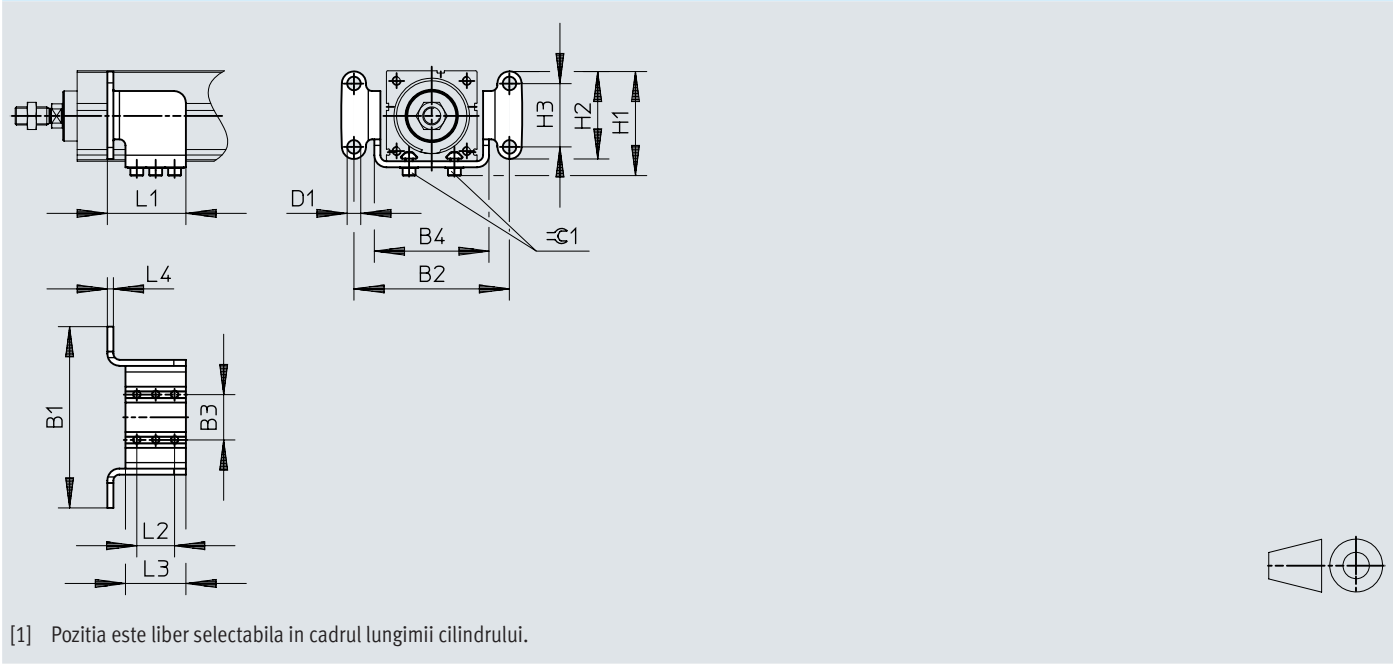
Dimensiuni – Profil de fixare EAHF-L2-...-P

Descarcarea datelor CAD www.festo.com

		B1	B2	B3	D1 ∅ H13	D2 ∅ H13	D3 ∅	H2	H4 ±0,1	H5	L1	L2
EAHF-L2-25-P	EPCS-BS-32	51,4	9,7	42	4,5	8	4	4,9	4,2	9	53	40
EAHF-L2-45-P	EPCS-BS-45	70,6	12,8	58	5,5	10	5	6,1	5,5	12,2	53	40
EAHF-L2-45-P	EPCS-BS-60	85,6	12,8	73	5,5	10	5	6,1	5,5	12,2	53	40

Dimensiuni

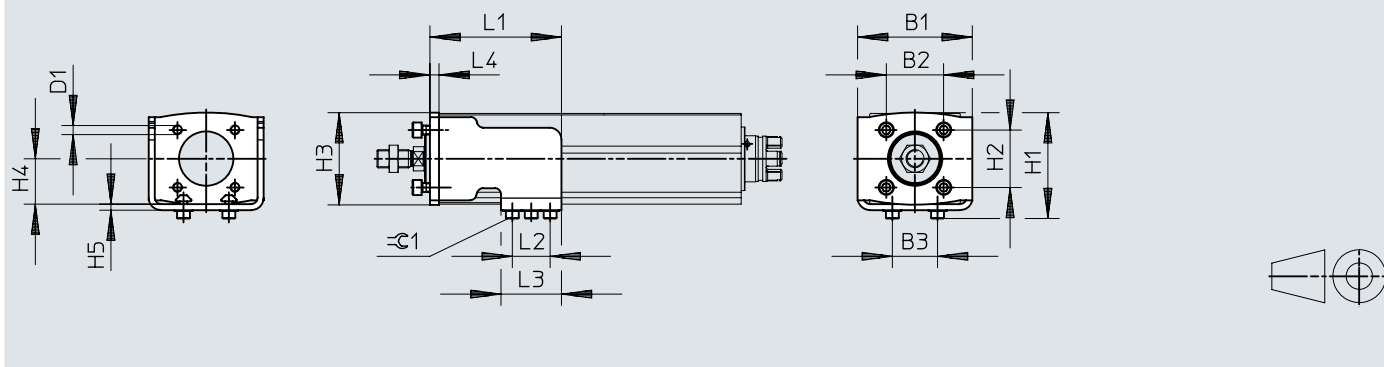
Dimensiuni – Montare pe flansa EAHH Descarcarea datelor CAD www.festo.com



	B1	B2	B3 ±0,1	B4	D1 Ø	H1	H2	H3	L1	L2	L3	L4	≡1
EAHH-P2-32	70	58	16	42	5,5	39	31	20	38	20	30	2,5	2,5
EAHH-P2-45	100	85	24	61	6,6	54,5	48	35	42	20	30	4	2,5
EAHH-P2-60	120	103	30	76	9	69	58	42	52	25	40	4	4

Dimensiuni

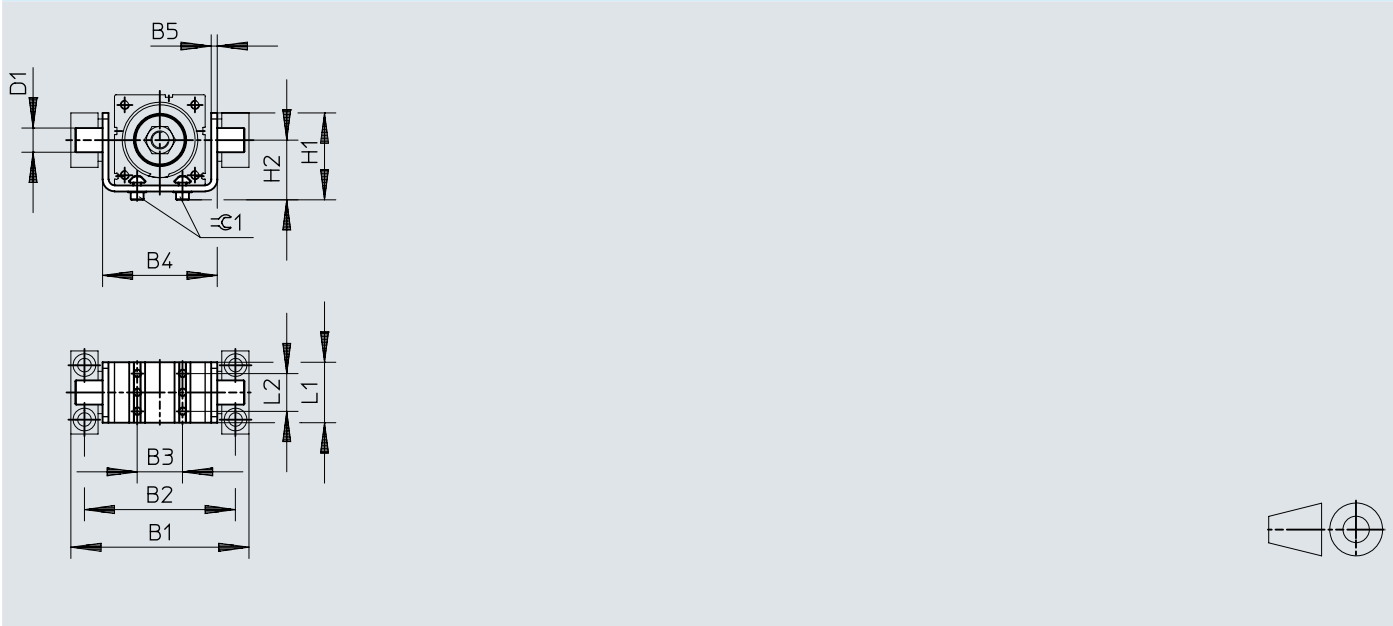
Dimensiuni – Kit adaptare EAHA

Descarcarea datelor CAD www.festo.com

	B1	B2	B3	D1 Ø	H1	H2	H3	H4	H5	L1	L2	L3	L4	∅C1
		±0,2	±0,1			±0,2								
EAHA-P2-32	53	22	16	M5	42	22	37	18	2,5	64	20	30	4	2,5
EAHA-P2-45	61	32,5	24	M6	54	32,5	49	22,5	4	68	20	30	6	2,5
EAHA-P2-60	76	38	30	M6	69,5	38	61	30	4	87	25	40	6	4

Dimensiuni

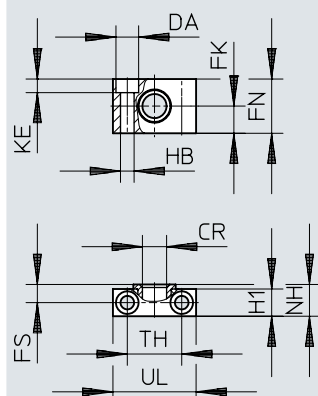
Dimensiuni – Fixare pivotanta EAHS Descarcarea datelor CAD www.festo.com



	B1	B2	B3	B4	B5	D1	H1	H2	L1	L2	≡1
			±0,1			ø e9					
EAHS-P2-32	68	57	16	42	2,5	8	32	23,5	30	20	2,5
EAHS-P2-45	98	83	24	62	4	12	44,5	29,5	30	20	2,5
EAHS-P2-60	118	100	30	76	4	16	57	39	40	25	4

Dimensiuni

Dimensiuni – Rulment LNZG

Descarcarea datelor CAD www.festo.com

		CR Ø D11	DA Ø H13	FK Ø ±0,1	FN	FS	H1	HB Ø H13	KE	NH	TH ±0,2	UL
LNZG-16	EPCS-BS-32	8	8	10	20	7,5	11	4,5	4,6	13	20	30
LNZG-32	EPCS-BS-45	12	11	15	30	10,5	15	6,6	6,8	18	32	46
LNZG-40/50	EPCS-BS-60	16	15	18	36	12	18	9	9	21	36	55

Dimensiuni

Dimensiuni – Flansa oscilanta SNCS

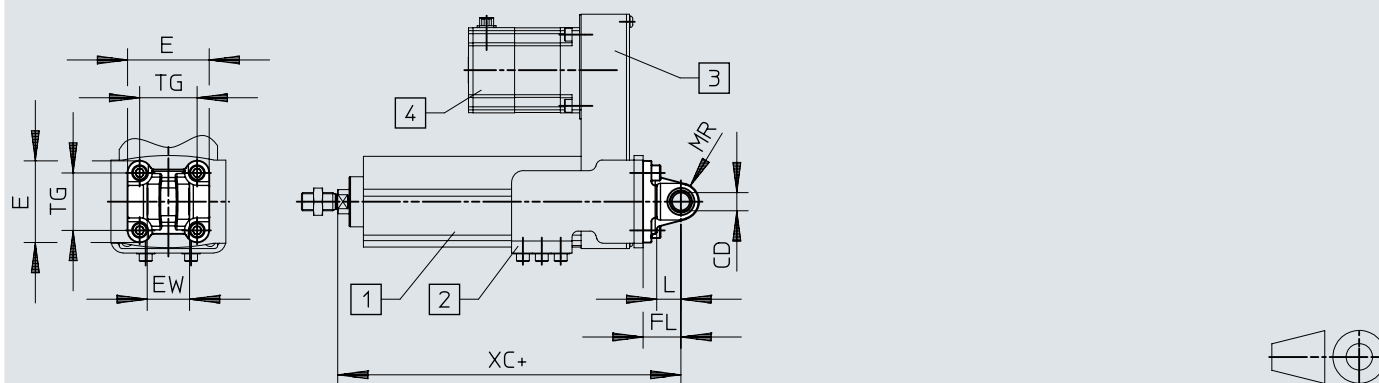
Descarcarea datelor CAD www.festo.com

[1] Unitate cilindru electric liniar EPCS
[2] Kit adaptare EAHA
[3] Set de montaj al motorului EAMM-U
[4] Motor
[5] + = plus lungimea cursei

		CX	DL	E	L	EP	EX	LT	MS	RA	TG	XC
			±0,2			±0,2						
SNCS-32	EPCS-BS-45	10 ^{+0,13}	22	45 ^{+0,2/-0,5}	3	10,5	14	13	15	14,5	32,5	154,9
SNCS-40	EPCS-BS-60	12 ^{+0,15}	25	54 ^{-0,5}	3	12	16	16	17	17,5	38	182

Dimensiuni

Dimensiuni – Flansa pivotanta SNCL

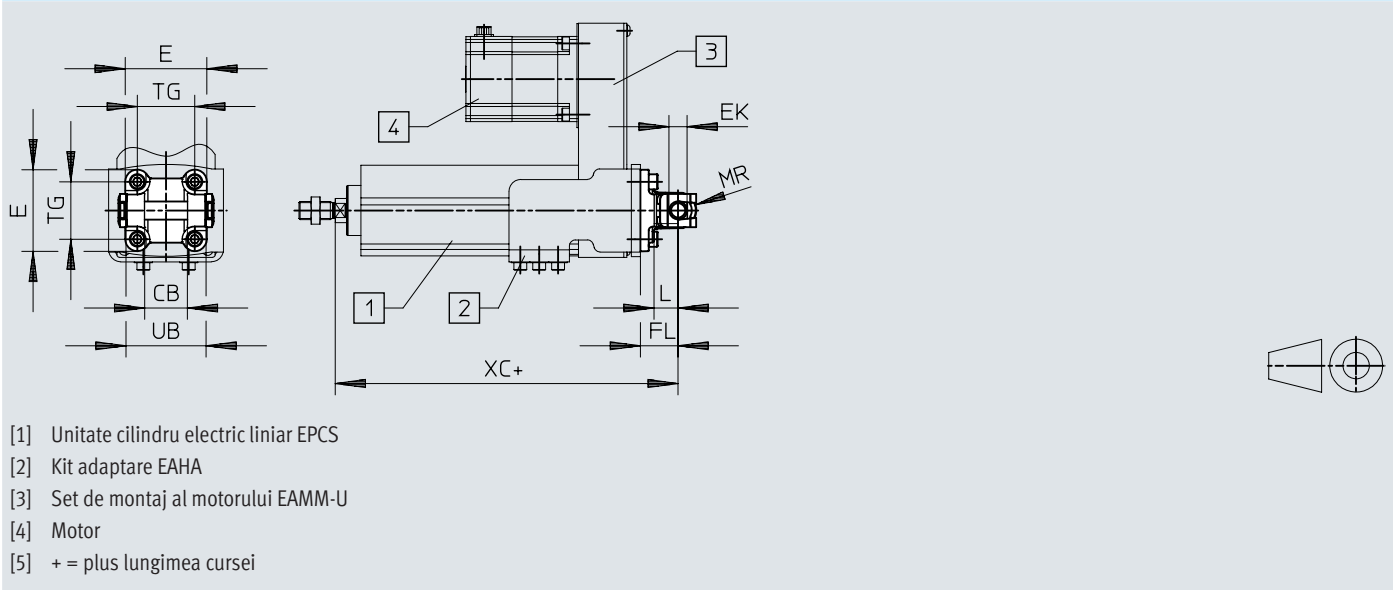
Descarcarea datelor CAD www.festo.com

- [1] Unitate cilindru electric liniar EPCS
 [2] Kit adaptare EAHA
 [3] Set de montaj al motorului EAMM-U
 [4] Motor
 [5] + = plus lungimea cursei

		CD Ø H10	E	EW h12	FL ±0,2	L	LT	MR	TG	XC
SNCL-16	EPCS-BS-25	6	27,5 _{-0,6}	12 _{h12}	16	3	10	6	18	115,7
SNCL-20	EPCS-BS-32	8	34,5 _{-0,6}	16 _{h12}	20	3	14	8	22	133,9
SNCL-32	EPCS-BS-45	10	45 _{+0,2/-0,5}	26 _{-0,2/-0,6}	22	3	13	10	32,5	154,9
SNCL-40	EPCS-BS-60	12	54 _{-0,5}	28 _{-0,2/-0,6}	25	3	16	12	38	182

Dimensiuni

Dimensiuni – Flansa pivotanta SNCB Descarcarea datelor CAD www.festo.com

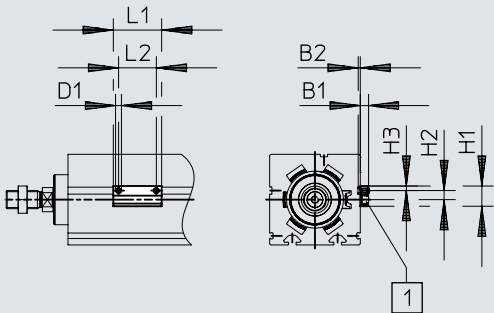


		CB	E	EK Ø	FL	L	LT	MR	TG	UB	XC
		H14		H10/e8	±0,2			-0,5		h14	
SNCB-32	EPCS-BS-45	26	45+0,2/-0,5	10	22	3	13	8,5	32,5	45	154,9
SNCB-40	EPCS-BS-60	28	54-0,5	12	25	3	16	12	38	52	182

Dimensiuni

Dimensiuni – Suport senzor EAPM-L2

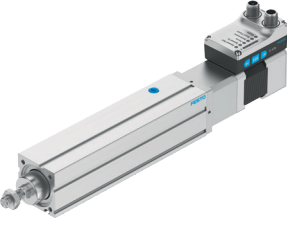
Descarcarea datelor CAD www.festo.com



[1] Senzor de proximitate

	B1	B2	D1	H1	H2	H3	L1	L2
EAPM-L2-SH	5,5	1,3	M4	13,4	6	3	32	25

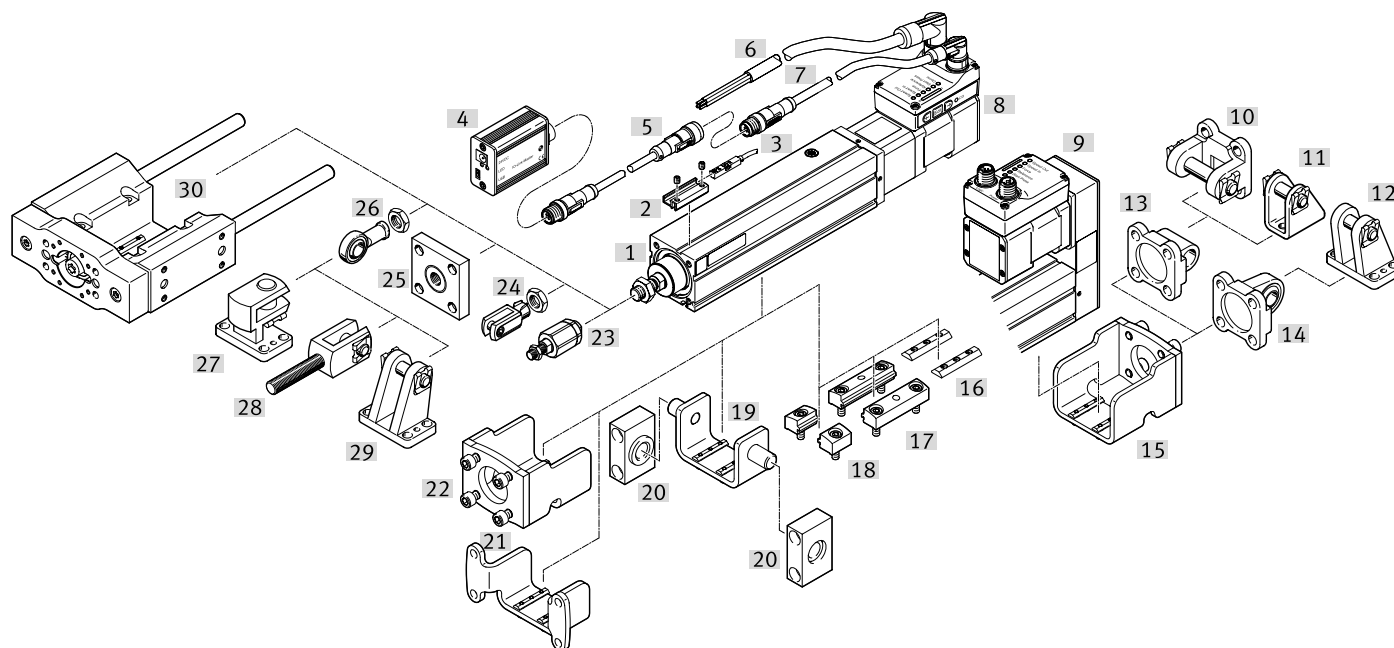
Detalii comanda

Detalii comanda					
	Dimensiune	Pasul fusului	Cursa	Nr. piesa	Tip
	32	3 mm/rot	50 mm	8118267	EPCS-BS-32-50-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			100 mm	8118268	EPCS-BS-32-100-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			150 mm	8118269	EPCS-BS-32-150-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			200 mm	8118270	EPCS-BS-32-200-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
		8 mm/rot	50 mm	8118271	EPCS-BS-32-50-8P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			100 mm	8118272	EPCS-BS-32-100-8P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			150 mm	8118273	EPCS-BS-32-150-8P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			200 mm	8118274	EPCS-BS-32-200-8P-A-ST-M-H1-PLK-AA
	45	3 mm/rot	50 mm	8118275	EPCS-BS-45-50-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			100 mm	8118276	EPCS-BS-45-100-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			150 mm	8118277	EPCS-BS-45-150-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			200 mm	8118278	EPCS-BS-45-200-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			250 mm	8118279	EPCS-BS-45-250-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			300 mm	8118280	EPCS-BS-45-300-3P-A-ST-M-H1-PLK-AA
		10 mm/rot	50 mm	8118281	EPCS-BS-45-50-10P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			100 mm	8118282	EPCS-BS-45-100-10P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			150 mm	8118283	EPCS-BS-45-150-10P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			200 mm	8118284	EPCS-BS-45-200-10P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			250 mm	8118285	EPCS-BS-45-250-10P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			300 mm	8118286	EPCS-BS-45-300-10P-A-ST-M-H1-PLK-AA
	60	5 mm/rot	50 mm	8118287	EPCS-BS-60-50-5P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			100 mm	8118288	EPCS-BS-60-100-5P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			150 mm	8118289	EPCS-BS-60-150-5P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			200 mm	8118290	EPCS-BS-60-200-5P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			250 mm	8118291	EPCS-BS-60-250-5P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			300 mm	8118292	EPCS-BS-60-300-5P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			350 mm	8118293	EPCS-BS-60-350-5P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			400 mm	8118294	EPCS-BS-60-400-5P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			500 mm	8118295	EPCS-BS-60-500-5P-A-ST-M-H1-PLK-AA
		12 mm/rot	50 mm	8118296	EPCS-BS-60-50-12P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			100 mm	8118297	EPCS-BS-60-100-12P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			150 mm	8118298	EPCS-BS-60-150-12P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			200 mm	8118299	EPCS-BS-60-200-12P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			250 mm	8118300	EPCS-BS-60-250-12P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			300 mm	8118301	EPCS-BS-60-300-12P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			350 mm	8118302	EPCS-BS-60-350-12P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			400 mm	8118303	EPCS-BS-60-400-12P-A-ST-M-H1-PLK-AA
			500 mm	8118304	EPCS-BS-60-500-12P-A-ST-M-H1-PLK-AA

Detalii comanda - Sistem modular de produse					Link 
	Dimensiune	Cursa	Nr. piesa	Tip	
	32	25 ... 200 mm	8118264	EPCS-BS-32-	
	45	25 ... 300 mm	8118265	EPCS-BS-45-	
	60	25 ... 500 mm	8118266	EPCS-BS-60-	

Prezentare generala a perifericelor

Prezentare generala a perifericelor

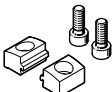


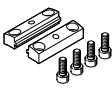
Accesorii		→ Pagina/Internet
Tip/Cod de comanda	Descriere	
[1]	Unitate cilindru electric liniar EPCS-BS	Actionare electrica epcs
[2]	Suport senzor EAPM-L2	Pentru fixarea senzorilor de proximitate pe axa. Senzorii de proximitate pot fi fixati doar pe suportul de senzor. 48
[3]	Senzor de proximitate SMT-8M	Senzor de proximitate magnetic pentru canal T 49
[4]	IO-Link® Master USB CDSU-1	Pentru o utilizare usoara a unitatii de cilindru electric cu IO-Link® 49
[5]	Adaptor NEFC-M12G8	• Conexiune intre motor si IO-Link® Master • Recomandat doar pentru utilizarea cu IO-Link® Port Class A Master 49
[6]	Cablu de alimentare NEBL-T12	Pentru conectarea sarcinii si a sursei logice 49
[7]	Cablu de legatura NEBC-M12	Pentru conectarea la un sistem de control 50
[8]	Set axial	Pentru montare axiala a motorului Informatii detaliate → www.festo.com/x/electric-motion-sizing (inclus in pachetul de livrare) -
[9]	Set paralel	Pentru montare paralela a motorului Informatii detaliate → www.festo.com/x/electric-motion-sizing (inclus in pachetul de livrare) -
[10]	Flansa oscilanta SNCB	Pentru montare paralela a motorului, pentru rulment sferic 46
[11]	Suport rulment LBN	Pentru montare paralela a motorului, pentru rulment sferic 46
[12]	Suport rulment LBG/LBG-...-R3	Pentru montare paralela a motorului, pentru rulment sferic 47
[13]	Flansa oscilanta SNCL	Cu montare paralela a motorului 46
[14]	Flansa oscilanta SNCS/CRSNCS/SNCS-...-R3	Cu montare paralela a motorului 46
[15]	Kit adaptare EAHA-P2	- Pentru fixarea frontala a flansei oscilante si a fusurilor oscilante - Montare doar in spate impreuna cu setul paralel EAMM-U 45
[16]	Piulita de glisare ABAN	Pentru montarea unitatii cilindrului electric 48
[17]	Profil de fixare EAHF-L2-P	- Pentru fixarea axei, lateral pe profil - Orificiul central permite asamblarea profilului de fixare pe suprafata de montare 45
[18]	Profil de fixare EAHF-L2-P-S	Pentru fixarea axei, lateral pe profil 45
[19]	Piesa rulment LN2G	Pentru cilindrii cu fixare cu fus oscilant 45
[20]	Fixare oscilanta EAHS-P2	Pozitie liber selectabila in cadrul lungimii cilindrului 45
[21]	Fixare flansa EAHH-P2	- Pentru fixarea cilindrului electric peste profil - Pozitie liber selectabila in cadrul lungimii cilindrului 45
[22]	Kit adaptare EAHA-P2	- Pentru fixarea frontala a flansei oscilante si a fusurilor oscilante - Montare in spate doar impreuna cu setul paralel EAMM-U 45
[23]	Cuplaj flexibil FK/CRFK	Pentru compensarea abaterilor radiale si unghiulare 47
[24]	Articulatie tip furca SG/CRSG	Permite miscarea de pivotare a cilindrului intr-un plan 47
[25]	Piesa de cuplare KSG	Pentru compensarea abaterilor radiale 47
[26]	Articulatie sferica SGS/CRSGS	Cu rulment sferic 47
[27]	Suport transversal rulment LQG	Pentru articulatia sferica SGS 46

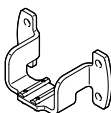
Prezentare generala a perifericelor

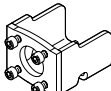
Accesorii		→ Pagina/Internet
Tip/Cod de comanda	Descriere	
[28] Articulație tip furcă SGA	Pentru fixarea cilindrului pivotant	48
[29] Suport rulment LBG/LBG-...-R3	Pentru montare paralela a motorului, pentru rulment sferic	47
[30] Unitate de ghidare EAGF	Pentru protecția anti-rotire a cilindrilor electrice la cupluri mari	48

Accesorii

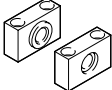
Profil de fixare EAHF-L2-....-P-S						
	Descriere	Material placa	Nota privind materialele	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 32	Aliaj de aluminiu forjat, anodizat	Conform RoHS	4 g	5183153	EAHF-L2-25-P-S
	pentru dimensiunile 45, 60			6 g	5184133	EAHF-L2-45-P-S

Profil de fixare EAHF-L2-....-P						
	Descriere	Material placa	Nota privind materialele	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 32	Aliaj de aluminiu forjat, anodizat	Conform RoHS	19 g	4835684	EAHF-L2-25-P
	pentru dimensiunile 45, 60			35 g	4835728	EAHF-L2-45-P

Montare pe flansa EAHH					
	Descriere	Nota privind materialele	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 32	Conform RoHS	80 g	5126157	EAHH-P2-32
	pentru dimensiunea 45		185 g	5126669	EAHH-P2-45
	pentru dimensiunea 60		320 g	5127005	EAHH-P2-60

Kit adaptare EAHA					
	Descriere	Nota privind materialele	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 32	Conform RoHS	165 g	5173020	EAHA-P2-32
	pentru dimensiunea 45		340 g	5172353	EAHA-P2-45
	pentru dimensiunea 60		560 g	5173082	EAHA-P2-60

Fixare oscilanta EAHS					
	Descriere	Nota privind materialele	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 32	Conform RoHS	75 g	5125041	EAHS-P2-32
	pentru dimensiunea 45		165 g	5125167	EAHS-P2-45
	pentru dimensiunea 60		305 g	5125281	EAHS-P2-60

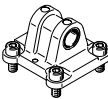
Piesa rulment LNZG						
	Descriere	Material fixare	Nota privind materialele	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 32	Aliaj de aluminiu forjat	Conform RoHS	26 g	1434912	LNZG-16
	pentru dimensiunea 45			83 g	32959	LNZG-32
	pentru dimensiunea 60			129 g	32960	LNZG-40/50

Accesorii

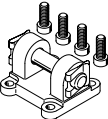
Flansa oscilanta SNCS

	Descriere	Material fixare	Nota privind materialele	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 45	Aluminiu turnat sub presiune	Conform RoHS	86 g	174397	SNCS-32
	pentru dimensiunea 60			122 g	174398	SNCS-40

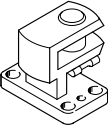
Flansa oscilanta SNCL

	Descriere	Material fixare	Nota privind materialele	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 32	Aliaj de aluminiu forjat	Conform RoHS	38 g	537792	SNCL-20
	pentru dimensiunea 45	Aluminiu turnat sub presiune		71 g	174404	SNCL-32
	pentru dimensiunea 60			95 g	174405	SNCL-40

Flansa oscilanta SNCB

	Descriere	Material fixare	Nota privind materialele	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 45	Aluminiu turnat sub presiune	Conform RoHS	103 g	174390	SNCB-32
	pentru dimensiunea 60			155 g	174391	SNCB-40

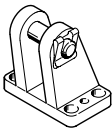
Suport de rulment transversal LQG

	Descriere	Material fixare	Nota privind materialele	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 45	Otel inoxidabil turnat	Conform RoHS	301 g	31768	LQG-32
	pentru dimensiunea 60			369 g	31769	LQG-40

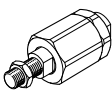
Suport de rulment LBN

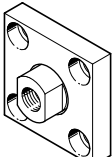
	Descriere	Material fixare	Nota privind materialele	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 32	Otel, galvanizat	Conform RoHS	84 g	6059	LBN-20/25
	pentru dimensiunea 45			110 g	195860	LBN-32
	pentru dimensiunea 60			191 g	195861	LBN-40

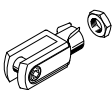
Accesorii

Suport de rulment LBG						
	Descriere	Material fixare	Nota privind materialele	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 45	Otel inoxidabil turnat	Conform RoHS	220 g	31761	LBG-32
	pentru dimensiunea 60			300 g	31762	LBG-40

Articulație sferică SGS						
	Descriere	Material carcasa	Nota privind materialele	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 32	Otel galvanizat	Conform RoHS	54 g	9255	SGS-M8
	pentru dimensiunea 45			88 g	9261	SGS-M10X1,25
	pentru dimensiunea 60			130 g	9262	SGS-M12X1,25

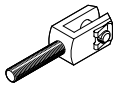
Cuplaj flexibil FK						
	Descriere	Material carcasa	Nota privind materialele	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 32	Otel galvanizat	Conform RoHS	56 g	2062	FK-M8
	pentru dimensiunea 45			236 g	6140	FK-M10X1,25
	pentru dimensiunea 60			245 g	6141	FK-M12X1,25

Piesa de cuplare KSG						
	Descriere	Material fixare	Nota privind materialele	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 45	Otel, galvanizat	Conform RoHS	229 g	32963	KSG-M10X1,25
	pentru dimensiunea 60			447 g	32964	KSG-M12X1,25

Articulație tip furcă SG						
	Descriere	Material carcasa	Nota privind materialele	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 32		Conform RoHS	53 g	3111	SG-M8
	pentru dimensiunea 45			103 g	6144	SG-M10X1,25
	pentru dimensiunea 60			166 g	6145	SG-M12X1,25

Accesorii

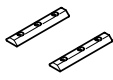
Articulație tip furcă SGA

	Descriere	Material carcasa	Nota privind materialele	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 45		Conform RoHS	129 g	32954	SGA-M10X1,25
	pentru dimensiunea 60			222 g	10767	SGA-M12X1,25

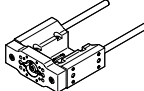
Conector rapid pentru racordurile de aer de etansare

	Descriere	Material carcasa	Unitate de ambalare	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunile 25, 32	Alama, nichelata	10	3 g	133004	QSM-M5-4-I-R
				3,2 g	133003	QSM-M5-3-I-R
	pentru dimensiunea 45			8,9 g	186266	QSM-G1/8-4-I
				9,5 g	186267	QSM-G1/8-6-I
	pentru dimensiunea 60			13 g	186108	QS-G1/4-6-I
				14 g	186110	QS-G1/4-8-I

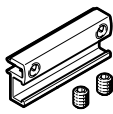
Piulita de glisare ABAN

	Descriere	Material piulita cu canal	Unitate de ambalare	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunile 32, 45	Otel	2	5 g	8169987	ABAN-3-3M3-30-M-P2
	pentru dimensiunea 60			18 g	8169988	ABAN-5-3M5-40-M-P2

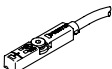
Unitate de ghidare EAGF

	Descriere	Cursa	Temperatura ambianta	Tip de protecție	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 32	1 ... 200 mm	0 ... 60 °C	IP40	8158030	EAGF-P2-KF-32-
		50 mm			8158032	EAGF-P2-KF-32-50
		100 mm			8158029	EAGF-P2-KF-32-100
		150 mm			8158027	EAGF-P2-KF-32-150
		200 mm			8158028	EAGF-P2-KF-32-200
	pentru dimensiunea 45	1 ... 300 mm			8158133	EAGF-P2-KF-45-
		50 mm			8158131	EAGF-P2-KF-45-50
		100 mm			8158123	EAGF-P2-KF-45-100
		150 mm			8158125	EAGF-P2-KF-45-150
		200 mm			8158127	EAGF-P2-KF-45-200
	pentru dimensiunea 60	300 mm			8158130	EAGF-P2-KF-45-300
		1 ... 500 mm			8158150	EAGF-P2-KF-60-
		100 mm			8158138	EAGF-P2-KF-60-100
		150 mm			8158140	EAGF-P2-KF-60-150
		200 mm			8158142	EAGF-P2-KF-60-200
		300 mm			8158031	EAGF-P2-KF-60-300

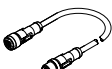
Suport senzor EAPM-L2

	Material suport senzor	Nota privind materialele	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	Aliaj de aluminiu forjat, anodizat	Conform RoHS	4 g	4759852	EAPM-L2-SH

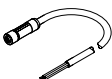
Accesorii

Senzor de proximitate SMT pentru canal T, magneto-rezistiv							Link smt-8m
	Tipul de montare	lesire de comutare	Conexiune electrica	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip	
	insurubat fix, poate fi introdus in canelura de sus	Contact normal inchis NPN, 3 fire	Capat deschis	2,5 m	8138000	SMT-8M-A-NO-24V-E-2,5-OE	
				7,5 m	8138001	SMT-8M-A-NO-24V-E-7,5-OE	
		Contact normal deschis 3 fire, NPN	Stecher M8, codificat A	2,5 m	574338	SMT-8M-A-NS-24V-E-2,5-OE	
				0,3 m	574339	SMT-8M-A-NS-24V-E-0,3-M8D	
		Contact normal inchis PNP, 3 fire	Capat deschis	7,5 m	574340	SMT-8M-A-PO-24V-E-7,5-OE	
		Contact normal deschis PNP, 3 fire	Stecher M8, codificat A	2,5 m	574335	SMT-8M-A-PS-24V-E-2,5-OE	
				0,3 m	574334	SMT-8M-A-PS-24V-E-0,3-M8D	

IO-Link® Master USB				Link cdsu		
	Descriere			Nr. piesa	Tip	
	pentru utilizarea unitatii cu IO-Link®, este necesara in plus o unitate de alimentare externa de tip plug-in (nu este inclusa in pachetul de livrare)			8091509	CDSU-1	

Adaptor NEFC						
	Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare	Conexiune electrica 2, tehnologie de conectare	Conector electric 2, numar de pini/conductoare	Lungime cablu ¹⁾	Nr. piesa	Tip
	M12x1, codificat A conform EN 61076-2-101	M12x1, codificat A conform EN 61076-2-101	5	0,3 m	8080777	NEFC-M12G8-0.3-M12G5-LK

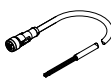
1) Conexiune intre motor si IO-Link® Master

Cabluri de alimentare NEBL, drepte						
	Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare	Conexiune electrica 2, tehnologie de conectare	Conector electric 2, numar de pini/conductoare	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	M12x1, cu cod T conform EN 61076-2-111	capat deschis	4	2 m	8080790	NEBL-T12G4-E-2-N-LE4
				5 m	8080791	NEBL-T12G4-E-5-N-LE4
				10 m	8080792	NEBL-T12G4-E-10-N-LE4
				15 m	8080793	NEBL-T12G4-E-15-N-LE4

Cabluri de alimentare NEBL, inclinate						
	Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare	Conexiune electrica 2, tehnologie de conectare	Conector electric 2, numar de pini/conductoare	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	M12x1, cu cod T conform EN 61076-2-111	capat deschis	4	2 m	8080778	NEBL-T12W4-E-2-N-LE4
				5 m	8080779	NEBL-T12W4-E-5-N-LE4
				10 m	8080780	NEBL-T12W4-E-10-N-LE4
				15 m	8080781	NEBL-T12W4-E-15-N-LE4

Accesorii

Cabluri de legatura NEBC, drepte

	Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare	Conexiune electrica 2, tehnologie de conectare	Conector electric 2, numar de pini/ conductoare	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip	
	M12x1, codificat A conform EN 61076-2-101	M12x1, codificat A conform EN 61076-2-101	8	2 m	8080782	NEBC-M12G8-E-2-N-M12G8	
				5 m	8080783	NEBC-M12G8-E-5-N-M12G8	
				10 m	8080784	NEBC-M12G8-E-10-N-M12G8	
				15 m	8080785	NEBC-M12G8-E-15-N-M12G8	
		capat deschis		2 m	8094480	NEBC-M12G8-E-2-N-B-LE8	
				5 m	8094477	NEBC-M12G8-E-5-N-B-LE8	
				10 m	8094482	NEBC-M12G8-E-10-N-B-LE8	
				15 m	8094475	NEBC-M12G8-E-15-N-B-LE8	

Cabluri de legatura NEBC, inclinate

	Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare	Conexiune electrica 2, tehnologie de conectare	Conector electric 2, numar de pini/ conductoare	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip	
	M12x1, codificat A conform EN 61076-2-101	M12x1, codificat A conform EN 61076-2-101	8	2 m	8080786	NEBC-M12W8-E-2-N-M12G8	
				5 m	8080787	NEBC-M12W8-E-5-N-M12G8	
				10 m	8080788	NEBC-M12W8-E-10-N-M12G8	
				15 m	8080789	NEBC-M12W8-E-15-N-M12G8	
		capat deschis		2 m	8094476	NEBC-M12W8-E-2-N-B-LE8	
				5 m	8094478	NEBC-M12W8-E-5-N-B-LE8	
				10 m	8094481	NEBC-M12W8-E-10-N-B-LE8	
				15 m	8094479	NEBC-M12W8-E-15-N-B-LE8	