

Gripper radial DHRC

FESTO



Caracteristici

La prima vedere

[Link](#) [dhrc](#)

- Sarcina de moment ridicata datorita suportului lateral al bacurilor de gripper
- Optiuni de centrare pe bacurile de gripper
- Precizie maxima de repetare
- Senzor de proximitate pentru detectarea pozitiei pistonului in pozitiile finale si traductor de pozitie pentru detectarea pozitiei pistonului in orice punct
- Gama larga de optiuni de adaptare pentru mecanisme de actionare
- Posibilitati de aplicare flexibile: poate fi utilizat optional ca dispozitiv de prindere cu dubla si simpla actiune

Aceste grippere nu sunt concepute pentru urmatoarele exemple de utilizare:

- Prelucrare prin aschiere
- Medii agresive
- Praf de macinare
- Stropi de sudura

Instrumente de inginerie

[Link](#) [engineering tools](#)


Economisiti timp cu ajutorul instrumentelor de inginerie: Inginerie inteligenta pentru solutia optima. Scopul nostru este sa va crestem productivitatea. Instrumentele noastre de inginerie reprezinta o contributie importanta la acest lucru. De-a lungul intregului lant valoric, va ajuta sa va dimensionati corect instalatia, sa utilizati rezerve neasteptate de productivitate sau sa obtineti mai multa productivitate. De la primul contact pana la modernizarea masinii dumneavoastra - veti gasi numeroase instrumente care va sunt utile in fiecare etapa a proiectului dumneavoastra.

Selectare grippere:

- Acest instrument va ajuta sa gasiti gripperule potrivite prin simpla introducere a parametrilor exacti pentru aplicatia dumneavoastra

Diagrame

[Link](#) [dhrc](#)


Diagramele prezentate in acest document sunt, de asemenea, disponibile online. In acest caz, este posibila afisarea unor valori precise.

Detectare pozitie

[A] Pentru comutatoare de proximitate

Cu ajutorul senzorilor de proximitate, detectarea pozitiei permite interogarea oricarei pozitii.

Funcție de prindere

[] Dubla actiune

Deschidere sau inchidere prin aplicarea de aer comprimat

[S] Cu simpla actiune, deschis

Se deschide atunci cand este depresurizat. Inchis atunci cand este presurizat cu aer comprimat

Dispozitiv de siguranta a fortei de prindere

[NO] Deschidere

Deschis de forta arcului in stare depresurizata

Cod tip

001	Serie	
DHRC	Gripper radial	

002	Dimensiune [mm]	
6	6	
10	10	
16	16	
20	20	
25	25	
32	32	

003	Detectare pozitie	
A	Pentru comutatoare de proximitate	

004	Funcție de prindere	
	Dubla actiune	
S	Cu simpla actiune, deschis	

005	Dispozitiv de siguranta a fortei de prindere	
	Fara	
NO	Deschidere	

Fisa de date

Date tehnice generale						
Dimensiune	6	10	16	20	25	32
Structura constructiva	Directia de conectare laterala secventa de miscare in forta					
Mod de functionare	cu dubla actiune	cu dubla actiune cu simpla actiune deschis				
Funcție gripper	Radial					
Numar de bacuri de gripper	2					
Unghi de deschidere max.	180 grd					
Conexiune pneumatica	M3			M5		
Precizie de repetare gripper ¹⁾	≤0,1 mm					
Simetrie rotatională	–	≤0,2 mm				
Exactitate de schimb max.	≤0,2 mm					
Frecventa de lucru max. dispozitiv de prindere	≤3 Hz			≤2 Hz		
Detectarea pozitiei	pentru senzor de proximitate					
Tipul de montare	optional: Montaj direct prin gauri de trecere Fixare directa prin filet	optional: Montaj direct prin gauri de trecere Fixare directa prin filet cu orificiu de trecere si stift cu filet interior si stift de pasuire				
Pozitie de instalare	oricare					

1) Dispersia pozitiei finale in conditii de functionare constante cu 100 de curse consecutive in directia de deplasare a bacurilor de prindere

Conditii de operare si de mediu						
Dimensiune	6	10	16	20	25	32
Mediu de operare	Aer comprimat conform ISO 8573-1:2010 [7:4:4]					
Nota referitoare la mediul de lucru/comanda	Posibilitatea operarii cu ulei (necesar pentru operare ulterioara)					
Temperatura ambianta ¹⁾	-10 ... 60°C					
Clasa de rezistenta la coroziune KBK ²⁾	0 - nu este afectat de coroziune					

1) tineti cont de domeniul de utilizare al senzorilor de proximitate

2) Clasa de rezistenta la coroziune KBK 0 conform normei Festo FN 940070

Nu exista risc de coroziune. Se aplica pieselor standard mici, irelevante vizual, cum ar fi stifturi filetate, inele Seeger, mansoane de prindere etc., disponibile de obicei pe piata doar in finisaj fosfatat/ oxid negru (unse, daca este necesar), dar si rulmentilor cu bile (pentru componente < KBK3) si lagarelor de alunecare.

Presiune de lucru DHRC-...						
Dimensiune	6	10	16	20	25	32
Presiune de lucru	0,25 ... 0,8 MPa		0,1 ... 0,8 MPa			
Presiune de lucru	36,25 ... 116 psi		14,5 ... 116 psi			
Presiune de lucru	2,5 ... 8 bar		1 ... 8 bar			

Presiunea de functionare DHRC-...-NO						
Dimensiune	10	16	20	25	32	
Presiune de lucru	0,2 ... 0,8 MPa		0,15 ... 0,8 MPa			
Presiune de lucru	29 ... 116 psi		21,75 ... 116 psi			
Presiune de lucru	2 ... 8 bar		1,5 ... 8 bar			

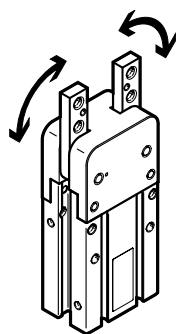
Greutati DHRC-...						
Dimensiune	6	10	16	20	25	32
Greutate produs	24,5 g	54 g	111 g	218,4 g	438,5 g	716,5 g

Greutati DHRC-...-NO						
Dimensiune	10	16	20	25	32	
Greutate produs	59,5 g	112,5 g	220 g	440 g	720,5 g	

Fisa de date

Materiale						
Dimensiune	6	10	16	20	25	32
Material carcasa	Aliaj de aluminiu forjat, anodizat					
Material bacuri de gripper	Otel inalt aliat					
Material obturator	Aliaj de aluminiu forjat, anodizat					
Nota privind materialele	Conform RoHS					
Conformitatea LABS	VDMA24364-B2-L					
Potrivit pentru productia de baterii Li-ion	Potrivit pentru productia de baterii cu valori reduse de Cu/Zn/Ni (F1a)					

Cuplu de prindere total



Cuplul de prindere nu este constant in cadrul unghiului de deschidere.

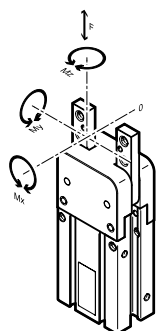
Cuplu de prindere total DHRC-...

Dimensiune	6	10	16	20	25	32
Cuplul total de prindere la 0,6 MPa (6 bari, 87 psi), deschidere	6,7 Ncm	25,3 Ncm	81,1 Ncm	166,2 Ncm	343,6 Ncm	725,6 Ncm
Inchidere cuplu total de prindere la 0,6 MPa (6 bari, 87 psi)	4,8 Ncm	20,4 Ncm	66,8 Ncm	134,3 Ncm	277,5 Ncm	600,1 Ncm

Cuplu de prindere total DHRC-...-NO

Dimensiune	10	16	20	25	32
Inchidere cuplu total de prindere la 0,6 MPa (6 bari, 87 psi)	15,8 Ncm	50,3 Ncm	112 Ncm	239,5 Ncm	539,1 Ncm

Caracteristicile sarcinii asupra bacurilor griperelor

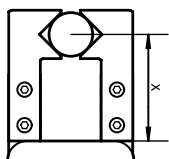


Fortele si cuplurile admise specificate se refera la un singur bac de gripper. Acestea includ bratul de parghie, fortele de greutate suplimentare datorate piesei de prelucrat sau bacurilor de gripper externe si fortele de acceleratie care apar in timpul miscarii. Pentru calcularea momentelor, trebuie sa se ia in considerare pozitia 0 din sistemul de coordonate (ghidajul bacurilor de gripper).

Fisa de date

Caracteristicile sarcinii statice pe bacurile de gripper

Dimensiune	6	10	16	20	25	32
Forța max. la bacul de prindere F_z static	12 N	35 N	60 N	100 N	140 N	210 N
Moment max. la bacul de prindere M_x static	0,3 Nm	0,5 Nm	2 Nm	4 Nm	7 Nm	12 Nm
Moment max. la bacul de prindere M_y static	0,3 Nm	0,5 Nm	1 Nm	2 Nm	4 Nm	8 Nm
Moment max. la bacul de prindere M_z static	0,3 Nm	0,5 Nm	2 Nm	4 Nm	7 Nm	12 Nm

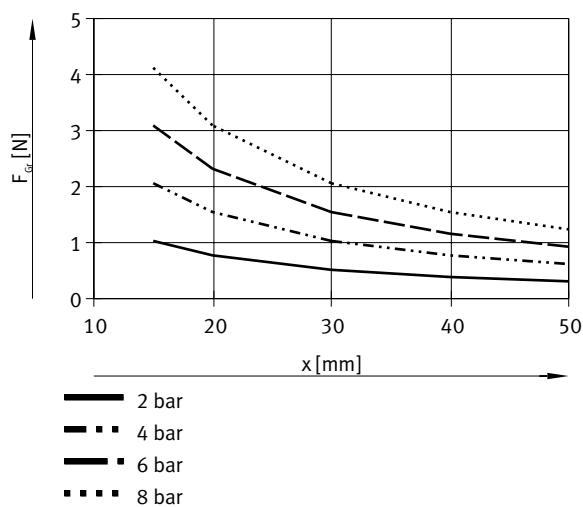
Forța de prindere F pe fiecare bac de gripper, în funcție de presiunea de lucru și de brațul de pârghie x 

Din diagramele de mai jos pot fi determinate forțele de prindere, în funcție de presiunea de lucru și de brațul de pârghie.

Cuplul de prindere nu este constant în unghiul de deschidere.

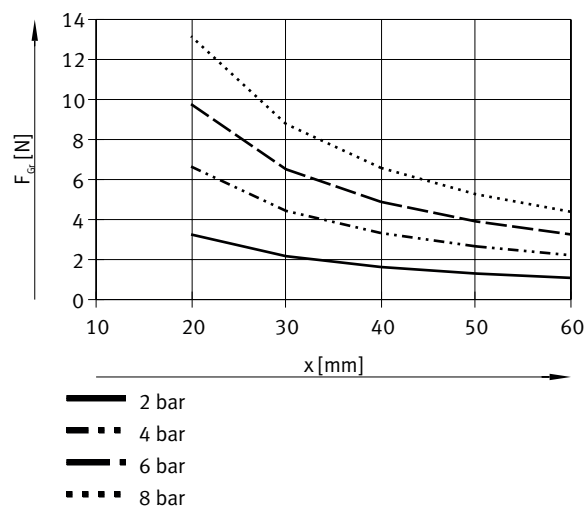
Poziția verticală a bacurilor față de carcasă nu trebuie să fie mai mică decât cea specificată; în caz contrar, aceasta va duce la o pierdere a forței de prindere.

Software-ul de selectare și dimensionare a gripperului → <https://www.festo.com/x/topic/eng>

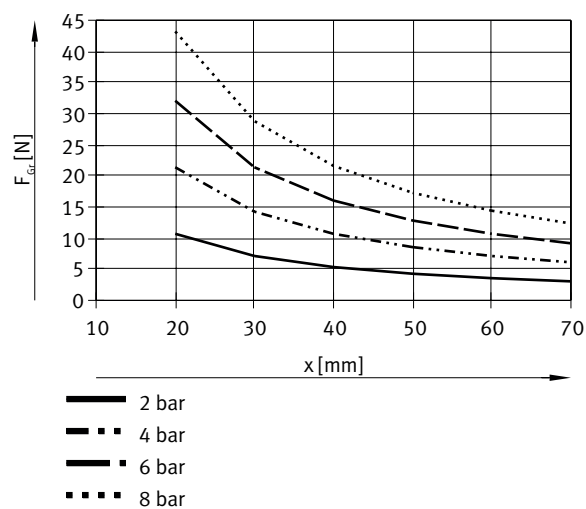
Forța de prindere F pe bac de gripper în funcție de presiunea de operare și de brațul de pârghie x – Prindere externă (închidere), cu dubla acțiune – DHRC-6-A

Fisa de date

Forța de prindere F pe bac de gripper în funcție de presiunea de operare și de bratul de parghie x – Prindere externă (închidere), cu dubla acțiune – DHRC-10-A

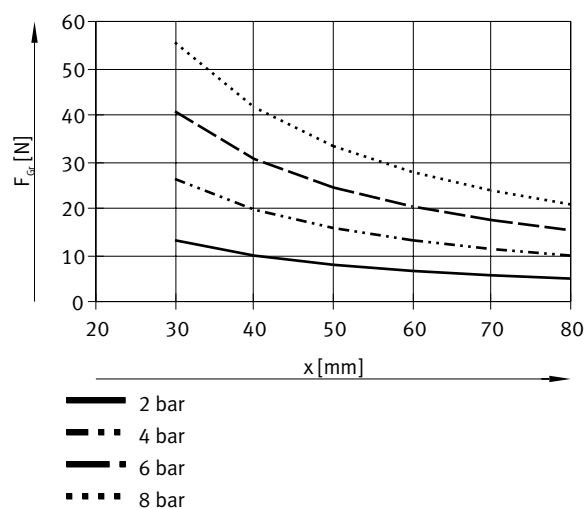


Forța de prindere F pe bac de gripper în funcție de presiunea de operare și de bratul de parghie x – Prindere externă (închidere), cu dubla acțiune – DHRC-16-A

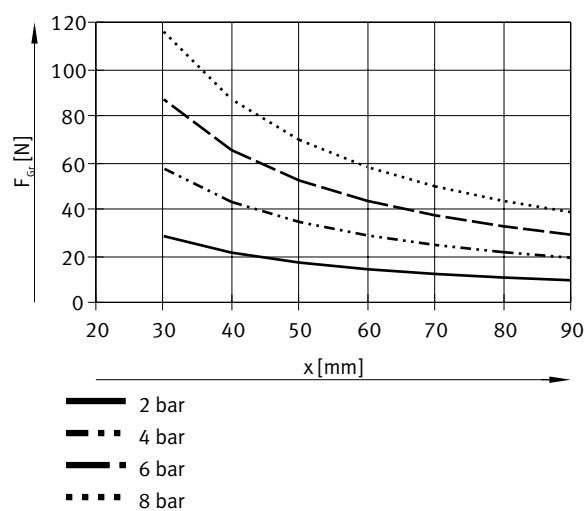


Fisa de date

Forța de prindere F pe bac de gripper în funcție de presiunea de operare și de bratul de parghie x – Prindere externă (închidere), cu dubla acțiune – DHRC-20-A

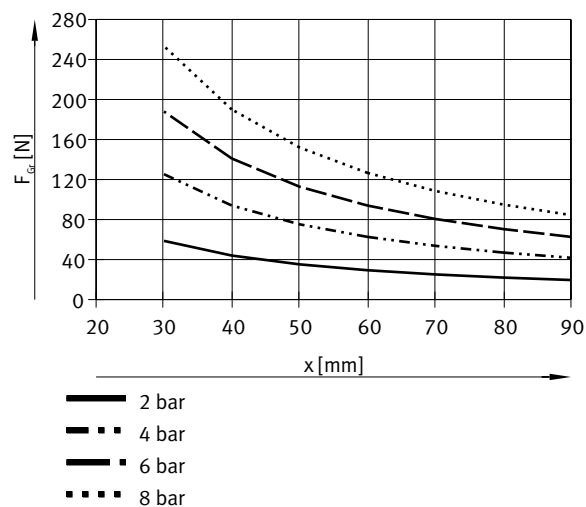


Forța de prindere F pe bac de gripper în funcție de presiunea de operare și de bratul de parghie x – Prindere externă (închidere), cu dubla acțiune – DHRC-25-A

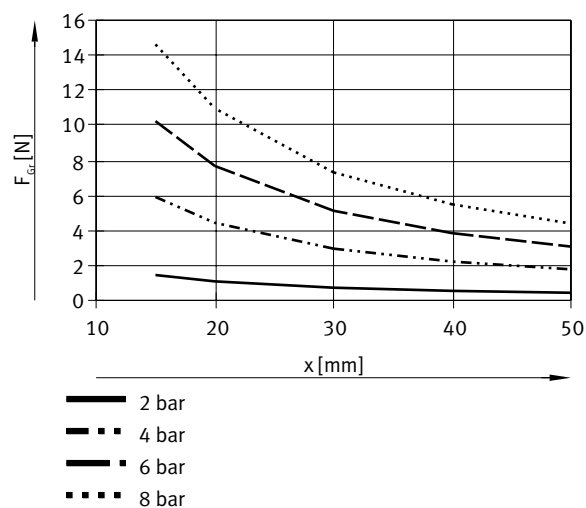


Fisa de date

Forța de prindere F pe bac de gripper în funcție de presiunea de operare și de bratul de parghie x – Prindere externă (inchidere), cu dubla acțiune – DHRC-32-A

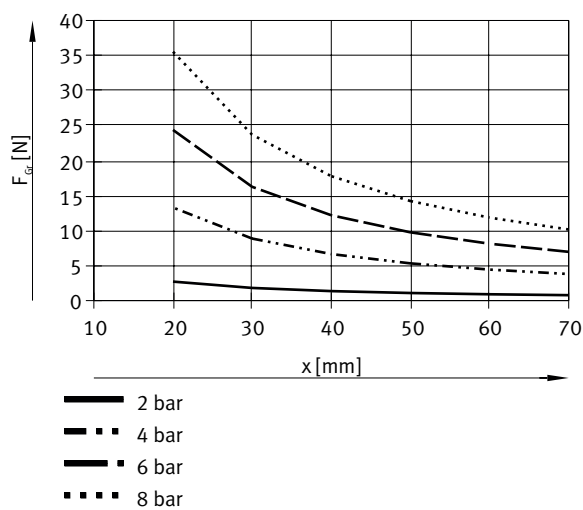


Forța de prindere F pe fiecare bac de gripper în funcție de presiunea de operare și de bratul de parghie x – Prindere externă (inchidere), cu simpla acțiune – DHRC-10-A-S-NO

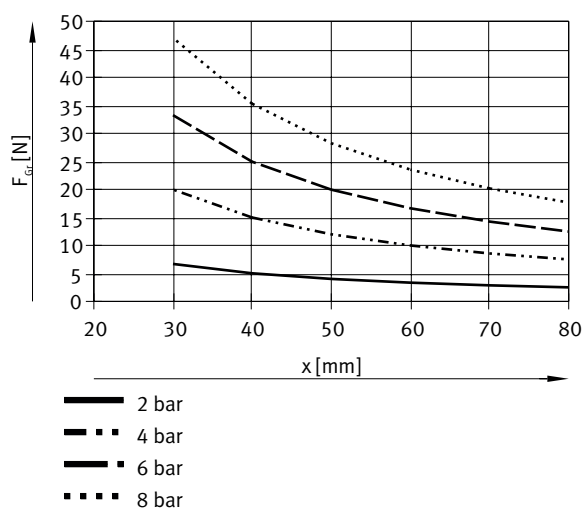


Fisa de date

Fora de prindere F pe fiecare bac de gripper in functie de presiunea de operare si de bratul de parghie x – Prindere externa (inchidere), cu simpla actiune – DHRC-16-A-S-NO

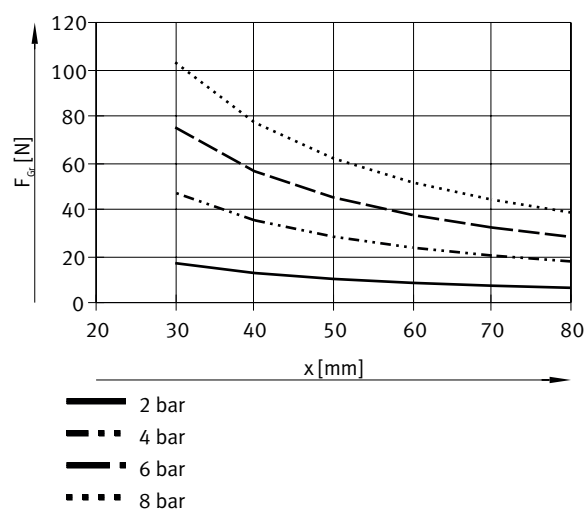


Fora de prindere F pe fiecare bac de gripper in functie de presiunea de operare si de bratul de parghie x – Prindere externa (inchidere), cu simpla actiune – DHRC-20-A-S-NO

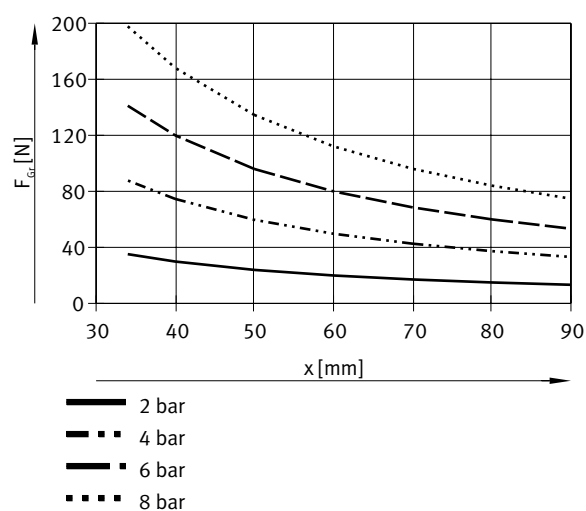


Fisa de date

Fora de prindere F pe fiecare bac de gripper in functie de presiunea de operare si de bratul de parghie x – Prindere externa (inchidere), cu simpla actiune – DHRC-25-A-S-NO

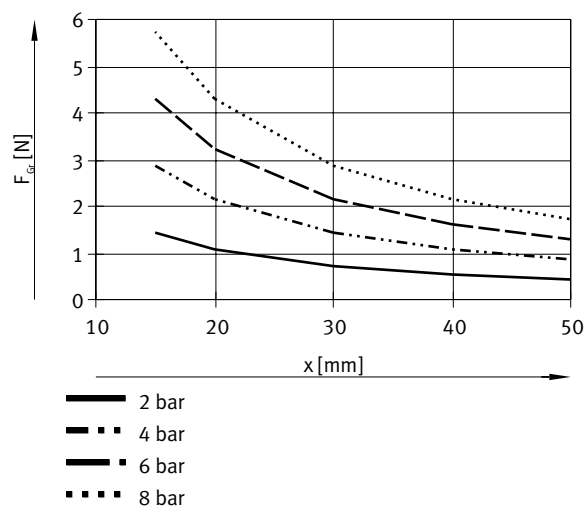


Fora de prindere F pe fiecare bac de gripper in functie de presiunea de operare si de bratul de parghie x – Prindere externa (inchidere), cu simpla actiune – DHRC-32-A-S-NO

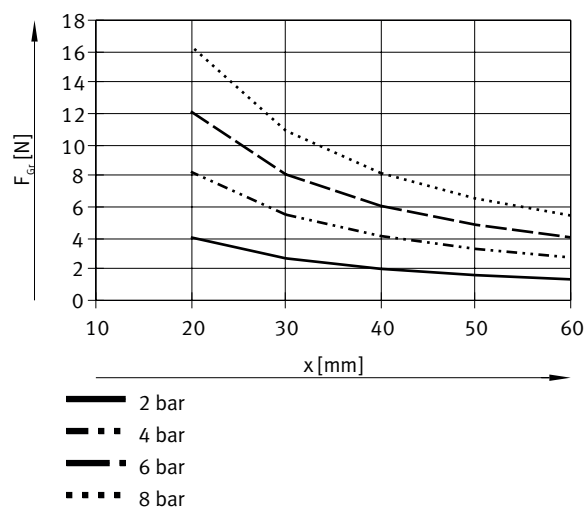


Fisa de date

Forța de prindere F pe bac de gripper în funcție de presiunea de operare și de bratul de parghie x – Prindere internă (deschidere), cu dubla acțiune – DHRC-6-A

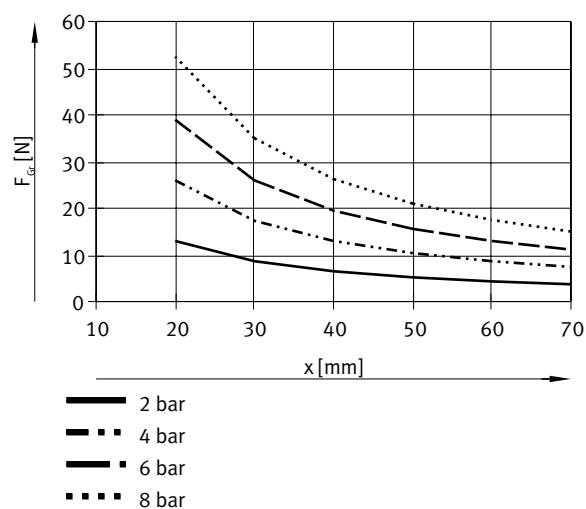


Forța de prindere F pe bac de gripper în funcție de presiunea de operare și de bratul de parghie x – Prindere internă (deschidere), cu dubla acțiune – DHRC-10-A

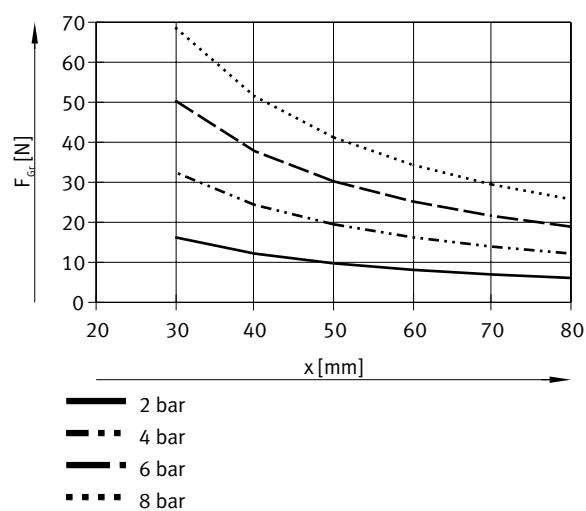


Fisa de date

Forța de prindere F pe bac de gripper în funcție de presiunea de operare și de bratul de parghie x – Prindere internă (deschidere), cu dubla acțiune – DHRC-16-A

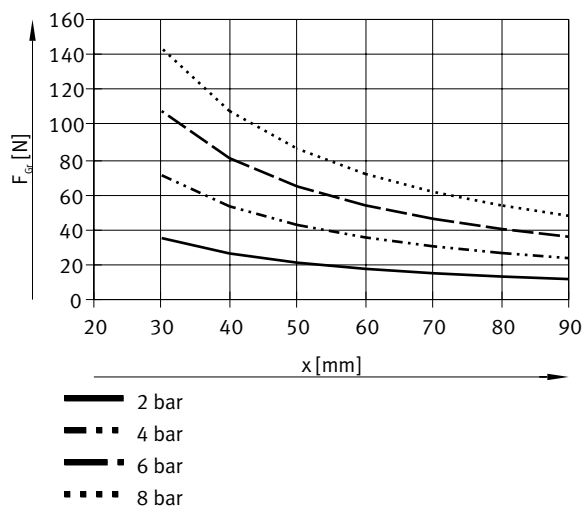


Forța de prindere F pe bac de gripper în funcție de presiunea de operare și de bratul de parghie x – Prindere internă (deschidere), cu dubla acțiune – DHRC-20-A

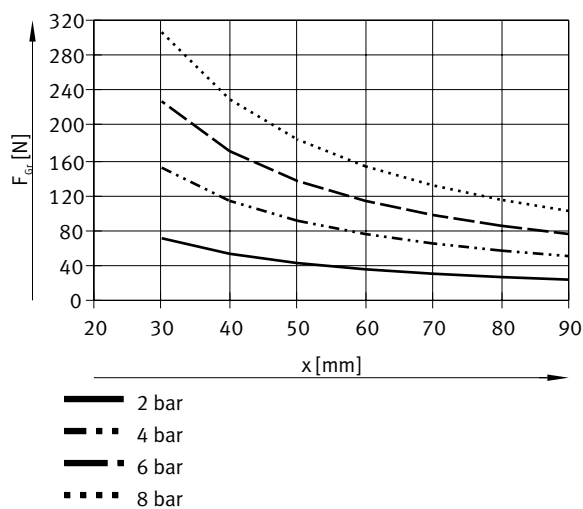


Fisa de date

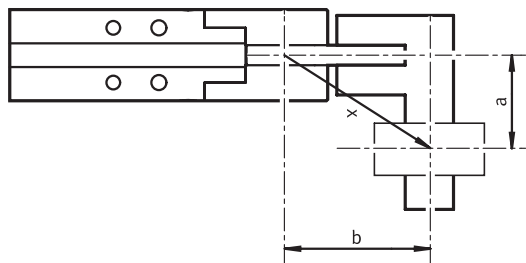
Forța de prindere F pe bac de gripper în funcție de presiunea de operare și de bratul de parghie x – Prindere internă (deschidere), cu dubla acțiune – DHRC-25-A



Forța de prindere F pe bac de gripper în funcție de presiunea de operare și de bratul de parghie x – Prindere internă (deschidere), cu dubla acțiune – DHRC-32-A



Forța de prindere F la fiecare bac de gripper la 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) în funcție de bratul de parghie x și de excentricitatea a și b



Fisa de date

Forța de prindere F la fiecare bac de gripper la 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) în funcție de bratul de parghie x și de excentricitatea a și b

$$x = \sqrt{a^2 + b^2} = \sqrt{20^2 + 25^2} = 32 \text{ mm}$$

Pentru a calcula bratul de parghie x pentru prinderea excentrică trebuie utilizată formula (stanga).

Valoarea calculată x poate fi utilizată pentru a citi forța de prindere F din diagramă.

Exemplu de calcul:

Se da:

Distanța a = 20 mm

Distanța b = 25 mm

Se cere:

Forța de prindere la 6 bar, cu un DHRC-16-A, utilizat ca dispozitiv de prindere extern.

Forța de prindere F la fiecare bac de gripper la 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) în funcție de bratul de parghie x și de excentricitatea a și b

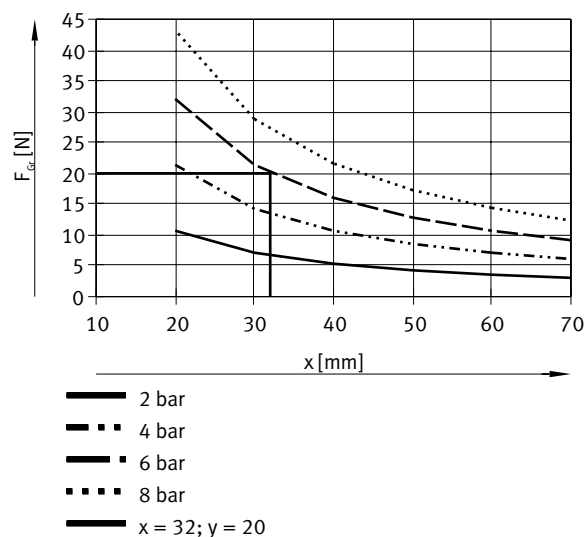
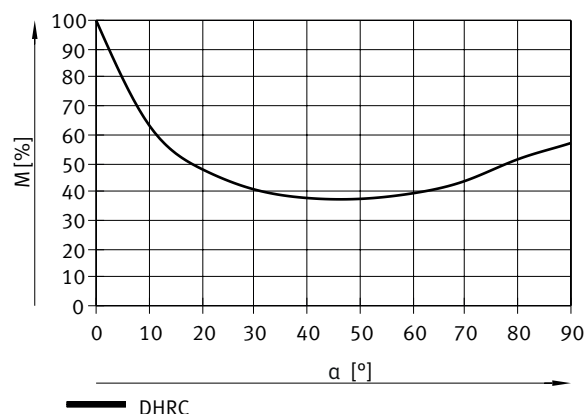


Diagrama arată o valoare de $F = 20$ N pentru forța de prindere.

Curba cuplului M în funcție de unghiul de deschidere

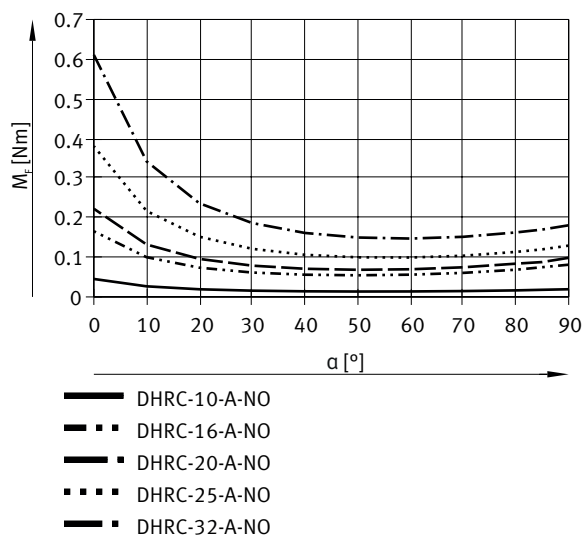


Datorită principiului de acționare a bacurilor de gripper, cuplul nu este constant în cadrul unghiului de deschidere. Procentul disponibil în fiecare caz poate fi determinat în diagramă.

Unghiul de deschidere de 0° înseamnă: poziția paralelă a bacurilor de prindere.

Fisa de date

Momentul elastic M in functie de unghiul de deschidere



Determinarea cuplurilor de prindere efective M pentru DHRC...-S-NO in functie de aplicatie:

Gripperul cu arc incorporat, DHRC...-S-NO (deschidere), poate fi utilizat dupa cum urmeaza, in functie de cerinte: Gripper cu simpla actiune.

Pentru a calcula cuplul de prindere disponibil MGr_{ges} (pentru fiecare bac de gripper), datele din diagramele fortei de prindere FGr, curba de cuplu M si cuplul de resort MF trebuie combinate in mod corespunzator.

$$MGr = FGr \cdot x \cdot M [\%]$$

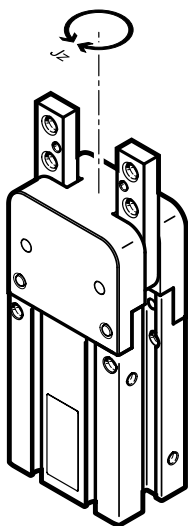
MGr = cuplu de prindere

FGr = forta de prindere

x = brat de parghie

M = curba cuplului

Cupluri de inertie a masei



Cuplul de inertie al masei gripperului in raport cu axa centrala, fara bacuri de gripper externe, in stare fara incarcare.

Moment de inertie DHRC...

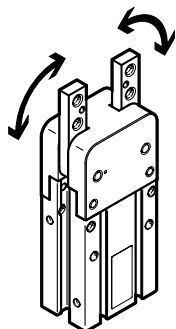
Dimensiune	6	10	16	20	25	32
Momentul de inertie al masei	0,01 kgcm ²	0,04 kgcm ²	0,132 kgcm ²	0,292 kgcm ²	1,311 kgcm ²	3,105 kgcm ²

Cupluri de inertie ale masei DHRC...-NO

Dimensiune	10	16	20	25	32
Momentul de inertie al masei	0,044 kgcm ²	0,134 kgcm ²	0,294 kgcm ²	1,316 kgcm ²	3,122 kgcm ²

Fisa de date

Timpii de deschidere si de inchidere



Timpii de deschidere si de inchidere specificati [ms] au fost masurati la temperatura camerei, la o presiune de functionare de 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) si cu gripperul instalat orizontal, fara bacuri de gripper suplimentare (reprezentarea valorii medii).

Gripperetele trebuie sa fie restrictionate pentru forte de greutate mai mari. Timpii de deschidere si de inchidere trebuie reglati in consecinta.

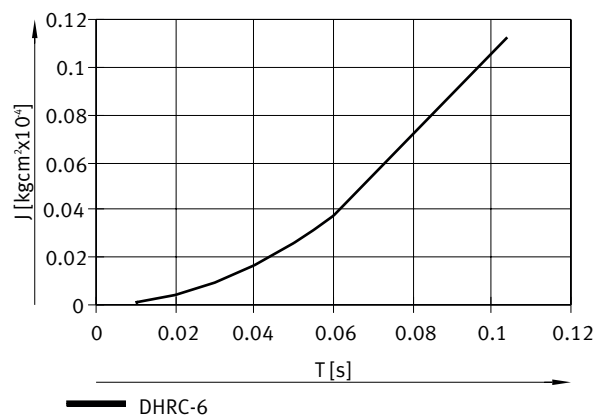
Timpii de deschidere si de inchidere DHRC-...

Dimensiune	6	10	16	20	25	32
Timp min. de deschidere la 0,6 MPa (6 bari, 87 psi)	10 ms	28 ms	37 ms	44 ms	90 ms	117 ms
Timpul min. de inchidere la 0,6 MPa (6 bari, 87 psi)	19 ms	43 ms	53 ms	57 ms	117 ms	129 ms

Timpii de deschidere si inchidere DHRC-...-NO

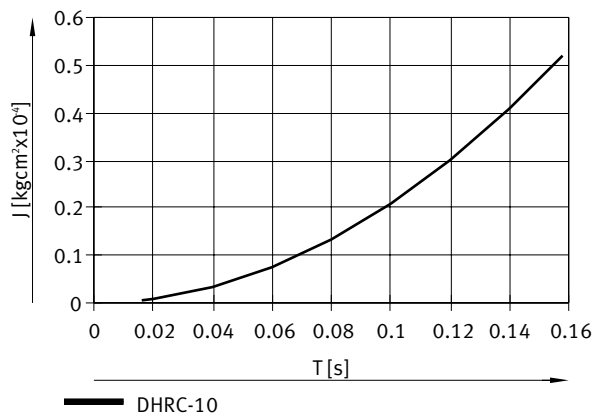
Dimensiune	10	16	20	25	32
Timp min. de deschidere la 0,6 MPa (6 bari, 87 psi)	53 ms	42 ms	73 ms	147 ms	229 ms
Timpul min. de inchidere la 0,6 MPa (6 bari, 87 psi)	26 ms	21 ms	32 ms	45 ms	65 ms

Timpii de deschidere si de inchidere T se seteaza la 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) in functie de momentul de inertie a masei bacurilor de gripper – DHRC-6

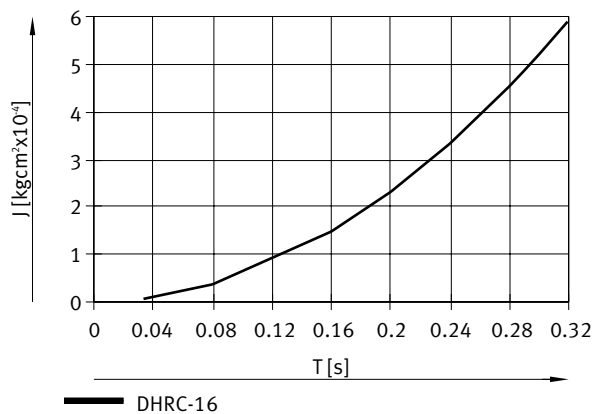


Fisa de date

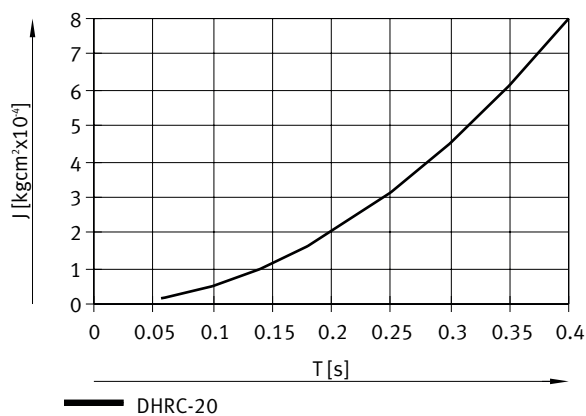
Timpii de deschidere si de inchidere T se seteaza la 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) in functie de momentul de inertie a masei bacurilor de gripper – DHRC-10



Timpii de deschidere si de inchidere T se seteaza la 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) in functie de momentul de inertie a masei bacurilor de gripper – DHRC-16

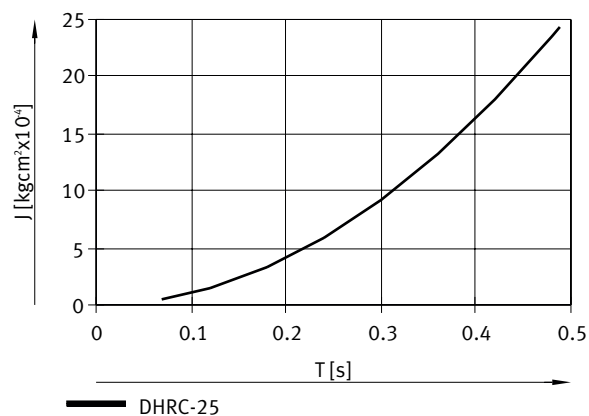


Timpii de deschidere si de inchidere T se seteaza la 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) in functie de momentul de inertie a masei bacurilor de gripper – DHRC-20

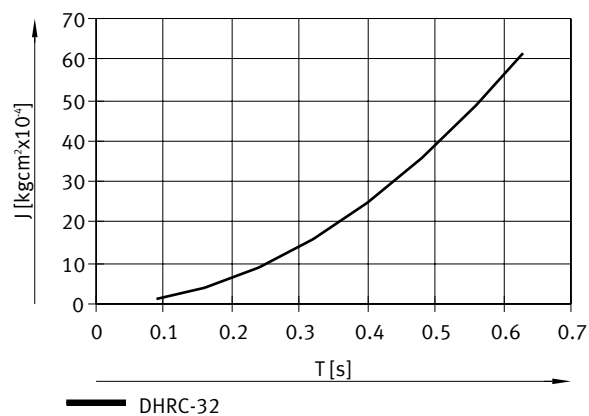


Fisa de date

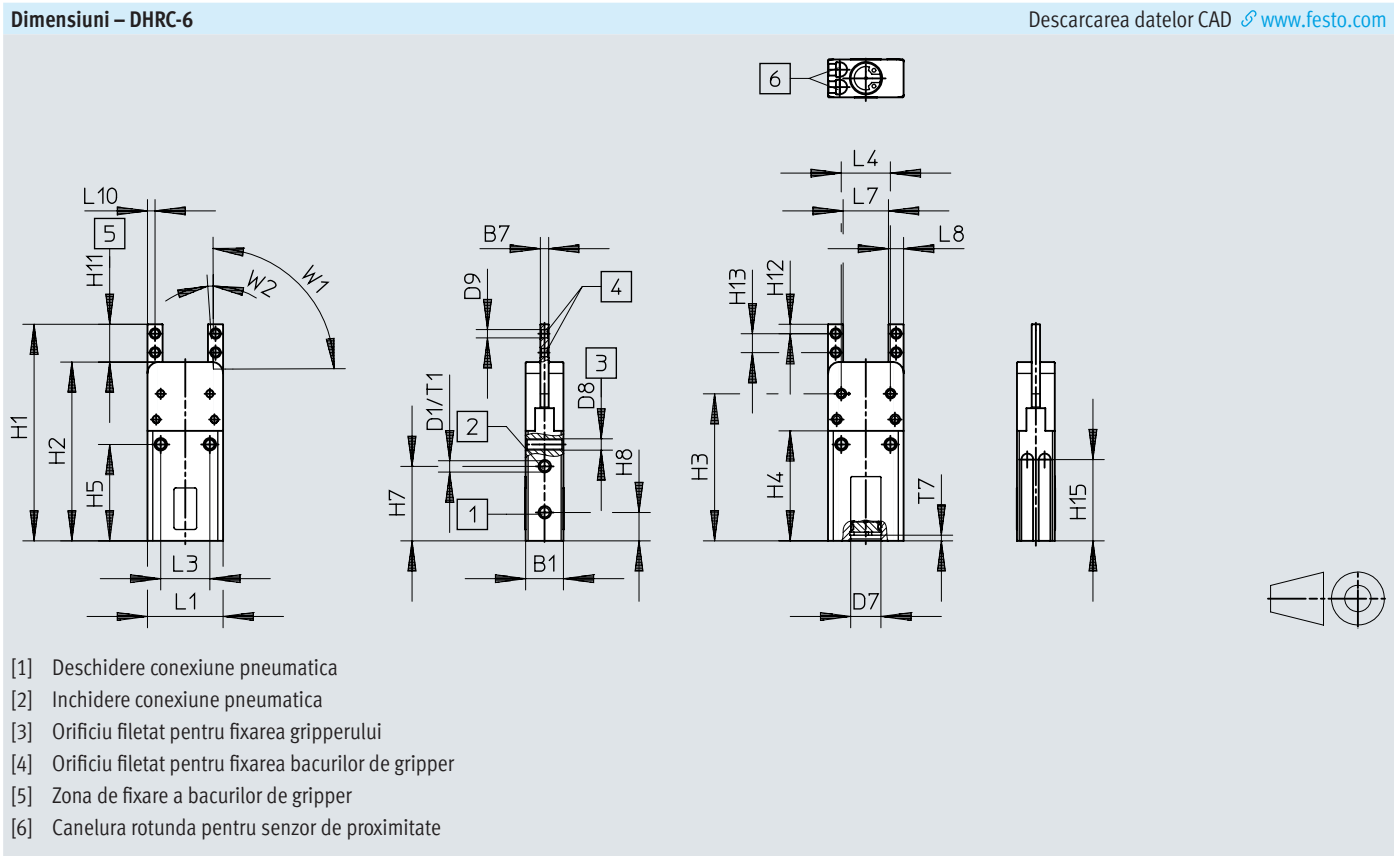
Timpii de deschidere si de inchidere T se seteaza la 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) in functie de momentul de inertie a masei bacurilor de gripper – DHRC-25



Timpii de deschidere si de inchidere T se seteaza la 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) in functie de momentul de inertie a masei bacurilor de gripper – DHRC-32



Dimensiuni



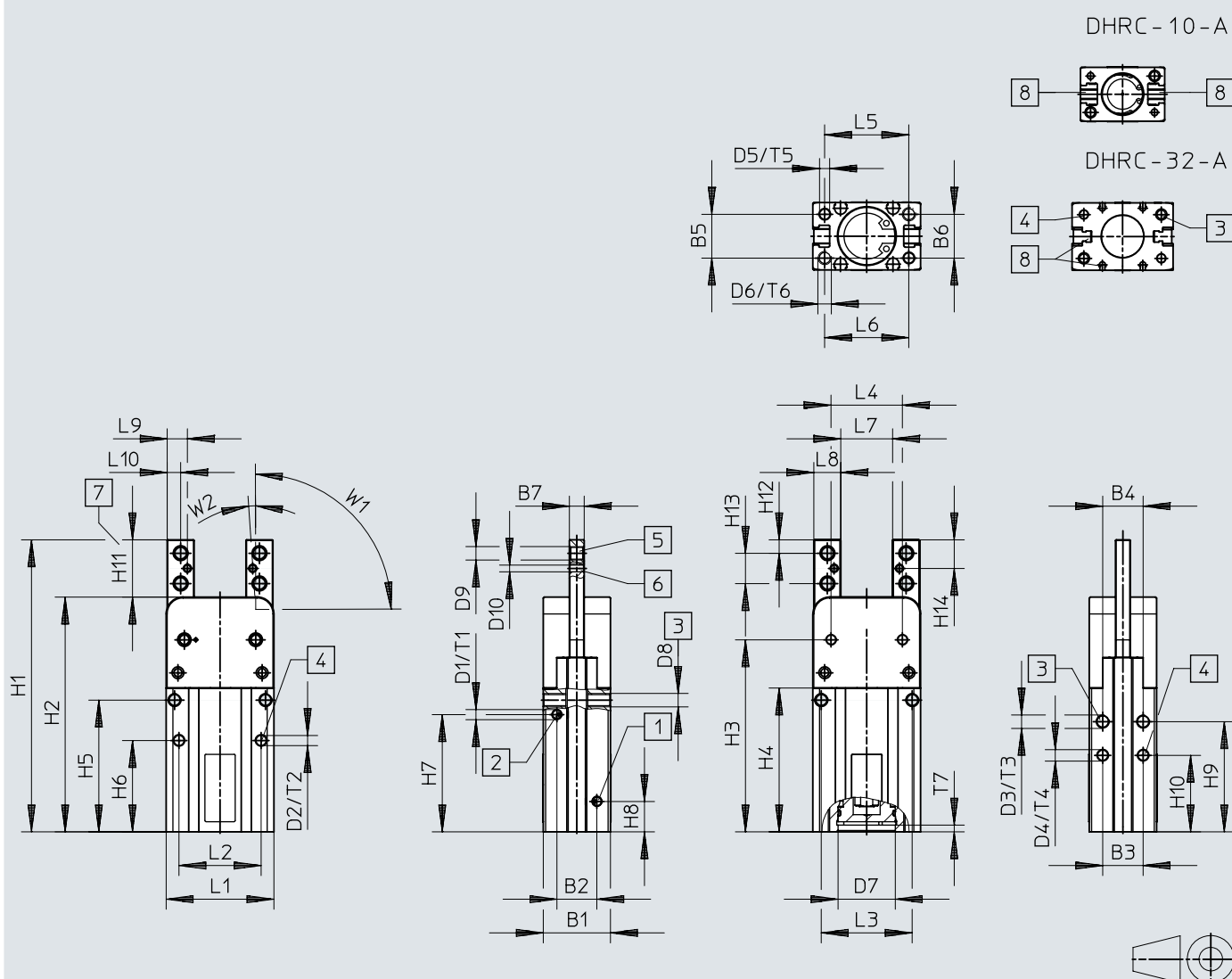
	B1	B7	D1	D7	D8	D9	H1	H2	H3	H4	H5	H7	H8	H11
	+0,3	-0,01 -0,05		∅ H8										-0,2
DHRC-6-A	10	2,2	M3	8	M3	2,2 ^{+0,1}	57,3	47,3	38,9	29,1	25,5	19,7	7,5	10

	H12	H13	H15	L1	L3	L4	L7	L8	L10	T1	T7	W1	W2
	-0,2			+0,3			-0,4	-0,4	+0,025 -0,225			±2°	+3°
DHRC-6-A	2,5	5	21,5	20	13	13	12	4	2	4,5	1,5	90°	2°

Dimensiuni

Dimensiuni – DHRC-10 ... 32

Descarcarea datelor CAD www.festo.com



- [1] Deschidere conexiune pneumatica
- [2] Inchidere conexiune pneumatica
- [3] Orificiu filetat pentru fixarea gripperului
- [4] Gauri de centrare
- [5] Orificiu filetat pentru fixarea bacurilor de gripper
- [6] Zona de fixare a bacurilor de gripper
- [7] DHRC-10: canal T pentru senzori de proximitate, DHRC-16 ... 32: canelura rotunda si canal T pentru senzori de proximitate

Dimensiuni

	B1 +0,3	B2	B3 ±0,02	B4	B5	B6 ±0,02	B7 −0,01 −0,05	D1	D2 ∅ H9	D3	D4 ∅ H9	D5 ∅ H9	D6	D7 ∅ H8	D8	D9	D10 ∅ +0,02
DHRC-10-A	16	10,8	10,8	10,8	10,8	10,8	3	M3	2	M3	2	2	M3	12	M3	3,2 ^{+0,1}	2
DHRC-10-A-S-NO																	
DHRC-16-A	20	11,9	12	12	13	13	4,4	M3	3	M4	3	3	M4	17	M4	M4	
DHRC-16-A-S-NO																	
DHRC-20-A	26	15,6	16	14	16,6	17	5,6	M5	4	M5	4	4	M5	21	M5	M5	
DHRC-20-A-S-NO																	
DHRC-25-A	33	20,4	21	21	20	20	6,6	M5	4	M6	4	4	M6	26	M6	M5	3
DHRC-25-A-S-NO																	
DHRC-32-A	40	24	26	26	26	26	8,6	M5	5	M6	5	5	M6	25	M6	M6	
DHRC-32-A-S-NO																	

	H1	H2	H3	H4	H5	H6 +0,1	H7	H8	H9	H10 +0,1	H11 -0,2	H12 -0,2	H13	H14 -0,2	L1 +0,3	L2 ±0,02	L3
DHRC-10-A	69,2	53,6	43,8	-	27,5	17,5	21,5	7	22	14,4	15,6	3,5	8,6	7,8	25	18	18,6
DHRC-10-A-S-NO	75	59,4	49,6		33,3	23,3	27,3		27,8	20,2							
DHRC-16-A	86,7	69,7	57	42,7	39,1	27,1	34,8	9	32,7	22,7	17	4	9	8,5	32	24,4	27
DHRC-16-A-S-NO																	
DHRC-20-A	101,2	82,2	66,9	48,7	44,6	30,6	38,6	10,2	37,6	25,6	19	5	9	9,5	40	28,4	31,6
DHRC-20-A-S-NO																	
DHRC-25-A	122,6	99,6	79,9	58,1	53,4	38,4	46,4	10,5	45,4	33,4	23	5,5	12	11,5	50	37,2	37,4
DHRC-25-A-S-NO																	
DHRC-32-A	141,8	113,8	89,8	61,8	57,3	39,8	49,3	11	48,3	35,3	28	6	16	14	60	46	46
DHRC-32-A-S-NO																	

	L4	L5 ±0,02	L6	L7 -0,4	L8 -0,4	L9 +0,025 -0,225	L10 -0,2	T1	T2	T3	T4	T5	T6	T7	W1 ±2°	W2 +3°
DHRC-10-A	15,8	19	19	13	6	3	3	4	3	4	3	3	4	1,5	90°	2°
DHRC-10-A-S-NO																
DHRC-16-A	21,2	25	25	15,4	8	6	4	4,5	4	4,5	4	4	6	2	90°	2°
DHRC-16-A-S-NO																
DHRC-20-A	26,8	31	30	22	9	6	4,5	6	4	8	4	4	10	2	90°	2°
DHRC-20-A-S-NO																
DHRC-25-A	33	38	38	29,4	10	5	5	7,5	4	10	4	4	12	2	90°	2°
DHRC-25-A-S-NO																
DHRC-32-A	39,8	46	46	34,4	12	6	6	7,5	5	10	5	5	13	2	90°	2°
DHRC-32-A-S-NO																

Detalii comanda

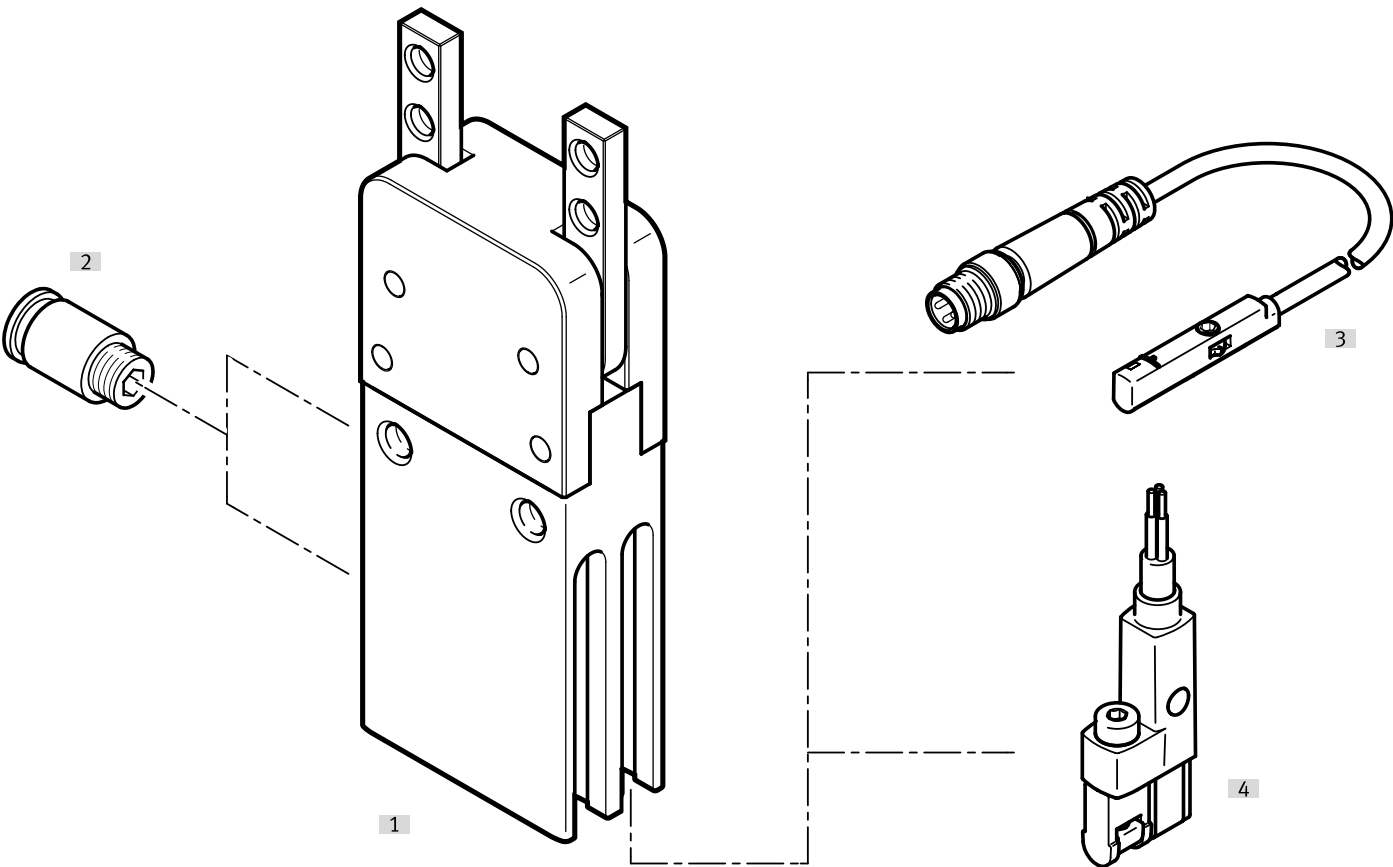
Detalii comanda					
	Dimensiune	Mod de functionare	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	6	cu dubla actiune	24,5 g	8125285	DHRC-6-A

Detalii comanda					
	Dimensiune	Mod de functionare	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	10	cu dubla actiune	54 g	8125472	DHRC-10-A
		cu simpla actiune deschis	59,5 g	8133559	DHRC-10-A-S-NO

Detalii comanda					
	Dimensiune	Mod de functionare	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	16	cu dubla actiune	111 g	8128723	DHRC-16-A
		cu simpla actiune deschis	112,5 g	8128721	DHRC-16-A-S-NO
	20	cu dubla actiune	218,4 g	8128697	DHRC-20-A
		cu simpla actiune deschis	220 g	8128698	DHRC-20-A-S-NO
	25	cu dubla actiune	438,5 g	8128142	DHRC-25-A
		cu simpla actiune deschis	440 g	8133557	DHRC-25-A-S-NO
	32	cu dubla actiune	716,5 g	8128107	DHRC-32-A
		cu simpla actiune deschis	720,5 g	8133558	DHRC-32-A-S-NO

Prezentare generala a perifericelor

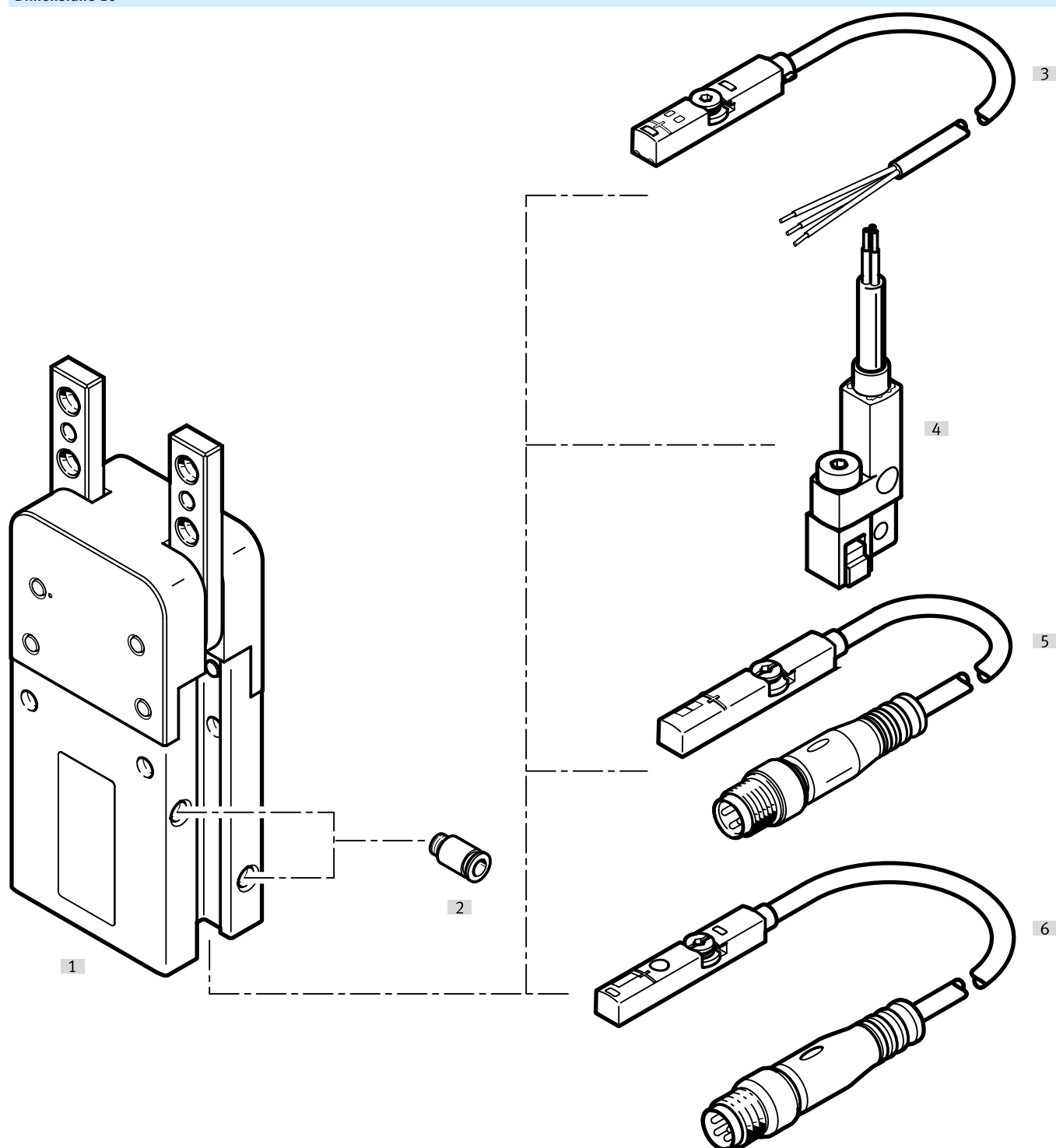
Dimensiune 6



Accesorii		→ Pagina/Internet
Tip/Cod de comanda	Descriere	
[1] Grippere radiale DHRC	Cu dubla actiune	dhrc
[2] Conector rapid QS	Pentru conectarea furtunurilor de aer comprimat cu tolerante externe	qs
[3] Senzor de proximitate SMT-10M	Pentru detectarea pozitiei pistonului in pozitiile de capat	27
[4] Senzor de proximitate SMT-10G	Pentru detectarea pozitiei pistonului in pozitiile de capat	27

Prezentare generala a perifericelor

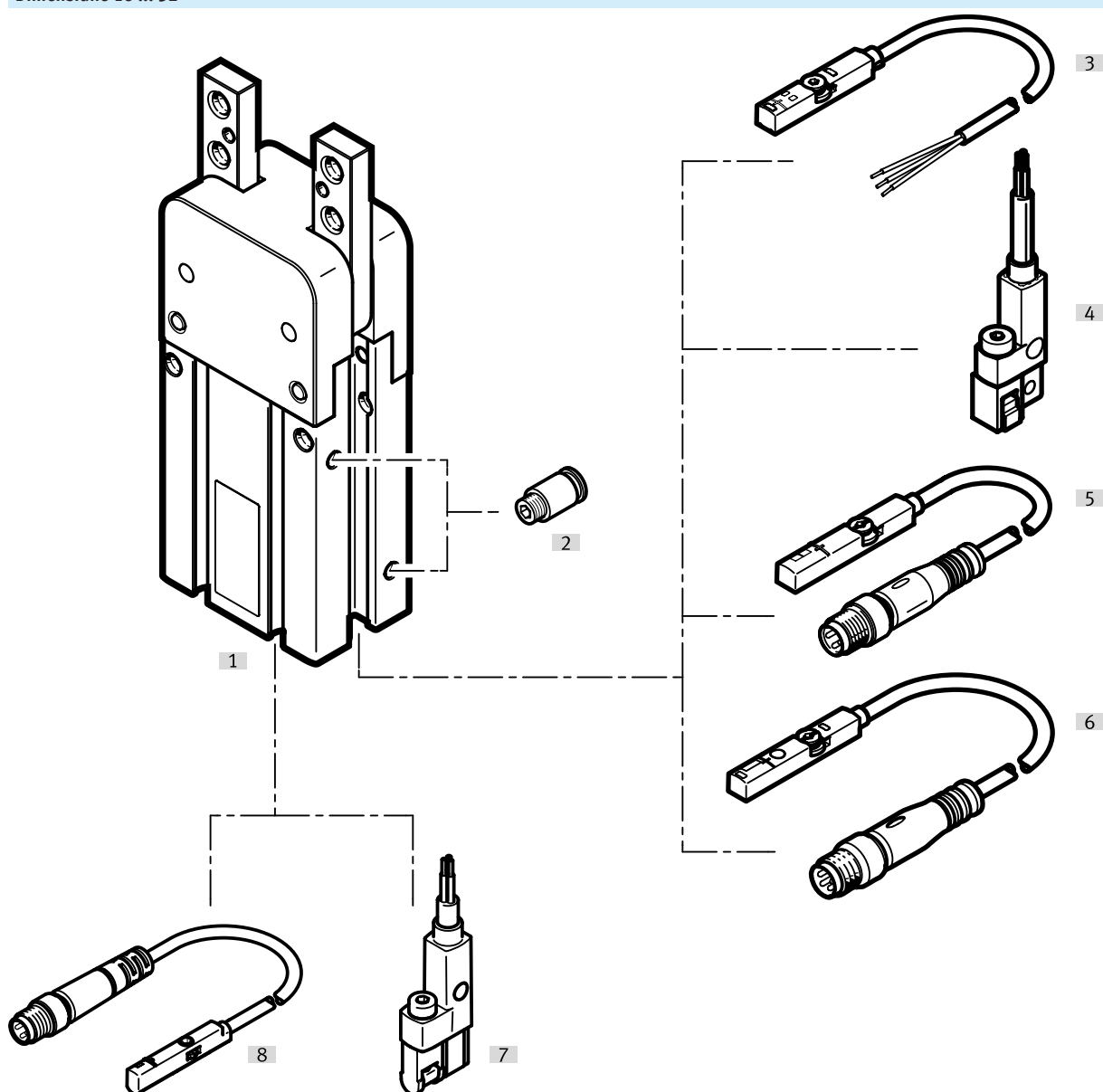
Dimensiune 10



Accesorii			→ Pagina/Internet
Tip/Cod de comanda	Descriere		
[1] Gripper radiale DHRC	Cu dubla sau simpla actiune		dhrc
[2] Conector rapid QS	Pentru conectarea furtunurilor de aer comprimat cu tolerante externe		qs
[3] Senzor de proximitate SMT-8M	Pentru detectarea pozitiei pistonului in pozitiiile de capat		27
[4] Senzor de proximitate SMT-8G	Pentru detectarea pozitiei pistonului in pozitiiile de capat		27
[5] Traductor de pozitie SMAT-8M	Pentru interogarea pozitiei pistonului in orice punct		28
[6] Traductor de pozitie SDAS-MHS	Pentru interogarea pozitiei pistonului in orice punct		28

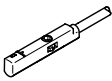
Prezentare generala a perifericelor

Dimensiune 16 ... 32

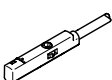


Accesorii		→ Pagina/Internet
Tip/Cod de comanda	Descriere	
[1] Gripper radiale DHRC	Cu dubla sau simpla actiune	dhrc
[2] Conector rapid QS	Pentru conectarea furtunurilor de aer comprimat cu tolerante externe	qs
[3] Senzor de proximitate SMT-8M	Pentru detectarea pozitiei pistonului in pozitiile de capat	27
[4] Senzor de proximitate SMT-8G	Pentru detectarea pozitiei pistonului in pozitiile de capat	27
[5] Traductor de pozitie SMAT-8M	Pentru interogarea pozitiei pistonului in orice punct	28
[6] Traductor de pozitie SDAS-MHS	Pentru interogarea pozitiei pistonului in orice punct	28
[7] Senzor de proximitate SMT-10G	Pentru detectarea pozitiei pistonului in pozitiile de capat	27
[8] Senzor de proximitate SMT-10M	Pentru detectarea pozitiei pistonului in pozitiile de capat	27

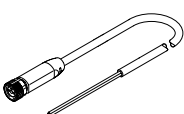
Accesorii

Senzor de proximitate SMT-10M pentru canal tip C, magnetorezistiv Link smt						
	Tipul de montare	lesire de comutare	Conexiune electrica	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	insurubat fix, poate fi introdus in canelura de sus	Contact normal deschis PNP, 3 fire	Capat deschis	2,5 m	551374	SMT-10M-PS-24V-E-2,5-Q-OE
			Stecher M8, codificat A	0,3 m	551373	SMT-10M-PS-24V-E-2,5-L-OE
		Contact normal deschis PNP, 3 fire	Capat deschis	2,5 m	551375	SMT-10M-PS-24V-E-0,3-L-M8D
			Stecher M8, codificat A	0,3 m	551376	SMT-10M-PS-24V-E-0,3-Q-M8D

Senzor de proximitate SMT-10G pentru canal tip C, magnetorezistiv Link smt						
	Tipul de montare	lesire de comutare	Conexiune electrica	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	fixat in canelura rotunda, Poate fi introdus pe lungimea canalului	Contact normal deschis 3 fire, NPN	Capat deschis	2,5 m	8065030	SMT-10G-NS-24V-E-2,5Q-OE
			Stecher M8, codificat A	0,3 m	8065029	SMT-10G-NS-24V-E-0,3Q-M8D
		Contact normal deschis PNP, 3 fire	Capat deschis	2,5 m	547862	SMT-10G-PS-24V-E-2,5Q-OE
			Stecher M8, codificat A	0,3 m	547863	SMT-10G-PS-24V-E-0,3Q-M8D

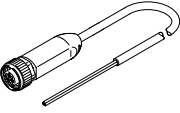
Senzor de proximitate SMT-8M pentru canal T, magnetorezistiv Link smt						
	Tipul de montare	lesire de comutare	Conexiune electrica	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	insurubat fix, poate fi introdus in canelura de sus	Contact normal deschis 3 fire, NPN	Capat deschis	2,5 m	574338	SMT-8M-A-NS-24V-E-2,5-OE
			Stecher M8, codificat A	0,3 m	574339	SMT-8M-A-NS-24V-E-0,3-M8D
		Contact normal inchis PNP, 3 fire	Capat deschis	7,5 m	574340	SMT-8M-A-PO-24V-E-7,5-OE
			Capat deschis	2,5 m	574335	SMT-8M-A-PS-24V-E-2,5-OE
			Stecher M8, codificat A	0,3 m	574334	SMT-8M-A-PS-24V-E-0,3-M8D
			Stecher M12, codificat A	0,3 m	574337	SMT-8M-A-PS-24V-E-0,3-M12

Senzor de proximitate SMT-8G pentru canelura T, magnetorezistiv Link smt						
	Tipul de montare	lesire de comutare	Conexiune electrica	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	fixat in fanta T, Poate fi introdus pe lungimea canalului	Contact normal deschis 3 fire, NPN	Capat deschis	2,5 m	8065028	SMT-8G-NS-24V-E-2,5Q-OE
			Stecher M8, codificat A	0,3 m	8065027	SMT-8G-NS-24V-E-0,3Q-M8D
		Contact normal deschis PNP, 3 fire	Capat deschis	2,5 m	547859	SMT-8G-PS-24V-E-2,5Q-OE
			Stecher M8, codificat A	0,3 m	547860	SMT-8G-PS-24V-E-0,3Q-M8D

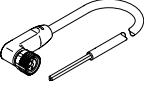
Cablu de legatura NEBA, drepte, mufa M8						
	Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare	Conexiune electrica 2, tehnologie de conectare	Conector electric 2, numar de pini/conductoare	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	M8x1, codificat A conform EN 61076-2-104	Capat deschis	3	2,5 m	8078223	NEBA-M8G3-U-2.5-N-LE3
				5 m	8078224	NEBA-M8G3-U-5-N-LE3

Accesorii

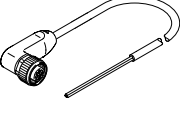
Cabluri de legatura NEBA, drepte, mufa M12

	Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare	Conexiune electrica 2, tehnologie de conectare	Conector electric 2, numar de pini/conductoare	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	M12x1, codificat A conform EN 61076-2-101	Capat deschis	3	2,5 m	8078236	NEBA-M12G5-U-2.5-N-LE3
				5 m	8078237	NEBA-M12G5-U-5-N-LE3

Cabluri de legatura NEBA, unghiulare, mufa M8

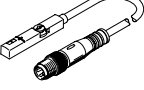
	Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare	Conexiune electrica 2, tehnologie de conectare	Conector electric 2, numar de pini/conductoare	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	M8x1, codificat A conform EN 61076-2-104	Capat deschis	3	2,5 m	8078230	NEBA-M8W3-U-2.5-N-LE3
				5 m	8078231	NEBA-M8W3-U-5-N-LE3

Cabluri de legatura NEBA, unghiulare, mufa M12

	Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare	Conexiune electrica 2, tehnologie de conectare	Conector electric 2, numar de pini/conductoare	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	M12x1, codificat A conform EN 61076-2-101	Capat deschis	3	2,5 m	8078245	NEBA-M12W5-U-2.5-N-LE3
				5 m	8078246	NEBA-M12W5-U-5-N-LE3

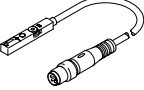
Traductor de pozitie SMAT-8M pentru canal T, stecher M8, cod A

Link [smat](#)

	Domeniu de detectare	Iesire analogica	Conexiune electrica 1, numar de pini/fire	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	52 mm	0 - 10 V	4	0,3 m	553744	SMAT-8M-U-E-0,3-M8D

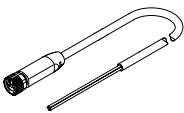
Traductor de pozitie SDAS pentru canal T, stecher M8, codificare A

Link [sdas](#)

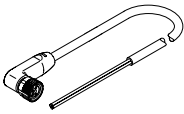
	Descriere	Domeniu de detectare	Conexiune electrica 1, numar de pini/fire	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	Moduri de operare: Doua iesiri de comutare reglabile; IO-Link®	52 mm	4	0,3 m	8063974	SDAS-MHS-M40-1L-PNLK-PN-E-0.3-M8
				2,5 m	8063975	SDAS-MHS-M40-1L-PNLK-PN-E-2.5-LE

Accesorii

Cabluri de legatura NEBA, drepte

	Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare	Conexiune electrica 2, tehnologie de conectare	Conector electric 2, numar de pini/conductoare	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	M8x1, codificat A conform EN 61076-2-104	Capat deschis	4	2,5 m	8078227	NEBA-M8G4-U-2.5-N-LE4
				5 m	8078228	NEBA-M8G4-U-5-N-LE4

Cabluri legatura NEBA, unghiulare

	Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare	Conexiune electrica 2, tehnologie de conectare	Conector electric 2, numar de pini/conductoare	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	M8x1, codificat A conform EN 61076-2-104	Capat deschis	4	2,5 m	8078233	NEBA-M8W4-U-2.5-N-LE4
				5 m	8078234	NEBA-M8W4-U-5-N-LE4