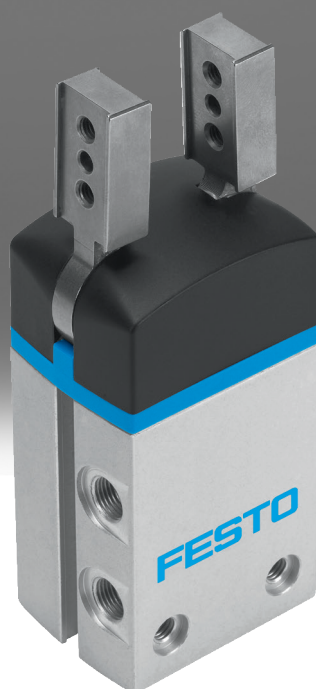


Радиален хващач DHRS

FESTO



Характеристики

Кратък обзор

[Връзка](#) [dhhs](#)

Общи положения:

- Високо моментно натоварване поради страничната подпора на челюстите
- Самоцентриращ се
- Възможности за центриране на челюстите
- Макс. точност при повторение
- Осигуряване на захващащата сила
- Вътрешен фиксиран дросел
- Многообразни възможности за адаптиране към задвижвания

Сензорни елементи:

- Адаптивен позициониращ сензор при малък хващач
- Вграждащи се датчици при средни и големи хващачи

Гъвкави възможни приложения:

- По избор може да се използва като хващач с двойно или едностранно действие
- Притискателна пружина за поддържане или осигуряване на силите на захващане
- Подходящ като външен и вътрешен хващач

Тези хващачи не са предназначени за следните примери за приложение:

- Интересна обработка
- Агресивни медии
- Прах от смилане
- Заваръчни пръски

Engineering Tools

[Връзка](#) [engineering tools](#)


Спестете време с инженерни инструменти: Интелигентно инженерство за оптимално решение. Нашата цел е да повишим производителността Ви. Нашите инженерни инструменти са важен принос за това. По цялата верига на създаване на стойност те Ви помагат да проектирате правилно Вашата система, да използвате неочаквани резерви в производителността или да постигнете по-голяма производителност. От първия контакт до модернизацията на Вашата машина - ще се сблъскате с многобройни инструменти, които са Ви полезни на всеки етап от проекта.

Избор на хващач:

- Този инструмент Ви помага да намерите подходящите хващачи, като просто въведете точните параметри за Вашето приложение

Диаграми

[Връзка](#) [dhhs](#)


Показаните в настоящия документ диаграми са на разположение и онлайн. Там е възможно да се показват точни стойности.

Разпознаване на позиция

[A] За датчик

С помощта на датчици разпознаването на позицията позволява да се проверява всяка позиция.

Задържане на силата на захващане

[NC] Затварящ

Затваря се с пружинна сила в състояние без налягане

Код на типа

001	Серия	
DHRS	Радиален хващач	

002	Монтажен размер [mm]	
10	10	
16	16	
25	25	
32	32	
40	40	

003	Разпознаване на позиция	
A	За датчик	

004	Задържане на силата на захващане	
	Без	
NC	Затварящ	

Техническа информация

Общи технически характеристики					
Размер	10	16	25	32	40
Конструктивна структура	принудително направлявана последователност от движения				
Начин на функциониране	двойнодействие				
Функция на хващача	Радиален				
Задържане на силата на захващане	Без	Без Затварящ			
Брой челюсти	2				
Макс. ъгъл на отваряне ¹⁾	180 градус				
Пневматична връзка	M3		M5	G1/8	
Точност при повторение хващач ²⁾	≤0,1 mm				
Макс. точност на обмена	≤0,2 mm				
Макс. работна честота хващач	≤4 Hz		≤3 Hz		≤2 Hz
Ротационна симетрия	≤0,2 mm				
Разпознаване на позиция	за Hall-сензор	за датчик			
Начин на закрепване	по избор: с вътрешна резба и центрираща втулка с проходни отвори и центрираща втулка				
Монтажно положение	произволно				

1) При работно налягане от 0,8 MPa (8 bar, 116 psi)

2) Разсейване на крайното положение при постоянни условия на работа със 100 последователни хода по посока на движението на захващащите челюсти

Условия на експлоатация и на околната среда										
Размер	10		16		25		32		40	
Задържане на силата на захващане	Без			Затварящ	Без	Затварящ	Без	Затварящ	Без	Затварящ
Работно налягане	2 ... 8 бар			4 ... 8 бар	2 ... 8 бар	4 ... 8 бар	2 ... 8 бар	4 ... 8 бар	2 ... 8 бар	4 ... 8 бар
Работен флуид	Сгъстен въздух съгласно ISO 8573-1:2010 [7:4:4]									
Указание за работен/управляващ флуид	Възможна е работа в смазано състояние (изисква се при следващата работа)									
Температура на околната среда ¹⁾	5 ... 60°C									
Клас на устойчивост на корозия KBK ²⁾	1 - ниска опасност от корозия									

1) Съблюдавайте областта на употреба на датчиците

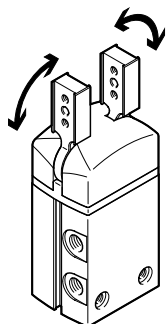
2) Допълнителна информация - на интернет страница www.festo.com/x/topic/kbk

Тегла									
Размер	10		16		25		32		40
Задържане на силата на захващане	Без		Затварящ		Без		Затварящ		Без
Тегло на продукта	44 g		114 g		118 g		270 g		277 g
									480 g
									490 g
									829 g
									844 g

Материали					
Размер	10	16	25	32	40
Материал на тялото	Алуминиева ковка сплав, твърдо анодирана				
Материал на челюстите	Високолегирана стомана				
Материал покриваща капачка	РА				
Указание за материала	Съответствие с RoHS				

Техническа информация

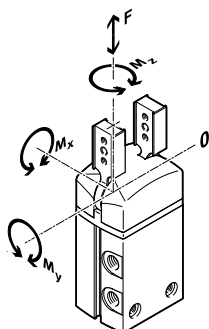
Момент на захващане



Моментът на захващане не е постоянен в рамките на ъгъла на отваряне.

Размер	10	16	25	32	40
Общ момент на захващане при 0,6 МПа (6 bar, 87 psi) отваряне	21 NCM	62 NCM	233 NCM	423 NCM	725 NCM
Общ момент на захващане при 0,6 МПа (6 bar, 87 psi) затваряне	15 NCM	55 NCM	215 NCM	390 NCM	660 NCM

Характеристики на натоварване върху челюстите

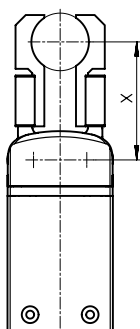


Посочените допустими сили и моменти се отнасят за една челюст. Те включват рамото, допустимата теловна сила от заготовката, респ. външните захващащи палци и настъпващите сили на ускорение по време на движението.

При изчисляване на въртящите моменти трябва да се вземе предвид положението 0 на координатната система (водач на челюстите).

Размер	10	16	25	32	40
Макс. сила върху челюстта Fz, статична	30 Б	40 Б	75 Б	120 Б	200 Б
Макс. момент на челюст Mx статичен	0,8 Nm	1,3 Nm	3,2 Nm	6,2 Nm	14 Nm
Макс. момент на челюстите My, статичен	0,8 Nm	1,3 Nm	3,2 Nm	6,2 Nm	14 Nm
Макс. момент на челюстите Mz статичен	0,8 Nm	1,3 Nm	3,2 Nm	6,2 Nm	14 Nm

Сила на захващане FH за всяка челюст в зависимост от работното налягане и рамото x



От дадените по-долу диаграми могат да бъдат изчислени силите на захващане в зависимост от работното налягане и от рамото.

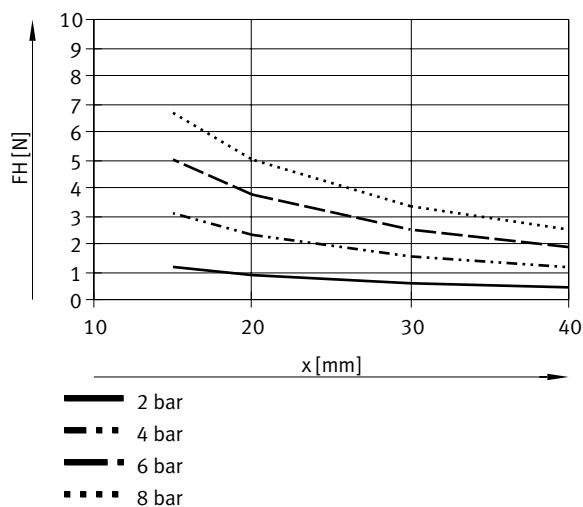
Моментът на захващане не е постоянен в рамките на ъгъла на отваряне.

Не трябва да се допуска ъгълът между челюстите и корпуса да бъде по-малък от вертикалното положение, тъй като в противен случай това води до загуба на сила на захващане.

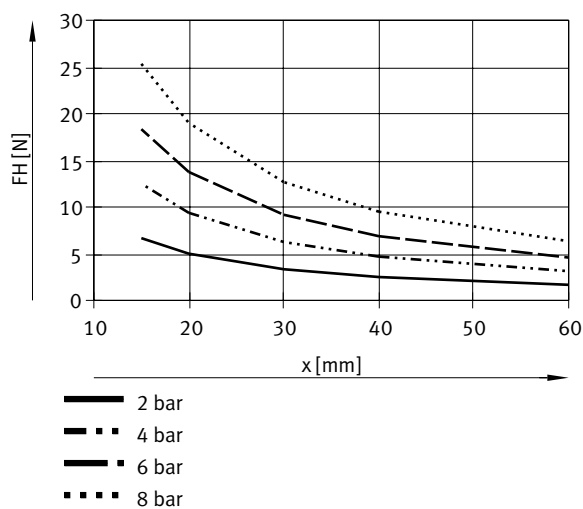
Софтуер за проектиране избор на хващач → <https://www.festo.com/x/topic/eng>

Техническа информация

Сила на захващане FH за челюсти в зависимост от работното налягане и рамото x – външно захващане (затваряне), двойнодействащо – DHPS-10

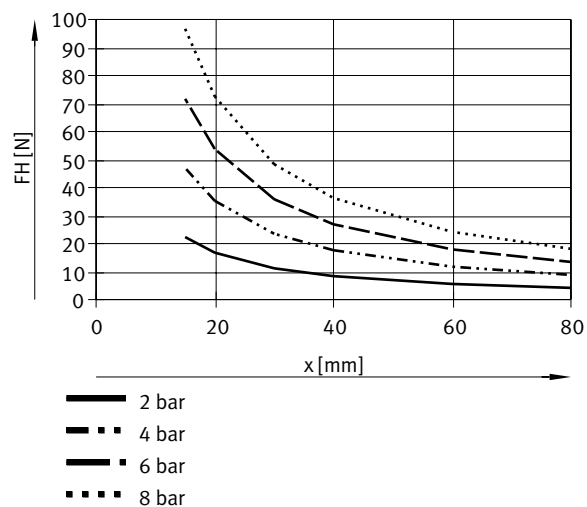


Сила на захващане FH за челюсти в зависимост от работното налягане и рамото x – външно захващане (затваряне), двойнодействащо – DHPS-16

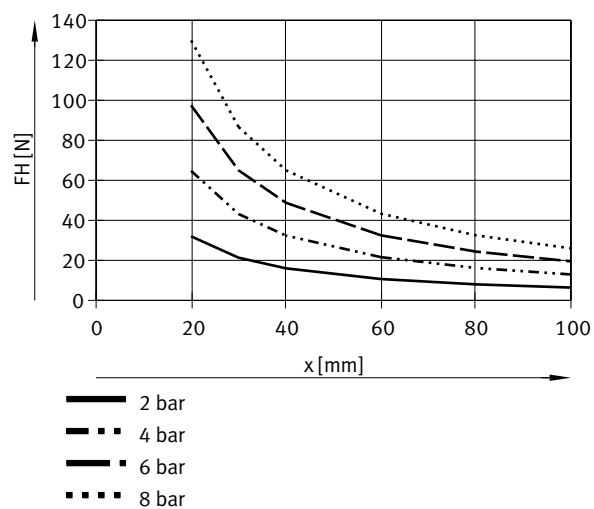


Техническа информация

Сила на захващане FH за челюсти в зависимост от работното налягане и рамото x – външно захващане (затваряне), двойнодействащо – DHPS-25

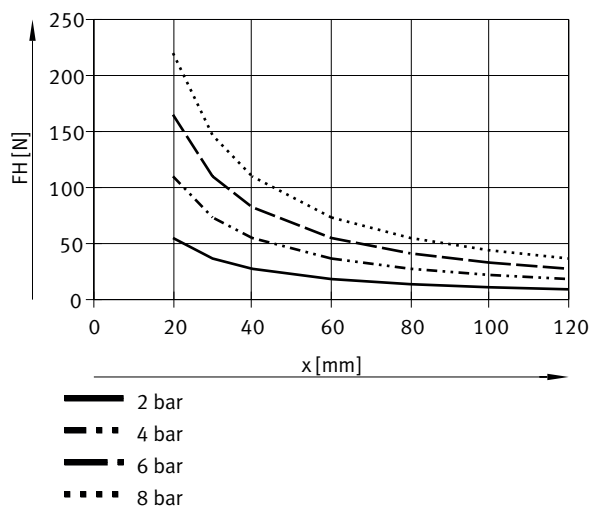


Сила на захващане FH за челюсти в зависимост от работното налягане и рамото x – външно захващане (затваряне), двойнодействащо – DHPS-32

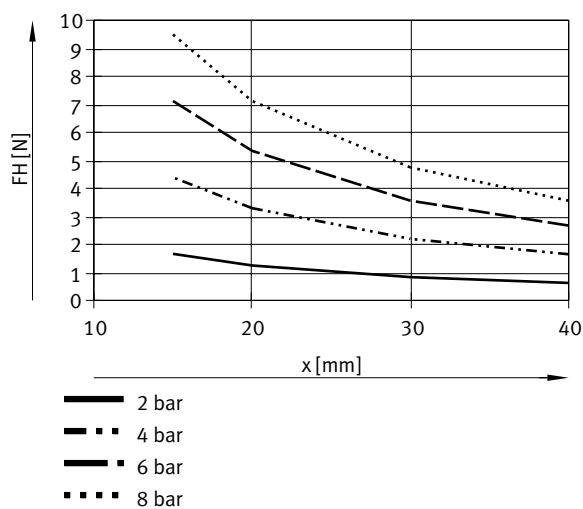


Техническа информация

Сила на захващане FH за челюсти в зависимост от работното налягане и рамото x – външно захващане (затваряне), двойнодействащо – DHPS-40

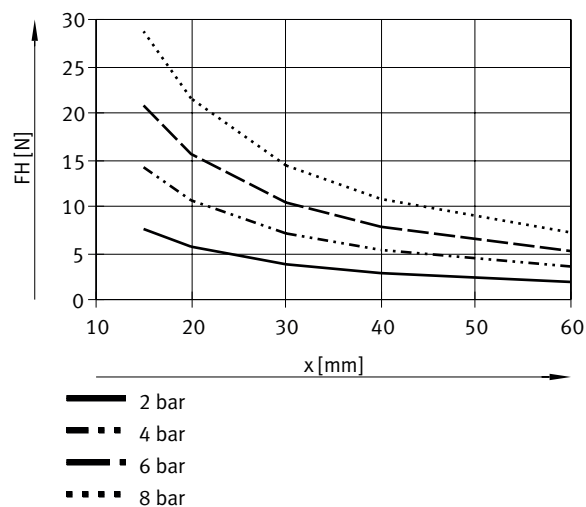


Сила на захващане FH за челюсти в зависимост от работното налягане и рамото x – вътрешно захващане (отваряне), двойнодействащо – DHPS-10

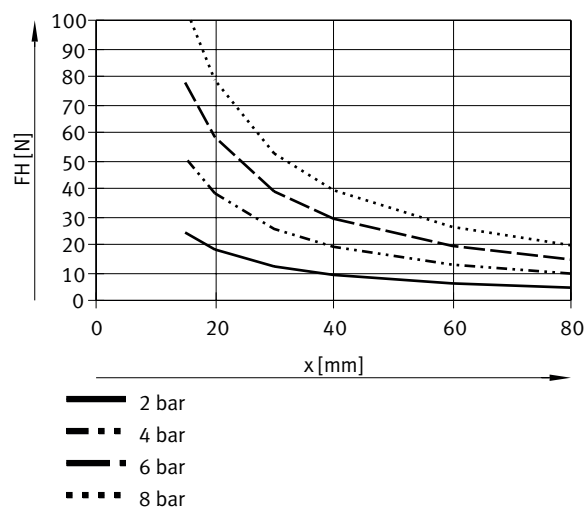


Техническа информация

Сила на захващане FH за челюсти в зависимост от работното налягане и рамото x – вътрешно захващане (отваряне), двойнодействие – DHPS-16

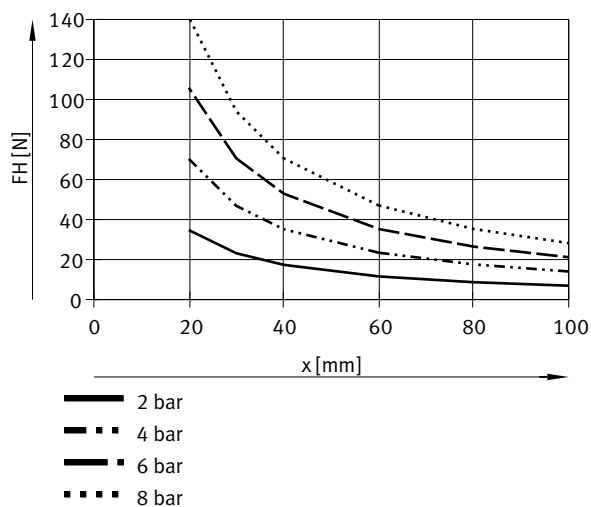


Сила на захващане FH за челюсти в зависимост от работното налягане и рамото x – вътрешно захващане (отваряне), двойнодействие – DHPS-25

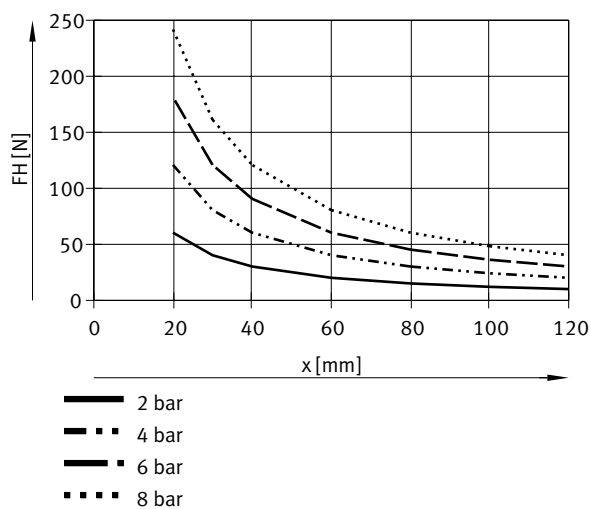


Техническа информация

Сила на захващане FH за челюсти в зависимост от работното налягане и рамото x – вътрешно захващане (отваряне), двойнодействащо – DHPS-32

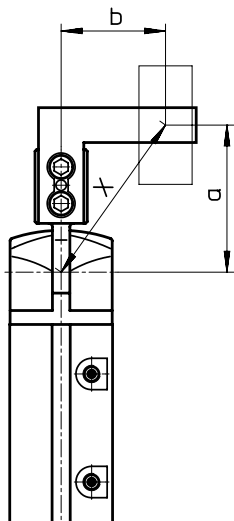


Сила на захващане FH за челюсти в зависимост от работното налягане и рамото x – вътрешно захващане (отваряне), двойнодействащо – DHPS-40



Техническа информация

Сила на захващане FH за челюст на хващача при 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) в зависимост от рамото x и ексцентричността a и b



Сила на захващане FH за челюст на хващача при 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) в зависимост от рамото x и ексцентричността a и b

$$x = \sqrt{a^2 + b^2} = \sqrt{25^2 + 20^2} = 32 \text{ mm}$$

За изчисляване на рамото x при ексцентрично захващане трябва да се прилага формулата (вляво).

Изчислената стойност x може да се използва за отчитане на силата на захващане FH от диаграмите.

Пример за изчисление:

Дадено:

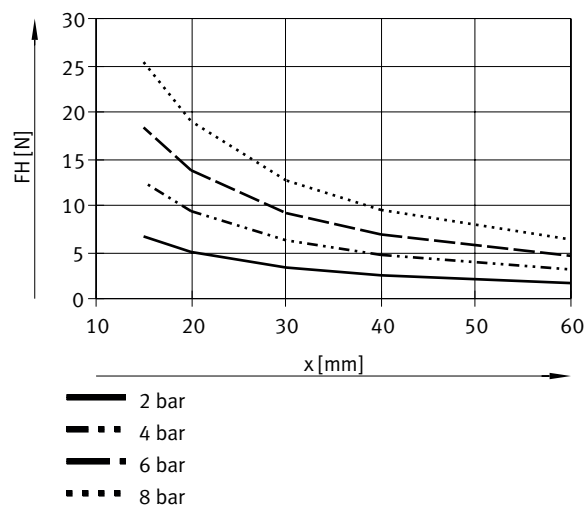
Разстояние a = 25 mm

Разстояние b = 20 mm

Търси се:

Силата на захващане при 6 bar с DHPS-16, използван като външен хващач.

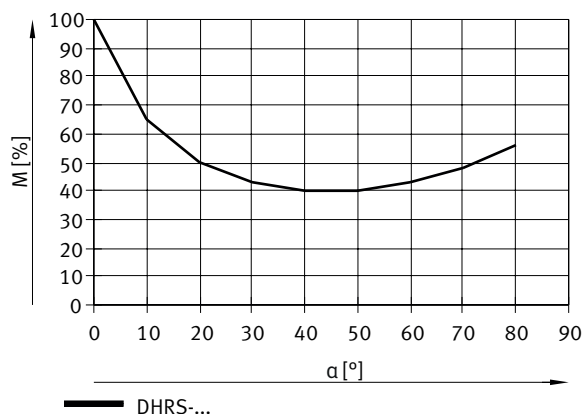
Сила на захващане FH за челюст на хващача при 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) в зависимост от рамото x и ексцентричността a и b



Диаграмата показва стойност на силата на захващане FH = 8 N.

Техническа информация

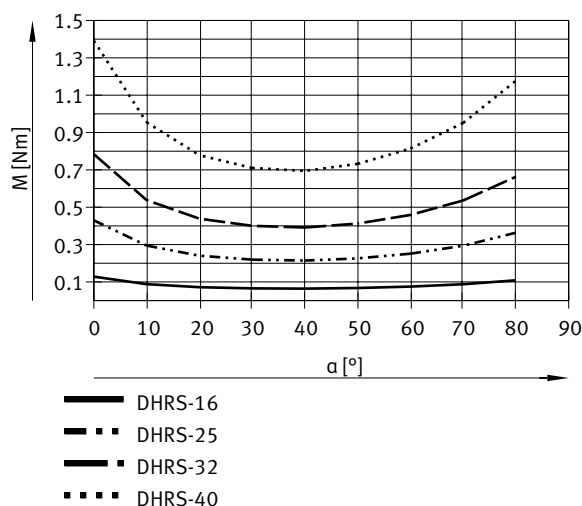
Крива на момента М в зависимост от ъгъла на отваряне



Поради принципа на задвижване на челюстите моментът в рамките на ъгъла на отваряне не е постоянен. В диаграмата може да се определи съответният наличен процент.

Ъгъл на отваряне 0° означава: паралелно положение на челюстите.

Пружинен момент MF като функция на ъгъла на отваряне



Определяне на действителните моменти на захващане MGrсes за DHRS-...-NC в зависимост от приложението

Радиалните хващачи с вградена пружина, тип DHRS-...-NC (оигуряването на захващащата сила затварящо), могат да се използват като:

- Хващачи с едностранно действие
- Хващач с поддържане на силата на захващане и
- Хващач с предпазно устройство за силата на захващане може да се използва.

За да се изчисли наличният въртящ момент на захващане MGrсes (за всяка челюст), силата на захващане FH, кривата на момента М и пружинния момент MF трябва да се комбинират съответно.

$$MGr = FH \cdot x \cdot M [\%]$$

MGr = момент на захващане

FH = Сила на захващане

x = рамо

M = крива на момента

Техническа информация

Определяне на действителните моменти на захващане M_{Grges} за DHRS-...-NC в зависимост от приложението – Приложение

С едностранно действие:

- Захват със сила на пружината: $M_{Grges} = MF$
- Захват със сила на натиск: $M_{Grges} = MGr - MF$

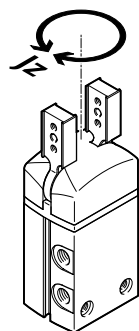
Поддръжка на силата на захващане:

- Захват със сила на натиск и пружина: $M_{Grges} = MGr + MF$

Осигуряване на захващащата сила

- Захват със сила на пружината: $M_{Grges} = MF$

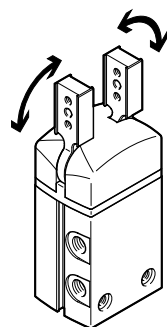
Масови инерционни моменти



Масов инерционен момент на радиалния хващач по отношение на централната ос, без външни захващащи палци, в ненатоварено състояние.

Размер	10		16		25		32		40	
Задържане на силата на захващане	Без		Затварящ		Без		Затварящ		Без	
Масов инерционен момент	0,03 kgcm ²	0,14 kgcm ²	0,15 kgcm ²	0,69 kgcm ²	0,71 kgcm ²	1,66 kgcm ²	1,69 kgcm ²	4,18 kgcm ²	4,24 kgcm ²	

Времена на отваряне и затваряне

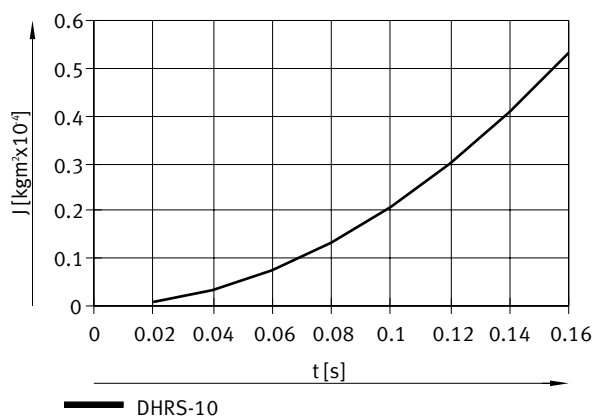


Посочените времена на отваряне и затваряне [ms] са измерени при температура на помещението, 0,6 МПа (6 bar, 87 psi) работно налягане и при хоризонтално монтиран хващач без допълнителни захващащи палци (представяне на средната стойност). При по-големи тегловни сили хващащите трябва да бъдат дроселирани. В този случай времето за отваряне и затваряне трябва да бъдат съответно настроени.

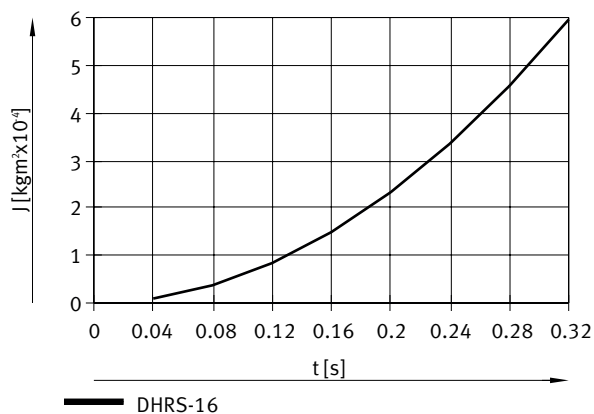
Размер	10		16		25		32		40	
Задържане на силата на захващане	Без		Затварящ		Без		Затварящ		Без	
Мин. време за отваряне при 0,6 МПа (6 bar, 87 psi)	35 msec	61 msec	75 msec	102 msec	150 msec	111 msec	131 msec	113 msec	151 msec	
Мин. време за затваряне при 0,6 МПа (6 bar, 87 psi)	91 msec	63 msec	43 msec	105 msec	96 msec	119 msec	88 msec	142 msec	110 msec	

Техническа информация

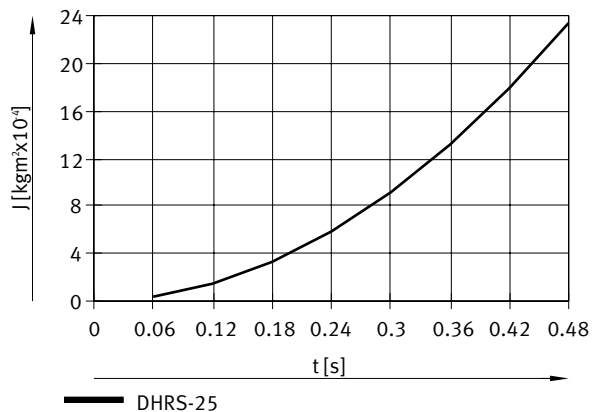
Времена за отваряне и затваряне t , които трябва да се настройват при 0,6 МПа (6 bar, 87 psi) в зависимост от масовия инерционен момент на захващащите палци - DHWC-10



Времена за отваряне и затваряне t , които трябва да се настройват при 0,6 МПа (6 bar, 87 psi) в зависимост от масовия инерционен момент на захващащите палци - DHWC-16

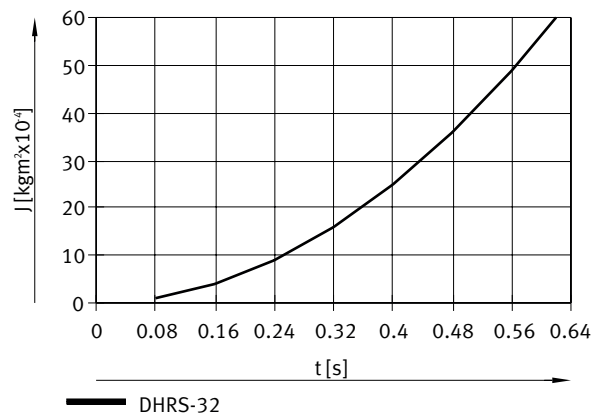


Времена за отваряне и затваряне t , които трябва да се настройват при 0,6 МПа (6 bar, 87 psi) в зависимост от масовия инерционен момент на захващащите палци - DHWC-25

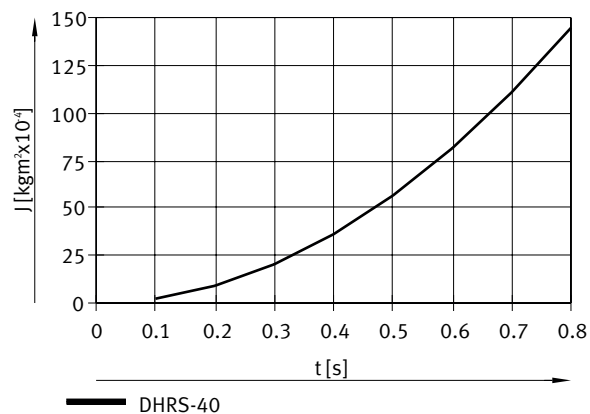


Техническа информация

Времена за отваряне и затваряне t , които трябва да се настройват при 0,6 МПа (6 bar, 87 psi) в зависимост от масовия инерционен момент на захващащите палци - DHWC-32



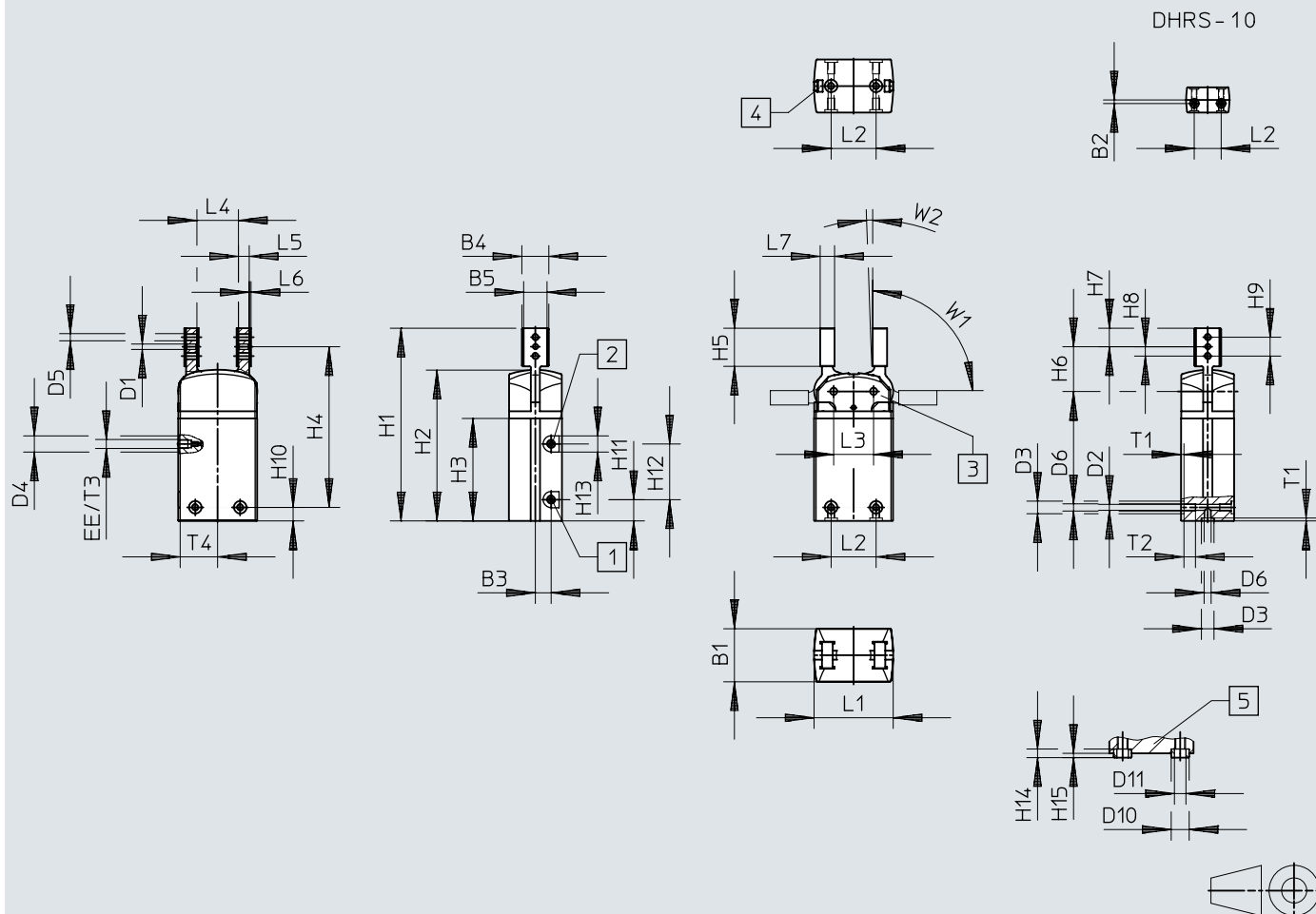
Времена за отваряне и затваряне t , които трябва да се настройват при 0,6 МПа (6 bar, 87 psi) в зависимост от масовия инерционен момент на захващащите палци - DHWC-40



Размери

Размери – Радиален хващач DHRS

Изтегляне на CAD данни www.festo.com



- [1] Отворете връзката за сгъстен въздух отворена
- [2] Затворете връзката за сгъстен въздух
- [3] Изгледът е показан без капак
- [4] Жлеб за датчик
- [5] Монтажен интерфейс: Центриращи втулки ZBH за монтиране на хващача (2 броя са включени в доставката)

Размери

	B1 ±0,05	B2 ¹⁾	B3	B4	B5 +0,03/ +0,01	D1 ∅ H8	D2 ∅ +0,1	D3 ∅ H8/h7	D4 ∅	D5	D6
DHRS-10	14	2	2	8,5	6,5	2	2,4	5	7	M2,5	M3
DHRS-16	19	—	5,8	14	10	2	2,5	5	—	M3	M3
DHRS-25	29,5	—	8,75	15	13	3	3,3	7	9	M4	M4
DHRS-32	38	—	11	16	14	4	5,1	9	15	M5	M6
DHRS-40	49	—	11	24	20	5	6,4	12	15	M6	M8

	D10 ∅ h7	D11 ∅	EE	H1	H2	H3	H4 ±0,25	H5 ±0,2	H6 ±0,05	H7 −0,1
DHRS-10	5	3,2	M3	60,8	46	30,8	42,25	13,8	14,95	6,25
DHRS-16	5	3,2	M3	88,2	70,5	49	73,7	16,5	19,7	7
DHRS-25	7	5,3	M5	107,2	84	57	89,45	21,2	24,95	10,25
DHRS-32	9	6,4	G1/8	128,5	96,2	65	103,5	29,5	32	14
DHRS-40	12	10,3	G1/8	140	108,4	71,5	108,7	29,5	33,7	13,8

	H8	H9	H10 ²⁾	H11	H12	H13	H14 −0,2	H15 −0,3	L1 ±0,05	L2 ¹⁾	L3 ±0,02
DHRS-10	4	8	12,3	8,8	16	7	2,4	1,2	24	15	12,4
DHRS-16	4	8	7,5	12,25	23	7	2,4	1,2	33,4	16	17
DHRS-25	5,25	10,5	7,5	11,8	31	9	3	1,4	44	25	22,2
DHRS-32	7	14	11	20	25	15	4	1,9	51	29	25,8
DHRS-40	8	16	17,5	9	46	15	5	2,4	59	33	30

	L4	L5 ±0,05	L6	L7	T1 +0,1	T2 +1	T3 +0,5	T4	W1 ±2°	W2 +3°
DHRS-10	12	4	0,5	5	1,2	durch	3,5	11,6	90	2
DHRS-16	21	4	1	6	1,2	5,8	4,5	16	90	2
DHRS-25	23,2	6	1	8	1,6	6,4	4,5	21	90	2
DHRS-32	24,8	8	1	10	2,1	12,9	6,5	24	90	2
DHRS-40	29,6	10	1	12	2,6	13,4	6	28,4	90	2

1) Тolerance за центриращ отвор ±0,02 mm Тolerance за резба ±0,1 mm

2) Допуск за центриращ отвор −0,05 mm /допуск за резба ±0,1 mm

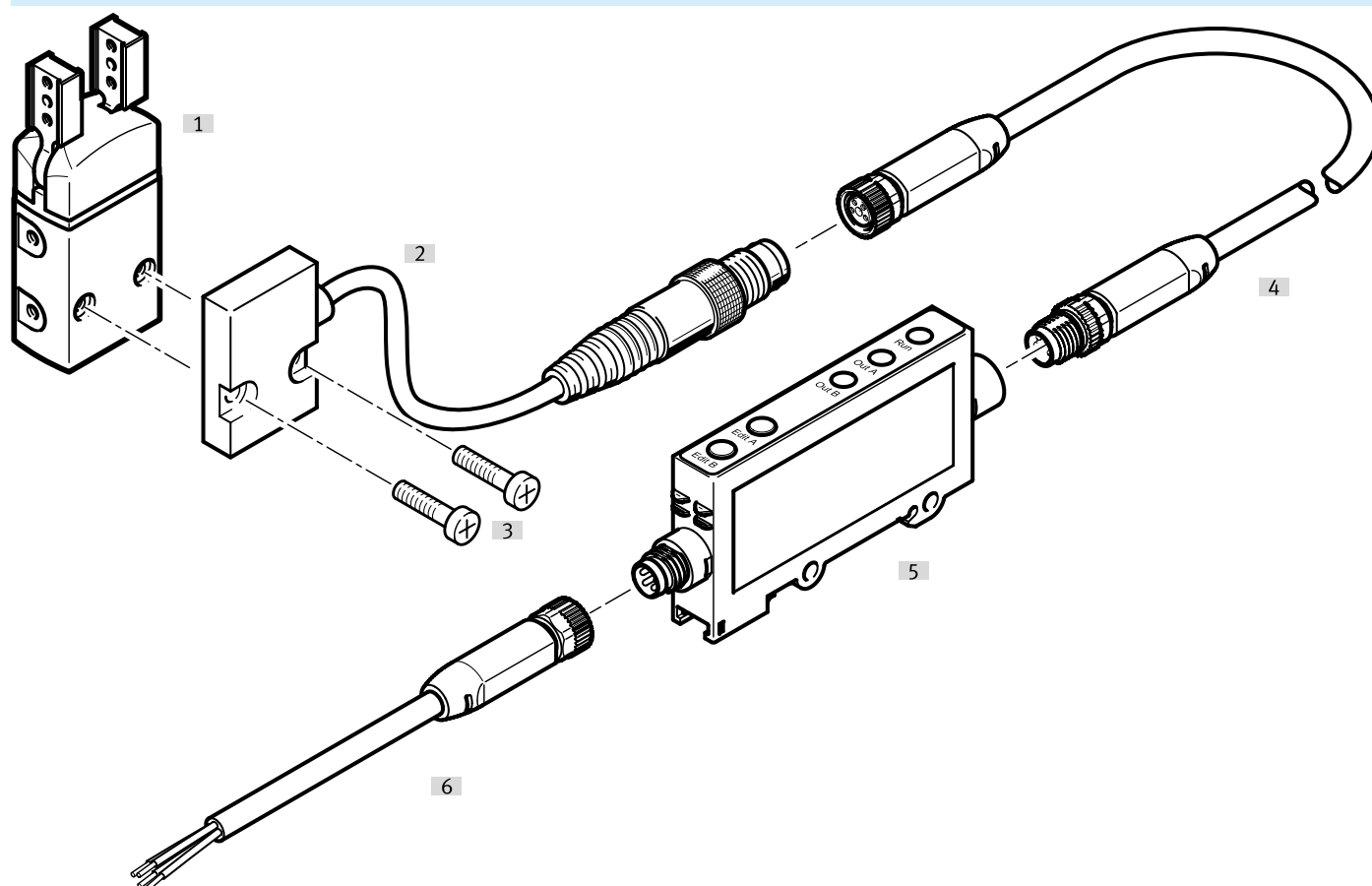
Данни за поръчка

двойнодействиещ, без притискателна пружина					
	Размер	Макс. ъгъл на отваряне	Тегло на продукта	Номер на част	Тип
	10	180 градус	44 g	1310159	DHRS-10-A
	16		114 g	1310160	DHRS-16-A
	25		270 g	1310162	DHRS-25-A
	32		480 g	1310164	DHRS-32-A
	40		829 g	1310166	DHRS-40-A

едностранно действие или затварящ се с осигуряване на силата на захващане					
	Размер	Макс. ъгъл на отваряне	Тегло на продукта	Номер на част	Тип
	16	180 градус	118 g	1310161	DHRS-16-A-NC
	25		277 g	1310163	DHRS-25-A-NC
	32		490 g	1310165	DHRS-32-A-NC
	40		844 g	1310167	DHRS-40-A-NC

Преглед на периферните устройства

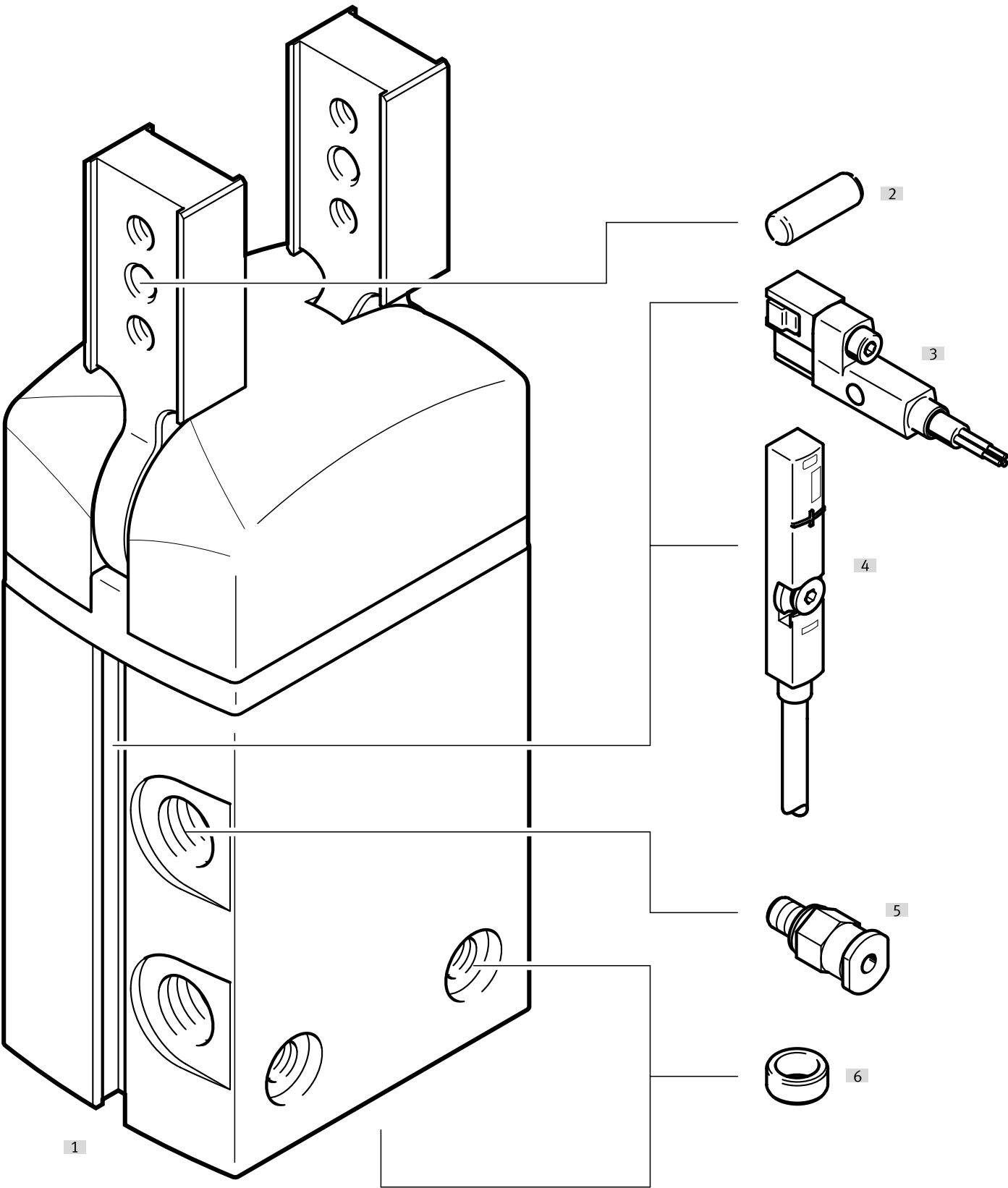
DHRS-10



Принадлежности		→ Страница/Интернет
Тип/код на поръчката	Описание	
[1] Радиален хващач DHRS	Двойнодействащ	dhrrs
[2] Позициониращ сензор SMH-S1	Адаптируеми и вградими сензорни елементи за проверка на позицията на буталото	22
[3] Винтове	За закрепване на позициониращия сензор SMH-S1 към хващача	dhrrs
[4] Свързващ кабел NEBA	Връзка между позициониращия сензор и преобразувателя на сигнала	23
[5] Преобразувател на сигнал SVE4	За оценка на сигнала за позициониращ сензор SMH-S1	22
[6] Свързващ кабел NEBA	Връзка между преобразувателя на сигнала и управлението	24
[7] Адаптор комплект DHAA, HMSV, HMVA, HAPG	Плоча присъединителна между задвижването и хващача	adapter
[8] Пропорционален регулатор на налягане VPPM	За безстепенно регулиране на силата на захващане	vppm

Преглед на периферните устройства

DHRS-16 ... 40



Принадлежности		→ Страница/Интернет
Тип/код на поръчката	Описание	
[1] Радиален хващач DHRS	Двойнодействащ	dhrs

Преглед на периферните устройства

Принадлежности		→ Страница/Интернет
Тип/код на поръчката	Описание	
[2] Центриращ щифт	За центриране на захващащите палци към челюстите	↗ dhhs
[3] Датчик SMT	• За проверка на позицията на буталото • Датчикът не стърчи извън корпуса в долната част	23
[4] Позициониращ трансмитер SDAT/SMAT	Непрекъснато регистрира позицията на буталото. Има аналогов изход с изходен сигнал, пропорционален на положението на буталото.	24
[5] Съединител QS	За присъединяване на шлаухи за състен въздух с външни допуски	↗ qs
[6] Центрираща втулка ZBH	• За центриране на хващача при монтажа • 2 центриращи втулки са включени в обхвата на доставката на хващача	22
[7] Адаптор комплект DHAA, HMSV, HMVA, HAPG	Плоча присъединителна между задвижването и хващача	↗ adapter
[8] Пропорционален регулатор на налягане VPPM	За безстепенно регулиране на силата на захващане	↗ vppm

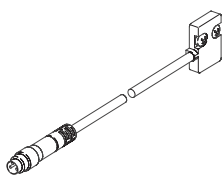
Принадлежности

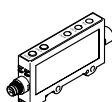
Центрираща втулка ZBH-5						
	Описание	Материал на втулката	Размер на опаковката	Тегло на продукта	Номер на част	Тип
	за размер 10, 16	Стомана	10	1 g	8146543	ZBH-5-B

Центрираща втулка ZBH-7						
	Описание	Материал на втулката	Размер на опаковката	Тегло на продукта	Номер на част	Тип
	за размер 25	Стомана	10	1 g	8146544	ZBH-7-B

Центрираща втулка ZBH-9						
	Описание	Материал на втулката	Размер на опаковката	Тегло на продукта	Номер на част	Тип
	за размер 32	Стомана	10	2 g	8137184	ZBH-9-B

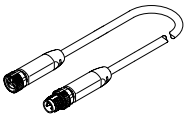
Центрираща втулка ZBH-12						
	Описание	Материал на втулката	Размер на опаковката	Тегло на продукта	Номер на част	Тип
	за размер 40	Стомана	10	1 g	8137185	ZBH-12-B

Позициониращ сензор SMH-S1 - за размер 10						Връзка 
	Начин на закрепване	Изходен сигнал	Електрическо присъединяване	Дължина на кабела	Номер на част	Тип
	завинтване към хващача	аналогов	Щекер M8, A-кодиран	0,5 m	175712	SMH-S1-HGR10

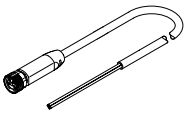
Преобразувател на сигнали SVE4 - за размер 10						Връзка 
	Обхват на сигнала	Електрическо присъединяване (вход за сигнал)	Електрическа връзка (комутационен изход)	Комутационен изход	Номер на част	Тип
	адаптиран за позициониращи сензори SMH-S1-HG	Куплунг M8x1, 4-полюсен	Щекер M8x1, 4-полюсен	2xNPN	544219	SVE4-HS-R-HM8-2N-M8
				2xPNP	544216	SVE4-HS-R-HM8-2P-M8

Принадлежности

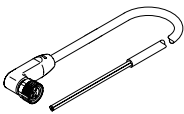
Свързващи кабели NEBA, прави - връзка между позициониращ сензор и преобразувателя на сигнала

	Електрическо присъединяване 1, технология на присъединяване	Електрическо присъединяване 2, технология на присъединяване	Електрическо присъединяване 2, брой полюси/жила	Дължина на кабела	Номер на част	Тип
	M8x1 A-кодиран съгласно EN 61076-2-104	M8x1 A-кодиран съгласно EN 61076-2-104	4	2,5 m	8078295	NEBA-M8G4-U-2.5-N-M8G4

Свързващи кабели NEBA, прави - връзка между преобразувателя на сигнала и управлението

	Електрическо присъединяване 1, технология на присъединяване	Електрическо присъединяване 2, технология на присъединяване	Електрическо присъединяване 2, брой полюси/жила	Дължина на кабела	Номер на част	Тип
	M8x1 A-кодиран съгласно EN 61076-2-104	отворен край	4	2,5 m	8078227	NEBA-M8G4-U-2.5-N-LE4
				5 m	8078228	NEBA-M8G4-U-5-N-LE4

Съединителни кабели NEBA, под ъгъл - връзка между преобразувателя на сигнала и управлението

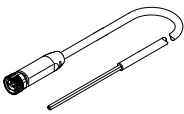
	Електрическо присъединяване 1, технология на присъединяване	Електрическо присъединяване 2, технология на присъединяване	Електрическо присъединяване 2, брой полюси/жила	Дължина на кабела	Номер на част	Тип
	M8x1 A-кодиран съгласно EN 61076-2-104	отворен край	4	2,5 m	8078233	NEBA-M8W4-U-2.5-N-LE4
				5 m	8078234	NEBA-M8W4-U-5-N-LE4

Датчик SMT-8G за T-слот, магниторезистивен

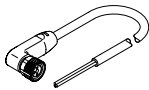
Връзка  smt

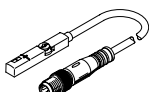
	Начин на закрепване	Комутационен изход	Електрическо присъединяване	Дължина на кабела	Номер на част	Тип
	затягане в T-жлеб, Може да се постави по дължина в канал	3-проводников NPN нормално отворен	Отворен край	2,5 m	8065028	SMT-8G-NS-24V-E-2,5Q-OE
			Щекер M8, A-кодиран	0,3 m	8065027	SMT-8G-NS-24V-E-0,3Q-M8D
		3-жилен PNP нормално отворен	Отворен край	2,5 m	547859	SMT-8G-PS-24V-E-2,5Q-OE
			Щекер M8, A-кодиран	0,3 m	547860	SMT-8G-PS-24V-E-0,3Q-M8D

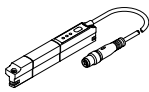
Свързващи кабели NEBA, прави

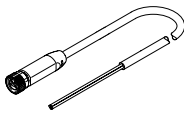
	Електрическо присъединяване 1, технология на присъединяване	Електрическо присъединяване 2, технология на присъединяване	Електрическо присъединяване 2, брой полюси/жила	Дължина на кабела	Номер на част	Тип
	M8x1 A-кодиран съгласно EN 61076-2-104	отворен край	3	2,5 m	8078223	NEBA-M8G3-U-2.5-N-LE3
				5 m	8078224	NEBA-M8G3-U-5-N-LE3

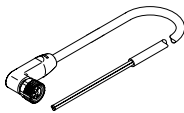
Принадлежности

Свързващи кабели NEBA, под ъгъл						
	Електрическо присъединяване 1, технология на присъединяване	Електрическо присъединяване 2, технология на присъединяване	Електрическо присъединяване 2, брой полюси/жила	Дължина на кабела	Номер на част	Тип
	M8x1 A-кодиран съгласно EN 61076-2-104	отворен край	3	2,5 m	8078230	NEBA-M8W3-U-2.5-N-LE3
				5 m	8078231	NEBA-M8W3-U-5-N-LE3

Позициониращ трансмитер SMAT-8M за T-слот, щекер M8, A-кодиран - за размер 16 ... 40						Връзка 
	Обхват на регистриране	Аналогов изход	Електрическо присъединяване 1, брой полюси/жила	Дължина на кабела	Номер на част	Тип
	52 mm	0 - 10 V	4	0,3 m	553744	SMAT-8M-U-E-0,3-M8D

Позициониращ трансмитер SDAT за T-образен жлеб, щекер M8, A-кодиран - за размер 32 ... 40						Връзка 
	Обхват на регистриране	Аналогов изход	Електрическо присъединяване 1, брой полюси/жила	Дължина на кабела	Номер на част	Тип
	0 ... 50.000 mm	4 - 20 mA	4	0,3 m	1531265	SDAT-MHS-M50-1L-SA-E-0.3-M8

Свързващи кабели NEBA, прави						
	Електрическо присъединяване 1, технология на присъединяване	Електрическо присъединяване 2, технология на присъединяване	Електрическо присъединяване 2, брой полюси/жила	Дължина на кабела	Номер на част	Тип
	M8x1 A-кодиран съгласно EN 61076-2-104	отворен край	4	2,5 m	8078227	NEBA-M8G4-U-2.5-N-LE4
				5 m	8078228	NEBA-M8G4-U-5-N-LE4

Свързващи кабели NEBA, под ъгъл						
	Електрическо присъединяване 1, технология на присъединяване	Електрическо присъединяване 2, технология на присъединяване	Електрическо присъединяване 2, брой полюси/жила	Дължина на кабела	Номер на част	Тип
	M8x1 A-кодиран съгласно EN 61076-2-104	отворен край	4	2,5 m	8078233	NEBA-M8W4-U-2.5-N-LE4
				5 m	8078234	NEBA-M8W4-U-5-N-LE4