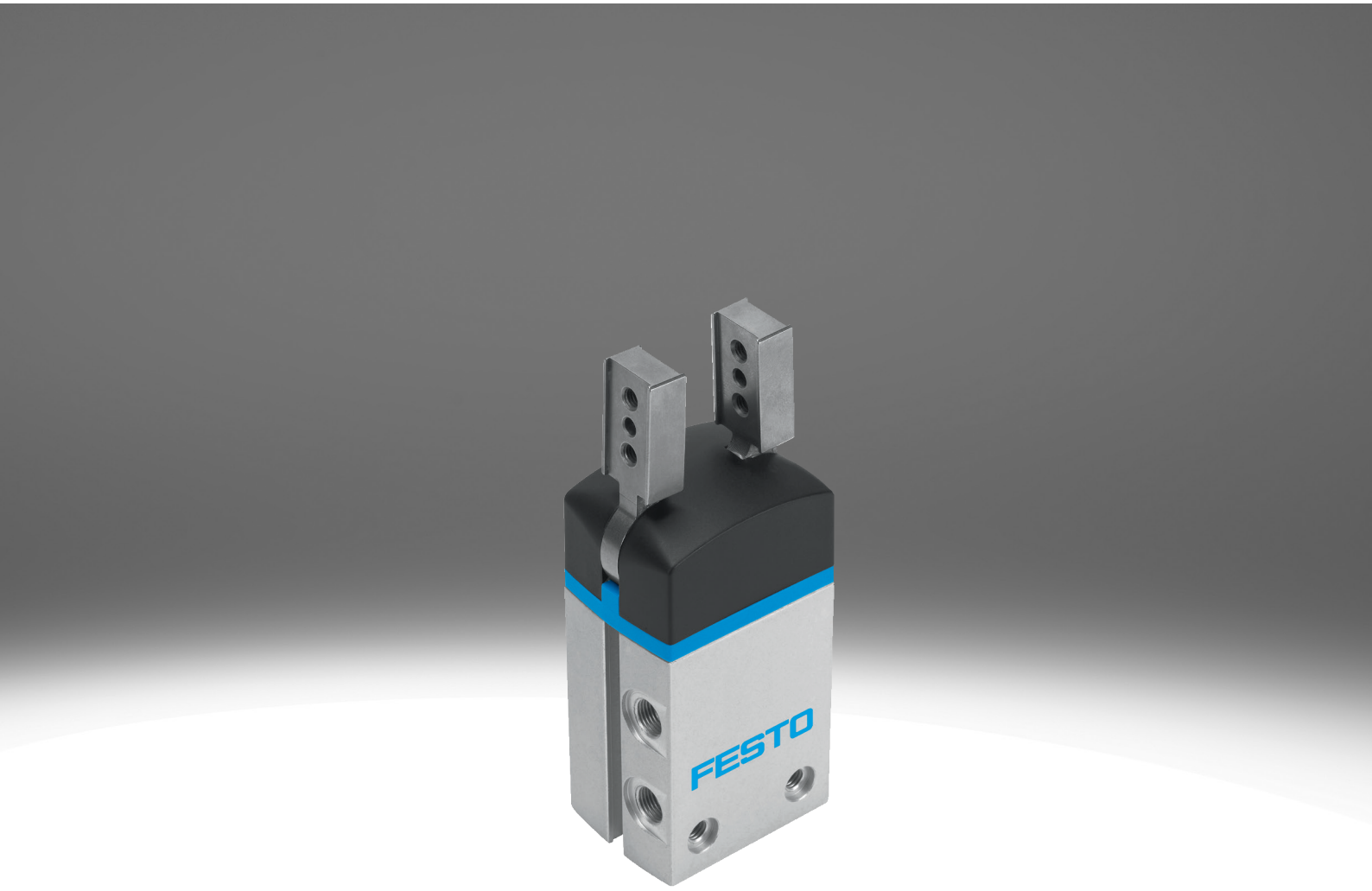
Gripper radial DHRS

FESTO



Caracteristici

La prima vedere

Link dhrs

Generalitati:
- Sarcina de moment ridicata datorita suportului lateral al bacurilor de gripper
- Autocentrare
- Optiuni de centrare pe bacurile de gripper
- Precizie maxima de repetare
- Dispozitiv de siguranta pentru forta de prindere
- Reducere fixa interna
- Gama larga de optiuni de adaptare pentru mecanisme de actionare

Sistem de senzori:
- Senzor de pozitie adaptabil pentru gripperul mic
- Senzori de proximitate integrabili pentru grippere de dimensiuni medii si mari

Posibilitati de utilizare flexibile:
- Poate fi utilizat ca gripper cu dubla sau simpla actiune
- Arc de presiune pentru sustinerea sau asigurarea fortelor de prindere
- Adecvat ca gripper extern si intern

Aceste grippere nu sunt concepute pentru urmatoarele exemple de utilizare:
- Prelucrare prin aschiere
- Medii agresive
- Praf de macinare
- Stropi de sudura

Instrumente de inginerie

Link engineering tools



Economisiti timp cu ajutorul instrumentelor de inginerie: Inginerie inteligenta pentru solutia optima. Scopul nostru este sa va crestem productivitatea. Instrumentele noastre de inginerie reprezinta o contributie importanta la acest lucru. De-a lungul intregului lant valoric, va ajuta sa va dimensionati corect instalatia, sa utilizati rezerve neasteptate de productivitate sau sa obtineti mai multa productivitate. De la primul contact pana la modernizarea masinii dumneavoastra - veti gasi numeroase instrumente care va sunt utile in fiecare etapa a proiectului dumneavoastra.

Selectare grippere:
- Acest instrument va ajuta sa gasiti gripperele potrivite prin simpla introducere a parametrilor exacti pentru aplicatia dumneavoastra

Diagrame

Link dhrs



Diagramele prezentate in acest document sunt, de asemenea, disponibile online. In acest caz, este posibila afisarea unor valori precise.

Detectare pozitie

[A]	Pentru comutatoare de proximitate

Cu ajutorul senzorilor de proximitate, detectarea pozitiei permite interogarea oricarei pozitii.

Dispozitiv de siguranta a fortei de prindere

[NC]	Cu inchidere

Inchis de forta arcului in stare depresurizata

Cod tip

001	Serie	
DHRS	Gripper radial	

002	Dimensiune [mm]	
10	10	
16	16	
25	25	
32	32	
40	40	

003	Detectare pozitie	
A	Pentru comutatoare de proximitate	

004	Dispozitiv de siguranta a fortei de prindere	
	Fara	
NC	Cu inchidere	

Fisa de date

Date tehnice generale					
Dimensiune	10	16	25	32	40
Structura constructiva	secventa de miscare in forta				
Mod de functionare	cu dubla actiune				
Functie gripper	Radial				
Dispozitiv de siguranta a fortei de prindere	Fara	Fara Cu inchidere			
Numar de bacuri de gripper	2				
Unghi de deschidere max.[1]	180 grd				
Conexiune pneumatica	M3		M5	G1/8	
Precizie de repetare gripper[2]	≤0,1 mm				
Exactitate de schimb max.	≤0,2 mm				
Frecventa de lucru max. dispozitiv de prindere	≤4 Hz		≤3 Hz		≤2 Hz
Simetrie rotationala	≤0,2 mm				
Detectarea pozitiei	pentru senzorul Hall	pentru senzor de proximitate			
Tipul de montare	optional: cu filet interior si bucsa de centrare cu orificiu de trecere si bucsa de centrare				
Pozitie de instalare	oricare				

1) La o presiune de lucru de 0,8 MPa (8 bar, 116 psi)

2) Dispersia pozitiei finale in conditii de functionare constante cu 100 de curse consecutive in directia de deplasare a bacurilor

Conditii de operare si de mediu								
Dimensiune	10	16		25		32		40	
Dispozitiv de siguranta a fortei de prindere	Fara	Cu inchidere	Fara	Cu inchidere	Fara	Cu inchidere	Fara	Cu inchidere
Presiune de lucru	2 ... 8 bar	4 ... 8 bar	2 ... 8 bar	4 ... 8 bar	2 ... 8 bar	4 ... 8 bar	2 ... 8 bar	4 ... 8 bar
Mediu de operare	Aer comprimat conform ISO 8573-1:2010 [7:4:4]							
Nota referitoare la mediul de lucru/comanda	Posibilitatea operarii cu ulei (necesar pentru operare ulterioara)							
Temperatura ambianta[1]	5 ... 60°C							
Clasa de rezistenta la coroziune KBK[2]	1 - stres redus la coroziune							

1) tineti cont de intervalul de utilizare al senzorilor de proximitate

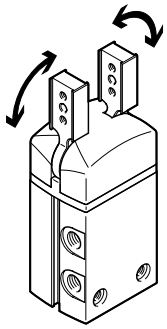
2) Informatii suplimentare www.festo.com/x/topic/kbk

Greutati								
Dimensiune	10	16		25		32		40	
Dispozitiv de siguranta a fortei de prindere	Fara	Cu inchidere	Fara	Cu inchidere	Fara	Cu inchidere	Fara	Cu inchidere
Greutate produs	44 g	114 g	118 g	270 g	277 g	480 g	490 g	829 g	844 g

Materiale					
Dimensiune	10	16	25	32	40
Material carcasa	Aliaj de aluminiu forjat, anodizat dur				
Material bacuri de gripper	Otel inalt aliat				
Material obturator	PA				
Nota privind materialele	Conform RoHS				

Fisa de date

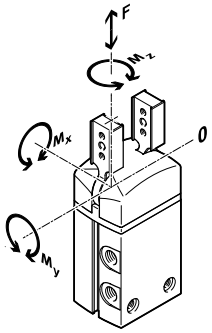
Cuplu de prindere



Cuplul de prindere nu este constant in cadrul unghiului de deschidere.

Dimensiune	10	16	25	32	40
Cuplul total de prindere la 0,6 MPa (6 bari, 87 psi), deschidere	21 Ncm	62 Ncm	233 Ncm	423 Ncm	725 Ncm
Inchidere cuplu total de prindere la 0,6 MPa (6 bari, 87 psi)	15 Ncm	55 Ncm	215 Ncm	390 Ncm	660 Ncm

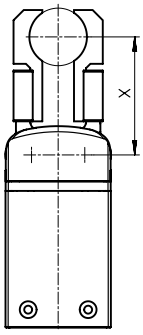
Caracteristicile de incarcare asupra bacurilor de gripper



Fortele si cuplurile admise specificate se refera la un singur bac de gripper. Acestea includ bratul de parghie, fortele de greutate suplimentare datorate piesei de prelucrat sau bacurilor de gripper externe si fortelor de acceleratie care apar in timpul miscarii.
Pozitia 0 a sistemului de coordonate (ghidarea bacurilor de gripper) trebuie sa fie luata in considerare la calcularea cuplurilor.

Dimensiune	10	16	25	32	40
Forta max. la bacul de prindere Fz static	30 N	40 N	75 N	120 N	200 N
Moment max. la bacul de prindere Mx static	0,8 Nm	1,3 Nm	3,2 Nm	6,2 Nm	14 Nm
Moment max. la bacul de prindere My static	0,8 Nm	1,3 Nm	3,2 Nm	6,2 Nm	14 Nm
Moment max. la bacul de prindere Mz static	0,8 Nm	1,3 Nm	3,2 Nm	6,2 Nm	14 Nm

Forța de prindere FH pe fiecare bac în funcție de presiunea de lucru și de brațul de pârghie x

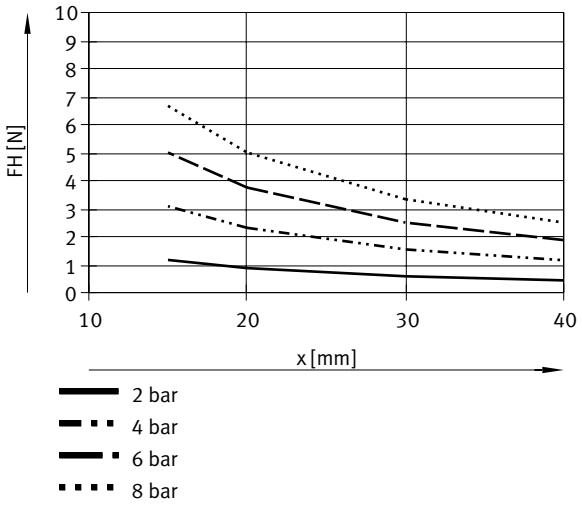


Din diagramele de mai jos pot fi determinate forțele de prindere, în funcție de presiunea de lucru și de brațul de pârghie.
Cuplul de prindere nu este constant în unghiul de deschidere.
Poziția verticală a bacurilor față de carcasă nu trebuie să fie mai mică decât cea specificată; în caz contrar, aceasta va duce la o pierdere a forței de prindere.

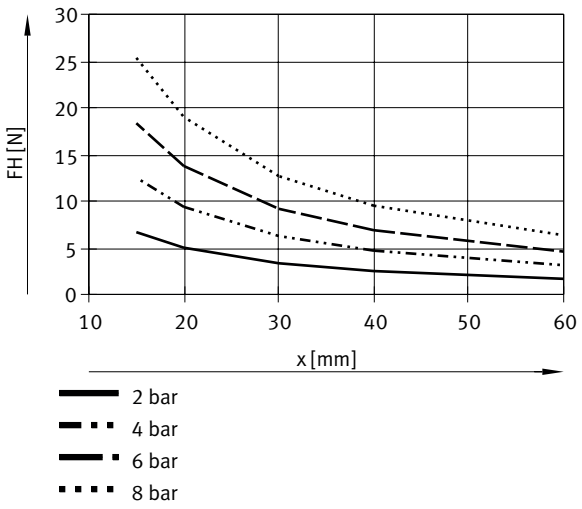
Software-ul de selectare si dimensionare a gripperului → https://www.festo.com/x/topic/eng

Fisa de date

Forta de prindere FH la fiecare bac de gripper in functie de presiunea de lucru si de bratul de parghie x – Prindere interna (inchidere), cu dubla actiune – DHRS-10

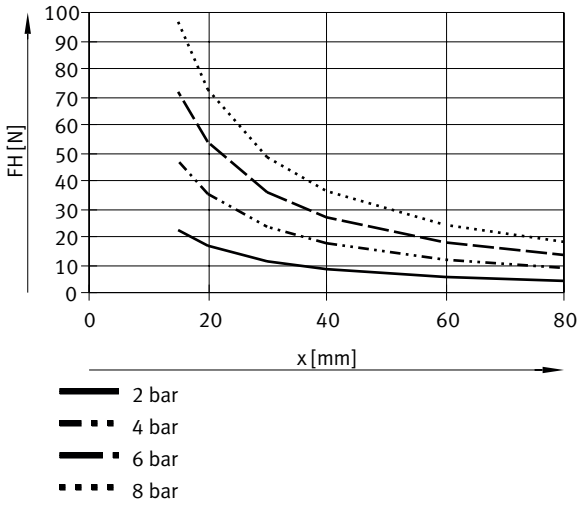


Forta de prindere FH la fiecare bac de gripper in functie de presiunea de lucru si de bratul de parghie x – Prindere interna (inchidere), cu dubla actiune – DHRS-16

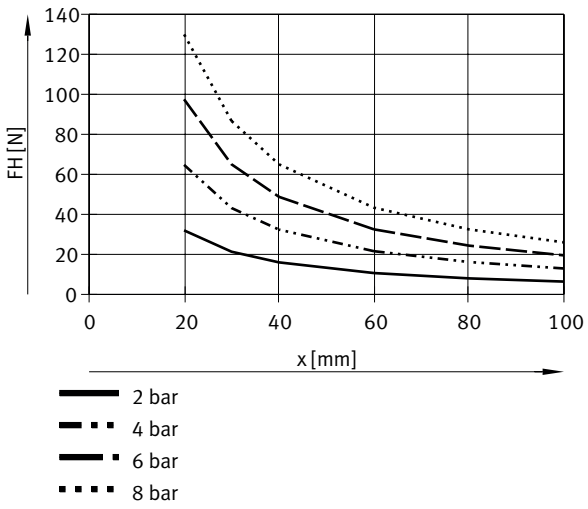


Fisa de date

Forta de prindere FH la fiecare bac de gripper in functie de presiunea de lucru si de bratul de parghie x – Prindere interna (inchidere), cu dubla actiune – DHRS-25

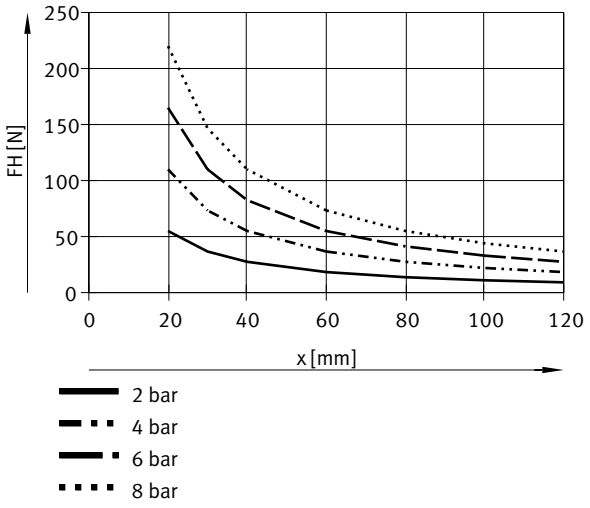


Forta de prindere FH la fiecare bac de gripper in functie de presiunea de lucru si de bratul de parghie x – Prindere interna (inchidere), cu dubla actiune – DHRS-32

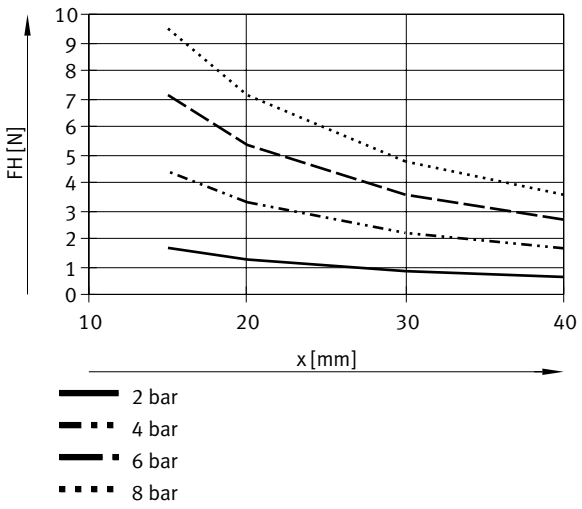


Fisa de date

Forta de prindere FH la fiecare bac de gripper in functie de presiunea de lucru si de bratul de parghie x – Prindere interna (inchidere), cu dubla actiune – DHRS-40

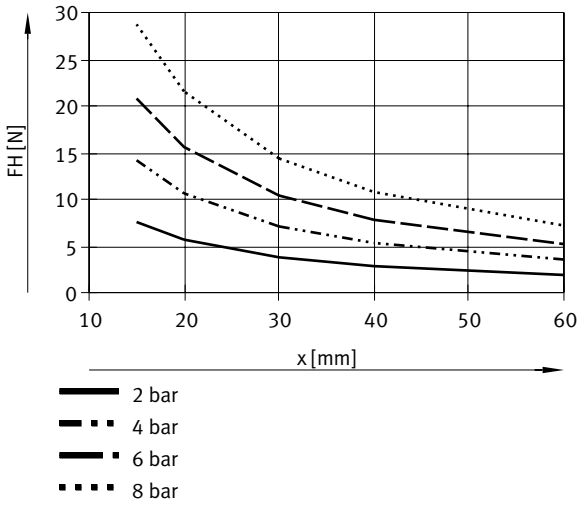


Forta de prindere FH la fiecare bac de gripper in functie de presiunea de lucru si de bratul de parghie x – Prindere interna (deschidere), cu dubla actiune – DHRS-10

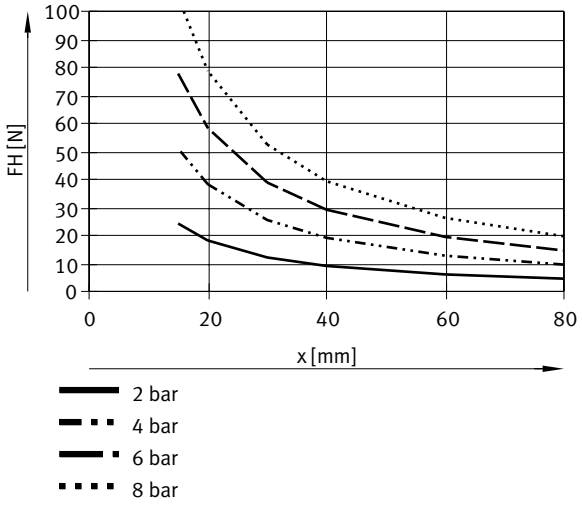


Fisa de date

Forta de prindere FH la fiecare bac de gripper in functie de presiunea de lucru si de bratul de parghie x – Prindere interna (deschidere), cu dubla actiune – DHRS-16

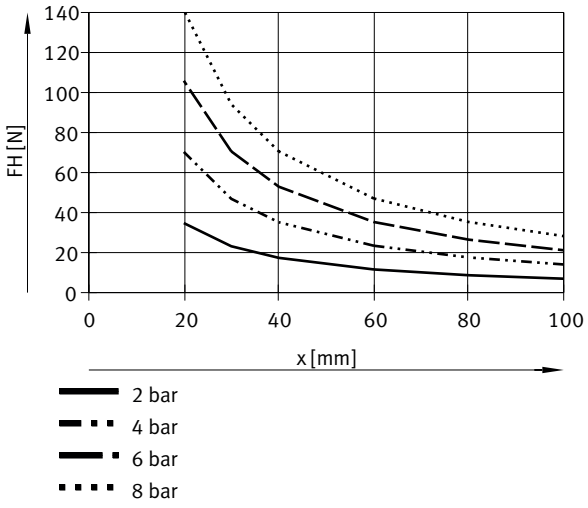


Forta de prindere FH la fiecare bac de gripper in functie de presiunea de lucru si de bratul de parghie x – Prindere interna (deschidere), cu dubla actiune – DHRS-25

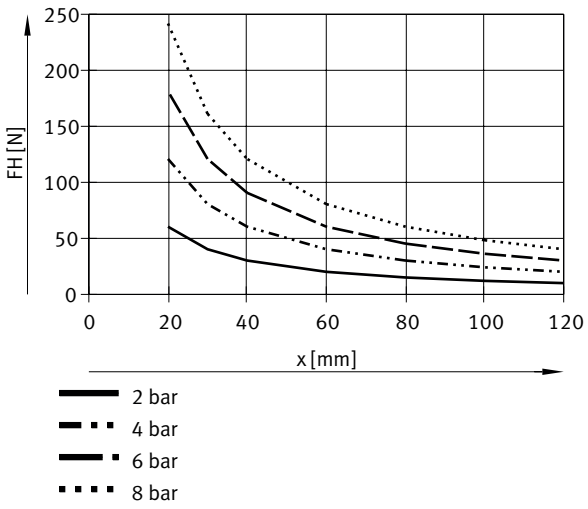


Fisa de date

Forta de prindere FH la fiecare bac de gripper in functie de presiunea de lucru si de bratul de parghie x – Prindere interna (deschidere), cu dubla actiune – DHRS-32

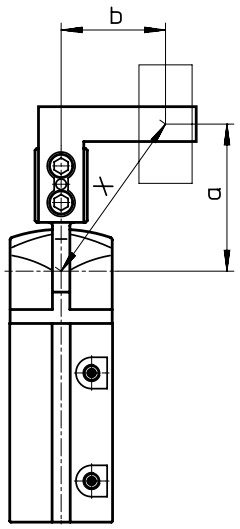


Forta de prindere FH la fiecare bac de gripper in functie de presiunea de lucru si de bratul de parghie x – Prindere interna (deschidere), cu dubla actiune – DHRS-40



Fisa de date

Forta de prindere F la fiecare bac de gripper la 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) in functie de bratul de parghie x si de excentricitatea a si b



Forta de prindere F la fiecare bac de gripper la 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) in functie de bratul de parghie x si de excentricitatea a si b

$x = \sqrt{a^2 + b^2} = \sqrt{25^2 + 20^2} = 32$ mm

Pentru calcularea bratului parghiei x pentru prinderea excentrica trebuie utilizata formula (stanga).
Valoarea calculata x poate fi utilizata pentru a citi forta de prindere FH din diagrame.

Exemplu de calcul:
Se da:
Distanta a = 25 mm
Distanta b = 20 mm
Se cere:
Forta de prindere la 6 bar, cu un DHRS-16, utilizat ca gripper extern.

Forta de prindere F la fiecare bac de gripper la 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) in functie de bratul de parghie x si de excentricitatea a si b

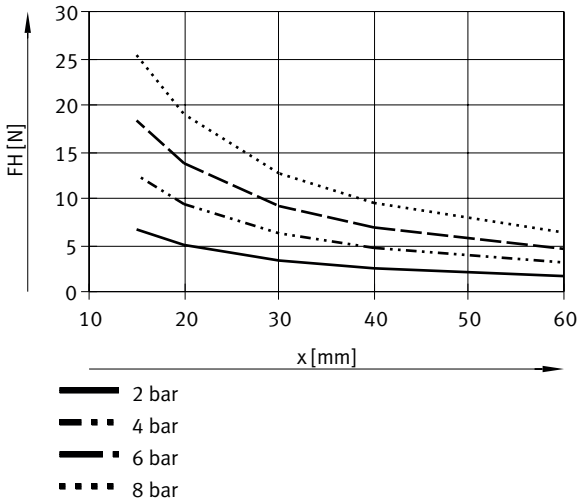
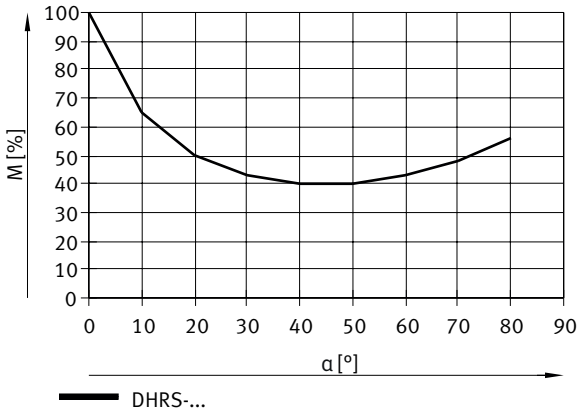


Diagrama arata o valoare de FH = 8 N pentru forta de prindere.

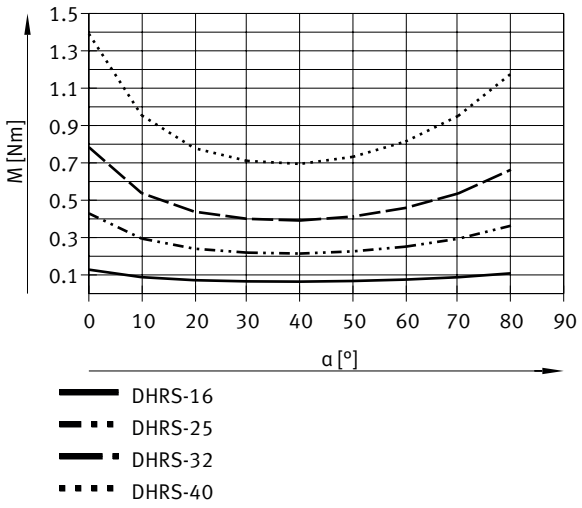
Fisa de date

Curba cuplului M in functie de unghiul de deschidere



Datorita principiului de actionare a bacurilor de gripper, cuplul nu este constant in cadrul unghiului de deschidere. Procentul disponibil in fiecare caz poate fi determinat in diagrama.
Unghiul de deschidere de 0° inseamna: pozitia paralela a bacurilor de prindere.

Cuplul arcului MF in functie de unghiul de deschidere



Determinarea cuplurilor de prindere efective MGrges pentru DHRS-...-NC in functie de cazul de utilizare

Gripperele radiale cu arc incorporat, tip DHRS-...-NC (dispozitiv de siguranta a fortei de strangere la inchidere), pot fi utilizate ca:
- Grippere cu actiune simpla
- Gripper cu suport pentru forta de prindere si
- Gripper cu dispozitiv de siguranta pentru forta de prindere

.

Pentru calcularea cuplului de prindere disponibil MGrges (pentru fiecare bac de gripper), trebuie combinate corespunzator forta de prindere FH, curba de cuplu M si cuplul de resort MF.

MGr = FH * x * M [%]

MGr = cuplu de prindere
FH = forta de prindere
x = bratul de parghie
M = curba de cuplu

Fisa de date

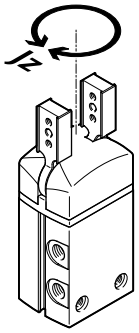
Determinarea cuplurilor de prindere efective MGrges pentru DHRS-...-NC in functie de cazul de utilizare – Caz de utilizare

Cu simpla actiune:
- Prindere cu forta arcului: MGrges = MF
- Prindere cu forta de compresiune: MGrges = MGr - MF

Asistenta pentru forta de prindere:
- Prindere cu forta de compresiune si forta arcului: MGrges = MGr + MF

Dispozitiv de siguranta pentru forta de prindere
- Prindere cu forta arcului: MGrges = MF

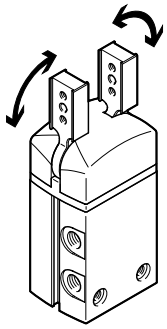
Moment inertial



Cuplul de inertie al masei gripperului radial in raport cu axa centrala, fara bacuri de gripper externe, in stare fara incarcare.

Dimensiune	10	16		25		32		40	
Dispozitiv de siguranta a fortei de prindere	Fara		Cu inchidere	Fara	Cu inchidere	Fara	Cu inchidere	Fara	Cu inchidere
Momentul de inertie al masei	0,03 kgcm²	0,14 kgcm²	0,15 kgcm²	0,69 kgcm²	0,71 kgcm²	1,66 kgcm²	1,69 kgcm²	4,18 kgcm²	4,24 kgcm²

Timpii de deschidere si de inchidere

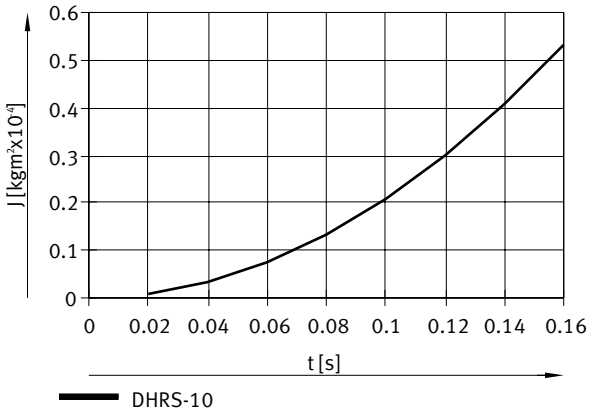


Timpii de deschidere si de inchidere specificati [ms] au fost masurati la temperatura camerei, la o presiune de lucru 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) si cu gripperul instalat orizontal, fara bacuri de gripper suplimentare (reprezentare cu valoare medie). Pentru forte de greutate mai mari, gripperele trebuie sa fie restrictionate. Timpii de deschidere si de inchidere trebuie adaptati in consecinta.

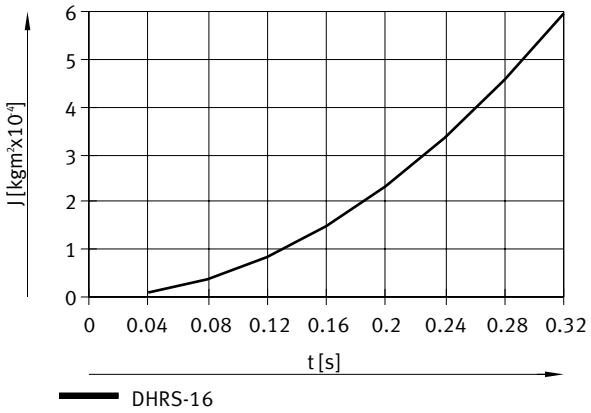
Dimensiune	10	16		25		32		40	
Dispozitiv de siguranta a fortei de prindere	Fara		Cu inchidere	Fara	Cu inchidere	Fara	Cu inchidere	Fara	Cu inchidere
Timp min. de deschidere la 0,6 MPa (6 bari, 87 psi)	35 ms	61 ms	75 ms	102 ms	150 ms	111 ms	131 ms	113 ms	151 ms
Timpul min. de inchidere la 0,6 MPa (6 bari, 87 psi)	91 ms	63 ms	43 ms	105 ms	96 ms	119 ms	88 ms	142 ms	110 ms

Fisa de date

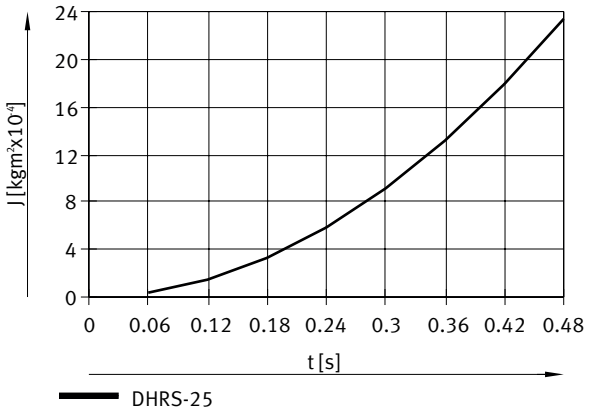
Timpii de deschidere si de inchidere t se seteaza la 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) in functie de momentul de inertie a masei bacurilor de gripper – DHWC-10



Timpii de deschidere si de inchidere t se seteaza la 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) in functie de momentul de inertie a masei bacurilor de gripper – DHWC-16

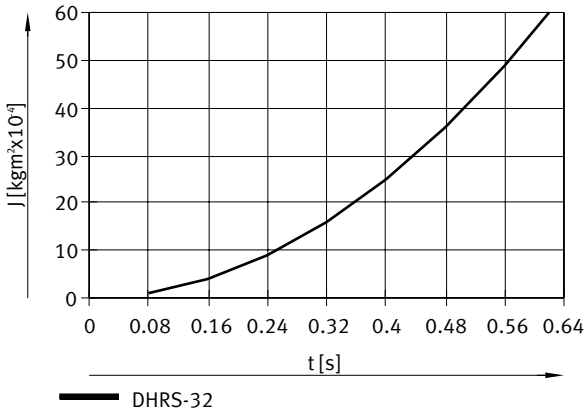


Timpii de deschidere si de inchidere t se seteaza la 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) in functie de momentul de inertie a masei bacurilor de gripper – DHWC-25

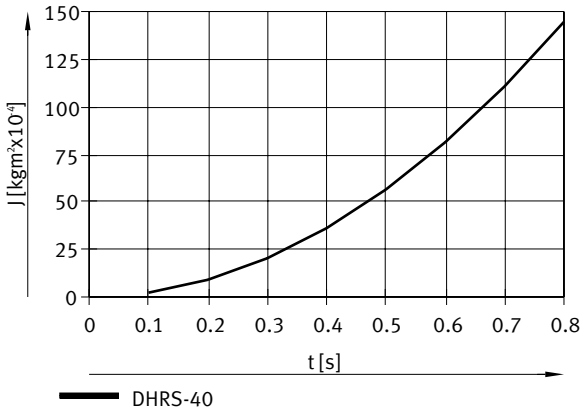


Fisa de date

Timpii de deschidere si de inchidere t se seteaza la 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) in functie de momentul de inertie a masei bacurilor de gripper – DHWC-32

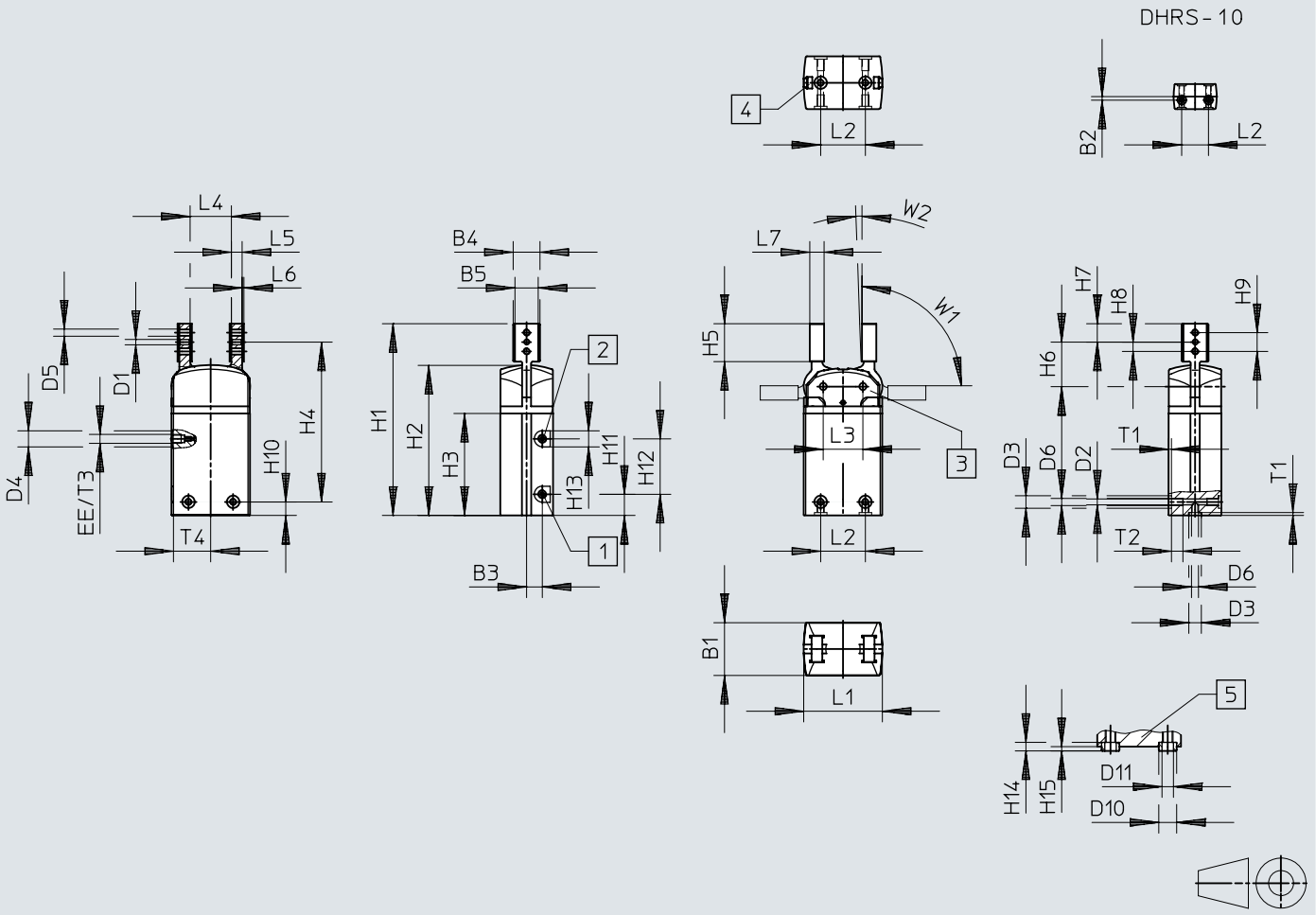


Timpii de deschidere si de inchidere t se seteaza la 0,6 MPa (6 bar, 87 psi) in functie de momentul de inertie a masei bacurilor de gripper – DHWC-40



Dimensiuni

Dimensiuni – Gripper radial DHRS Descarcarea datelor CAD www.festo.com



[1] Deschidere conexiune pneumatica
[2] Inchidere conexiune pneumatica
[3] Reprezentare fara capac
[4] Canalul pentru senzorul de proximitate
[5] Interfata de montare: bucse de centrare ZBH pentru montarea gripperului (2 bucati incluse in setul de livrare)

Dimensiuni

	B1 ±0,05	B2[1]	B3	B4	B5 +0,03/ +0,01	D1 ø H8	D2 ø +0,1	D3 ø H8/h7	D4 ø	D5	D6
DHRS-10	14	2	2	8,5	6,5	2	2,4	5	7	M2,5	M3
DHRS-16	19	–	5,8	14	10	2	2,5	5	–	M3	M3
DHRS-25	29,5	–	8,75	15	13	3	3,3	7	9	M4	M4
DHRS-32	38	–	11	16	14	4	5,1	9	15	M5	M6
DHRS-40	49	–	11	24	20	5	6,4	12	15	M6	M8

	D10 ø h7	D11 ø	EE	H1	H2	H3	H4 ±0,25	H5 ±0,2	H6 ±0,05	H7 –0,1
DHRS-10	5	3,2	M3	60,8	46	30,8	42,25	13,8	14,95	6,25
DHRS-16	5	3,2	M3	88,2	70,5	49	73,7	16,5	19,7	7
DHRS-25	7	5,3	M5	107,2	84	57	89,45	21,2	24,95	10,25
DHRS-32	9	6,4	G1/8	128,5	96,2	65	103,5	29,5	32	14
DHRS-40	12	10,3	G1/8	140	108,4	71,5	108,7	29,5	33,7	13,8

	H8	H9	H10[2]	H11	H12	H13	H14 –0,2	H15 –0,3	L1 ±0,05	L2[1]	L3 ±0,02
DHRS-10	4	8	12,3	8,8	16	7	2,4	1,2	24	15	12,4
DHRS-16	4	8	7,5	12,25	23	7	2,4	1,2	33,4	16	17
DHRS-25	5,25	10,5	7,5	11,8	31	9	3	1,4	44	25	22,2
DHRS-32	7	14	11	20	25	15	4	1,9	51	29	25,8
DHRS-40	8	16	17,5	9	46	15	5	2,4	59	33	30

	L4	L5 ±0,05	L6	L7	T1 +0,1	T2 +1	T3 +0,5	T4	W1 ±2°	W2 +3°
DHRS-10	12	4	0,5	5	1,2	durch	3,5	11,6	90	2
DHRS-16	21	4	1	6	1,2	5,8	4,5	16	90	2
DHRS-25	23,2	6	1	8	1,6	6,4	4,5	21	90	2
DHRS-32	24,8	8	1	10	2,1	12,9	6,5	24	90	2
DHRS-40	29,6	10	1	12	2,6	13,4	6	28,4	90	2

1) Toleranta pentru gaura de centrare ±0,02 mm, toleranta pentru filet ±0,1 mm
2) Toleranta pentru orificiul de centrare –0,05 mm/toleranta pentru filet ±0,1 mm

Detalii comanda

cu actiune dubla, fara arc de presiune

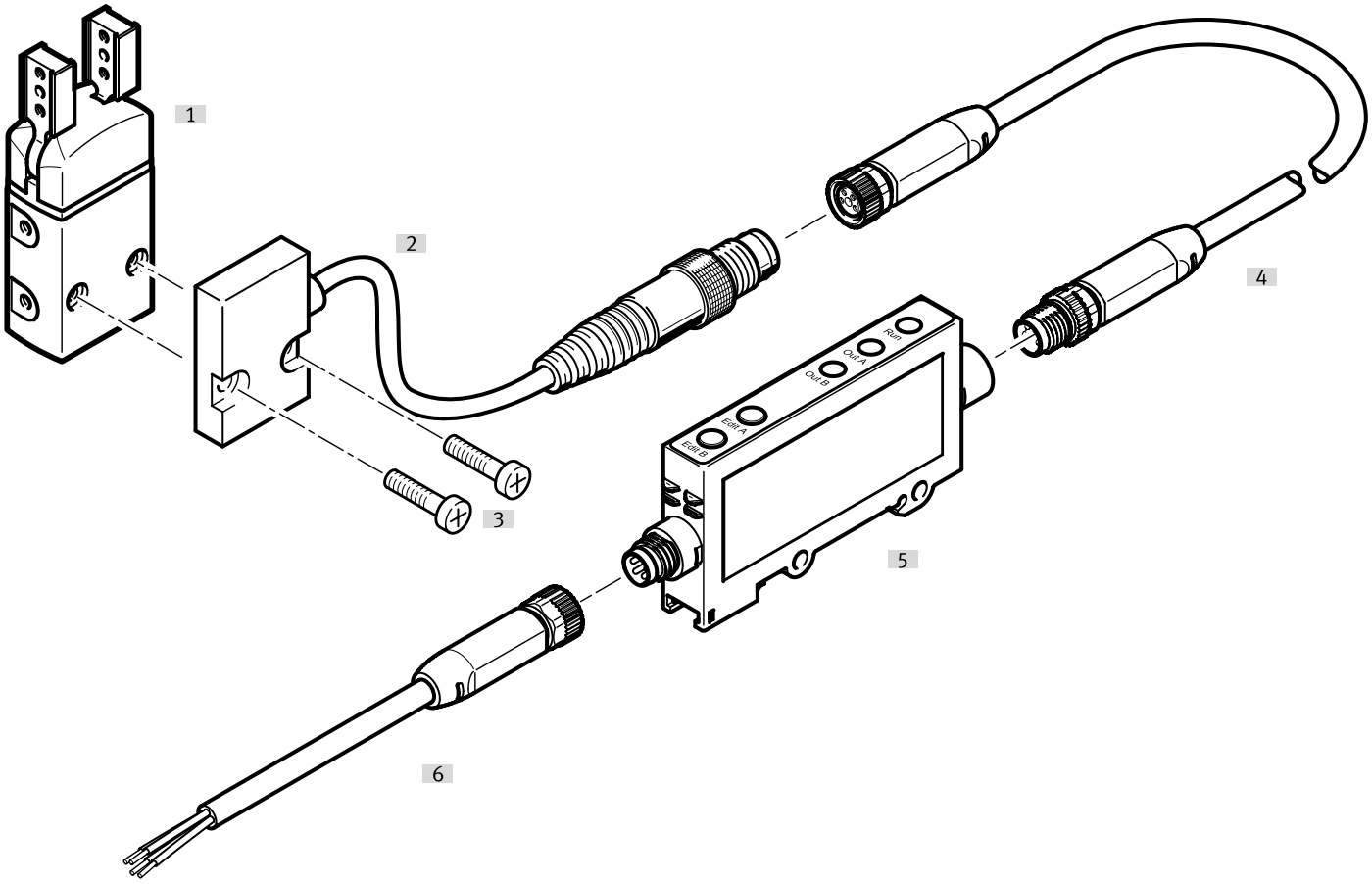
	Dimensiune	Unghi de deschidere max.	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	10	180 grd	44 g	**1310159**	**DHRS-10-A**
	16		114 g	**1310160**	**DHRS-16-A**
	25		270 g	**1310162**	**DHRS-25-A**
	32		480 g	**1310164**	**DHRS-32-A**
	40		829 g	**1310166**	**DHRS-40-A**

cu actiune simpla sau cu dispozitiv de siguranta pentru forta de prindere, cu inchidere

	Dimensiune	Unghi de deschidere max.	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	16	180 grd	118 g	**1310161**	**DHRS-16-A-NC**
	25		277 g	**1310163**	**DHRS-25-A-NC**
	32		490 g	**1310165**	**DHRS-32-A-NC**
	40		844 g	**1310167**	**DHRS-40-A-NC**

Prezentare generala a perifericelor

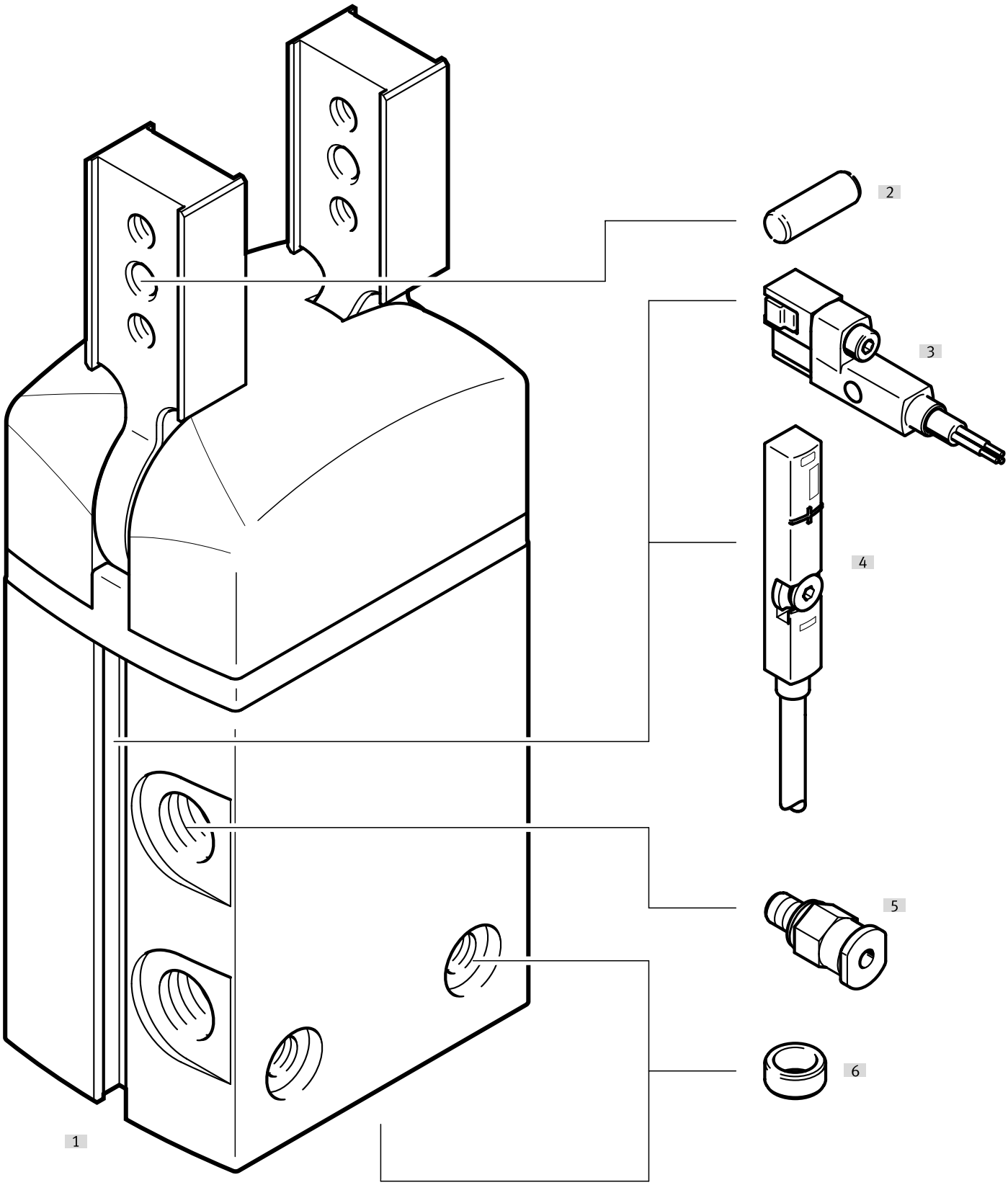
DHRS-10



Accesorii			→ Pagina/Internet
	Tip/Cod de comanda	Descriere	
[1]	Gripper radial DHRS	Cu dubla actiune	dhrs
[2]	Senzor de pozitie SMH-S1	Senzori adaptabili si integrabili pentru detectarea pozitiei pistonului	22
[3]	Suruburi	Pentru fixarea senzorului de pozitie SMH-S1 la gripper	dhrs
[4]	Cablu de legatura NEBA	Conexiunea dintre senzorul de pozitie si convertizorul de semnal	23
[5]	Convertor de semnal SVE4	Pentru evaluarea semnalului pentru senzorul de pozitie SMH-S1	22
[6]	Cablu de legatura NEBA	Conexiunea dintre convertizorul de semnal si unitatea de comanda	24
[7]	Kit adaptare DHAA, HMSV, HMVA, HAPG	Placa de conectare intre actionare si gripper	adapter
[8]	Regulator proportional VPPM	Pentru reglarea continua a fortei de prindere	vppm

Prezentare generala a perifericelor

DHRS-16 ... 40



Accesorii			→ Pagina/Internet
	Tip/Cod de comanda	Descriere	
[1]	Gripper radial DHRS	Cu dubla actiune	dhrs
[2]	Stift de centrare	Pentru centrarea bacurilor de gripper pe falcile de prindere	dhrs

Prezentare generala a perifericelor

Accesorii			→ Pagina/Internet
	Tip/Cod de comanda	Descriere	
[3]	Senzor de proximitate SMT	• Pentru interogarea pozitiei pistonului • Senzorul de proximitate nu depaseste carcasa in partea inferioara	23
[4]	Traductor de pozitie SMAT/SDAT	inregistreaza in mod continuu pozitia pistonului. Acesta are o iesire analogica cu un semnal de iesire proportional cu pozitia pistonului.	24
[5]	Conector rapid QS	Pentru conectarea furtunurilor de aer comprimat cu tolerante externe	qs
[6]	Bucsa de centrare ZBH	• Pentru centrarea gripperului in timpul montarii • 2 bucse de centrare sunt incluse in setul de livrare al gripperului	22
[7]	Kit adaptare DHAA, HMSV, HMVA, HAPG	Placa de conectare intre actionare si gripper	adapter
[8]	Regulator proportional VPPM	Pentru reglarea continua a fortei de prindere	vppm

Accesorii

Bucsa de centrare ZBH-5

	Descriere	Material manson	Unitate de ambalare	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 10, 16	Otel	10	1 g	**8146543**	**ZBH-5-B**

Bucsa de centrare ZBH-7

	Descriere	Material manson	Unitate de ambalare	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 25	Otel	10	1 g	**8146544**	**ZBH-7-B**

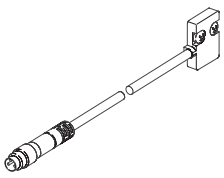
Bucsa de centrare ZBH-9

	Descriere	Material manson	Unitate de ambalare	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 32	Otel	10	2 g	**8137184**	**ZBH-9-B**

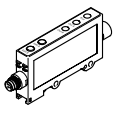
Bucsa de centrare ZBH-12

	Descriere	Material manson	Unitate de ambalare	Greutate produs	Nr. piesa	Tip
	pentru dimensiunea 40	Otel	10	1 g	**8137185**	**ZBH-12-B**

Senzor de pozitie SMH-S1 - pentru marimea 10 **Link** smh

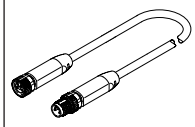
	Tipul de montare	Semnal de iesire	Conexiune electrica	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	insurubat la gripper	analogic	Stecher M8, codificat A	0,5 m	**175712**	**SMH-S1-HGR10**

Convertor de semnal SVE4 - pentru marimea 10 **Link** sve

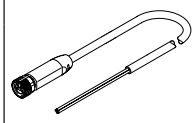
	Gama de semnal	Conexiune electrica (intrare semnal)	Conexiune electrica (iesire de comutare)	Iesire de comutare	Nr. piesa	Tip
	adaptat pentru senzorii de pozitie SMH-S1-HG	Priza M8x1, 4 pini	stecher, M8x1, 4 pini	2xNPN	**544219**	**SVE4-HS-R-HM8-2N-M8**
				2xPNP	**544216**	**SVE4-HS-R-HM8-2P-M8**

Accesorii

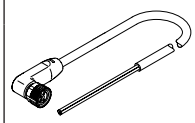
Cabluri de legaturaNEBA, drepte - conexiune intre senzorul de pozitie si convertizorul de semnal

	Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare	Conexiune electrica 2, tehnologie de conectare	Conector electric 2, numar de pini/ conductoare	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	M8x1, codificat A conform EN 61076-2-104	M8x1, codificat A conform EN 61076-2-104	4	2,5 m	**8078295**	**NEBA-M8G4-U-2.5-N-M8G4**

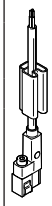
Cabluri de legatura NEBA, drepte - conexiune intre convertizorul de semnal si unitatea de comanda

	Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare	Conexiune electrica 2, tehnologie de conectare	Conector electric 2, numar de pini/ conductoare	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	M8x1, codificat A conform EN 61076-2-104	Capat deschis	4	2,5 m	**8078227**	**NEBA-M8G4-U-2.5-N-LE4**
				5 m	**8078228**	**NEBA-M8G4-U-5-N-LE4**

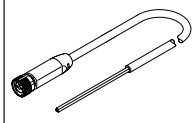
Cabluri de legatura NEBA, unghiulare - conexiune intre convertizorul de semnal si unitatea de comanda

	Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare	Conexiune electrica 2, tehnologie de conectare	Conector electric 2, numar de pini/ conductoare	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	M8x1, codificat A conform EN 61076-2-104	Capat deschis	4	2,5 m	**8078233**	**NEBA-M8W4-U-2.5-N-LE4**
				5 m	**8078234**	**NEBA-M8W4-U-5-N-LE4**

Senzor de proximitate SMT-8G pentru canelura T, magnetorezistiv **Link** smt

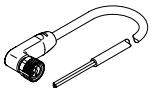
	Tipul de montare	Iesire de comutare	Conexiune electrica	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	fixat in fanta T, Poate fi introdus pe lungimea canalului	Contact normal deschis 3 fire, NPN	Capat deschis	2,5 m	**8065028**	**SMT-8G-NS-24V-E-2,5Q-OE**
			Stecher M8, codificat A	0,3 m	**8065027**	**SMT-8G-NS-24V-E-0,3Q-M8D**
		Contact normal deschis PNP, 3 fire	Capat deschis	2,5 m	**547859**	**SMT-8G-PS-24V-E-2,5Q-OE**
			Stecher M8, codificat A	0,3 m	**547860**	**SMT-8G-PS-24V-E-0,3Q-M8D**

Cabluri de legatura NEBA, drepte

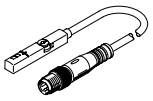
	Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare	Conexiune electrica 2, tehnologie de conectare	Conector electric 2, numar de pini/ conductoare	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	M8x1, codificat A conform EN 61076-2-104	Capat deschis	3	2,5 m	**8078223**	**NEBA-M8G3-U-2.5-N-LE3**
				5 m	**8078224**	**NEBA-M8G3-U-5-N-LE3**

Accesorii

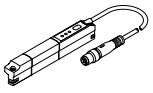
Cabluri legatura NEBA, unghiulare

	Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare	Conexiune electrica 2, tehnologie de conectare	Conector electric 2, numar de pini/conductoare	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	M8x1, codificat A conform EN 61076-2-104	Capat deschis	3	2,5 m	**8078230**	**NEBA-M8W3-U-2.5-N-LE3**
				5 m	**8078231**	**NEBA-M8W3-U-5-N-LE3**

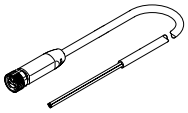
Traductor de pozitie SMAT-8M pentru canelura T, stecher M8, codificare A – pentru marimea 16 ... 40 Link smat

	Domeniu de detectare	Iesire analogica	Conexiune electrica 1, numar de pini/fire	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	52 mm	0 - 10 V	4	0,3 m	**553744**	**SMAT-8M-U-E-0,3-M8D**

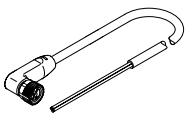
Traductor de pozitie SDAT pentru canelura T, stecher M8, codificare A - pentru marimea 32 ... 40 Link sdat

	Domeniu de detectare	Iesire analogica	Conexiune electrica 1, numar de pini/fire	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	0 ... 50.000 mm	4 - 20 mA	4	0,3 m	**1531265**	**SDAT-MHS-M50-1L-SA-E-0.3-M8**

Cabluri de legatura NEBA, drepte

	Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare	Conexiune electrica 2, tehnologie de conectare	Conector electric 2, numar de pini/conductoare	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	M8x1, codificat A conform EN 61076-2-104	Capat deschis	4	2,5 m	**8078227**	**NEBA-M8G4-U-2.5-N-LE4**
				5 m	**8078228**	**NEBA-M8G4-U-5-N-LE4**

Cabluri legatura NEBA, unghiulare

	Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare	Conexiune electrica 2, tehnologie de conectare	Conector electric 2, numar de pini/conductoare	Lungime cablu	Nr. piesa	Tip
	M8x1, codificat A conform EN 61076-2-104	Capat deschis	4	2,5 m	**8078233**	**NEBA-M8W4-U-2.5-N-LE4**
				5 m	**8078234**	**NEBA-M8W4-U-5-N-LE4**