

โมดูลตัวจับแบบหมุน EHMD

FESTO



คุณสมบัติ

ได้อย่างรวดเร็ว

ลิงก์ 

- โมดูลกริปเปอร์แบบหมุนที่กะทัดรัดที่สุดในระดับเดียวกันนี้เหมาะอย่างยิ่งสำหรับการจัดการวัตถุขนาดเล็กในการใช้งานหลายประเภท
- เหมาะอย่างยิ่งสำหรับระบบอัตโนมัติในห้องปฏิบัติการ เช่น สำหรับการเปิดขวดตัวอย่างต่างๆ โดยไม่มีปัญหา
- การเคลื่อนที่แบบหมุนจะดำเนินการผ่านสเต็ปมอเตอร์
- การเคลื่อนที่ของตัวจับนั้นเลือกใช้ได้ทั้งแบบไฟฟ้าผ่านสเต็ปเปอร์มอเตอร์หรือแบบไฮดรอลิกโดยใช้กระบอกสูบ
- โมดูล Z ชดเชยรอบของเกลียวบนฝาโดยอัตโนมัติ
- เมื่อใช้ร่วมกับตัวควบคุมไดรฟ์เซอร์โว CMMT-ST กริปเปอร์สามารถจับยึดในโหมดแรงได้ ทำให้จับยึดได้อย่างยืดหยุ่น
- ส่งงานได้ง่ายด้วยตัวควบคุมเซอร์โวไดรฟ์ CMMT-ST: ผ่านการเชื่อมต่อ I/O, Modbus TCP, EtherCAT, PROFINET, EtherNet/IP

การหมุน

วงปิด

- สามารถทำการควบคุมแรงบิดของมอเตอร์ผ่านกระแสมอเตอร์ สิ่งนี้ทำให้แรงบิดถูกจำกัดเมื่อหมุนฝาปิด
- ในกรณีที่โอเวอร์โหลด จะไม่มีการสูญเสียชิ้นงาน
- สามารถใช้แรงบิดเอาต์พุตทั้งหมดของมอเตอร์ได้

วงเปิด

- มอเตอร์ถูกสั่งงานด้วยกระแสเฟสคงที่ที่ตั้งค่าไว้แน่นอนด้วยการทำงานของไมโครสเต็ปป์
- เพื่อหลีกเลี่ยงความร้อนสูงเกินไป จำเป็นต้องมีการลดค่ากระแสโวลต์
- จำเป็นต้องมีการสำรองแรงบิดเพื่อหลีกเลี่ยงการสูญเสียชิ้นงานได้

การขับเคลื่อนอ้างอิง

- สามารถใช้ตัวเข้ารหัสเป็นพัลส์ศูนย์เพื่ออ้างอิงแกนของการหมุน
- หนึ่งพัลส์ศูนย์ต่อรอบการหมุน
- กำหนดการวางแผนเชิงมุมที่เกี่ยวข้องกับพัลส์ศูนย์นี้

การจับยึด

วงปิด

- สามารถทำการควบคุมแรงบิดของมอเตอร์ผ่านกระแสมอเตอร์
- แรงจับของกริปเปอร์สามารถปรับได้ผ่านแรงบิดของไดรฟ์ที่จำกัดของชุดเกลียว

วงเปิด

- มอเตอร์ถูกสั่งงานด้วยกระแสเฟสคงที่ที่ตั้งค่าไว้แน่นอนด้วยการทำงานของไมโครสเต็ปป์
- เพื่อหลีกเลี่ยงความร้อนสูงเกินไป จำเป็นต้องมีการลดค่ากระแสโวลต์
- ในการตั้งค่าแรง ไดรฟ์กริปเปอร์ติดตั้งสปริงเพื่อให้สามารถตั้งค่าแรงจับยึดที่กำหนดไว้ในโหมดกำหนดตำแหน่ง

การขับเคลื่อนอ้างอิง

- มอเตอร์กริปเปอร์มีตัวเข้ารหัสส่วนเพิ่ม ไม่มีเซ็นเซอร์ตำแหน่งสิ้นสุด
- การอ้างอิงต้องอยู่ในทิศทางเปิดไปยังจุดหยุด

หมายเหตุ:

- กริปเปอร์แบบกรามที่ได้รับการพัฒนาเป็นพิเศษช่วยให้หยิบจับหรือเคลื่อนย้ายเพลตไมโครไต่เตอร์ได้ (สำหรับรูปแบบ SBS/ANSI)
- (ดูอุปกรณ์เสริม)

คุณสมบัติ

เครื่องมือทางวิศวกรรม

ลิงก์ [engineering tools](#)

ประหยัดเวลาด้วยเครื่องมือทางวิศวกรรม: วิศวกรรมอัจฉริยะเพื่อโซลูชันที่ดีที่สุด ความปรารถนาอันแรงกล้าของเราคือการเพิ่มผลผลิตของคุณ เครื่องมือทางวิศวกรรมของเรามีส่วนร่วมที่สำคัญในเรื่องนี้ ตลอดห่วงโซ่คุณค่าทั้งหมด สิ่งเหล่านี้ช่วยให้คุณออกแบบระบบของคุณได้อย่างถูกต้อง ใช้ปริมาณการผลิตสำรองที่ไม่คาดคิด หรือเพื่อเพิ่มผลผลิตมากขึ้น ตั้งแต่การสัมผัสครั้งแรกไปจนถึงการปรับปรุงเครื่องจักรของคุณให้ทันสมัย คุณจะพบเครื่องมือมากมายที่จะเป็นประโยชน์กับคุณในทุกขั้นตอนของโครงการ

ขนาดการเคลื่อนที่ด้วยไฟฟ้า

- ค้นหาแพ็คเกจไดรฟ์ที่เหมาะสมที่สุดอย่างรวดเร็วและเชื่อถือได้: Electric Motion Sizing คำนวณการผสมผสานที่เหมาะสมของแกนไฟฟ้า มอเตอร์ไฟฟ้า และตัวควบคุมไดรฟ์เซอร์โวจากข้อมูลการใช้งานเพียงไม่กี่รายการ คุณจะได้รับข้อมูลที่เกี่ยวข้องทั้งหมดสำหรับชุดค่าผสมที่คุณเลือก รวมทั้งรายการชิ้นส่วนและเอกสารประกอบ เพื่อหลีกเลี่ยงการตีความที่ผิดและส่งผลให้ประสิทธิภาพการใช้พลังงานของระบบดีขึ้นอย่างมาก ความสม่ำเสมอของ Festo Automation Suite ยังทำให้การว่าจ้างง่ายขึ้นสำหรับคุณ

Festo Automation Suite

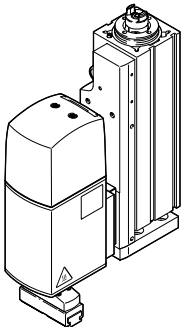
- การกำหนดพารามิเตอร์ การตั้งโปรแกรม และการว่าจ้างในอินเทอร์เฟซที่ชัดเจนและใช้งานง่าย
- การสนับสนุนที่เหมาะสมที่สุดสำหรับกระบวนการที่ซับซ้อนผ่านผู้เชี่ยวชาญที่มีคำแนะนำ (เช่น สำหรับการเริ่มใช้งานเบื้องต้น การกำหนดค่าไดรฟ์...)
- เข้าถึงเอกสารที่จำเป็นและข้อมูลเพิ่มเติมอย่างรวดเร็ว
- การรวมไดรฟ์ไฟฟ้าเข้ากับโปรแกรมควบคุมได้ง่าย

ไดอะแกรม

ลิงก์ [ehmd](#)

ไดอะแกรมที่แสดงในเอกสารนี้มีให้ทางออนไลน์ด้วย สามารถแสดงค่าที่แม่นยำได้

ภาพรวม



ตัวเลือกการผสมผสานกับมินิสไลด์ EGSC-BS, EGSL, สไลด์ไฟฟ้า EGSK และพอร์ทัลห้อง EXCL

EHMD-40

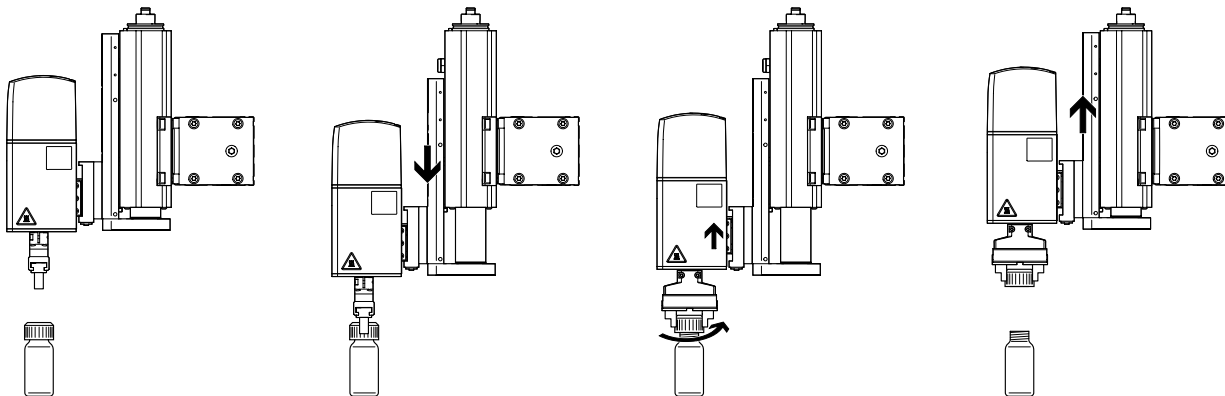
- ด้วย EGSC-BS-25/32
- ด้วย EGSL-35/45
- ด้วย EXCL-15
- ด้วย EGSK-20/26

EHMD-50

- ด้วย EGSC-32/35/45
- ด้วย EGSK-20/26
- ด้วย EXCL-15

คุณสมบัติ

ตัวอย่างการใช้งาน



ขั้นสกรูและถอดฝาขวด
(คำอธิบายจากลิงก์)

ภาพที่ 1

- มินิสไลด์ EGSC-BS หดเข้า
- ตัวชั้นยึด EHAM-E20

ภาพที่ 2

- มินิสไลด์ EGSC-BS ขยายออก
- โมดูลกริปเปอร์แบบหมุน EHMD จับยึดฝา

ภาพที่ 3

- โมดูลกริปเปอร์แบบหมุน EHMD จะหมุนฝาของขวด
- ตัวชั้นยึด EHAM-E20 เข้าแทนที่การชดเชย Z โดยไม่ต้องขยับมินิสไลด์ (แกน Z)

ภาพที่ 4

- เมื่อคลายเกลียวฝาครอบออก มินิสไลด์ EGSC-BS จะหดกลับ
- การชดเชย Z เคลื่อนกลับไปที่ตำแหน่งล่างสุดเนื่องจากน้ำหนักที่กระทำ

พิมพ์คีย์

001	รุ่น ซีรีส์	
EHMD	โมดูลจับโรตารี	
002	ขนาด [มม.]	
40	40	
50	50	
003	ประเภทของโมดูลโรตารีไดรฟ์	
RE	ไฟฟ้า	

004	ประเภทของไดรฟ์กริปเปอร์	
GP	นิวเมติก	
GE	ไฟฟ้า	
005	ระยะชักต่อกริปเปอร์แบบกราม	
	5 มม.	
15	15 มม.	
16	16 มม.	

แผ่นข้อมูล

ข้อมูลทางเทคนิคทั่วไป

ขนาด	40	50
ประเภทของไดรฟ์กริปเปอร์	นิวเมติก	ไฟฟ้า
จังหวะต่อกริปเปอร์	5 mm	15 mm
โครงสร้างเชิงสร้างสรรค์	ไดรฟ์โรตารีไฟฟ้า กริปเปอร์ลม	ไดรฟ์โรตารีไฟฟ้า กริปเปอร์ไฟฟ้า
ประเภทมอเตอร์	สเต็ปเปอร์มอเตอร์	ไดรฟ์โรตารีไฟฟ้า ไดรฟ์กริปเปอร์ไฟฟ้า
การตรวจจับตำแหน่ง	การหมุน: ตัวเข้ารหัสมอเตอร์ การยึดจับ: ร่องสำหรับสวิตช์ ระยะใกล้	การหมุน: ตัวเข้ารหัสมอเตอร์ การยึดจับ: ตัวเข้ารหัสมอเตอร์
อ้างอิง	เปลี่ยน: ดัชนีตัวเข้ารหัส	เปลี่ยน: ดัชนีตัวเข้ารหัส การยึดจับ: บล็อกหยุดคงที่
ฟังก์ชันกริปเปอร์	ขนาน	
จำนวนขากรรไกรกริปเปอร์	2	
มุมการหมุน	ไม่มีที่สิ้นสุด	
ประเภทของรัด	ด้วยร่องประกอบ	
ตำแหน่งการติดตั้ง	ตามต้องการ	
น้ำหนักผลิตภัณฑ์	577 g	681 g
		724 g
		1,255 g

ข้อมูลทางเทคนิค - การหมุน

ขนาด	40	50
จังหวะต่อกริปเปอร์	5 mm	15 mm
หลักการทำงาน, การหมุน	สเต็ปเปอร์มอเตอร์ไฮบริด	
แรงบิดเอาต์พุตสูงสุด	0.3 Nm	1 Nm
ความเร็วในการส่งออก สูงสุด	240 rpm	
แรงดันไฟฟ้า DC	24 V	
กระแสไฟฟ้าที่กำหนดต่อ เฟส, การหมุน	0.9 A	2.8 A
แรงบิดโวลต์ของมอเตอร์ การหมุน	0.3 Nm	1 Nm
เฟสความต้านทานขดลวด การหมุน	5.8 Ohm	0.83 Ohm
เฟสตัวเหนี่ยวนำขดลวด, การหมุน	11 mH	2.3 mH
มุมคงที่ ฟูลสเต็ป การหมุน	1.8 deg	
ความคลาดเคลื่อนของมุม คงที่ การหมุน	±5%	
โมเมนต์ความเฉื่อยของมวล การหมุน	0.125 kgcm ²	0.234 kgcm ²
		0.51 kgcm ²
การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1 เทคโนโลยีการเชื่อมต่อ	แผนภาพการเชื่อมต่อแบบ F1	PTSM
การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1, ประเภทการเชื่อมต่อ	ปลั๊ก	

ข้อมูลทางเทคนิค ตัวเข้ารหัส - การหมุน

พิกัดแรงดันไฟฟ้า DC การ หมุน	5 V
ปริมาณการใช้กระแสไฟฟ้า สูงสุด, การหมุน	60 mA
พัลส์ต่อรอบการหมุน การ หมุน	500
เซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์	ตัวเข้ารหัสที่เพิ่มขึ้น
อินเทอร์เฟซตัวเข้ารหัส ตำแหน่งโรเตอร์	ช่อง RS422 TTL AB + ดัชนีศูนย์
หลักการวัดเซ็นเซอร์ ตำแหน่งโรเตอร์	ออปติคัล

แผ่นข้อมูล

ข้อมูลทางเทคนิค - การจับ

ขนาด	40	50
ประเภทของไดรฟ์กริปเปอร์	นิวเมติก	ไฟฟ้า
จังหวะต่อกรัมกริปเปอร์	5 mm	15 mm
โครงสร้างเชิงสร้างสรรค์	ไดรฟ์โรตารีไฟฟ้า, กริปเปอร์ลม	ไดรฟ์โรตารีไฟฟ้า, กริปเปอร์ไฟฟ้า
ช่วงแรงจับต่อขากรรไกรกริปเปอร์	5 ... 35 N	7 ... 35 N
แรงยึดจับที่ตกค้างในกรณีไฟฟ้าดับ	–	10 N
แรงดันไฟฟ้า DC	24 V	4 N
กระแสไฟฟ้าที่กำหนดต่อเฟส	–	0.5 A
แรงบิดยึดมอเตอร์	–	0.043 Nm
เฟสต้านทานขดลวด	–	5.6 Ohm
เฟสตัวเหนี่ยวนำที่คดเคี้ยวต่อเฟสแต่ละเฟส (ไม่เชื่อมโยง)	–	4 mH
มุมสแต็ปที่ฟูลสแต็ป	–	1.8 deg
ความอดทนมุมของขั้นตอน	–	±5%
โมเมนต์ความเฉื่อย	–	0.009 kgcm ²
ความเร็วในการส่งออกสูงสุด	240 rpm	0.038 kgcm ²
การป้อนค่าคงที่	–	1.48 mm/U
ความเร็วการจับสูงสุดต่อกริปเปอร์แบบกราม	–	25 mm/s
การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1, ประเภทการเชื่อมต่อ	ปลั๊ก	4.4 mm/U
การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1 เทคโนโลยีการเชื่อมต่อ	แผนภาพการเชื่อมต่อแบบ F1	2.3 mm/U
		10 mm/s
		PTSM

ข้อมูลทางเทคนิคตัวเข้ารหัส - การจับ

พิกัดแรงดันไฟฟ้า DC	24 V
การใช้พลังงานสูงสุด	60 mA
พัลส์ต่อการรอบการหมุน	500
เซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์	ตัวเข้ารหัสที่เพิ่มขึ้น
อินเทอร์เฟซตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์	ช่อง RS422 TTL AB + ดัชนีศูนย์
หลักการทำงานของเซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์	ออปติคัล

เงื่อนไขการทำงานและสภาพแวดล้อม

ขนาด	40	50
ประเภทของไดรฟ์กริปเปอร์	นิวเมติก	ไฟฟ้า
แรงดันใช้งาน	1.5 ... 8 bar	–
อุณหภูมิโดยรอบ	0 ... 40°C	18 ... 28°C
อุณหภูมิในการจัดเก็บ	–20 ... 70°C	
ความชื้นสัมพัทธ์	0 - 85%, ไม่ควบแน่น	
ระดับการป้องกัน	IP20	
ชั้นป้องกันฉนวน	B	
รอบการทำงาน	100%	
ความเหนียว	การทดสอบการชนซึ่งมีระดับความรุนแรง 1 ตาม FN 942017-4 และ EN 60068-2-6	
ระดับความต้านทานการกัดกร่อน KBK ¹⁾	1 - ความเค้นต่อการกัดกร่อนต่ำ	
เครื่องหมาย CE (ดูประกาศเกี่ยวกับความสอดคล้อง) ²⁾	ตามคำสั่ง EU EMC	
เครื่องหมาย UKCA (ดูคำประกาศความสอดคล้อง) ³⁾	ตามระเบียบข้อบังคับของสหราชอาณาจักรสำหรับ EMC	
ป้าย KC	KC-EMV	–
อนุญาต	เครื่องหมาย RCM	

1) ข้อมูลเพิ่มเติม www.festo.com/x/topic/kbk

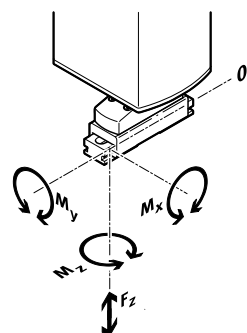
2) ข้อมูลเพิ่มเติม www.festo.com/catalogue/ehmd → การสนับสนุน/ดาวน์โหลด

3) ข้อมูลเพิ่มเติม www.festo.com/catalogue/ehmd → การสนับสนุน/ดาวน์โหลด

แผ่นข้อมูล

วัสดุ		
ขนาด	40	50
ประเภทของไดรฟ์กริปเปอร์	นิวเมติก	ไฟฟ้า
วัสดุที่อยู่อาศัย	โลหะผสมอลูมิเนียมดัด ชุบผิวอลูมิเนียม	
วัสดุหมายเหตุ	เป็นไปตามข้อกำหนด RoHS	
วัสดุหุ้ม	PA	เสริมความแข็งแรงด้วย PA
การปฏิบัติตามข้อกำหนดของห้องปฏิบัติการ	VDMA24364 โซน III	

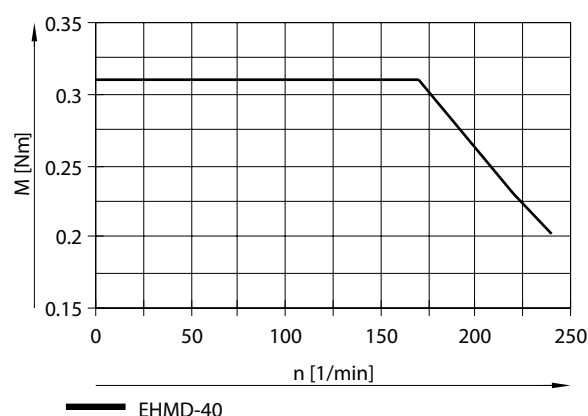
ลักษณะการรับน้ำหนักคงที่บนกริปเปอร์แบบกราม



แรงและโมเมนต์ที่อนุญาตที่ระบุไว้อ้างอิงถึงกริปเปอร์แบบกรามหนึ่งอันได้แก่ แขนคั่นโยก แรงรับน้ำหนักเพิ่มเติมที่เกิดจากชิ้นงานหรือน้ำจับภายนอก และแรงเร่งความเร็วที่เกิดขึ้นระหว่างการเคลื่อนไหว เมื่อคำนวณโมเมนต์ จะต้องคำนึงถึงตำแหน่ง 0 ของระบบพิกัด (การนำทางของกริปเปอร์แบบกราม)

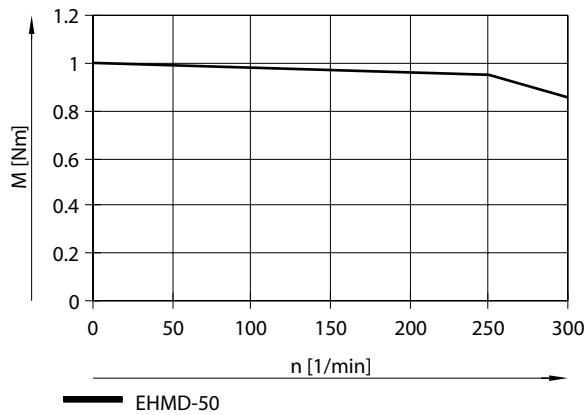
ขนาด	40	50
ประเภทของไดรฟ์กริปเปอร์	นิวเมติก	ไฟฟ้า
จังหวะต่อกรามกริปเปอร์	5 mm	15 mm
แรงสูงสุดบนขากรรไกรกริปเปอร์ F_z static	30 N	15 N
โมเมนต์สูงสุดที่กริปเปอร์แบบกราม M_x static	0.7 Nm	1.5 Nm
แมกซ์ ชณะจับกราม สแตติกของฉนวน	1.5 Nm	5 Nm
แมกซ์ ชณะจับขากรรไกร M_z static	0.7 Nm	1.5 Nm
		5 Nm

สำหรับการหมุน: แรงบิด M ขึ้นอยู่กับความเร็วรอบ n สำหรับ EHMD-40

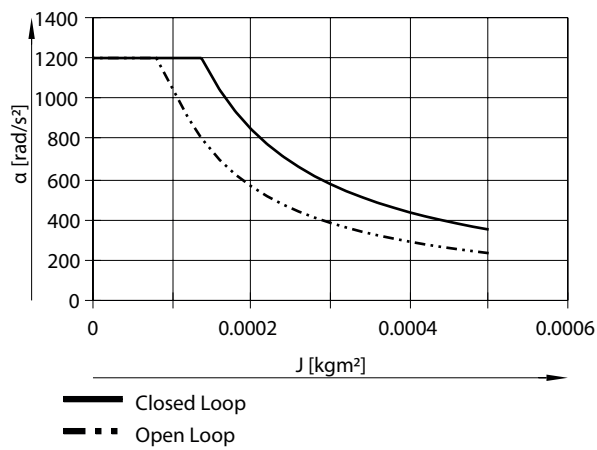


แผ่นข้อมูล

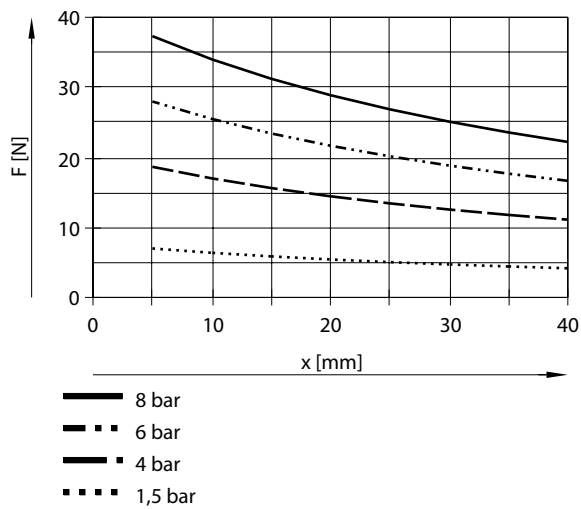
สำหรับการหมุน: แรงบิด M ขึ้นอยู่กับความเร็วรอบ n สำหรับ EHMD-50



สำหรับการหมุน: ความเร่งเชิงมุมขึ้นกับโมเมนต์ความเฉื่อย J สำหรับ EHMD-40

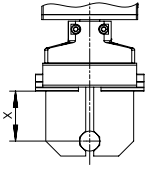


สำหรับการจับยึดแบบนิวเมติกส์: แรงยึดจับ F ขึ้นอยู่กับแขนคั่นบังคับ x และความดันขณะทำงานสำหรับ EHMD-40



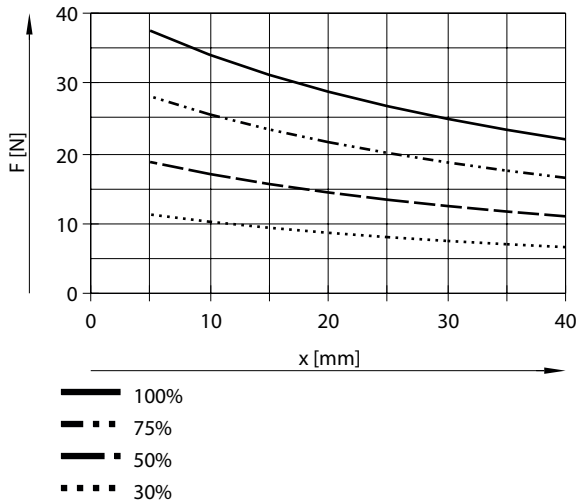
แผ่นข้อมูล

สำหรับการจับยึดแบบไฟฟ้าพร้อม CMMT-ST: แรงยึดจับขึ้นอยู่กับแขนคั่นบังคับ x และข้อกำหนดด้านแรงสำหรับ EHMD-...

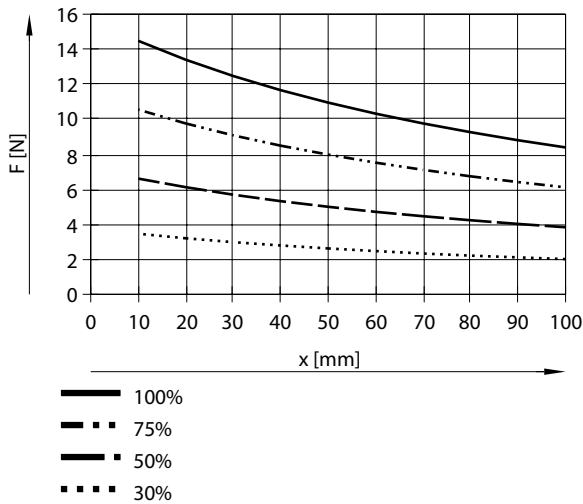


แม้ว่าจะไม่ทราบขนาดชิ้นงาน แต่ก็สามารถปิดกริปเปอร์ด้วยแรงยึดจับที่กำหนดได้โดยการจำกัดแรงบิด ด้วย CMMT-ST สามารถใช้การใช้แรงเพื่อปิดกริปเปอร์ได้ ค่าแรงที่กำหนดถูกกำหนดเป็นค่าเปอร์เซ็นต์และสอดคล้องกับกระแสของมอเตอร์โดยอิงตามกระแสที่พิกัด

สำหรับการจับยึดแบบไฟฟ้าพร้อม CMMT-ST: แรงยึดจับขึ้นอยู่กับแขนคั่นบังคับ x และข้อกำหนดด้านแรงสำหรับ EHMD-40-GE



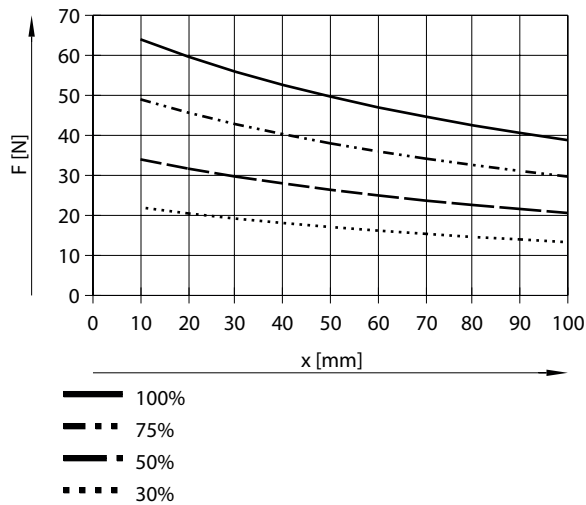
สำหรับการจับยึดแบบไฟฟ้าพร้อม CMMT-ST: แรงยึดจับขึ้นอยู่กับแขนคั่นบังคับ x และข้อกำหนดด้านแรงสำหรับ EHMD-40-GE-16



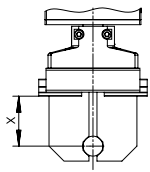
เส้นโค้งแสดงแรงยึดจับทั่วไปในสถานะใหม่ ซึ่งอาจผันผวนเนื่องจากการทำงานจากแรงเสียดทานภายใน

แผ่นข้อมูล

สำหรับการจับยึดแบบไฟฟ้าพร้อม CMMT-ST: แรงยึดจับขึ้นอยู่กับแขนคั่นบังคับ x และข้อกำหนดด้านแรงสำหรับ EHMD-50

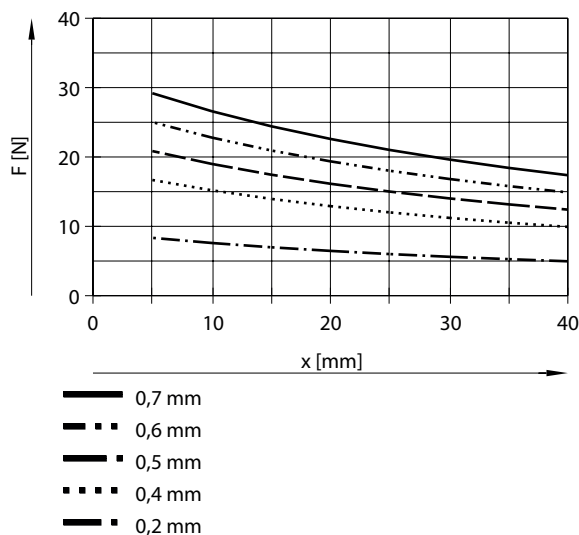


สำหรับการจับยึดแบบไฟฟ้าพร้อมตัวควบคุมเซอร์โวไดรฟ์: แรงยึดจับขึ้นอยู่กับแขนคั่นบังคับ x และระยะเคลื่อนที่เพิ่มเติมสำหรับ EHMD-...



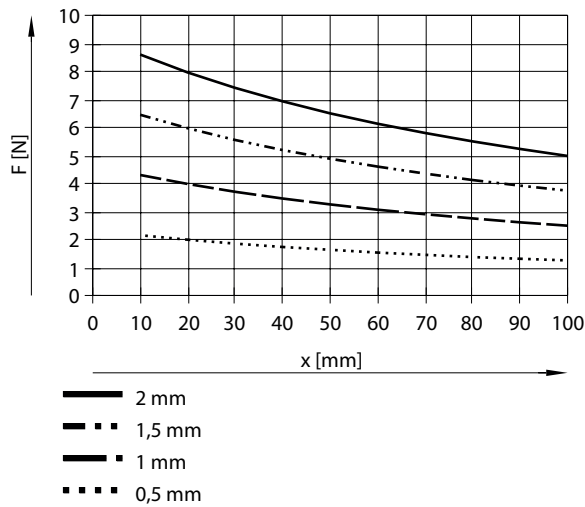
หากทราบขนาดชิ้นงาน จะได้แรงยึดจับที่กำหนดได้โดยการโก่งตัวของตัวขับเคลื่อนของกริปเปอร์ เมื่อต้องการทำเช่นนี้ กริปเปอร์จะถูกขยับออกไปอีกระยะหนึ่งหลังจากที่สัมผัสกับชิ้นงาน นิ้วของกริปเปอร์ยังคงอยู่กับที่ในขณะที่ตัวขับเคลื่อนยังคงเคลื่อนที่และสปริงถูกดึงให้ตึง

สำหรับการจับยึดแบบไฟฟ้าพร้อมตัวควบคุมเซอร์โวไดรฟ์: แรงยึดจับขึ้นอยู่กับแขนคั่นบังคับ x และระยะเคลื่อนที่เพิ่มเติมสำหรับ EHMD-40-GE

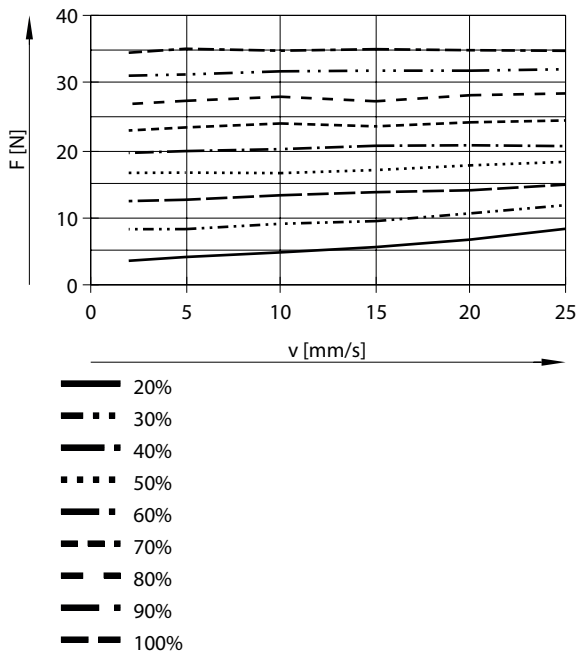


แผ่นข้อมูล

สำหรับการจับยึดแบบไฟฟ้าพร้อมตัวควบคุมเซอร์โวไดรฟ์: แรงยึดจับขึ้นอยู่กับแขนคั่นบังคับ x และระยะเคลื่อนที่เพิ่มเติมสำหรับ EHMD-40-GE-16



แรงยึดจับ F ขึ้นอยู่กับความเร็ว v สำหรับ EHMD-40



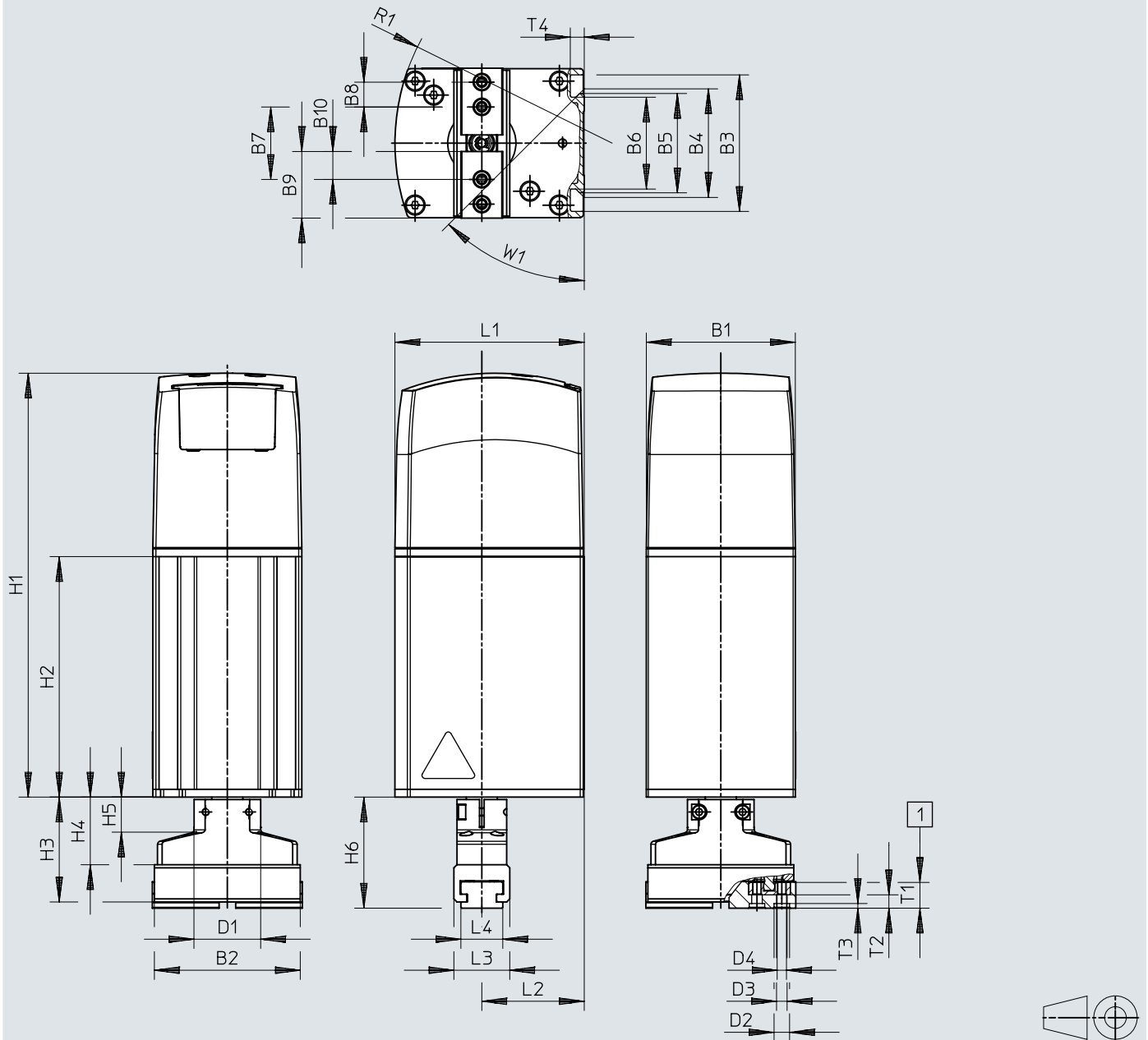
ข้อกำหนดเบื้องต้น:

- ตัวควบคุมเซอร์โวไดรฟ์ CMMT-ST ในการทำงานด้านพลังงาน
- อุณหภูมิแวดล้อม 25 °C

ขนาด

ขนาด - EHMD-40-RE-GE

ดาวน์โหลดข้อมูล CAD www.festo.com



[1] ความลึกของสกรูสูงสุด

[2] สิ่งที่มีรวมอยู่ในข้อกำหนดการจัดส่ง: สกรู M3x12 4 ตัว, ป्लอกตรงกลาง ZBH-5 4 ตัว (สำหรับนิ้วจับ)

โมดูลตัวจับแบบหมุน EHMD

ขนาด

	B1	B2	B3	B4	B5	B6	B7		B8	B9	B10
				±0,15			min.	max.	±0,08		
EHMD-40-RE-GE	48	47	44	35	32	29,6	18	28	8	21,5	9

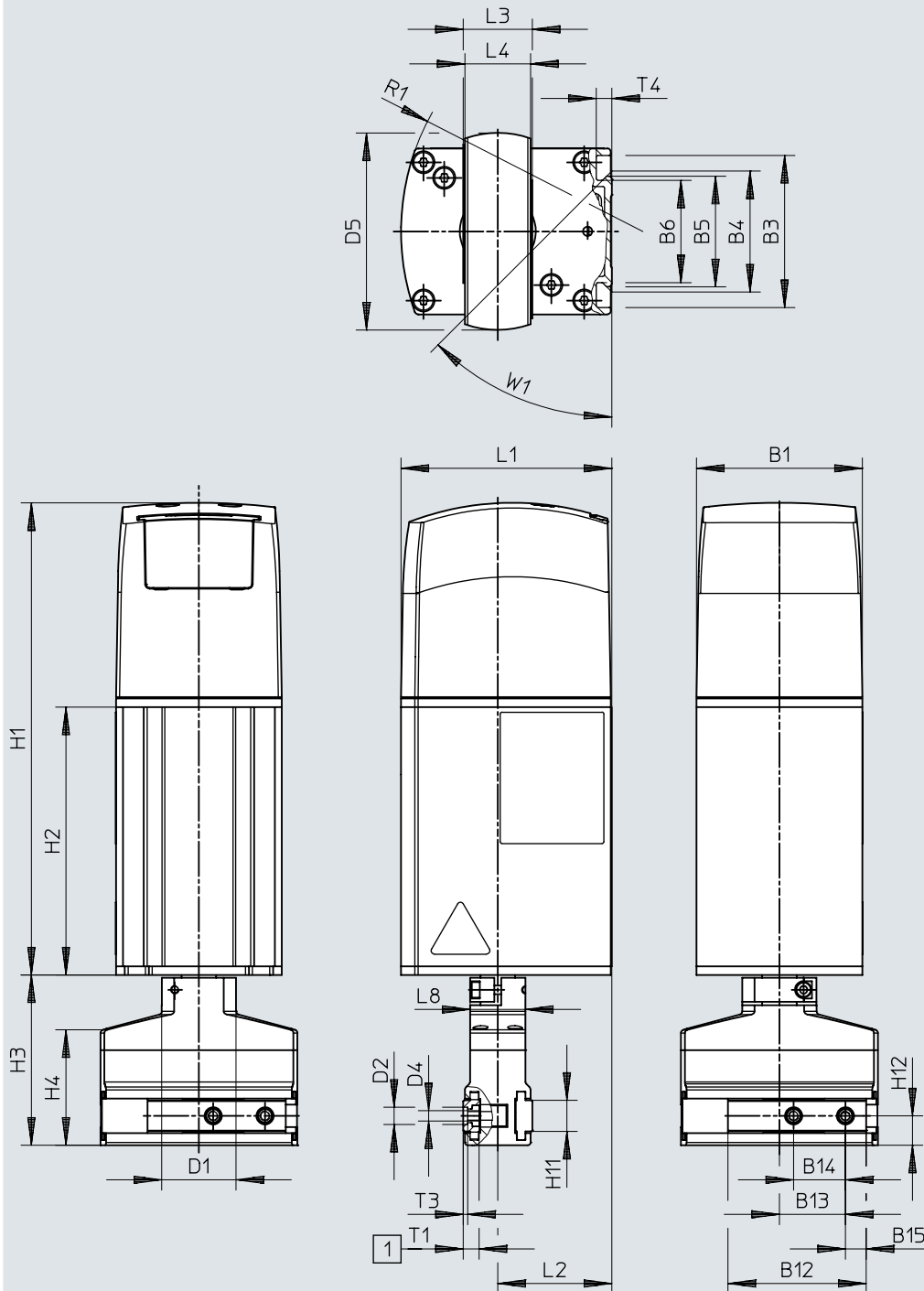
	D1 Ø	D2 Ø H9	D3 Ø	D4	H1	H2	H3	H4	H5	H6
EHMD-40-RE-GE	21,5	5	3,4	M3	136,6	77,5	33,8	21,8	11,3	35,8

	L1	L2	L3	L4	R1	T1	T2	T3	T4	W1
EHMD-40-RE-GE	61	33	18	13,5	70	8,3	4,3	1,5	4,5	45°

ขนาด

ขนาด - EHMD-40-RE-GE-16

ดาวน์โหลดข้อมูล CAD www.festo.com



[1] ความลึกของสกรูสูงสุด

ขนาด

	B1	B3	B4 ±0,15	B5	B6	B12	B13		B14	B15
							min.	max.		
EHMD-40-RE-GE-16	48	44	35	32	29,6	40	6	22	15	6

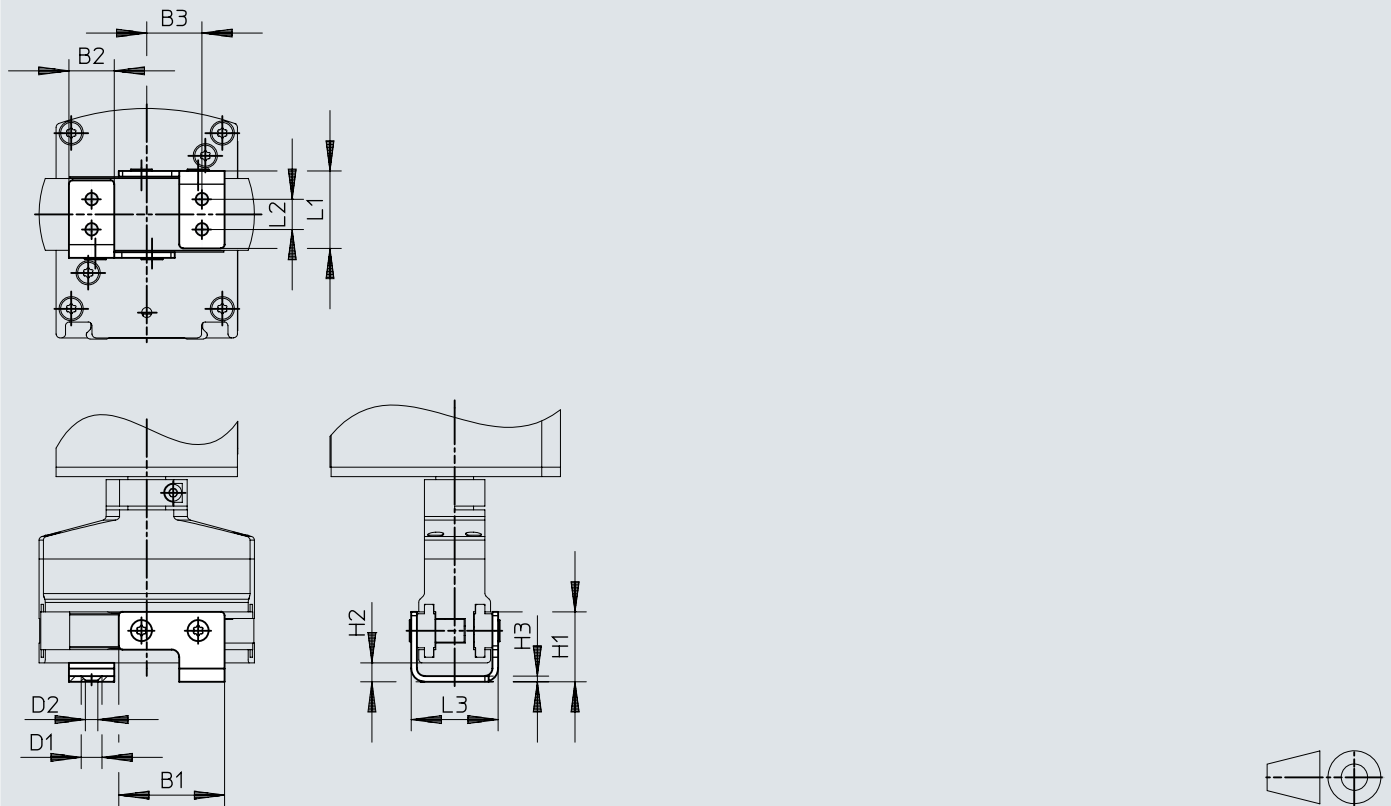
	D1 Ø	D2 Ø H8	D4	D5 Ø	H1	H2	H3	H4	H11	H12
EHMD-40-RE-GE-16	21,5	5	M3	57	136,6	77,5	49,3	33,2	9	8,5

	L1	L2	L3	L4	L8	R1	T1	T3	T4	W1
EHMD-40-RE-GE-16	61	33	20	19	16	70	4,6	1,3	4,5	45°

ขนาด

ขนาด – EHMD-40-RE-GE-16 ที่มีมุมสำหรับตัวยึดกริปเปอร์แบบ
กราม

ดาวน์โหลดข้อมูล CAD www.festo.com



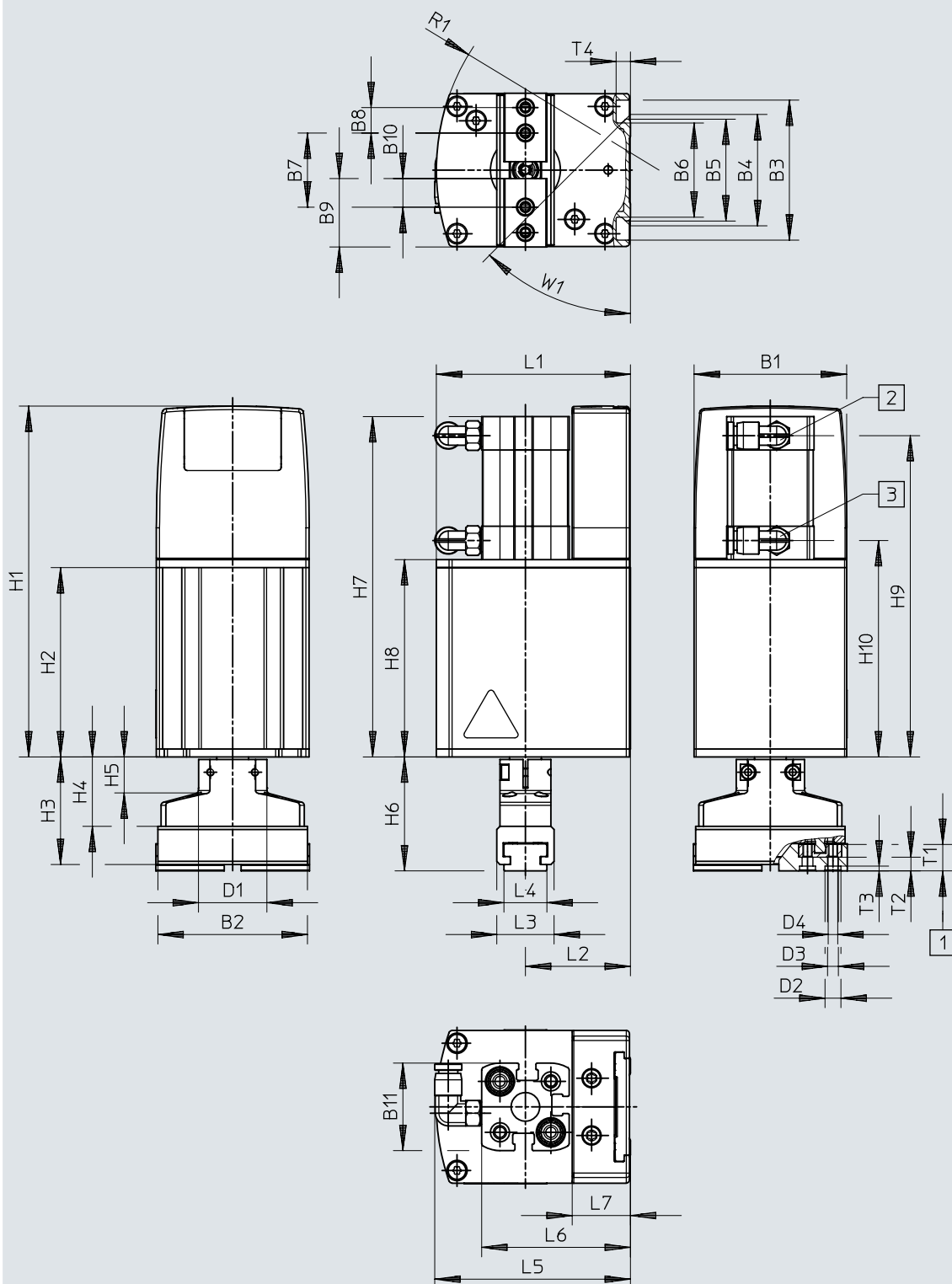
[1] สิ่งที่ยึดอยู่ในข้อกำหนดการจัดส่งกริปเปอร์: ฉากยึด 2 ตัว, สกรูหัวเตเปอร์ M3x6 8 ตัว, ปลอกตรงกลาง ZBH-5 4 ตัว

	B1	B2	B3		D1 ∅	D2 ∅	H1	H2	H3	L1	L2	L3	L4
			min.	max.									
EHMD-...-GE-16	28	12	7	23	5,5	3,3	18,5	5	1,5	20,5	8	23	19

ขนาด

ขนาด - EHMD-40-RE-GP

ดาวน์โหลดข้อมูล CAD www.festo.com



- [1] ความลึกของสกรูสูงสุด
 [2] เปิดข้อต่อแบบกดเข้าสำหรับกริปเปอร์
 [3] ปิดข้อต่อแบบกดเข้าสำหรับกริปเปอร์
 [4] สิ่งที่มีรวมอยู่ในข้อกำหนดการจัดส่ง: สกรู M3x12 4 ตัว, ปลอกตรงกลาง ZBH-5 4 ตัว (สำหรับนิ้วจับ)



ขนาด

	B1	B2	B3	B4	B5	B6	B7		B8	B9	B10	B11	D1
				±0,15			min.	max.	±0,08				∅
EHMD-40-RE-GP	48	47	44	35	32	29,6	18	28	8	21,5	9	27,5	21,5

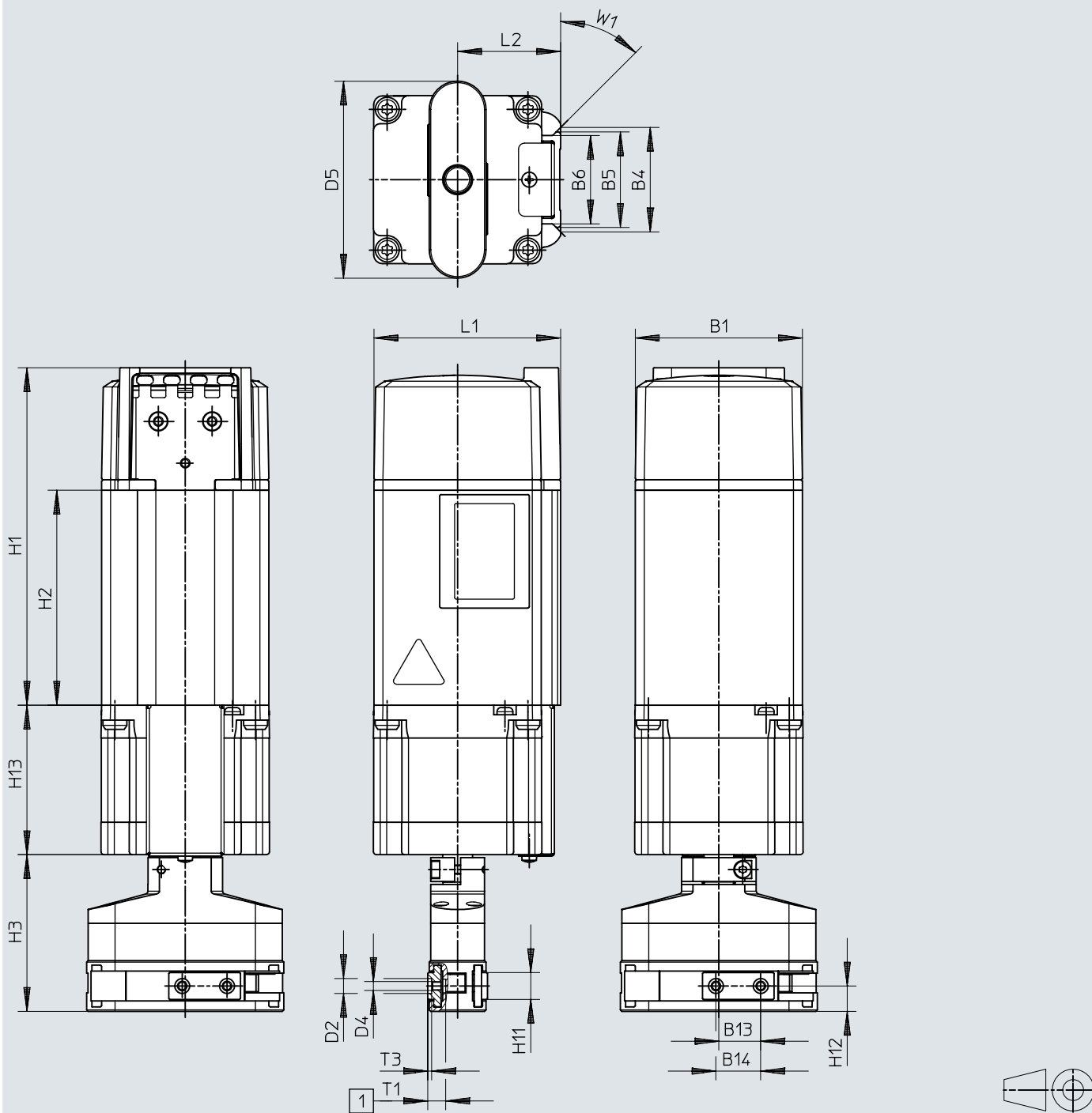
	D2 ∅ H9	D3 ∅	D4	H1	H2	H3	H4	H5	H6	H7	H8	H9	H10
EHMD-40-RE-GP	5	3,4	M3	110,3	59,5	33,8	21,8	11,3	35,8	107	62	101	68

	L1	L2	L3	L4	L5	L6	L7	R1	T1	T2	T3	T4	W1
EHMD-40-RE-GP	61	33	18	13,5	61,5	46,8	18,3	70	8,3	4,3	1,5	4,5	45°

ขนาด

ขนาด - EHMD-50-RE-GE-15

ดาวน์โหลดข้อมูล CAD www.festo.com



ขนาด

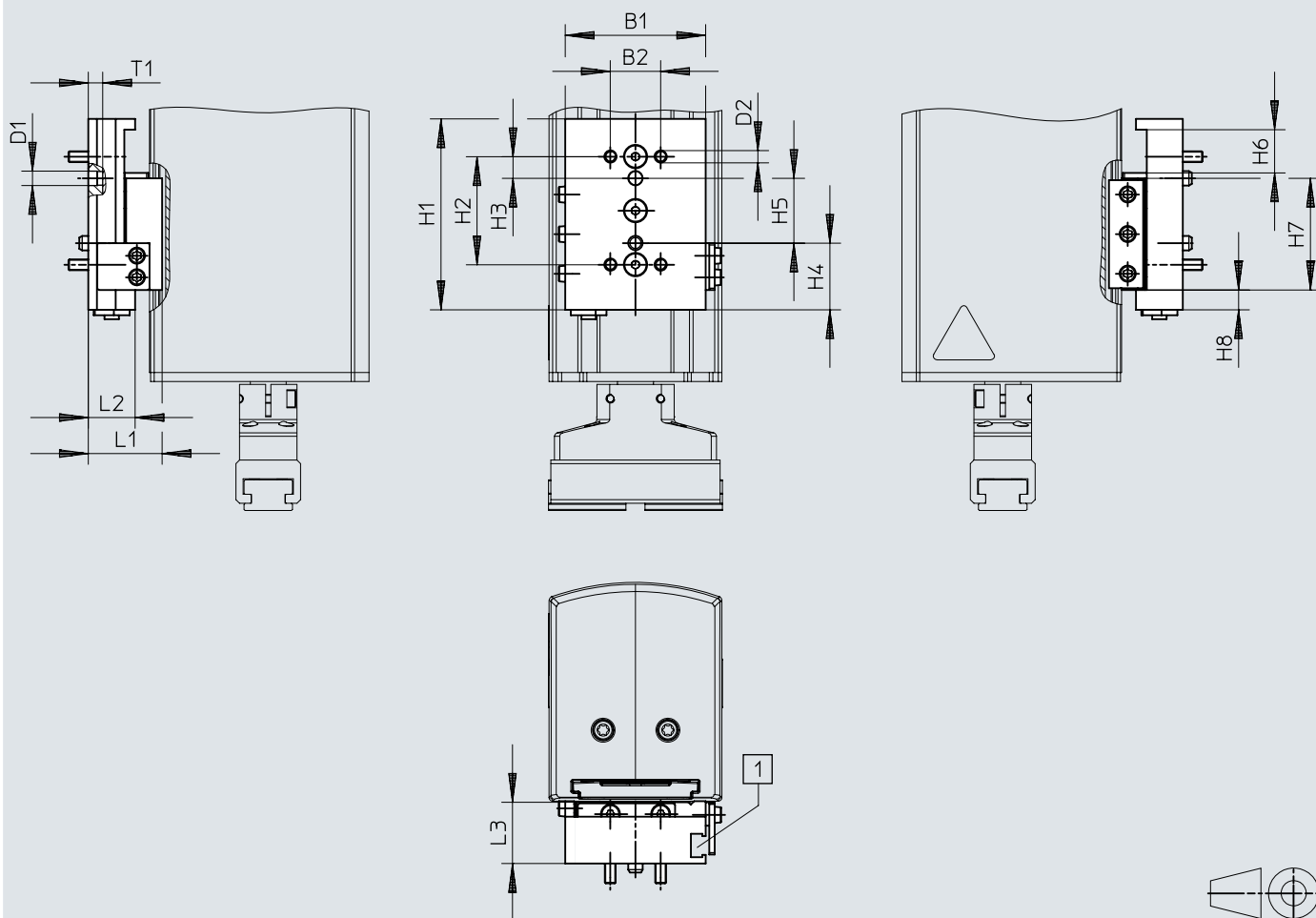
	B1	B4 ±0,15	B5	B6	B13		B14 ±0,03	D2 ∅ H8	D4	D5 ∅
					min.	max.				
EHMD-50-RE-GE-15	56	35	32	29,6	6,5	21,5	15	5	M3	66

	H1	H2	H3	H11	H12	H13	L1	L2	T1	T3	W1
EHMD-50-RE-GE-15	113	72	52,5	9	8,5	50,1	62,5	34,5	6	1,3	45°

ขนาด

ขนาด - จุดยึด EHAM-E20-40-Z

ดาวน์โหลดข้อมูล CAD www.festo.com



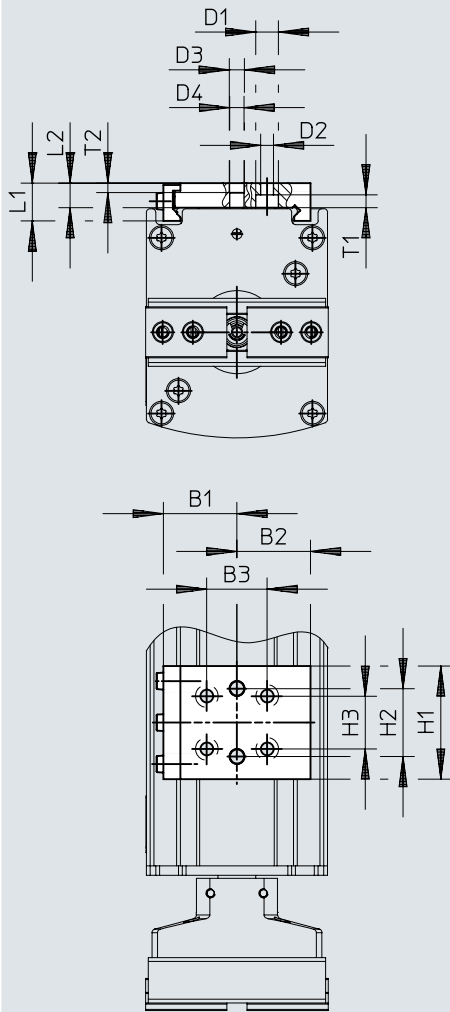
- [1] T-slot สำหรับสวิตช์ความถี่
 [2] สิ่งที่ยึดอยู่ในข้อกำหนดการจัดส่ง: สกรู M3x8 4 ตัว, หมุดตรงกลาง ZBS-4 2 ตัว (สำหรับการติดตั้งบนแกน Z)
 [3] ตัวเลือกการยึดด้วยการยึดแบบประกบ อุปกรณ์ยึดจะชดเชยระยะพิชเกลียวเมื่อหมุน (ติดตั้ง/ถอด) ฝาปิดบนขวด โดยไม่มีการเคลื่อนที่ของแกน Z เพิ่มเติม (การชดเชย Z = 12 มม.)

	B1	B2	D1 Ø H8	D3 Ø	H1	H2	H3	H4	H5 ±0,05	H6	H7	H8	L1	L2	L3	T1
EHAM-E20-40-Z	39	14	4	3,4	53	30	6	18,5	18	12	31	5,5	20,5	13	17	2,5

ขนาด

ขนาด - จุดยึด EHAM-E20-40

ดาวน์โหลดข้อมูล CAD www.festo.com



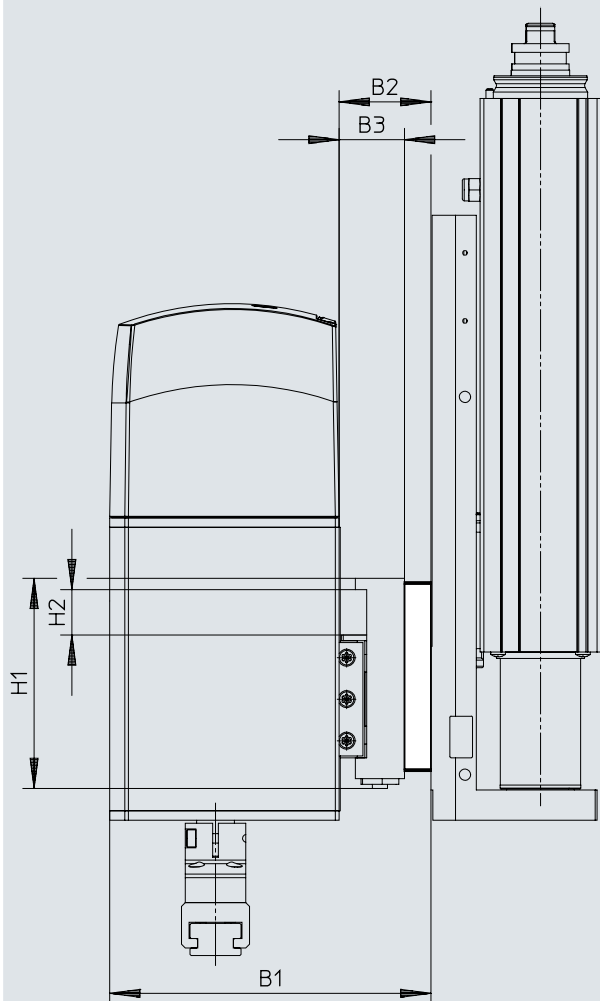
[1] สิ่งที่ยึดอยู่ในข้อกำหนดการจัดส่ง: สกรู M3x8 4 ตัว, หมุดตรงกลาง ZBS-4 2 ตัว (สำหรับการติดตั้งบนแกน Z)

	B1	B2	B3	D1 Ø	D2 Ø	D3 Ø H8	D4 Ø	H1	H2 ±0,05	H3	L1	L2	T1	T2
EHAM-E20-40	19,5	19,5	16	6	3,4	4	3,8	30	18	14	10	6,5	3,4	2,5

ขนาด

ขนาด - พร้อมตัวยึดแบบยึดหมุน EHAM-E20-40-Z

ดาวน์โหลดข้อมูล CAD www.festo.com



[1] สกรูที่ตรงกันและหมุด/ปลอกตรงกลางรวมอยู่ในข้อกำหนดการจัดส่ง

	1)	B1	B2	B3	H1	H2 ²⁾
EHAM-E20-40-E19-25	EGSC-BS-25/32	85	24,3	17,3	55,6	12
EHAM-E20-40-E8-35	EGSL-BS-35/45					
EHAM-E20-40-E9-20	EGSK-20/26					

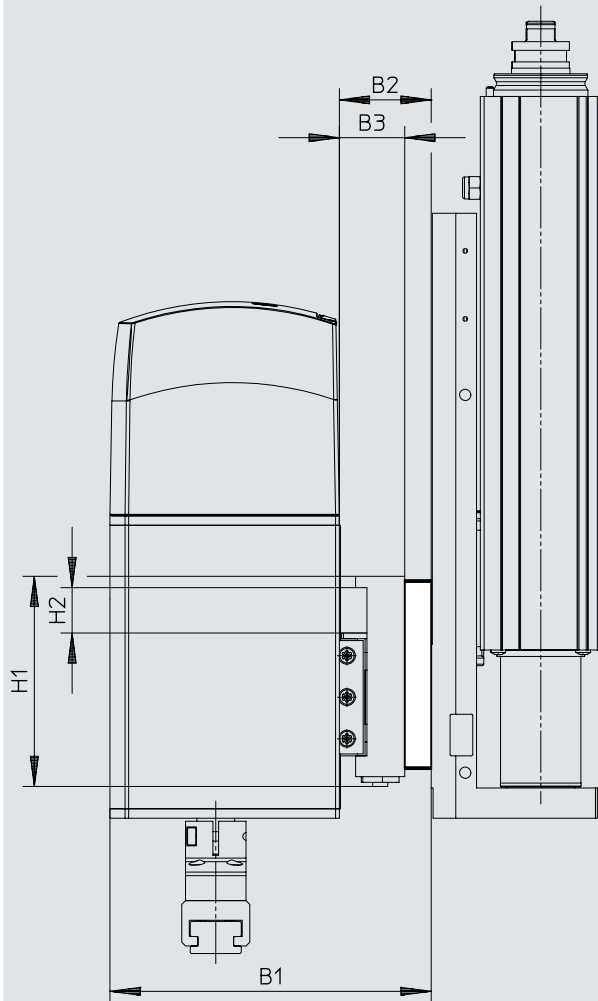
1) ระยะ Stroke

2) การขีดเขียนระยะชัก Z อัตโนมัติ

ขนาด

ขนาด - ด้วยการยึดอย่างแน่นหนา EHAM-E20-40

ดาวน์โหลดข้อมูล CAD www.festo.com



[1] สกรูที่ตรงกันและหมุด/ปลอกตรงกลางรวมอยู่ในข้อกำหนดการจัดส่ง

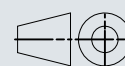
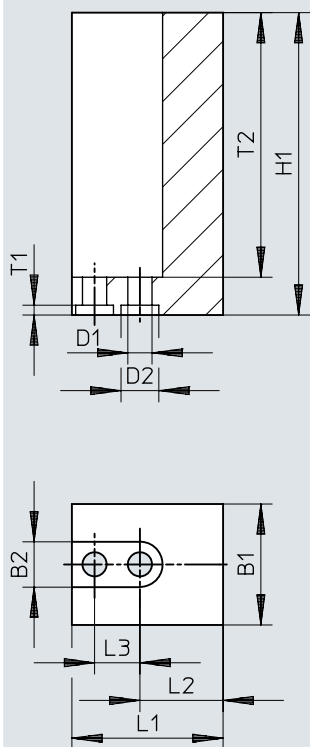
	1)	B1	B2	B3	H1
EHAM-E20-40-E19-25	EGSC-BS-25/32	74,5	13,8	6,8	30
EHAM-E20-40-E8-35	EGSL-BS-35/45				
EHAM-E20-40-E9-20	EGSK-20/26				

1) ระยะ Stroke

ขนาด

ขนาด - ที่วางกริปเปอร์แบบกราม BUB-HGPT

ดาวน์โหลดข้อมูล CAD www.festo.com



[1] สำหรับการติดตั้งบนโมดูลตัวจับแบบหมุน EHMD ให้ใช้สกรูและปลอกตรงกลางที่เหมาะสมซึ่งรวมอยู่ในข้อกำหนดการจัดส่ง EHMD

	B1	B2	D1 Ø	D2 Ø	H1	L1	L2 ¹⁾	L3 ¹⁾	T1	T2
	±0,05	H13	H13	H8	±0,05	±0,05			+0,1	
BUB-HGPT-16-B	16	6	3,2	5	40	21	10	8	1,3	35

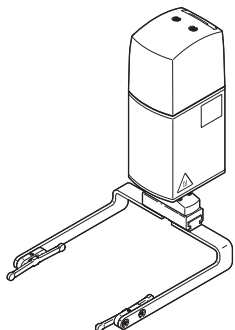
1) ค่าเผื่อตรงกลาง ±0.02 มม. ค่าเผื่อเกลียว ±0.1 มม

รายละเอียดการสั่งซื้อ

ข้อมูลการสั่งซื้อ ขนาด 40					
	ประเภทของโมดูล โรตารีไดรฟ์	ประเภทของไดรฟ์ กริปเปอร์	จังหวะต่อกรามกริป เปอร์	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์
	ไฟฟ้า	นิวเมติก	5 mm	4790698	EHMD-40-RE-GP
		ไฟฟ้า	15 mm	4788875	EHMD-40-RE-GE
				8099502	EHMD-40-RE-GE-16

ข้อมูลการสั่งซื้อ ขนาด 50					
	ประเภทของโมดูล โรตารีไดรฟ์	ประเภทของไดรฟ์ กริปเปอร์	จังหวะต่อกรามกริป เปอร์	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์
	ไฟฟ้า	ไฟฟ้า	15 mm	8176191	EHMD-50-RE-GE-15

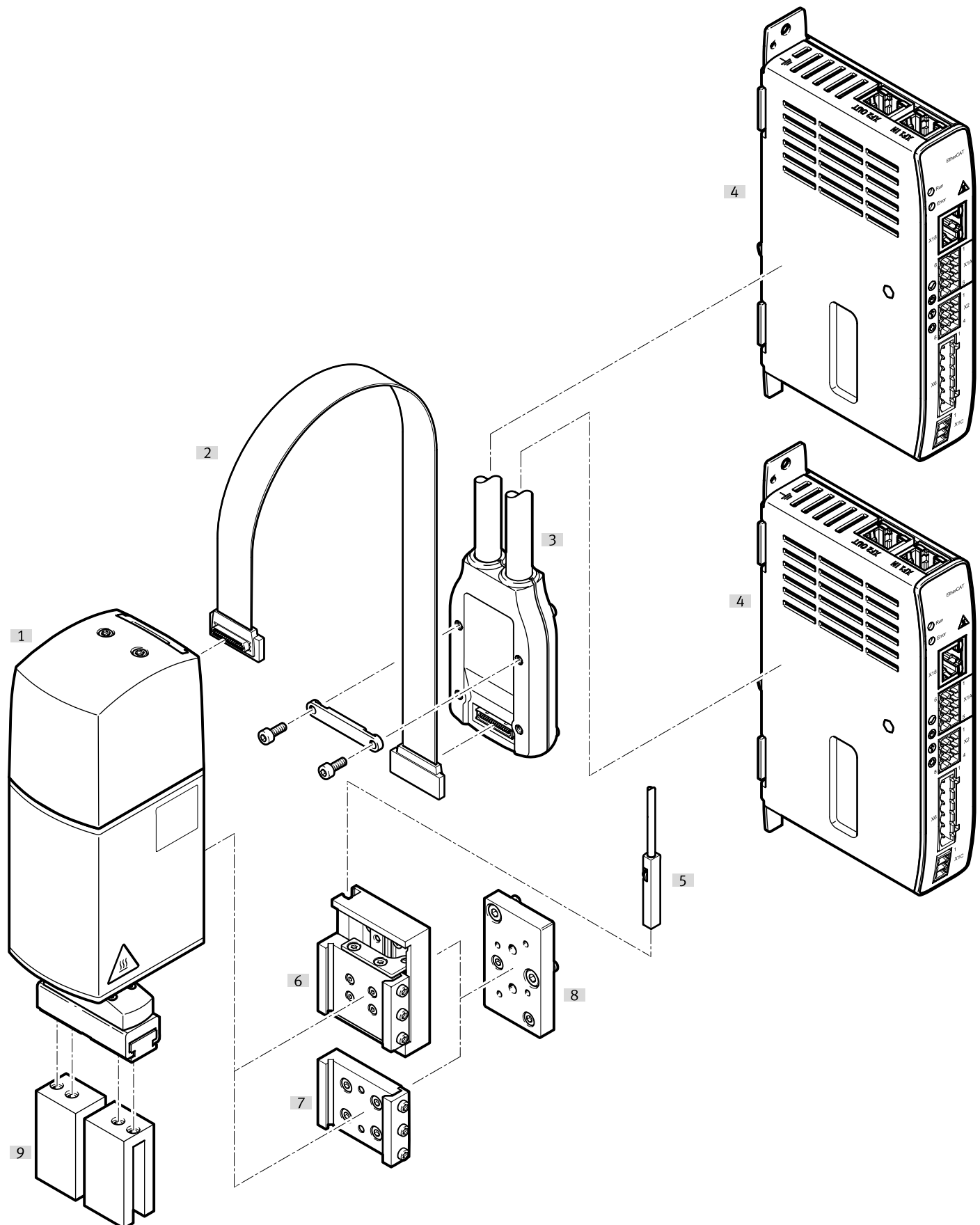
การเคลื่อนย้ายเพดไมโครไทดเตอร์



- เหมาะสำหรับ: EHMD-40-RE-GP และ EHMD-40-RE-GE
- กริปเปอร์แบบกรามที่ได้รับการพัฒนาเป็นพิเศษช่วยให้หยิบจับหรือเคลื่อนย้ายเพดไมโครไทดเตอร์ได้ (สำหรับรูปแบบ SBS/ANSI)
- (ดูอุปกรณ์เสริมสำหรับข้อมูลการสั่งซื้อ)

ภาพรวมของอุปกรณ์ต่อพ่วง

ภาพรวมอุปกรณ์ต่อพ่วง การจับยึดระบบไฟฟ้า

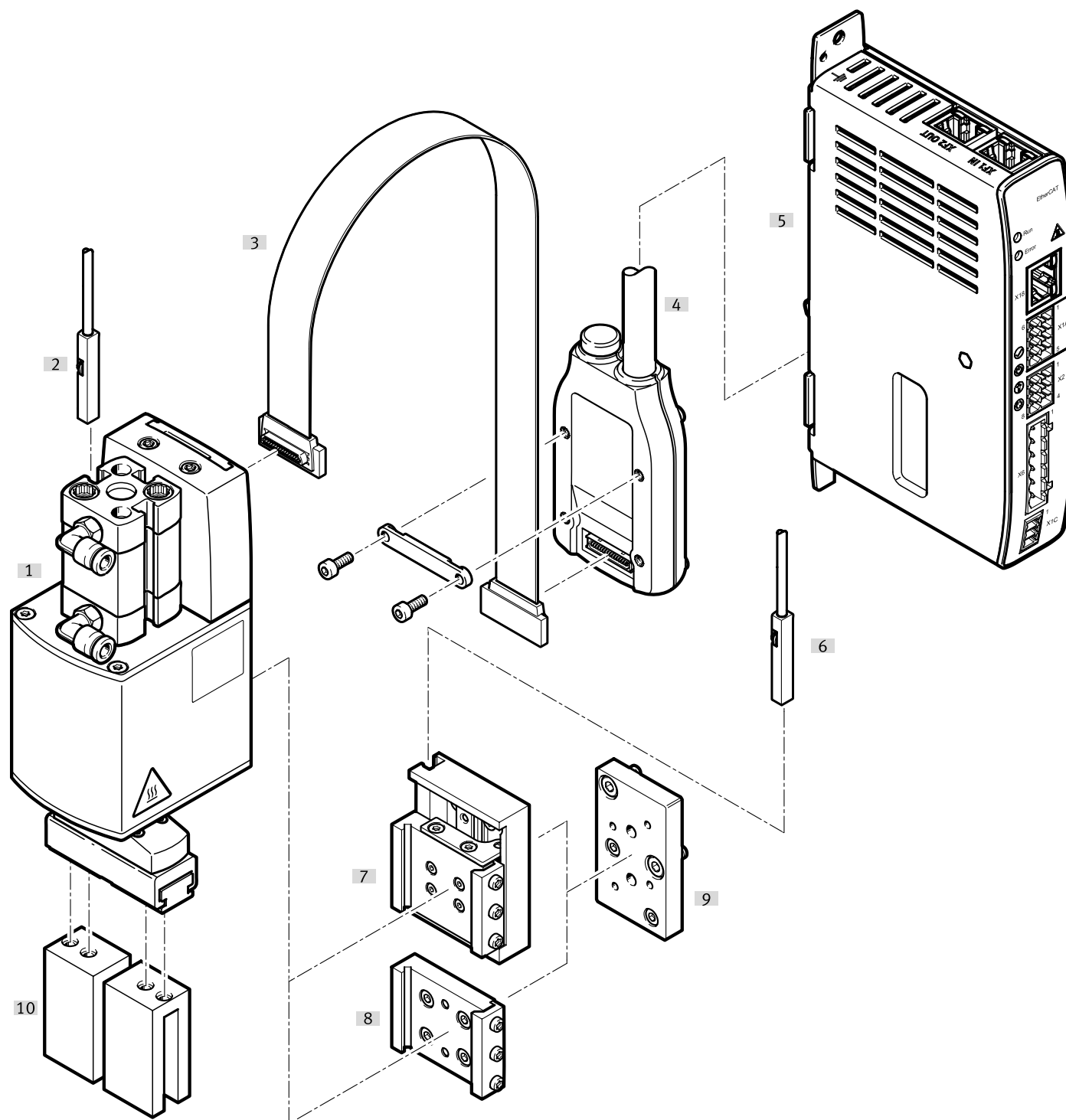


ภาพรวมของอุปกรณ์ต่อพ่วง

อุปกรณ์เสริม		→ เว็บไซต์/เว็บ
พิมพ์/รหัสการสั่งซื้อ	คำอธิบาย	
[1] โมดูลตัวจับแบบหมุน EHMD	ไดรฟ์ไฟฟ้า	๔ ehmd
[2] สายมอเตอร์ NEBM-F1W31	- สายเชื่อมต่อระหว่าง EHMD และสายมอเตอร์ NEBM-SF1 - สายเคเบิลมีความจำเป็นอย่างยิ่งเพื่อให้สอดคล้องกับคำสั่ง EMC	35
[3] สายมอเตอร์ NEBM-SF1	สายเคเบิลพร้อมอะแดปเตอร์ระหว่างสายมอเตอร์ NEBM-F1 และตัวควบคุมเซอร์โวไดรฟ์ CMMT-ST	35
[4] สำหรับตัวควบคุมเซอร์โวไดรฟ์ CMMT-ST	สำหรับกำหนดตำแหน่งการหมุนหรือการเคลื่อนที่ของการจับ	35
[5] พร็อกซีมิทีสวิตช์ T-slot SIES-M8	พร็อกซีมิทีสวิตช์แบบเหนี่ยวนำสำหรับการค้นหาตำแหน่งการชดเชย Z	36
[6] จุดยึด (พร้อมการชดเชย Z) EHAM-E20-40-Z	- ตัวเลือกการยึดด้วยการยึดแบบประกบ - จุดยึดนี้ช่วยให้สามารถติดตั้งหรือถอดฝาขวดได้โดยไม่ต้องมีแกน Z เพิ่มเติม (การชดเชย Z = 12 มม.)	34
[7] จุดยึด (แข็ง) EHAM-E20-40	ตัวเลือกการยึดด้วยการยึดแบบประกบ	34
[8] ชุดอะแดปเตอร์ EHAM-E20-40-E...	ในการติดตั้งจุดยึดบนแกน Z: - มินิสไลด์ EGSC-BS-25/32 - มินิสไลด์ EGSL-BS-35/45 - รางสไลด์ไฟฟ้า EGSK-20/26	34
[9] ที่วางกริปเปอร์แบบกราม BUB-HGPT-16-B	- ที่วางที่ออกแบบเป็นพิเศษสำหรับกริปเปอร์แบบกรามเพื่อทำซ้ำ - ไม่อนุญาตสำหรับ EHMD-40-RE-GE-16	35

ภาพรวมของอุปกรณ์ต่อพ่วง

ภาพรวมอุปกรณ์ต่อพ่วงแบบนิวเมติก



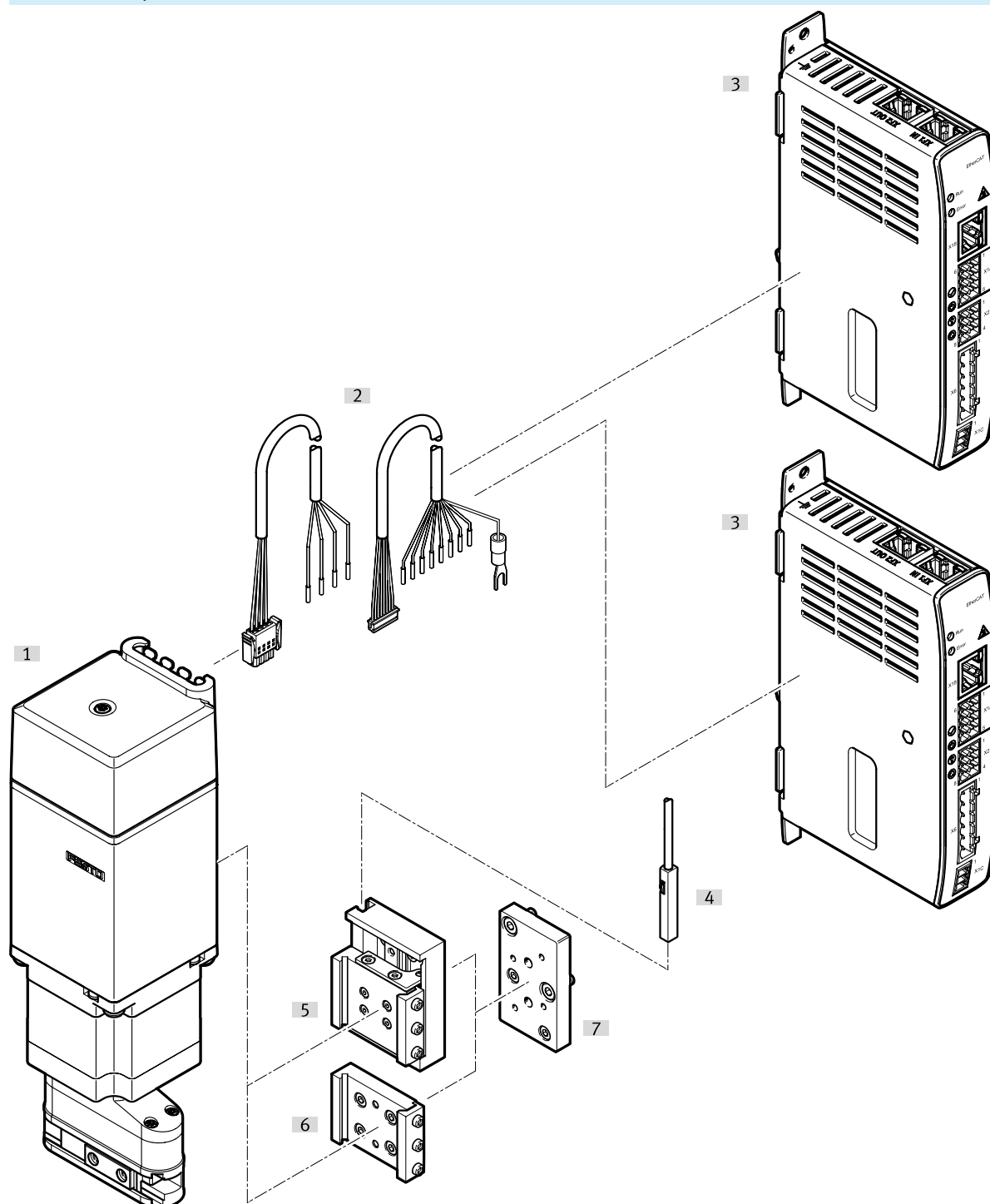
อุปกรณ์เสริม		→ เว็บไซต์/เว็บ
พิมพ์/รหัสการสั่งซื้อ	คำอธิบาย	
[1] โมดูลตัวจับแบบหมุน EHMD	ไดรฟ์ไฟฟ้า	ehmd
[2] ฟร็อกซ์มีตีสวิตช์ T-slot SMT-M8	ฟร็อกซ์มีตีสวิตช์สำหรับการตรวจสอบตำแหน่งของนิวจับ (เปิด/ปิด)	36
[2] ฟร็อกซ์มีตีสวิตช์ T-Slot SME-M8	ฟร็อกซ์มีตีสวิตช์สำหรับการตรวจสอบตำแหน่งของนิวจับ (เปิด/ปิด)	37
[3] สายมอเตอร์ NEBM-F1W31	- สายเชื่อมต่อระหว่าง EHMD และสายมอเตอร์ NEBM-SF1 - สายเคเบิลมีความจำเป็นอย่างยิ่งเพื่อให้สอดคล้องกับคำสั่ง EMC	35
[4] สายมอเตอร์ NEBM-SF1	สายเคเบิลพร้อมมอเตอร์ระหว่างสายมอเตอร์ NEBM-F1 และตัวควบคุมเซอร์โวไดรฟ์ CMMT-ST	35
[5] สำหรับตัวควบคุมเซอร์โวไดรฟ์ CMMT-ST	สำหรับกำหนดตำแหน่งการเคลื่อนที่แบบหมุน	35

ภาพรวมของอุปกรณ์ต่อพ่วง

อุปกรณ์เสริม		→ เว็บไซต์/เว็บ
พิมพ์/รหัสการสั่งซื้อ	คำอธิบาย	
[6] พรีอกซีมีทีสวิตช์ T-slot SIES-M8	พรีอกซีมีทีสวิตช์แบบเหนียวสำหรับการค้นหาตำแหน่งการชดเชย Z	36
[7] จุดยึด (พร้อมการชดเชย Z) EHAM-E20-40-Z	• ตัวเลือกการยึดด้วยการยึดแบบประกบ • จุดยึดนี้ช่วยให้สามารถติดตั้งหรือถอดฝาขวดได้โดยไม่ต้องมีแกน Z เพิ่มเติม (การชดเชย Z = 12 มม.)	34
[8] จุดยึด (แข็ง) EHAM-E20-40	ตัวเลือกการยึดด้วยการยึดแบบประกบ	34
[9] ชุดอะแดปเตอร์ EHAM-E20-40-E...	ในการติดตั้งจุดยึดบนแกน Z: • มินิสไลด์ EGSC-BS-25/32 • มินิสไลด์ EGSL-BS-35/45 • รางสไลด์ไฟฟ้า EGSK-20/26	34
[10] ที่วางกริปเปอร์แบบกราม BUB-HGPT-16-B	ที่วางที่ออกแบบเป็นพิเศษสำหรับกริปเปอร์แบบกรามเพื่อทำนิวจับ	35

ภาพรวมของอุปกรณ์ต่อพ่วง

EHMD-50-...-GE; การจับยึดด้วยไฟฟ้า

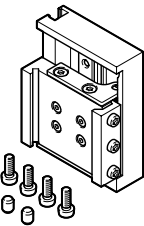


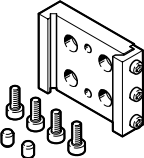
อุปกรณ์เสริม		→ เว็บไซต์/เว็บ
พิมพ์/รหัสการสั่งซื้อ	คำอธิบาย	
[1] โมดูลตัวจับแบบหมุน EHMD	ไดรฟ์ไฟฟ้า	ehmd
[2] สายมอเตอร์ NEBM-L15G24	- สายเชื่อมต่อระหว่าง EHMD และสายมอเตอร์ NEBM-SF1 - สายเคเบิลมีความจำเป็นอย่างยิ่งเพื่อให้สอดคล้องกับระเบียบข้อบังคับ EMC	35
[3] สำหรับตัวควบคุมเซอร์โวไดรฟ์ CMMT-ST	สำหรับกำหนดตำแหน่งการหมุนเคลื่อนที่หรือการเคลื่อนที่ของการจับ	35
[4] ฟร็อกซ์มีดีสวิตช์ T-slot SIES-M8	ฟร็อกซ์มีดีสวิตช์แบบเหนี่ยวนำสำหรับการค้นหาตำแหน่งการชดเชย Z	36
[5] จุดยึด (พร้อมการชดเชย Z) EHAM-E20-40-Z	- ตัวเลือกการยึดด้วยการยึดแบบประกบ - จุดยึดนี้ช่วยให้สามารถติดตั้งหรือถอดฝาขาดได้โดยไม่ต้องมีแกน Z เพิ่มเติม (การชดเชย Z = 12 มม.)	34
[6] จุดยึด (แข็ง) EHAM-E20-40	ตัวเลือกการยึดด้วยการยึดแบบประกบ	34

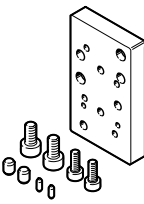
ภาพรวมของอุปกรณ์ต่อพ่วง

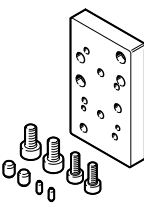
อุปกรณ์เสริม		→ เว็บไซต์/เว็บ
พิมพ์/รหัสการสั่งซื้อ	คำอธิบาย	
[7] ชุดอะแดปเตอร์ EHAM-E20-40-E...	ในการติดตั้งจุดยึดบนแกน Z: • มินิสไลด์ EGSC-BS-25/32 • มินิสไลด์ EGSL-BS-35/45 • รางสไลด์ไฟฟ้า EGSK-20/26	34

อุปกรณ์เสริม

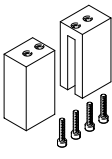
จุดยึด EHAM-E20-40-Z					
	ตำแหน่งการติดตั้ง	วัสดุแผ่นอะแดปเตอร์	น้ำหนักผลิตภัณฑ์	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์
	แนวตั้ง	โลหะผสมอลูมิเนียม ตัด	82 g	5293408	EHAM-E20-40-Z

จุดยึด EHAM-E20-40					
	ตำแหน่งการติดตั้ง	วัสดุแผ่นอะแดปเตอร์	น้ำหนักผลิตภัณฑ์	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์
	ตามต้องการ	โลหะผสมอลูมิเนียม ตัด	26 g	4991965	EHAM-E20-40

ชุดอะแดปเตอร์ EHAM-E20-40-E สำหรับ EHMD-40						
	คำอธิบาย	ตำแหน่งการติดตั้ง	วัสดุแผ่นอะแดปเตอร์	น้ำหนักผลิตภัณฑ์	หมายเลขชิ้นส่วน	พิมพ์
	สำหรับ EGSL-BS-35/45	ตามต้องการ	โลหะผสมอลูมิเนียมชนิด	24 g	8081015	EHAM-E20-40-E8-35
	สำหรับ EGSC-BS-25/32			30 g	8080760	EHAM-E20-40-E19-25
	สำหรับ EGSK-20/26			36 g	8081016	EHAM-E20-40-E9-20

ชุดอะแดปเตอร์ EHAM-E20-40-E สำหรับ EHMD-50						
	คำอธิบาย	ตำแหน่งการติดตั้ง	วัสดุแผ่นอะแดปเตอร์	น้ำหนักผลิตภัณฑ์	หมายเลขชิ้นส่วน	พิมพ์
	สำหรับ EGSC-BS-35/45	ตามต้องการ	โลหะผสมอลูมิเนียมตัด	24 g	8081015	EHAM-E20-40-E8-35
	สำหรับ EGSC-BS-32			30 g	8080760	EHAM-E20-40-E19-25
	สำหรับ EGSK-20/26			36 g	8081016	EHAM-E20-40-E9-20

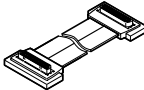
อุปกรณ์เสริม

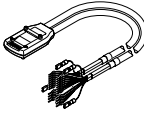
ที่วางกริปเปอร์แบบกราม BUB-HGPT					
	ประเภทของรัด ¹⁾	วัสดุวางเปล่า	น้ำหนักผลิตภัณฑ์ต่อ ขากรรไกรกริปเปอร์	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์
	มีรูทะลุและปลอกตรง กลาง	โลหะผสมอลูมิเนียม ดัด	29 g	560244	BUB-HGPT-16-B

1) ไม่นับรวมสำหรับ EHMD-40-RE-GE-16

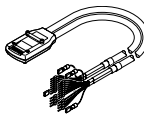
ตัวควบคุมเซอร์โวไฟฟ้า					ลิงก์ cmmt-st
	ประเภทของรัด ¹⁾	อินเทอร์เฟซ Fieldbus โปรโตคอล	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์	
	แผ่นยึด ชั้นเกลียว, พร้อมราง DIN	EtherCAT, อีเธอร์เน็ต/IP, PROFINET IRT	8163946	CMMT-ST-C8-1C-MP-S0	

1) ช่วงของตัวเชื่อมต่อ NEKM รวมอยู่ในขอบเขตของการจัดส่งตัวควบคุมเซอร์โวไฟฟ้า

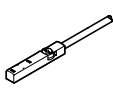
สายมอเตอร์ NEBM-F1W31 สำหรับ EHMD-40					ลิงก์ nebm
	คำอธิบาย	ความยาวสายเคเบิล	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์	
	สำหรับ EHMD-40-...-GE และ EHMD-40-...-GP, สายเชื่อมต่อ ระหว่าง EHMD และสายมอเตอร์ NEBM-SF1	0.2 m	8113317	NEBM-F1W31-XC-0.2-F1N-DF1W31	
		0.5 m	8079819	NEBM-F1W31-XC-0.5-F1N-DF1W31	

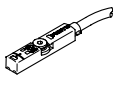
สายมอเตอร์ NEBM-SF1W31 สำหรับ EHMD-40					ลิงก์ nebm
	คำอธิบาย	ความยาวสายเคเบิล	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์	
	สำหรับ EHMD-40-...-GE, สาย เคเบิลพร้อมอะแดปเตอร์ระหว่าง สายมอเตอร์ NEBM-F1 และ CMMT-ST	2.6 m	5213342	NEBM-SF1W31-EH-2.6-Q15N-LE28	
		5 m	8113307	NEBM-SF1W31-EH-5-Q15N-LE28	
		10 m	8113309	NEBM-SF1W31-EH-10-Q15N-LE28	
	สำหรับ EHMD-40-...-GP, สาย เคเบิลพร้อมอะแดปเตอร์ระหว่าง สายมอเตอร์ NEBM-F1 และ CMMT-ST	2.6 m	5213343	NEBM-SF1W31-EH-2.6-Q15N-LE14	
		5 m	8113308	NEBM-SF1W31-EH-5-Q15N-LE14	
		10 m	8113310	NEBM-SF1W31-EH-10-Q15N-LE14	

อุปกรณ์เสริม

สายมอเตอร์ NEBM-SF1W31 สายอ่อนสำหรับ EHMD-40 ลิงก์ nebm				
	คำอธิบาย	ความยาวสายเคเบิล	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์
	สำหรับ EHMD-40-...-GE, สายเคเบิลพร้อมอะแดปเตอร์ระหว่างสายมอเตอร์ NEBM-F1 และ CMMT-ST	1 m	8219830	NEBM-SF1W31-E-1-N-LE24
		3 m	8219831	NEBM-SF1W31-E-3-N-LE24
		5 m	8219832	NEBM-SF1W31-E-5-N-LE24

สายต่อ NEBM-L15G24 สำหรับ EHMD-50 ลิงก์ nebm				
	คำอธิบาย	ความยาวสายเคเบิล	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์
	สำหรับ EHMD-50-..., สายเชื่อมต่อระหว่าง EHMD และ CMMT-ST	1 m	8178801	NEBM-L15G24-ES-1-LE24
		3 m	8178802	NEBM-L15G24-ES-3-LE24
		5 m	8178803	NEBM-L15G24-ES-5-LE24
		10 m	8178804	NEBM-L15G24-ES-10-LE24

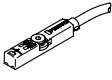
พรีอิกซิมิตีสวิทช์ SIES สำหรับ T-slot เหนี่ยวนำ ลิงก์ sies-8m							
	ฟังก์ชันการเปลี่ยนองค์ประกอบ	ประเภทของรีด	สวิตช์เชิงเอาร์ทพุท	การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1, ประเภทการเชื่อมต่อ	ความยาวสายเคเบิล	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์
	ที่เปิด	ล้างด้วย T-slot, ชั้นแน่น, สามารถสอดเข้าไปในร่องจากด้านบนได้	NPN	Cable	7.5 m	551401	SIES-8M-NO-24V-K-7,5-OE
				สายเคเบิลพร้อมคอนเนคเตอร์	0.3 m	551402	SIES-8M-NO-24V-K-0,3-M8D
			PNP	Cable	7.5 m	551391	SIES-8M-PO-24V-K-7,5-OE
				สายเคเบิลพร้อมคอนเนคเตอร์	0.3 m	551392	SIES-8M-PO-24V-K-0,3-M8D
	หน้าสัมผัสแบบปกติเปิด		NPN	Cable	7.5 m	551396	SIES-8M-NS-24V-K-7,5-OE
				สายเคเบิลพร้อมคอนเนคเตอร์	0.3 m	551397	SIES-8M-NS-24V-K-0,3-M8D
			PNP	Cable	7.5 m	551386	SIES-8M-PS-24V-K-7,5-OE
				สายเคเบิลพร้อมคอนเนคเตอร์	0.3 m	551387	SIES-8M-PS-24V-K-0,3-M8D

พรีอิกซิมิตีสวิทช์ SMT สำหรับ T-Slot ด้านทานแม่เหล็ก ลิงก์ smt-8m							
	ฟังก์ชันการเปลี่ยนองค์ประกอบ	ประเภทของรีด	สวิตช์เชิงเอาร์ทพุท	การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1, ประเภทการเชื่อมต่อ	ความยาวสายเคเบิล	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์
	หน้าสัมผัสแบบปกติเปิด	ชั้นแน่น, สามารถสอดเข้าไปในร่องจากด้านบนได้	NPN	Cable	2.5 m	574338	SMT-8M-A-NS-24V-E-2,5-OE
				สายเคเบิลพร้อมคอนเนคเตอร์	0.3 m	574339	SMT-8M-A-NS-24V-E-0,3-M8D
			PNP	Cable	2.5 m	574335	SMT-8M-A-PS-24V-E-2,5-OE
				สายเคเบิลพร้อมคอนเนคเตอร์	0.3 m	574334	SMT-8M-A-PS-24V-E-0,3-M8D
				สายเคเบิลพร้อมคอนเนคเตอร์	0.3 m	574337	SMT-8M-A-PS-24V-E-0,3-M12

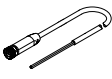
อุปกรณ์เสริม

พรีอคมิตส์วิตช์สำหรับ T-slot แบบแม่เหล็ก

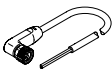
ลิงก์ [sme-8m](#)

	ฟังก์ชันการเปลี่ยนองค์ประกอบ	ประเภทของรจัด	สวิตช์เชิงเอาร์ทพุท	การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1, ประเภทการเชื่อมต่อ	ความยาวสายเคเบิล	หมายเลขชิ้นส่วน	พิมพ์
	หน้าสัมผัสแบบปกติเปิด	ชั้นแน่น, สามารถสอดเข้าไปในร่องจากด้านบนได้	สองขั้วตามการติดต่อ	Cable	2.5 m	543872	SME-8M-ZS-24V-K-2,5-OE
					5 m	543862	SME-8M-DS-24V-K-2,5-OE
				สายเคเบิลพร้อมคอนเนคเตอร์	0.3 m	543863	SME-8M-DS-24V-K-5,0-OE
						543861	SME-8M-DS-24V-K-0,3-M8D

สายต่อ NEBA แบบตรง

	การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1 เทคโนโลยีการเชื่อมต่อ	การเชื่อมต่อไฟฟ้า 2 เทคโนโลยีการเชื่อมต่อ	การเชื่อมต่อไฟฟ้า 2 จำนวนเสาสายไฟ	ความยาวสายเคเบิล	หมายเลขชิ้นส่วน	พิมพ์
	M8x1 A-coded ตามมาตรฐาน EN 61076-2-104	ปลายเปิด	3	2.5 m	8078223	NEBA-M8G3-U-2.5-N-LE3
				5 m	8078224	NEBA-M8G3-U-5-N-LE3

สายต่อ NEBA แบบเข้ามุม

	การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1 เทคโนโลยีการเชื่อมต่อ	การเชื่อมต่อไฟฟ้า 2 เทคโนโลยีการเชื่อมต่อ	การเชื่อมต่อไฟฟ้า 2 จำนวนเสาสายไฟ	ความยาวสายเคเบิล	หมายเลขชิ้นส่วน	พิมพ์
	M8x1 A-coded ตามมาตรฐาน EN 61076-2-104	ปลายเปิด	3	2.5 m	8078230	NEBA-M8W3-U-2.5-N-LE3
				5 m	8078231	NEBA-M8W3-U-5-N-LE3

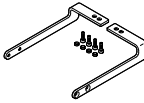
หมุดยึดกึ่งกลาง ZBS-4 สำหรับการยึด EHAM และที่วางกริปเปอร์แบบกราม BUB

	ปลอกแขนวัสดุ	ขนาดบรรจุ	น้ำหนักผลิตภัณฑ์	หมายเลขชิ้นส่วน	พิมพ์
	เหล็กกล้าไร้สนิมอัลลอยด์สูง	10	0.5 g	562959	ZBS-4

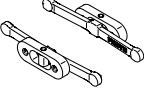
ปลอกจัดกึ่งกลาง ZBH-5 สำหรับการยึด EHAM และที่วางกริปเปอร์แบบกราม BUB

	ปลอกแขนวัสดุ	ขนาดบรรจุ	น้ำหนักผลิตภัณฑ์	หมายเลขชิ้นส่วน	พิมพ์
	เหล็ก	10	1 g	8146543	ZBH-5-B

ตัวยึดกริปเปอร์แบบกรามสำหรับเพลตไมโครไทเตอร์ (สำหรับ EHMD-40-RE-GP และ EHMD-40-RE-GE เท่านั้น)

	มุมวัสดุ	น้ำหนักผลิตภัณฑ์	หมายเลขชิ้นส่วน	พิมพ์
	เหล็กกล้าไร้สนิมอัลลอยด์สูง	95 g	8191126	EHAA-G1-E20-40-GGA1-AP

อุปกรณ์เสริม

กริปเปอร์แบบกรามสำหรับเพลตไมโครไทเตอร์ (สำหรับ EHMD-40-RE-GP และ EHMD-40-RE-GE เท่านั้น)				
	ขากรรไกรกริปเปอร์วัสดุ	น้ำหนักผลิตภัณฑ์	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์
	เหล็กกล้าไร้สนิมอัลลอยด์สูง	24.4 g	8119108	DHAS-GG-B18-16-A1