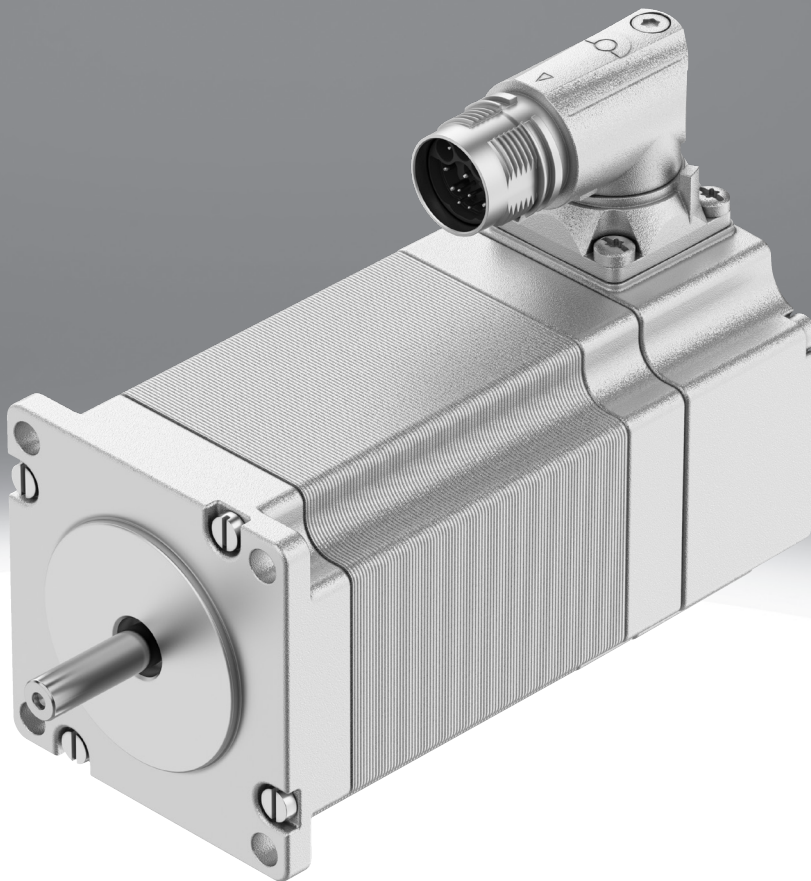


สเต็ปเปอร์มอเตอร์ EMMT-ST

FESTO



คุณสมบัติ

ได้อย่างรวดเร็ว

- เทคโนโลยีไฮบริด 2 เฟส
- มีหน้าแปลนให้เลือก 3 ขนาด: M = 0.25 ... 9.4 นิวตันเมตร

ระดับการป้องกัน:

- IP40 (เฟลามาเตอร์)
- IP65 (ตัวเรือนมอเตอร์พร้อมเทคโนโลยีการเชื่อมต่อ)

เทคโนโลยีการเชื่อมต่อ

- เทคโนโลยีการเชื่อมต่ออย่างง่าย (OCP: ปลั๊กสายเดี่ยว) – สายไฮบริด: มอเตอร์และสายเชื่อมต่อสำหรับการจ่ายไฟและตัวเข้ารหัสในเครื่องเดียว
- ปลั๊กสามารถหมุนได้ 290°

ระบบการวัดสมบูรณ์แบบดิจิทัล:

- Single turn
- Multiturn

เครื่องมือทางวิศวกรรม

ลิงก์ [electric motion sizing](#)



ประหยัดเวลาด้วยเครื่องมือทางวิศวกรรม: วิศวกรมืออาชีพเพื่อโซลูชันที่ดีที่สุด ความปรารถนาอันแรงกล้าของเราคือการเพิ่มผลผลิตของคุณ เครื่องมือทางวิศวกรรมของเรามีส่วนร่วมที่สำคัญในเรื่องนี้ ตลอดห่วงโซ่คุณค่าทั้งหมด สิ่งเหล่านี้ช่วยให้คุณออกแบบระบบของคุณได้อย่างถูกต้อง ใช้ปริมาณการผลิตสำรองที่ไม่คาดคิด หรือเพื่อเพิ่มผลผลิตมากขึ้น ตั้งแต่การสัมผัสครั้งแรกไปจนถึงการปรับปรุงเครื่องจักรของคุณให้ทันสมัย คุณจะพบเครื่องมือมากมายที่จะเป็นประโยชน์กับคุณในทุกขั้นตอนของโครงการ

ขนาดการเคลื่อนที่ด้วยไฟฟ้า

- ค้นหาแพ็คเกจไดรฟ์ที่เหมาะสมที่สุดอย่างรวดเร็วและเชื่อถือได้: Electric Motion Sizing คำนวณการผสมผสานที่เหมาะสมของแกนไฟฟ้า มอเตอร์ไฟฟ้า และตัวควบคุมไดรฟ์เซอร์โวจากข้อมูลการใช้งานเพียงไม่กี่รายการ คุณจะรับข้อมูลที่เกี่ยวข้องทั้งหมดสำหรับชุดค่าผสมที่คุณเลือก รวมทั้งรายการชิ้นส่วนและเอกสารประกอบ เพื่อหลีกเลี่ยงการตีความที่ผิดและส่งผลให้ประสิทธิภาพการใช้พลังงานของระบบดีขึ้นอย่างมาก ความสม่ำเสมอของ Festo Automation Suite ยังทำให้การตั้งค่าง่ายขึ้นสำหรับคุณ

Festo Automation Suite

- การกำหนดพารามิเตอร์ การตั้งโปรแกรม และการว่าจ้างในอินเทอร์เฟซที่ชัดเจนและใช้งานง่าย
- การสนับสนุนที่เหมาะสมที่สุดสำหรับกระบวนการที่ซับซ้อนผ่านผู้ช่วยที่มีคำแนะนำ (เช่น สำหรับการเริ่มใช้งานเบื้องต้น การกำหนดค่าไดรฟ์...)
- เข้าถึงเอกสารที่จำเป็นและข้อมูลเพิ่มเติมอย่างรวดเร็ว
- การรวมไดรฟ์ไฟฟ้าเข้ากับโปรแกรมควบคุมได้ง่าย

ไดอะแกรม

ลิงก์ [emmt-st](#)



ไดอะแกรมที่แสดงในเอกสารนี้มีให้ทางออนไลน์ด้วย สามารถแสดงค่าที่แม่นยำได้

หน่วยวัด

[S] ตัวเข้ารหัสแบบสมบูรณ์, เทิร์นเดี่ยว	[M] ตัวเข้ารหัสแบบสมบูรณ์แบบหลายเทิร์น
- ตำแหน่งเชิงมุมถูกกำหนดเป็นค่าเฉพาะในรูปแบบรหัส - ตำแหน่งจะถูกบันทึกภายในรอบเดียวเท่านั้น การหมุนรอบต่อไปทั้งหมดจะต้องนับโดยอุปกรณ์ที่เชื่อมกับ - เมื่อปิดเครื่อง ตำแหน่งจะถูกบันทึกภายในรอบเดียวเท่านั้น - จำเป็นต้องมีการดำเนินการอ้างอิงหลังจากเปิดเครื่อง	- ค่าที่ไม่ซ้ำกันในรูปแบบรหัสถูกกำหนดให้กับตำแหน่งเชิงมุมและแต่ละรอบเต็ม - ด้วยประเภทนี้ รอบทั้งหมดจะถูกนับจนถึงค่าสูงสุดที่กำหนด (แม้จะปิดอยู่) - จำเป็นต้องมีการเรียกใช้การอ้างอิงเพียงครั้งเดียวหลังจากการติดตั้งในแอปพลิเคชัน

คุณสมบัติ

เบรค

[B] พร้อมเบรค

ห้ามใช้เบรคจับยึดเป็นเบรคนิรภัย

สตีปเปอร์มอเตอร์ EMMT-ST

พิมพ์คีย์

001	รุ่น ซีรีส์	
EMMT	มอเตอร์	
002	ประเภทเครื่องยนต์	
ST	สตีปเปอร์มอเตอร์ ST	
003	มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	
42	42	
57	57	
87	87	
004	ระยะเวลา	
L	ยาว	
M	ปานกลาง	
S	สั้น	

005	การเชื่อมต่อไฟฟ้า	
R	คอนเนคเตอร์ปรับมุมได้	
006	หน่วยวัด	
	ไม่มี	
M	ตัวเข้ารหัสแบบสมบูรณ์แบบหลายเทิร์น	
S	ตัวเข้ารหัสแบบสมบูรณ์, เทิร์นเดียว	
007	เบรค	
	ไม่มี	
B	พร้อมเบรค	

แผ่นข้อมูล

ข้อมูลทางเทคนิคทั่วไป - EMMT-ST-42

มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	42 mm					
ระยะเวลา	ยาว			สั้น		
หน่วยวัด	ไม่มี	ตัวเข้ารหัสแบบ สับปรุแบบหลาย เกียร์	ตัวเข้ารหัสแบบ สับปรุ, เกียร์เดียว	ไม่มี	ตัวเข้ารหัสแบบ สับปรุแบบหลาย เกียร์	ตัวเข้ารหัสแบบ สับปรุ, เกียร์เดียว
พิกัดแรงดันไฟฟ้า DC	48 V					
กระแสมอเตอร์ปกติ	3.4 A			1.8 A		
กระแสไฟหยุดนิ่งต่อเนื่อง	3.7 A			2 A		
กระแสสูงสุด	4 A			2 A		
จัดอันดับเครื่องยนต์กำลัง	—	56 W		—	17 W	
มุมสเต็ปที่ฟูลสเต็ป	1.8 deg					
ความอดทนมุมของขั้นตอน	±5%					
แรงบิดยึดมอเตอร์	0.63 Nm			0.25 Nm		
พิกัดแรงบิด ¹⁾	—	0.54 Nm		—	0.24 Nm	
แรงบิดสูงสุด	0.63 Nm			0.25 Nm		
แรงบิดคอก	—					
ความเร็วการหมุนปกติ	—	1,000 rpm		—	600 rpm	
ความเร็วการหมุนสูงสุด	3,200 rpm			2,700 rpm		
ความเร็วกลสูงสุด	9,000 rpm					
ค่าคงที่มอเตอร์	0.162 Nm/A			0.133 Nm/A		
เฟสแรงดันคงที่	10.6 mVmin			12.1 mVmin		
ค่าคงที่เวลาไฟฟ้า	1.3 ms			1.4 ms		
ค่าคงที่เวลาความร้อน	16 min			22 min		
ความต้านทานความร้อน	2 K/W			3.5 K/W		
เครื่องยนต์เวลา ¹ t	2 s					
นับเฟส	2					
จำนวนคู่ขั้ว	50					
เฟสต้านทานขดลวด	0.6 Ohm			2.1 Ohm		
เฟสตัวเหนี่ยวนำที่คดเคี้ยวต่อเฟสแต่ละเฟส (ไม่เชื่อมโยง)	0.8 mH			0.3 mH		
ขดลวดเหนี่ยวนำตามยาว Ld (เฟส)	1.45 mH			1.6 mH		
ตัวเหนี่ยวนำการแบ่งขดลวด Lq (เฟส)	0.8 mH			3 mH		
โหลดเพลกานที่อนุญาต	10 N					
โหลดเพลอาร์คมีที่อนุญาต	28 N					
หน้าแปลนวัด	200 x 200 x 15 มม., เหล็ก					

1) สำหรับมอเตอร์ที่ไม่มีตัวเข้ารหัส จะไม่มีการกำหนดจุดการทำงานที่ระบุ

แผ่นข้อมูล

ข้อมูลทางเทคนิคทั่วไป - EMMT-ST-57

มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	57 mm					
ระยะเวลา	ยาว [L]			ปานกลาง [M]		
หน่วยวัด	ไม่มี []	ตัวเข้ารหัสแบบ สัมบูรณ์แบบหลาย เกียร์ [M]	ตัวเข้ารหัสแบบ สัมบูรณ์, เกียร์เดียว [S]	ไม่มี []	ตัวเข้ารหัสแบบ สัมบูรณ์แบบหลาย เกียร์ [M]	ตัวเข้ารหัสแบบ สัมบูรณ์, เกียร์เดียว [S]
พิกัดแรงดันไฟฟ้า DC	48 V					
กระแสมอเตอร์ปกติ	5.2 A			5.4 A		
กระแสไฟหยุดนิ่งต่อเนื่อง	6.1 A			6.6 A		
กระแสสูงสุด	8 A					
จัดอันดับเครื่องยนต์กำลัง	–	86 W		–	87 W	
มุมสเต็ปที่ฟูลสเต็ป	1.8 deg					
ความอดทนมุมของขั้นตอน	±5%					
แรงบิดยึดมอเตอร์	1.86 Nm			1.12 Nm		
พิกัดแรงบิด ¹⁾	–	1.64 Nm		–	0.83 Nm	
แรงบิดสูงสุด	2.1 Nm			1.1 Nm		
แรงบิดคอก	–					
ความเร็วการหมุนปกติ	–	500 rpm		–	1,000 rpm	
ความเร็วการหมุนสูงสุด	1,500 rpm			2,600 rpm		
ความเร็วกลสูงสุด	8,000 rpm					
ค่าคงที่มอเตอร์	0.32 Nm/A			0.152 Nm/A		
เฟสแรงดันคงที่	22.6 mV/min			13.1 mV/min		
ค่าคงที่เวลาไฟฟ้า	3.7 ms			2.9 ms		
ค่าคงที่เวลาความร้อน	30 min			27 min		
ความต้านทานความร้อน	1.3 K/W			1.6 K/W		
เครื่องยนต์เวลา ¹⁾	2 s					
นับเฟส	2					
จำนวนคู่ขั้ว	50					
เฟสด้านทานขดลวด	0.26 Ohm			0.17 Ohm		
เฟสตัวเหนี่ยวนำที่คดเคี้ยวต่อเฟสแต่ละเฟส (ไม่เชื่อมโยง)	0.95 mH			0.5 mH		
ขดลวดเหนี่ยวนำตามยาว Ld (เฟส)	1.75 mH			0.7 mH		
ตัวเหนี่ยวนำการแบ่งขดลวด Lq (เฟส)	0.95 mH			0.5 mH		
โหลดเพลากันที่อนุญาต	15 N					
โหลดเพลารัศมีที่อนุญาต	75 N					
หน้าแปลนวัด	200 x 200 x 15 มม., เหล็ก					

1) สำหรับมอเตอร์ที่ไม่มีตัวเข้ารหัส จะไม่มีการกำหนดจุดการทำงานที่ระบุ

แผ่นข้อมูล

ข้อมูลทางเทคนิคทั่วไป - EMMT-ST-87

มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	87 mm								
ระยะเวลา	ยาว [L]			ปานกลาง [M]			สั้น [S]		
หน่วยวัด	ไม่มี []	ตัวเข้ารหัสแบบสับบูธแบบหลายเทิร์น [M]	ตัวเข้ารหัสแบบสับบูธ, เทิร์นเดียว [S]	ไม่มี []	ตัวเข้ารหัสแบบสับบูธแบบหลายเทิร์น [M]	ตัวเข้ารหัสแบบสับบูธ, เทิร์นเดียว [S]	ไม่มี []	ตัวเข้ารหัสแบบสับบูธแบบหลายเทิร์น [M]	ตัวเข้ารหัสแบบสับบูธ, เทิร์นเดียว [S]
พิกัดแรงดันไฟฟ้า DC	48 V								
กระแสมอเตอร์ปกติ	8.4 A			7.5 A			7.8 A		
กระแสไฟหยุดนิ่งต่อเนื่อง	10 A			8.2 A			9.5 A		
กระแสสูงสุด	10 A			12 A					
จัดอันดับเครื่องยนต์กำลัง	–	126 W		–	87 W		–	159 W	
มุมสเต็ปที่ฟูลสเต็ป	1.8 deg								
ความอดทนมุมของขั้นตอน	±5%								
แรงบิดยึดมอเตอร์	9.4 Nm			6.6 Nm			2.4 Nm		
พิกัดแรงบิด ¹⁾	–	8.4 Nm		–	5.9 Nm		–	1.9 Nm	
แรงบิดสูงสุด	9.4 Nm			6.8 Nm			2.7 Nm		
แรงบิดคอก	–								
ความเร็วการหมุนปกติ	–	140 rpm		–	140 rpm		–	800 rpm	
ความเร็วการหมุนสูงสุด	430 rpm			600 rpm			2,200 rpm		
ความเร็วกลสูงสุด	7,000 rpm								
ค่าคงที่มอเตอร์	1.06 Nm/A			0.79 Nm/A			0.24 Nm/A		
เฟสแรงดันคงที่	78.9 mVmin			56.6 mVmin			15.4 mVmin		
ค่าคงที่เวลาไฟฟ้า	9 ms			8.5 ms			1.75 ms		
ค่าคงที่เวลาความร้อน	37 min			32 min			35 min		
ความต้านทานความร้อน	0.75 K/W			0.83 K/W			0.89 K/W		
เครื่องยนต์เวลา ^{1/2}	2 s								
นับเฟส	2								
จำนวนคู่ขั้ว	50								
เฟสด้านทานขดลวด	0.3 Ohm			0.27 Ohm			0.13 Ohm		
เฟสตัวเหนี่ยวนำที่คดเคี้ยวต่อเฟสแต่ละเฟส (ไม่เชื่อมโยง)	2.7 mH			2.3 mH			0.35 mH		
ขดลวดเหนี่ยวนำตามยาว Ld (เฟส)	4.1 mH			3.6 mH			0.56 mH		
ตัวเหนี่ยวนำการแบ่งขดลวด Lq (เฟส)	2.7 mH			2.3 mH			0.35 mH		
โหลดเพลแกนที่อนุญาต	60 N								
โหลดเพลอาร์คมีที่อนุญาต	220 N								
หน้าแปลนวัด	250 x 250 x 15 มม. เหล็ก								

1) สำหรับมอเตอร์ที่ไม่มีตัวเข้ารหัส จะไม่มีการกำหนดจุดการทำงานที่ระบุ

แผ่นข้อมูล

ข้อมูลทางเทคนิค - เบรก			
มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	42	57	87
แรงบิดในพยางเบรก	0.63 Nm	1.74 Nm	4.26 Nm
เบรก DC แรงดันใช้งาน	24 V		
เบรกการใช้กระแส	0.34 A	0.38 A	0.49 A
ค่าพลังงานของเบรก	8.2 W	9 W	12 W
เบรกต้านทานคอยล์	70.9 Ohm	63.8 Ohm	49.2 Ohm
เบรกเหนี่ยวนำขดลวด	146 mH	107 mH	110 mH
เวลาเบรกแยก	28 ms	32 ms	44 ms
เวลาปิดเบรก	41 ms	97 ms	110 ms
การตอบสนองล่าช้า เบรก DC	8 ms	11 ms	30 ms
เบรกความเร็วรอบเดินเบา สูงสุด	9,000 rpm	8,000 rpm	7,000 rpm
แรงเสียดทานสูงสุดต่อขั้นตอนการเบรก	1,500 J	6,000 J	14,000 J
จำนวนจุดหยุดฉุกเฉินต่อชั่วโมง	1		
โมเมนต์มวลของความเฉื่อยของเบรก	0.006 kgcm ²	0.024 kgcm ²	0.11 kgcm ²
วงจรสวิตช์,เบรกมือ ¹⁾	10 ล้านการทำงานที่ไม่ได้ใช้งาน (ไม่มีงานเสียดสี!)		

1) ข้อมูลแนวทางเกี่ยวกับจำนวนครั้งของการสับสวิตช์ (การปลด/การปิด) เมื่อใช้เป็นการเบรกจอดชั่วคราวโดยเฉพาะโดยไม่มีการเสียดสี (เช่น การหนีบเมื่อหยุดนิ่ง)

ข้อมูลทางเทคนิค - ตัวเข้ารหัส							
มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	42		57		87		
หน่วยวัด	ตัวเข้ารหัสแบบสัมบูรณ์, เทิร์นเดียว [S]	ตัวเข้ารหัสแบบสัมบูรณ์แบบหลายเทิร์น [M]	ตัวเข้ารหัสแบบสัมบูรณ์, เทิร์นเดียว [S]	ตัวเข้ารหัสแบบสัมบูรณ์แบบหลายเทิร์น [M]	ตัวเข้ารหัสแบบสัมบูรณ์, เทิร์นเดียว [S]	ตัวเข้ารหัสแบบสัมบูรณ์แบบหลายเทิร์น [M]	
หลักการวัดเซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์	แม่เหล็ก						
อินเทอร์เฟซตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์	BiSS-C						
เซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์สำหรับabsolute detectable revolutions	1	65,536	1	65,536	1	65,536	
ตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์แรงดันใช้งาน DC	5 V			14 V	5 V	14 V	
ตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ช่วงแรงดันไฟฟ้าที่ใช้งาน DC	4.75 ... 5.25 V	4.5 ... 5.5 V	4.75 ... 5.25 V	4.75 ... 15 V	4.75 ... 5.25 V	4.75 ... 15 V	
Rotor position sensor, sinusoidal/cosinusoidal periods per revolution	2						
ค่าตำแหน่งตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ต่อการปฏิวัติ	65,536	131,072	65,536	131,072	65,536	131,072	
ความละเอียดของตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์	16 bit	17 bit	16 bit	17 bit	16 bit	17 bit	
การวัดมุมความแม่นยำของระบบเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์	-540 ... 540 arcsec	-310 ... 310 arcsec	-540 ... 540 arcsec	-310 ... 310 arcsec	-540 ... 540 arcsec	-310 ... 310 arcsec	
เซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์สูงสุด ความเร็วในการทำงาน	5,500 rpm	12,000 rpm	5,500 rpm	12,000 rpm	5,500 rpm	12,000 rpm	
ช่วงอุณหภูมิเซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์	-40 ... 105°C						
MTTF ส่วนประกอบย่อย ¹⁾	106 ปี เซนเซอร์ตรวจจับตำแหน่งโรเตอร์	20 ปี เซนเซอร์ตรวจจับตำแหน่งโรเตอร์	106 ปี เซนเซอร์ตรวจจับตำแหน่งโรเตอร์	20 ปี เซนเซอร์ตรวจจับตำแหน่งโรเตอร์	106 ปี เซนเซอร์ตรวจจับตำแหน่งโรเตอร์	20 ปี เซนเซอร์ตรวจจับตำแหน่งโรเตอร์	

1) ข้อมูลที่ใช้ได้กับอุณหภูมิตัวเข้ารหัส/อุณหภูมิในการทำงาน 105°C

แผ่นข้อมูล

โมเมนต์เออร์ตูปูตรวมของความเฉื่อย - EMMT-ST-42

มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	42					
ระยะเวลา	สั้น [S]					
หน่วยวัด	ไม่มี []		ตัวเข้ารหัสแบบสับบูร์นแบบหลายเกียร์ [M]		ตัวเข้ารหัสแบบสับบูร์น, เกียร์เดียว [S]	
เบรก	ไม่มี []	พร้อมเบรก [B]	ไม่มี []	พร้อมเบรก [B]	ไม่มี []	พร้อมเบรก [B]
โมเมนต์เออร์ตูปูตรวมของความเฉื่อย	0.035 kgcm ²	0.041 kgcm ²	0.037 kgcm ²	0.043 kgcm ²	0.035 kgcm ²	0.041 kgcm ²

โมเมนต์เออร์ตูปูตรวมของความเฉื่อย - EMMT-ST-42

มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	42					
ระยะเวลา	ยาว [L]					
หน่วยวัด	ไม่มี []		ตัวเข้ารหัสแบบสับบูร์นแบบหลายเกียร์ [M]		ตัวเข้ารหัสแบบสับบูร์น, เกียร์เดียว [S]	
เบรก	ไม่มี []	พร้อมเบรก [B]	ไม่มี []	พร้อมเบรก [B]	ไม่มี []	พร้อมเบรก [B]
โมเมนต์เออร์ตูปูตรวมของความเฉื่อย	0.082 kgcm ²	0.088 kgcm ²	0.084 kgcm ²	0.09 kgcm ²	0.082 kgcm ²	0.088 kgcm ²

โมเมนต์เออร์ตูปูตรวมของความเฉื่อย - EMMT-ST-57

มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	57					
ระยะเวลา	ปานกลาง [M]					
หน่วยวัด	ไม่มี []		ตัวเข้ารหัสแบบสับบูร์นแบบหลายเกียร์ [M]		ตัวเข้ารหัสแบบสับบูร์น, เกียร์เดียว [S]	
เบรก	ไม่มี []	พร้อมเบรก [B]	ไม่มี []	พร้อมเบรก [B]	ไม่มี []	พร้อมเบรก [B]
โมเมนต์เออร์ตูปูตรวมของความเฉื่อย	0.3 kgcm ²	0.324 kgcm ²	0.306 kgcm ²	0.33 kgcm ²	0.3 kgcm ²	0.324 kgcm ²

โมเมนต์เออร์ตูปูตรวมของความเฉื่อย - EMMT-ST-57

มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	57					
ระยะเวลา	ยาว [L]					
หน่วยวัด	ไม่มี []		ตัวเข้ารหัสแบบสับบูร์นแบบหลายเกียร์ [M]		ตัวเข้ารหัสแบบสับบูร์น, เกียร์เดียว [S]	
เบรก	ไม่มี []	พร้อมเบรก [B]	ไม่มี []	พร้อมเบรก [B]	ไม่มี []	พร้อมเบรก [B]
โมเมนต์เออร์ตูปูตรวมของความเฉื่อย	0.48 kgcm ²	0.504 kgcm ²	0.486 kgcm ²	0.51 kgcm ²	0.48 kgcm ²	0.504 kgcm ²

โมเมนต์เออร์ตูปูตรวมของความเฉื่อย - EMMT-ST-87

มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	87					
ระยะเวลา	สั้น [S]					
เบรก	ไม่มี []		พร้อมเบรก [B]			
หน่วยวัด	ไม่มี []	ตัวเข้ารหัสแบบสับบูร์นแบบหลายเกียร์ [M]	ตัวเข้ารหัสแบบสับบูร์น, เกียร์เดียว [S]	ไม่มี []	ตัวเข้ารหัสแบบสับบูร์นแบบหลายเกียร์ [M]	ตัวเข้ารหัสแบบสับบูร์น, เกียร์เดียว [S]
โมเมนต์เออร์ตูปูตรวมของความเฉื่อย	1 kgcm ²	1.006 kgcm ²	1 kgcm ²	1.11 kgcm ²	1.116 kgcm ²	1.11 kgcm ²

โมเมนต์เออร์ตูปูตรวมของความเฉื่อย - EMMT-ST-87

มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	87					
ระยะเวลา	ปานกลาง [M]					
เบรก	ไม่มี []		พร้อมเบรก [B]			
หน่วยวัด	ไม่มี []	ตัวเข้ารหัสแบบสับบูร์นแบบหลายเกียร์ [M]	ตัวเข้ารหัสแบบสับบูร์น, เกียร์เดียว [S]	ไม่มี []	ตัวเข้ารหัสแบบสับบูร์นแบบหลายเกียร์ [M]	ตัวเข้ารหัสแบบสับบูร์น, เกียร์เดียว [S]
โมเมนต์เออร์ตูปูตรวมของความเฉื่อย	1.9 kgcm ²	1.906 kgcm ²	1.9 kgcm ²	2.01 kgcm ²	2.016 kgcm ²	2.01 kgcm ²

สตีปเปอร์มอเตอร์ EMMT-ST

แผ่นข้อมูล

โมเมนต์เอาต์พุตรวมของความเฉื่อย - EMMT-ST-87						
มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	87					
ระยะเวลา	ยาว [L]					
เบรค	ไม่มี []			พร้อมเบรค [B]		
หน่วยวัด	ไม่มี []	ตัวเข้ารหัสแบบ สับบูร์นแบบหลาย เกียร์ [M]	ตัวเข้ารหัสแบบ สับบูร์น, เกียร์เดียว [S]	ไม่มี []	ตัวเข้ารหัสแบบ สับบูร์นแบบหลาย เกียร์ [M]	ตัวเข้ารหัสแบบ สับบูร์น, เกียร์เดียว [S]
โมเมนต์เอาต์พุตรวมของ ความเฉื่อย	3 kgcm ²	3.006 kgcm ²	3 kgcm ²	3.11 kgcm ²	3.116 kgcm ²	3.11 kgcm ²

น้ำหนัก													
มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	42				57				87				
ระยะเวลา	ยาว [L]		สั้น [S]		ยาว [L]		ปานกลาง [M]		ยาว [L]		ปานกลาง [M]		สั้น [S]
เบรค	ไม่มี []	พร้อม เบรค [B]	ไม่มี []	พร้อม เบรค [B]	ไม่มี []	พร้อม เบรค [B]	ไม่มี []	พร้อม เบรค [B]	ไม่มี []	พร้อม เบรค [B]	ไม่มี []	พร้อม เบรค [B]	ไม่มี []
น้ำหนักผลิตภัณฑ์	560 g	770 g	370 g	590 g	1,260 g	1,660 g	900 g	1,300 g	4,660 g	5,490 g	3,490 g	4,320 g	2,050 g

เงื่อนไขการทำงานและสภาพแวดล้อม - EMMT-ST-42						
มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	42					
ระยะเวลา	ยาว [L]			สั้น [S]		
หน่วยวัด	ไม่มี []	ตัวเข้ารหัสแบบ สับบูร์นแบบหลาย เกียร์ [M]	ตัวเข้ารหัสแบบ สับบูร์น, เกียร์เดียว [S]	ไม่มี []	ตัวเข้ารหัสแบบ สับบูร์นแบบหลาย เกียร์ [M]	ตัวเข้ารหัสแบบ สับบูร์น, เกียร์เดียว [S]
ได้มาตรฐาน	IEC 60034					
การออกแบบมอเตอร์ตาม มาตรฐาน EN 60034-7	IM B5, IM V1, IM V3					
ระดับการป้องกัน	IP40					
หมายเหตุเกี่ยวกับระดับ การป้องกัน	IP40 เพลามอเตอร์, IP65 สำหรับตัวเรือนมอเตอร์รวมถึงเทคโนโลยีการเชื่อมต่อ					
อุณหภูมิโดยรอบ	-15 ... 40°C			0 ... 40°C		
หมายเหตุเกี่ยวกับอุณหภูมิ แวดล้อม	สูงถึง 80°C โดยมีการลดพิกัด -2%/°C					
อุณหภูมิในการจัดเก็บ	-20 ... 70°C					
อุณหภูมิหมุนสูงสุด	130°C					
การตรวจสอบอุณหภูมิ	–	แบบดิจิทัล อุณหภูมิ เครื่องย่นต์ผ่าน BiSS- C	–	แบบดิจิทัล อุณหภูมิ เครื่องย่นต์ผ่าน BiSS- C	–	
ระดับการออกแบบตาม มาตรฐาน EN 60034-1	S1					
ระดับความร้อนตาม มาตรฐาน EN 60034-1	B					
ความชื้นสัมพัทธ์	0 - 90%, ไม่ควบแน่น					
เครื่องหมาย CE (ดูประกาศ เกี่ยวกับความสอดคล้อง) ¹⁾	ตามคำสั่ง EU EMC ตามระเบียบ RoHS ของสหภาพยุโรป					
เครื่องหมาย UKCA (ดูคำ ประกาศความสอดคล้อง) ²⁾	ตามระเบียบข้อบังคับของสหราชอาณาจักรสำหรับ EMC ตามระเบียบ RoHS ของสหราชอาณาจักร					
อนุญาต	เครื่องหมาย RCM c UL เรา - ได้รับการยอมรับ (OL)					
ใบรับรองออกโดยหน่วย งาน	UL E342973					
ความเหนียวล้า	การทดสอบการขนส่งที่มีระดับความรุนแรง 2 ตาม FN 942017-4 และ EN 60068-2-6					
กันกระแทก	การทดสอบแรงกระแทกด้วยระดับความรุนแรง 2 ตาม FN 942017-5 และ EN 60068-2-27					
ความต้านทานของฉนวนAC	0.6					
การปฏิบัติตามข้อกำหนด ของห้องปฏิบัติการ	VDMA24364 โซน III					
วัสดุหมายเหตุ	เป็นไปตามข้อกำหนด RoHS					

1) ข้อมูลเพิ่มเติม www.festo.com/catalogue/emms-st → Downloads
2) ข้อมูลเพิ่มเติม www.festo.com/catalogue/emms-st → Downloads

แผ่นข้อมูล

เงื่อนไขการทำงานและสภาพแวดล้อม - EMMT-ST-57

มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	57					
ระยะเวลา	ยาว [L]			ปานกลาง [M]		
หน่วยวัด	ไม่มี []	ตัวเข้ารหัสแบบ สับปรุแบบหลาย เกียร์ [M]	ตัวเข้ารหัสแบบ สับปรุ, เกียร์เดียว [S]	ไม่มี []	ตัวเข้ารหัสแบบ สับปรุแบบหลาย เกียร์ [M]	ตัวเข้ารหัสแบบ สับปรุ, เกียร์เดียว [S]
ได้มาตรฐาน	IEC 60034					
การออกแบบมอเตอร์ตาม มาตรฐาน EN 60034-7	IM B5, IM V1, IM V3					
ระดับการป้องกัน	IP40					
หมายเหตุเกี่ยวกับระดับ การป้องกัน	IP40 เฟลมอเตอร์, IP65 สำหรับตัวเรือนมอเตอร์รวมถึงเทคโนโลยีการเชื่อมต่อ					
อุณหภูมิโดยรอบ	-15 ... 40°C					
หมายเหตุเกี่ยวกับอุณหภูมิ แวดล้อม	สูงถึง 80°C โดยมีการลดพิกัด -2%/°C					
อุณหภูมิในการจัดเก็บ	-20 ... 70°C					
อุณหภูมิหมุนสูงสุด	130°C					
การตรวจสอบอุณหภูมิ	–	แบบดิจิทัล อุณหภูมิ เครื่องยนต์ผ่าน BiSS- C	–	แบบดิจิทัล อุณหภูมิ เครื่องยนต์ผ่าน BiSS- C	–	–
ระดับการออกแบบตาม มาตรฐาน EN 60034-1	S1					
ระดับความร้อนตาม มาตรฐาน EN 60034-1	B					
ความชื้นสัมพัทธ์	0 - 90%, ไม่ควบแน่น					
เครื่องหมาย CE (ดูประกาศ เกี่ยวกับความสอดคล้อง) ¹⁾	ตามคำสั่ง EU EMC ตามระเบียบ RoHS ของสหภาพยุโรป					
เครื่องหมาย UKCA (ดูคำ ประกาศความสอดคล้อง) ²⁾	ตามระเบียบข้อบังคับของสหราชอาณาจักรสำหรับ EMC ตามระเบียบ RoHS ของสหราชอาณาจักร					
อนุญาต	เครื่องหมาย RCM c UL เร - ได้รับการยอมรับ (OL)					
ใบรับรองออกโดยหน่วย งาน	UL E342973					
ความเหนียวล้า	การทดสอบการขนส่งที่มีระดับความรุนแรง 2 ตาม FN 942017-4 และ EN 60068-2-6					
กันกระแทก	การทดสอบแรงกระแทกด้วยระดับความรุนแรง 2 ตาม FN 942017-5 และ EN 60068-2-27					
ความต้านทานของฉนวน AC	0.6					
การปฏิบัติตามข้อกำหนด ของห้องปฏิบัติการ	VDMA24364 โซน III					
วัสดุหมายเหตุ	เป็นไปตามข้อกำหนด RoHS					

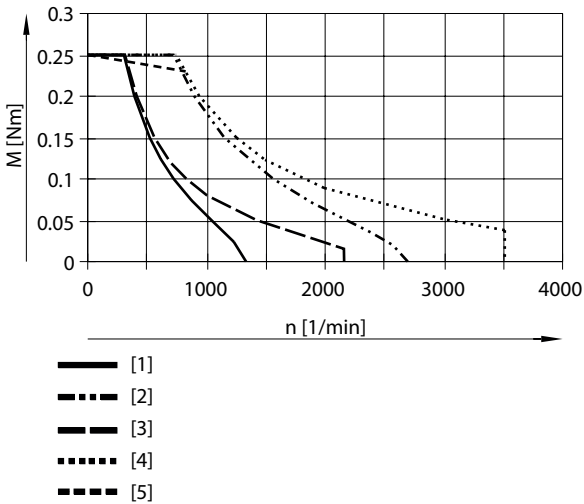
1) ข้อมูลเพิ่มเติม www.festo.com/catalogue/emms-st → Downloads2) ข้อมูลเพิ่มเติม www.festo.com/catalogue/emms-st → Downloads

แผ่นข้อมูล

เงื่อนไขการทำงานและสภาพแวดล้อม - EMMT-ST-87									
มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	87								
ระยะเวลา	ยาว [L]			ปานกลาง [M]			สั้น [S]		
หน่วยวัด	ไม่มี [L]	ตัวเข้ารหัสแบบสับเปลี่ยนแบบหลายเทิร์น [M]	ตัวเข้ารหัสแบบสับเปลี่ยน, เทิร์นเดียว [S]	ไม่มี [L]	ตัวเข้ารหัสแบบสับเปลี่ยนแบบหลายเทิร์น [M]	ตัวเข้ารหัสแบบสับเปลี่ยน, เทิร์นเดียว [S]	ไม่มี [L]	ตัวเข้ารหัสแบบสับเปลี่ยนแบบหลายเทิร์น [M]	ตัวเข้ารหัสแบบสับเปลี่ยน, เทิร์นเดียว [S]
ได้มาตรฐาน	IEC 60034								
การออกแบบมอเตอร์ตามมาตรฐาน EN 60034-7	IM B5, IM V1, IM V3								
ระดับการป้องกัน	IP40								
หมายเหตุเกี่ยวกับระดับการป้องกัน	IP40 เฟลามอเตอร์, IP65 สำหรับตัวเรือนมอเตอร์รวมถึงเทคโนโลยีการเชื่อมต่อ								
อุณหภูมิโดยรอบ	-15 ... 40°C								
หมายเหตุเกี่ยวกับอุณหภูมิแวดล้อม	สูงถึง 80°C โดยมีการลดพิกัด -2%/°C								
อุณหภูมิในการจัดเก็บ	-20 ... 70°C								
อุณหภูมิหมุนสูงสุด	130°C								
การตรวจสอบอุณหภูมิ	-	แบบดิจิทัลอุณหภูมิเครื่องยนต์ผ่าน BiSS-C	-	แบบดิจิทัลอุณหภูมิเครื่องยนต์ผ่าน BiSS-C	-	แบบดิจิทัลอุณหภูมิเครื่องยนต์ผ่าน BiSS-C	-	แบบดิจิทัลอุณหภูมิเครื่องยนต์ผ่าน BiSS-C	-
ระดับการออกแบบตามมาตรฐาน EN 60034-1	S1								
ระดับความร้อนตามมาตรฐาน EN 60034-1	B								
ความชื้นสัมพัทธ์	0 - 90%, ไม่ควบแน่น								
เครื่องหมาย CE (ดูประกาศเกี่ยวกับความสอดคล้อง) ¹⁾	ตามคำสั่ง EU EMC								
เครื่องหมาย UKCA (ดูคำประกาศความสอดคล้อง) ²⁾	ตามระเบียบข้อบังคับของสหราชอาณาจักรสำหรับ EMC								
อนุญาต	เครื่องหมาย RCM								
ใบรับรองออกโดยหน่วยงาน	UL E342973								
ความเหนียว	การทดสอบการชนส่งที่มีระดับความรุนแรง 2 ตาม FN 942017-4 และ EN 60068-2-6								
กันกระแทก	การทดสอบแรงกระแทกด้วยระดับความรุนแรง 2 ตาม FN 942017-5 และ EN 60068-2-27								
ความต้านทานของฉนวน AC	0.6								
การปฏิบัติตามข้อกำหนดของห้องปฏิบัติการ	VDMA24364 โซน III								
วัสดุหมายเหตุ	เป็นไปตามข้อกำหนด RoHS								

1) ข้อมูลเพิ่มเติม www.festo.com/catalogue/emms-st → Downloads
2) ข้อมูลเพิ่มเติม www.festo.com/catalogue/emms-st → Downloads

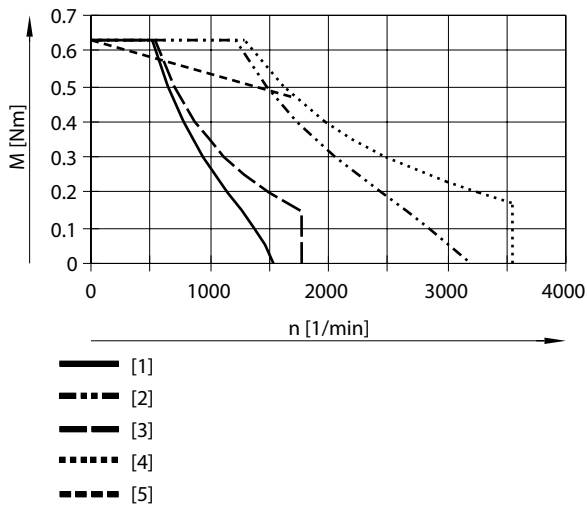
แรงบิด M ขึ้นอยู่กับความเร็วรอบ n สำหรับ EMMT-ST-42-S



- [1] แรงบิดสูงสุดที่ DC 24 โวลต์
- [2] แรงบิดสูงสุดที่ DC 48 โวลต์
- [3] แรงบิดสูงสุดที่มีการลดสนามแม่เหล็กที่ DC 24 โวลต์
- [4] แรงบิดสูงสุดที่มีการลดสนามแม่เหล็กที่ DC 48 โวลต์
- [5] แรงบิดที่กำหนด

กราฟคุณลักษณะของมอเตอร์ที่แรงดันไฟฟ้าตามที่กำหนดและตัวควบคุมมอเตอร์ในอุดมคติ
ความเร็วสูงสุดที่อนุญาตในการเริ่มต้นและสิ้นสุด ให้ความสนใจกับส่วนประกอบติดตั้งภายใน (เช่น ตัวเข้ารหัส เบรก ฯลฯ)!

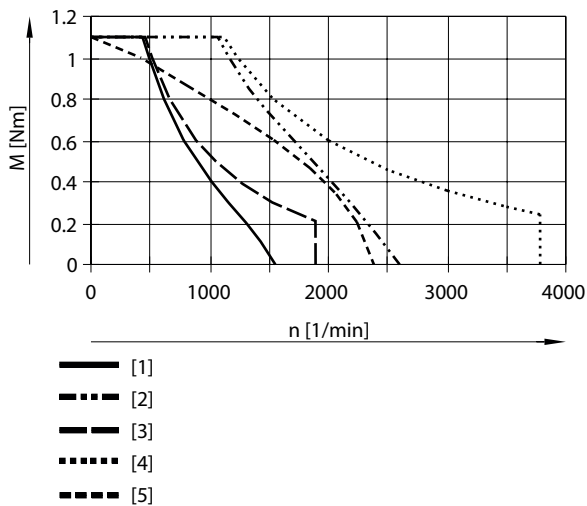
แผ่นข้อมูล

 แรงบิด M ขึ้นอยู่กับความเร็วรอบ n สำหรับ EMMT-ST-42-L


- [1] แรงบิดสูงสุดที่ DC 24 โวลต์
- [2] แรงบิดสูงสุดที่ DC 48 โวลต์
- [3] แรงบิดสูงสุดที่มีการลดสนามแม่เหล็กที่ DC 24 โวลต์
- [4] แรงบิดสูงสุดที่มีการลดสนามแม่เหล็กที่ DC 48 โวลต์
- [5] แรงบิดที่กำหนด

กราฟคุณลักษณะของมอเตอร์ที่แรงดันไฟฟ้าตามที่กำหนดและตัวควบคุมมอเตอร์ในอุดมคติ

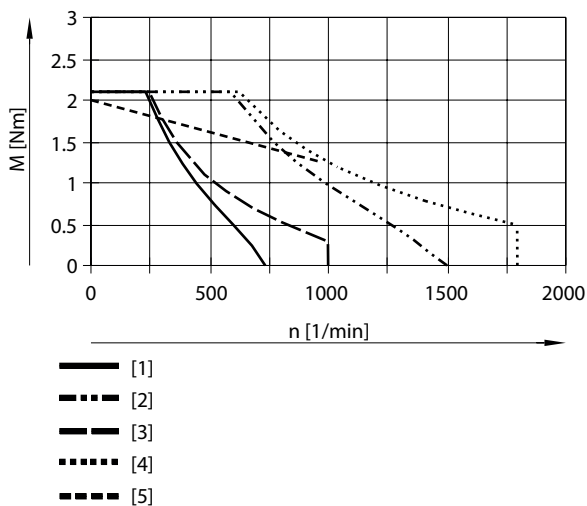
ความเร็วสูงสุดที่อนุญาตในการเริ่มต้นและสิ้นสุดให้ความสนใจกับส่วนประกอบติดตั้งภายใน (เช่น ตัวเข้ารหัส เบรก ฯลฯ)!

 แรงบิด M ขึ้นอยู่กับความเร็วรอบ n สำหรับ EMMT-ST-57-M


- [1] แรงบิดสูงสุดที่ DC 24 โวลต์
- [2] แรงบิดสูงสุดที่ DC 48 โวลต์
- [3] แรงบิดสูงสุดที่มีการลดสนามแม่เหล็กที่ DC 24 โวลต์
- [4] แรงบิดสูงสุดที่มีการลดสนามแม่เหล็กที่ DC 48 โวลต์
- [5] แรงบิดที่กำหนด

กราฟคุณลักษณะของมอเตอร์ที่แรงดันไฟฟ้าตามที่กำหนดและตัวควบคุมมอเตอร์ในอุดมคติ

ความเร็วสูงสุดที่อนุญาตในการเริ่มต้นและสิ้นสุดให้ความสนใจกับส่วนประกอบติดตั้งภายใน (เช่น ตัวเข้ารหัส เบรก ฯลฯ)!

 แรงบิด M ขึ้นอยู่กับความเร็วรอบ n สำหรับ EMMT-ST-57-L


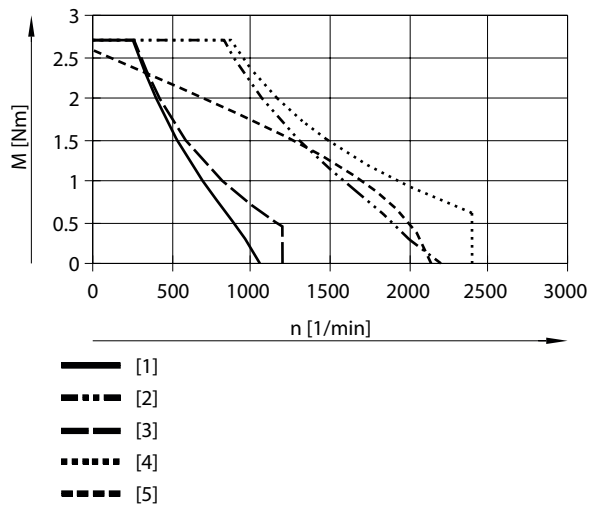
- [1] แรงบิดสูงสุดที่ DC 24 โวลต์
- [2] แรงบิดสูงสุดที่ DC 48 โวลต์
- [3] แรงบิดสูงสุดที่มีการลดสนามแม่เหล็กที่ DC 24 โวลต์
- [4] แรงบิดสูงสุดที่มีการลดสนามแม่เหล็กที่ DC 48 โวลต์
- [5] แรงบิดที่กำหนด

กราฟคุณลักษณะของมอเตอร์ที่แรงดันไฟฟ้าตามที่กำหนดและตัวควบคุมมอเตอร์ในอุดมคติ

ความเร็วสูงสุดที่อนุญาตในการเริ่มต้นและสิ้นสุดให้ความสนใจกับส่วนประกอบติดตั้งภายใน (เช่น ตัวเข้ารหัส เบรก ฯลฯ)!

แผ่นข้อมูล

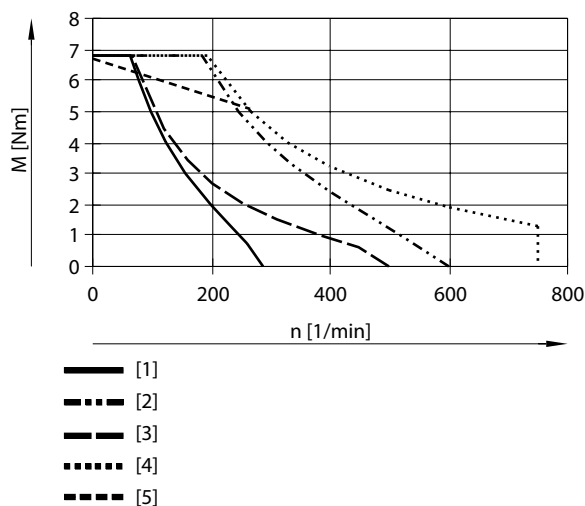
แรงบิด M ขึ้นอยู่กับความเร็วรอบ n สำหรับ EMMT-ST-87-S



- [1] แรงบิดสูงสุดที่ DC 24 โวลต์
- [2] แรงบิดสูงสุดที่ DC 48 โวลต์
- [3] แรงบิดสูงสุดที่มีการลดสนามแม่เหล็กที่ DC 24 โวลต์
- [4] แรงบิดสูงสุดที่มีการลดสนามแม่เหล็กที่ DC 48 โวลต์
- [5] แรงบิดที่กำหนด

กราฟคุณลักษณะของมอเตอร์ที่แรงดันไฟฟ้าตามที่กำหนดและตัวควบคุมมอเตอร์ในอุดมคติ
ความเร็วสูงสุดที่อนุญาตในการเริ่มต้นและสิ้นสุดให้ความสนใจกับส่วนประกอบติดตั้งภายใน (เช่น ตัวเข้ารหัส เบรก ฯลฯ)!

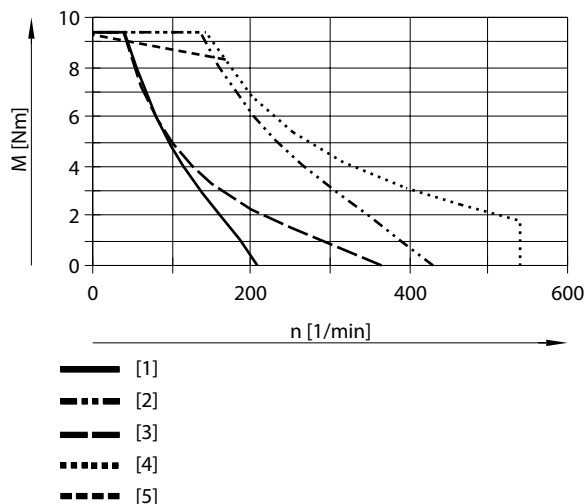
แรงบิด M ขึ้นอยู่กับความเร็วรอบ n สำหรับ EMMT-ST-87-M



- [1] แรงบิดสูงสุดที่ DC 24 โวลต์
- [2] แรงบิดสูงสุดที่ DC 48 โวลต์
- [3] แรงบิดสูงสุดที่มีการลดสนามแม่เหล็กที่ DC 24 โวลต์
- [4] แรงบิดสูงสุดที่มีการลดสนามแม่เหล็กที่ DC 48 โวลต์
- [5] แรงบิดที่กำหนด

กราฟคุณลักษณะของมอเตอร์ที่แรงดันไฟฟ้าตามที่กำหนดและตัวควบคุมมอเตอร์ในอุดมคติ
ความเร็วสูงสุดที่อนุญาตในการเริ่มต้นและสิ้นสุดให้ความสนใจกับส่วนประกอบติดตั้งภายใน (เช่น ตัวเข้ารหัส เบรก ฯลฯ)!

แรงบิด M ขึ้นอยู่กับความเร็วรอบ n สำหรับ EMMT-ST-87-L

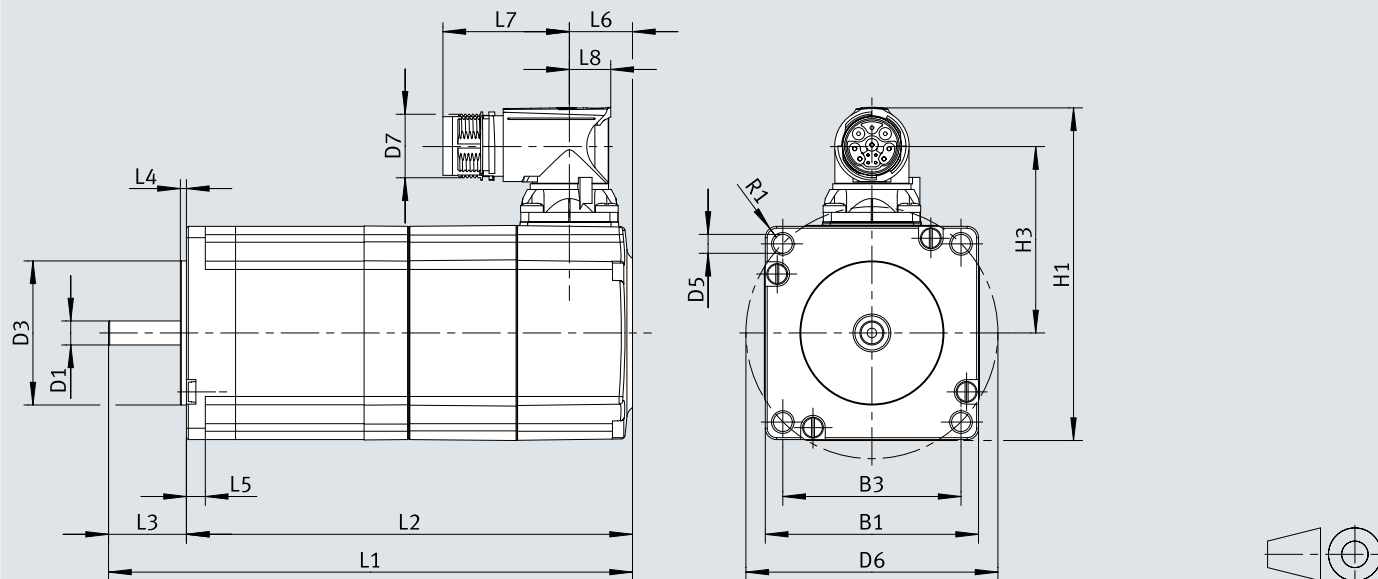


- [1] แรงบิดสูงสุดที่ DC 24 โวลต์
- [2] แรงบิดสูงสุดที่ DC 48 โวลต์
- [3] แรงบิดสูงสุดที่มีการลดสนามแม่เหล็กที่ DC 24 โวลต์
- [4] แรงบิดสูงสุดที่มีการลดสนามแม่เหล็กที่ DC 48 โวลต์
- [5] แรงบิดที่กำหนด

กราฟคุณลักษณะของมอเตอร์ที่แรงดันไฟฟ้าตามที่กำหนดและตัวควบคุมมอเตอร์ในอุดมคติ
ความเร็วสูงสุดที่อนุญาตในการเริ่มต้นและสิ้นสุดให้ความสนใจกับส่วนประกอบติดตั้งภายใน (เช่น ตัวเข้ารหัส เบรก ฯลฯ)!

ขนาด

ขนาด – EMMT-ST

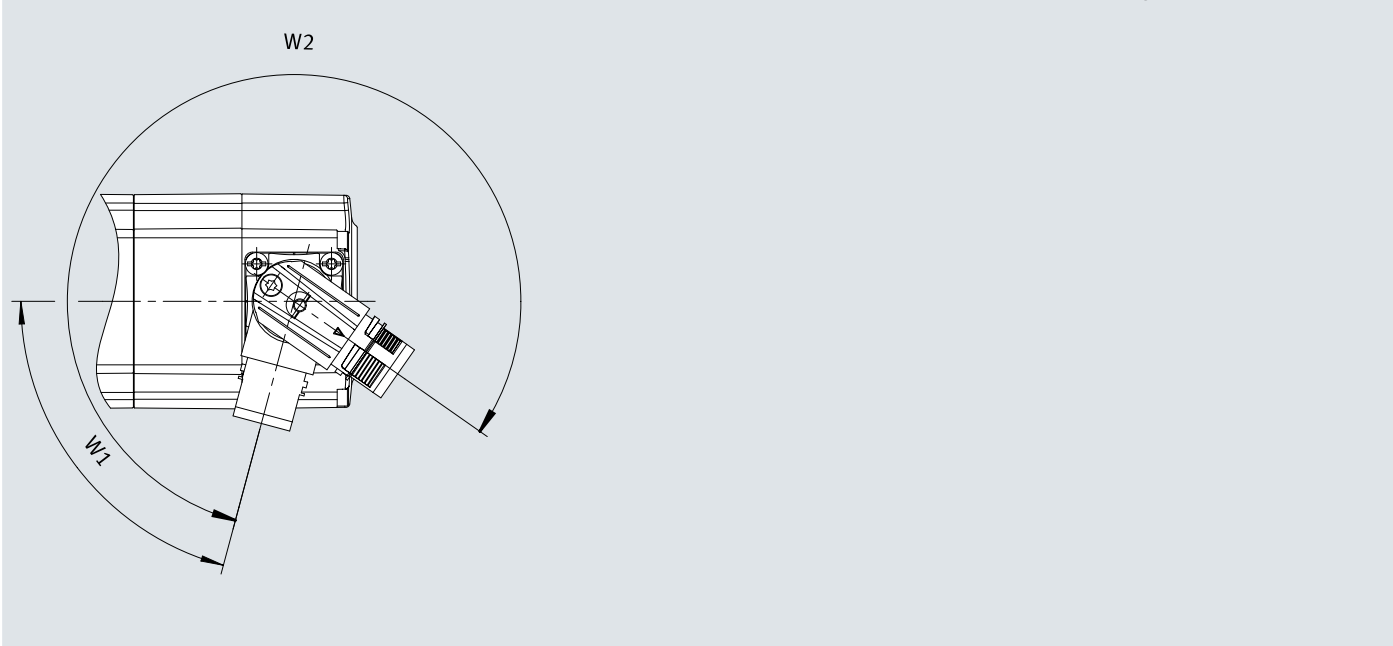
 ดาวน์โหลดข้อมูล CAD www.festo.com


		B1	B3	D1	D3	D5	D6	D7	H1	H3
			±0,2	∅ h6	∅ h8		∅			
EMMT-ST-42	S	42	31	5	22	M3	43,8	M17	73,3	41,9
	S-B									
	L									
	L-B									
EMMT-ST-57	M	56,4	47,1	6,35	38,1	5	66,7	M17	88	49,3
	M-B									
	L									
	L-B									
EMMT-ST-87	S	85,9	69,5	11	73	6,6	98,3	M17	118	64,4
	S-B									
	M									
	M-B									
	L									
	L-B									

		L1	L2	L3	L4	L5	L6	L7	L8	R1
			±2	±0,5	±0,2					
EMMT-ST-42	S	94	70	24	2	–	16	33,4	11	2,3
	S-B	124	100							
	L	112	88							
	L-B	142	118							
EMMT-ST-57	M	110,1	89,5	20,6	1,6	5	16,7	33,4	11	3
	M-B	138,6	118							
	L	131,1	110,5							
	L-B	159,6	139							
EMMT-ST-87	S	121	94	27	2	8	16	33,4	11	5,5
	S-B	149,5	122,5							
	M	154,5	127,5							
	M-B	183	156							
	L	184,5	158,5							
	L-B	213	186							

ขนาด

ขนาด - การเชื่อมต่อ ดาวน์โหลดข้อมูล CAD www.festo.com

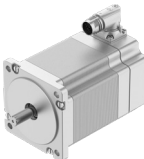


	W1	W2
EMMT-ST...	75°	290°

รายละเอียดการสั่งซื้อ

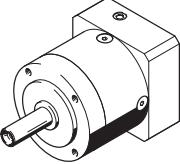
ขนาดหน้าแปลน 42					
	มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	หน่วยวัด	เบรค	หมายเลขชิ้นส่วน	พิมพ์
	42 mm	ไม่มี	ไม่มี	8156161	EMMT-ST-42-S-R
				8156167	EMMT-ST-42-L-R
			พร้อมเบรค	8156170	EMMT-ST-42-L-RB
				8156164	EMMT-ST-42-S-RB
		ตัวเข้ารหัสแบบ สับบูรณ์แบบหลาย เกียร์	ไม่มี	8156169	EMMT-ST-42-L-RM
				8156163	EMMT-ST-42-S-RM
			พร้อมเบรค	8156166	EMMT-ST-42-S-RMB
				8156172	EMMT-ST-42-L-RMB
		ตัวเข้ารหัสแบบ สับบูรณ์, เกียร์เดียว	ไม่มี	8156162	EMMT-ST-42-S-RS
				8156168	EMMT-ST-42-L-RS
			พร้อมเบรค	8156171	EMMT-ST-42-L-RSB
				8156165	EMMT-ST-42-S-RSB

ขนาดหน้าแปลน 57					
	มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	หน่วยวัด	เบรค	หมายเลขชิ้นส่วน	พิมพ์
	57 mm	ไม่มี	ไม่มี	8156179	EMMT-ST-57-L-R
				8156173	EMMT-ST-57-M-R
			พร้อมเบรค	8156182	EMMT-ST-57-L-RB
				8156176	EMMT-ST-57-M-RB
		ตัวเข้ารหัสแบบ สับบูรณ์แบบหลาย เกียร์	ไม่มี	8156181	EMMT-ST-57-L-RM
				8156175	EMMT-ST-57-M-RM
			พร้อมเบรค	8156184	EMMT-ST-57-L-RMB
				8156178	EMMT-ST-57-M-RMB
		ตัวเข้ารหัสแบบ สับบูรณ์, เกียร์เดียว	ไม่มี	8156180	EMMT-ST-57-L-RS
				8156174	EMMT-ST-57-M-RS
			พร้อมเบรค	8156183	EMMT-ST-57-L-RSB
				8156177	EMMT-ST-57-M-RSB

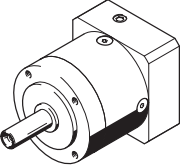
ขนาดหน้าแปลน 87					
	มอเตอร์ขนาดหน้าแปลน [มม.]	หน่วยวัด	เบรค	หมายเลขชิ้นส่วน	พิมพ์
	87 mm	ไม่มี	ไม่มี	8156185	EMMT-ST-87-S-R
				8156197	EMMT-ST-87-L-R
				8156191	EMMT-ST-87-M-R
			พร้อมเบรค	8156188	EMMT-ST-87-S-RB
				8156200	EMMT-ST-87-L-RB
				8156194	EMMT-ST-87-M-RB
		ตัวเข้ารหัสแบบ สับบูรณ์แบบหลาย เกียร์	ไม่มี	8156193	EMMT-ST-87-M-RM
				8156199	EMMT-ST-87-L-RM
				8156187	EMMT-ST-87-S-RM
			พร้อมเบรค	8156196	EMMT-ST-87-M-RMB
				8156190	EMMT-ST-87-S-RMB
				8156202	EMMT-ST-87-L-RMB
		ตัวเข้ารหัสแบบ สับบูรณ์, เกียร์เดียว	ไม่มี	8156186	EMMT-ST-87-S-RS
				8156198	EMMT-ST-87-L-RS
				8156192	EMMT-ST-87-M-RS
			พร้อมเบรค	8156201	EMMT-ST-87-L-RSB
				8156189	EMMT-ST-87-S-RSB
				8156195	EMMT-ST-87-M-RSB

อุปกรณ์เสริม

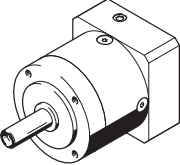
เฟืองแพลนเนตารี่สำหรับ EMMT-ST-42

	อัตราทดเกียร์	วัสดุหมายเหตุ	น้ำหนักผลิตภัณฑ์	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์
	3:1	เป็นไปตามข้อกำหนด RoHS	350 g	549428	EMGA-40-P-G3-SST-42
	5:1			549429	EMGA-40-P-G5-SST-42
	8:1		400 g	8141762	EMGA-40-P-G8-SST-42
	12:1		450 g	8141763	EMGA-40-P-G12-SST-42

เฟืองแพลนเนตารี่สำหรับ EMMT-ST-57

	อัตราทดเกียร์	วัสดุหมายเหตุ	น้ำหนักผลิตภัณฑ์	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์
	3:1	เป็นไปตามข้อกำหนด RoHS	900 g	549430	EMGA-60-P-G3-SST-57
	5:1			549431	EMGA-60-P-G5-SST-57
	8:1			8141764	EMGA-60-P-G8-SST-57
	12:1		1,100 g	8141765	EMGA-60-P-G12-SST-57

เฟืองแพลนเนตารี่สำหรับ EMMT-ST-87

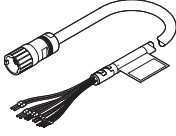
	อัตราทดเกียร์	วัสดุหมายเหตุ	น้ำหนักผลิตภัณฑ์	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์
	3:1	เป็นไปตามข้อกำหนด RoHS	2,100 g	549432	EMGA-80-P-G3-SST-87
	5:1			549433	EMGA-80-P-G5-SST-87
	8:1			8141766	EMGA-80-P-G8-SST-87
	12:1		2,600 g	8141767	EMGA-80-P-G12-SST-87

หน้าตัดของสายเคเบิลที่แนะนำ ขึ้นอยู่กับความยาวของสายเคเบิลและตัวควบคุมไดรฟ์ CMMT-ST

	≤ 5 m	≤ 10 m	≤ 20 m	≤ 25 m
EMMT-ST-42 S...	Q6	Q6	Q6	Q6
EMMT-ST-42 L...	Q6	Q6	Q7	Q7
EMMT-ST-57 M...	Q6	Q7	Q9	Q9
EMMT-ST-57 L...	Q6	Q7	Q9	Q9
EMMT-ST-87 S...	Q7	Q9	Q9	Q9
EMMT-ST-87 M...	Q7	Q9	Q9	Q9
EMMT-ST-87 L...	Q7	Q9	Q9	Q9

Q6 = 0.5 mm²
 Q7 = 0.75 mm²
 Q9 = 1.5 mm²

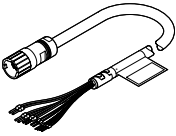
สายมอเตอร์ขนาดหน้าตัดสาย 0.5 มม.² สำหรับตัวควบคุมไดรฟ์ CMMT-ST

	รัศมีการตัด การเดินติดตั้ง สายแบบห ยึดหยุ่น	คุณสมบัติสาย	อุณหภูมิโดย รอบ	ความยาวสาย เคเบิล ¹⁾	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์
	78.75 mm	เหมาะสำหรับ ห่วงโซ่พลังงาน	-40 ... 90 °C	2.5 m	8181670	NEBM-M17G12-EH-2.5-Q6N-LE12
				5 m	8181668	NEBM-M17G12-EH-5-Q6N-LE12
				7.5 m	8190096	NEBM-M17G12-EH-7.5-Q6N-LE12
				10 m	8195457	NEBM-M17G12-EH-10-Q6N-LE12
	78.75 ... 81 mm			0.5 ... 20 m	8181663	NEBM-LX/M17-

1) สำหรับ NEBM-LX/M17-...: ความยาวสายเคเบิลที่เลือกได้: 0.5 ... 25 m. ในตารางกริด 0.5 m. รวมถึงส่วนตัดขวางของสายเคเบิลทั้งหมด Q6, Q7, Q9
สำหรับ NEBM-LX/M17-...: สายต่อขยายยังสามารถกำหนดค่าได้โดยใช้ระบบผลิตภัณฑ์โมดูลาร์

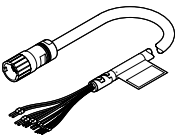
อุปกรณ์เสริม

สายมอเตอร์ขนาดหน้าตัดสาย 0.75 มม.² สำหรับตัวควบคุมไดรฟ์ CMMT-ST

	รัศมีการตัด, การเดินติดตั้ง สายแบบห ยัดหย่น	คุณสมบัติสาย	อุณหภูมิโดย รอบ	ความยาวสาย เคเบิล ¹⁾	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์
	78.75 mm	เหมาะสำหรับ ห่วงโซ่พลังงาน	-40 ... 90 °C	2.5 m	8195458	NEBM-M17G12-EH-2.5-Q7N-LE12
				5 m	8195459	NEBM-M17G12-EH-5-Q7N-LE12
				7.5 m	8195460	NEBM-M17G12-EH-7.5-Q7N-LE12
				10 m	8195461	NEBM-M17G12-EH-10-Q7N-LE12
	78.75 ... 81 mm			0.5 ... 20 m	8181663	NEBM-LX/M17-

1) สำหรับ NEBM-LX/M17-...: ความยาวสายเคเบิลที่เลือกได้: 0.5 ... 25 ม. ในตารางกริด 0.5 ม. รวมถึงส่วนตัดขวางของสายเคเบิลทั้งหมด Q6, Q7, Q9
สำหรับ NEBM-LX/M17-...: สายต่อขยายยังสามารถกำหนดค่าได้โดยใช้ระบบผลิตภัณฑ์โมดูลาร์

สายมอเตอร์ขนาดหน้าตัดสาย 1.5 มม.² สำหรับตัวควบคุมไดรฟ์ CMMT-ST

	รัศมีการตัด, การเดินติดตั้ง สายแบบห ยัดหย่น	คุณสมบัติสาย	อุณหภูมิโดย รอบ	ความยาวสาย เคเบิล ¹⁾	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์
	78.75 ... 81 mm	เหมาะสำหรับ ห่วงโซ่พลังงาน	-40 ... 90 °C	0.5 ... 20 m	8181663	NEBM-LX/M17-
	81 mm			2.5 m	8234028	NEBM-M17G12-EH-2.5-Q9N-LE12
				5 m	8234029	NEBM-M17G12-EH-5-Q9N-LE12
				7.5 m	8234030	NEBM-M17G12-EH-7.5-Q9N-LE12
				10 m	8234031	NEBM-M17G12-EH-10-Q9N-LE12

1) สำหรับ NEBM-LX/M17-...: ความยาวสายเคเบิลที่เลือกได้: 0.5 ... 25 ม. ในตารางกริด 0.5 ม. รวมถึงส่วนตัดขวางของสายเคเบิลทั้งหมด Q6, Q7, Q9
สำหรับ NEBM-LX/M17-...: สายต่อขยายยังสามารถกำหนดค่าได้โดยใช้ระบบผลิตภัณฑ์โมดูลาร์

หน้าแปลนยึดสำหรับยึดปลั๊กสายมอเตอร์ (ตัวอย่างเช่น บนตู้ควบคุมไฟฟ้า เป็นต้น)

	ระดับการป้องกัน	การปฏิบัติตามข้อกำหนดของ ห้องปฏิบัติการ	หมายเลข ชิ้นส่วน	พิมพ์
	IP67	VDMA24364 โซน III	8191777	NEAM-MF-M17