

三点式抓手 HGDT-35-A-G1

订货号：540863

FESTO



General operating condition

数据表

特性	值
规格	35
每个爪手夹爪的行程	4 mm
最大替换精度	≤0.2 mm
摆动爪手夹爪的最大间隙 ax、ay	≤0.1 deg
最大爪手夹爪间隙 Sz	≤0.05 mm
旋转对称	≤0.2 mm
重复精度，爪手	≤0.03 mm
爪手夹爪的数量	3
安装位置	任意
工作模式	双作用
爪手功能	三点式
爪手力备份	在打开时
结构特点	楔形驱动 强制先导工作运动顺序
位置检测	通过接近开关
符号	00995947
工作压力	4 bar ... 8 bar
封锁空气的工作压力	0 bar ... 0.5 bar
爪手的最大工作频率	≤4 Hz
6 bar 时的最短打开时间	32 ms
6 bar 时的最短关闭时间	56 ms
工作介质	压缩空气，符合 ISO 8573-1:2010 [7:4:4]
工作和先导介质说明	可用润滑介质工作（之后须一直润滑介质工作）
耐腐蚀等级 CRC	2 - 中等耐腐蚀能力
油漆湿润缺陷物质（PWIS）符合性	VDMA24364-B1/B2-L
环境温度	5 °C ... 60 °C
转动惯量	1.37 kgcm ²
爪手夹爪上的最大力 Fz，静态	400 N
爪手的最大扭矩 Mx，静态	15 Nm
抓手最大扭矩 My，静态	10 Nm
抓手最大扭矩 Mz，静态	10 Nm
导向部件的润滑间隔	5 MioCyc
每个外部爪手夹爪的最大质量	30 g
产品重量	337 g

特性	值
安装方式	可选： 通过通孔和定位销 通过内螺纹和定位销
气接口，被堵的空气	M5
气动接口	M5
端盖材料	高合金不锈钢
外壳材料	精制铝合金 COMPCOTE 涂层
爪手夹爪材料	加硬钢