

## Komfort einer Robotiksteuerung kombiniert mit der Flexibilität einer

**SPS:** Auf einer Plattform verbindet die obere Leistungsklasse der CMXR Reihe die Vorteile zweier Welten, was das Applikationsspektrum der CMXR-C2 deutlich erweitert – bis zur komplexen Handhabung bewegter Objekte auf mehreren Förderersystemen.

### Einfach wie nie

Reich an vielfältigsten Schnittstellen, erleichtert die integrierte CoDeSys SPS die individuelle Integration in übergeordnete Steuerungen oder das Einbinden von Peripheriegeräten, wie z. B. Kamerasystemen. Ohne, dass man etwa auf den Komfort einer modernen Robotiksteuerung verzichten müsste. Im Gegenteil. Optional lassen sich Bewegungsprogramme sogar online per Handbediengerät CDSA optimieren.

### Sicher wie nie

Der intelligente Dynamiklimiter überwacht die Grenzwerte der eingebundenen Motoren und Antriebsmechanik. Ergebnis: 100%-ige Bahntreue bei optimalen Taktzeiten.

### Vielseitig wie nie

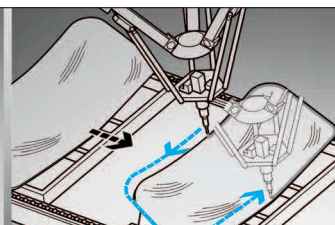
Über das Tracking bewegter Objekte und die direkte Kopplung von Kamerasystemen hinaus definiert die CMXR-C2 auch geschwindigkeitsunabhängige Schaltpunkte auf der Bahn. Für ein Plus an Prozesssicherheit und Qualität, etwa bei Klebe- oder Abdicht-Applikationen.



Flexible Bedienung



Koordinatentransformation



Komplexe Anwendungen

# Robotiksteuerung CMXR-C2



## Produktmerkmale

- Robotiksteuerung mit leistungsfähigem Motion Control-Kern
- Integrierte Koordinatentransformationen, z. B. für kartesische und Tripod Kinematiken
- Modulares Steuerungssystem mit einer Anzahl an Erweiterungsmodulen aus der CECX Reihe. z. B. digitale und analoge E/A
- Abgestimmte Schnittstellen zu externen Systemen
- Integrierte CoDeSys SPS
- Optionales Handbediengerät CDSA mit 2-Kanal-Zustimmertaster und Not-Aus

## Leistungsfähiger Motion Control-Kern

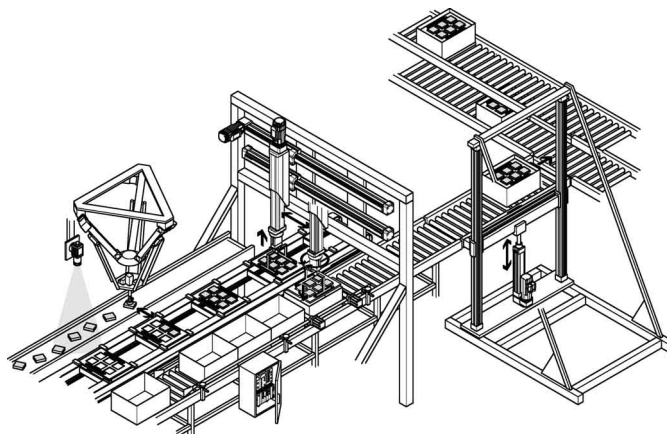
- Synchrone Point-To-Point (PTP)-Bewegung, kartesische Linear- und Zirkularinterpolationen
- Optionale Handachsen zur Orientierung der Werkzeuge
- Überschleifen von Positionen für schonende Bewegungen der Mechanik

## Applikationsbeispiele

- Tripod mit Tracking und Koppung zu Visionsystem
- Einfache Handhabung mit einem kartesischen Linienportal
- Verfolgung bewegter Objekte (Tracking)
- Kleben, Beschichten, Schneiden

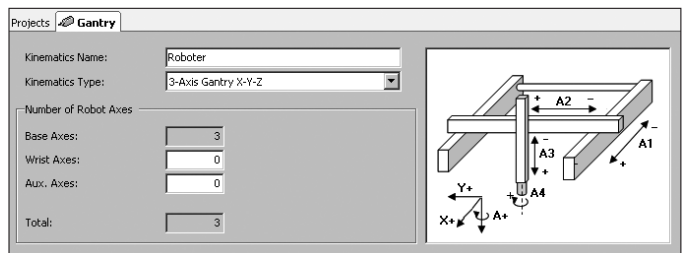
- Schaltpunkte auf der Bahn, z. B. für Kleben
- Ausgabe der Bahngeschwindigkeit
- Intelligenter Dynamiklimiter beachtet stets die physikalischen Achsgrenzen und sorgt für Bahntreue
- Definition von Werkzeugendpunkten (TCP) im Raum
- Werkzeugkoordinatensystem im Werkzeugendpunkt (TCP) für leichtes Teachen
- Reduzierte Geschwindigkeit im manuellen Betrieb
- Repositionierung der Kinematik nach einer Programmunterbrechung.

- Individuelle Programmierung von Geschwindigkeit, Beschleunigung und Ruck
- Verschiedene Beschleunigungsrampen
- Konstante Bahngeschwindigkeit mit Überwachung



## Effizientes Engineering

- Intuitive Konfiguration mit dem Festo Configuration Tool (FCT) trägt massiv zur Kostensenkung bei.

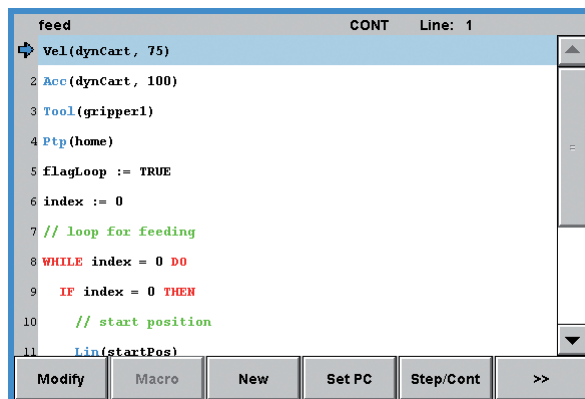


- Leichte Archivierung aller Projektdaten, z. B. Konfiguration, Bewegungs- und SPS-Programme.

## Transparente Programmierung

- Leichtverständliche textuelle Programmierung mit der Festo Teach Language (FTL)
- Umfangreicher Befehlssatz für Bewegungen, Dynamik und Programmsteuerung

- Änderungen sind sofort ausführbar, kein Kompilieren erforderlich.
- In Verbindung mit dem Handbediengerät ist eine Nutzung von Teach-In-Funktionen möglich.



## Festo AG & Co. KG

Postfach  
73726 Esslingen  
Rüter Straße 82  
73734 Esslingen  
Tel. +49 (0)711 347 0  
Fax +49 (0)711 347 2628  
E-mail: info\_de@festo.com