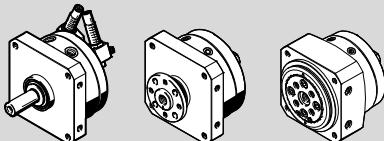




Festo SE & Co. KG  
Postfach  
73726 Esslingen  
Deutschland  
+49 711 347-0  
[www.festo.com](http://www.festo.com)



## 操作指南 (原版操作指南)

8067768  
1701f  
[8067775]

## 摆动驱动器 DSM(-T)-12 ... 63...(-HD)...-B ..... 中文

### → 注意

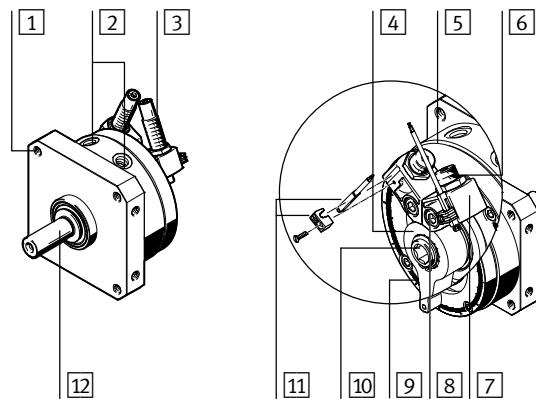
只能由具备专业资质的人员根据操作指南进行安装和调试。

注意产品以及相关操作指南上的警告和提示。

必须注意产品随附文件中的说明和注意事项。

请先通读产品随附的所有操作指南。这样可以节省由于可能需要更改而导致的额外开支。

## 工作部件和接口



- |                            |   |
|----------------------------|---|
| [1] 固定用螺孔                  | [8] 缓冲器支架固定螺钉   |
| [2] 气接口                    | [9] 角度刻度  |
| [3] 带锁紧螺母的液压缓冲器<br>(可选)    | [10] 六角孔  |
| [4] 撞杆, 上面集成有用于位置检测<br>的磁铁 | [11] 带接近开关的传感器座 (可选)  |
| [5] 护盖卡环                   | [12] 输出轴  |
| [6] 带锁紧螺母的弹性缓冲垫<br>(可选)    | <ul style="list-style-type: none"> <li>- DSM-...-B: 中心轴</li> <li>- DSM-...-FW-B: 法兰轴</li> <li>- DSM-...-HD-B:<br/>带转盘的重型轴承</li> </ul> |
| [7] 缓冲器支架 (可选)             |   |

Fig. 1

## 1 适用文件

产品所有相关文档 → [www.festo.com/pk](http://www.festo.com/pk)

## 2 功能和应用

通过给气接口交替加压, 机壳中的内叶轮来回摆动。这一摆动运动被作为旋转运动传递给外部撞杆和输出轴。通过可调的缓冲部件 (弹性缓冲垫或者液压缓冲器) 可限制撞杆的转角。

按照规定, 摆动驱动器 DSM 用于无需全周转动的工作载荷摆动。

## 3 运输和存放

- 请考虑到 DSM 的重量:  
最重可达 7.2 kg。
- 应设法满足如下存放条件:
  - 较短的仓储时间
  - 存放地点温度不宜过高, 存放区域内应保持干燥、阴凉并采取有效的防腐措施。

## 4 产品使用条件

### → 注意

使用不当会造成功能故障。

- 请确保始终遵守本章规定。
- 注意产品以及相关操作指南上的警告和提示。

- 请将本操作指南中的极限值与使用时的实际值 (例如: 压力、力、力矩、温度、质量等) 进行比较。  
只有遵守负载限值才能使产品按照相应的安全规程安全运行。
- 要考虑到使用地点的环境条件。  
环境中的腐蚀性元素 (例如: 臭氧) 会缩短产品的使用寿命。
- 请注意遵守当地的有关规定, 以及所在地和所在国所有的法律法规。
- 拆除包装材料。  
这些包装物均为可回收材料 (例外情况: 油纸 = 废料)。
- 按规定对压缩空气进行预处理 (→ 技术参数)。
- 一旦选定了某种介质, 就请在产品的整个使用寿命期内只使用这种介质。  
示例: 始终使用不含润滑油的压缩空气。
- 缓慢地给整个设备加压, 直至达到工作压力。这样执行元件的运动即得到完全控制而不会发生意外。用安全启动阀 HEL 来缓慢地起动进气。
- 使用产品时请保持其原样, 勿擅自进行任何改动。
- 请注意拧紧力矩的容许公差。如无特殊规定, 公差为 ±20 %。

## 5 安装

### 5.1 机械安装

- 安装 DSM 时务必注意不要损伤输出轴。  
尤其是在进行下列操作时, 更需当心:

1. 请检查是否有必要要在 DSM 的安装法兰上增加钻孔。灰色位置 (G) (Fig. 2) 标出了可以在 DSM 上增加钻孔的区域 (例如: 用于承接定位销)。

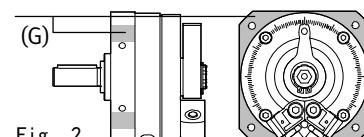


Fig. 2

2. 请将 DSM 安放在合适位置,  
使您随时可触及时操作部件。

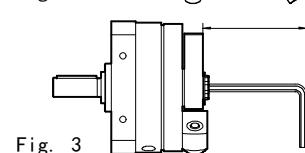


Fig. 3

3. 至少用 2 个螺栓将 DSM 固定。

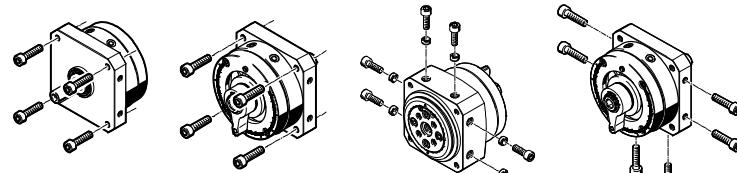


Fig. 4

带中空法兰轴的 DSM:

4. 需要时可将管线穿过中空法兰轴。  
法兰轴的可用通孔内径如下:

规格	12	16	25	32	40	63
内径 Ø [mm]	4.2	8.6			11.5	

Fig. 5

## 中空法兰轴的几种用途

- 压缩空气
- 真空
- 电缆
- 水、冷却液、油、胶

使用内六角孔装配自配置的第二根输出轴时（在带中心轴的 DSM 上）：

#### 5. 请确保第二根输出轴不会从内六角孔根部的螺纹 (A) 中滑脱。

内六角孔根部的螺纹 (A)

即为此用途。这种情况下可以装配一根安装螺丝。第二根输出轴必须相应地钻成空心轴。

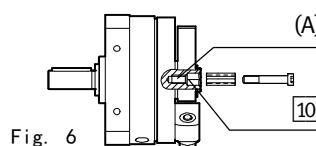


Fig. 6

#### 6. 固定可动负载时，请确保遵守下列规定 (Fig. 7)：

- 安装不倾斜，
- 许可径向力  $F_z$ ，
- 许可轴向力  $F_x$ ，
- 许可转动惯量 ( $\rightarrow$  技术参数)。

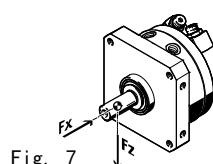


Fig. 7

移动负载的质量惯性矩应计算求得。计算中应将第二根输出轴的杠杆臂、横臂和质量考虑在内。许可质量惯性矩 ( $\rightarrow$  产品目录额定数据) 取决于所给条件：

- |             |        |
|-------------|--------|
| - DSM 的额定尺寸 | - 摆动周期 |
| - 终端位置缓冲类型  | - 摆动角度 |

#### Definizione

摆动周期 = 内叶轮旋转周期 + 因液压缓冲器 DYSC 缓冲所需的时间  
(Fig. 8)

规格	12	16	25	32	40	63
<b>DYSC</b>	5-5	7-5	7-5	8-8	12-12	16-18
缓冲时间 [s]	0.1	0.1	0.1	0.25	0.3	0.4

Fig. 8

固定工作负载：

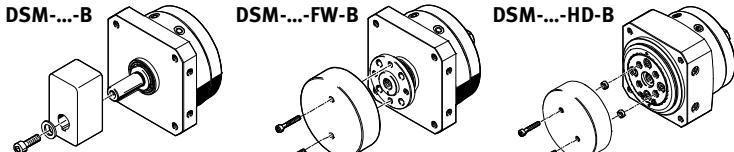


Fig. 9

- 将运动负载推上输出轴（中心轴/法兰轴/转盘）(Fig. 9)
- 请确保运动负载不会从输出轴上滑脱。输出轴上的螺纹即为此用途。  
拧紧螺栓 (Fig. 10) 时固定住六角孔 **10**。

规格	12	16	25	32	40	63
<b>拧紧力矩</b>						
DSM-...-B [Nm]	1.2	1.2	2.9	5.9	9.9	47
DSM-...-FW-...-B [Nm]	1.2	2.9	5.9	9.9	25	25
DSM-...-HD-...-B [Nm]	1.2	2.9	5.9	5.9	25	25

Fig. 10

7. 根据型号静态预调终端位置的止挡。

#### 5.2 无止挡系统的 DSM

#### → 注意

运行无缓冲器的 DSM 会导致驱动器毁坏。无止挡系统的 DSM 不具有缓冲能力。

- 请确保 DSM 仅在有缓冲（无论是内部还是外部）的情况下运行。

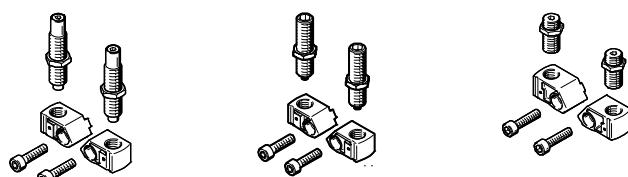


Fig. 11

用于加装内部缓冲器的支架 (Fig. 11) 可以另行订购，并可事后添加到 DSM 上 ( $\rightarrow$  配件)。

当使用外部止挡和液压缓冲器时：

#### • 请确保遵守以下给定条件 (Fig. 12)：

- 载荷作用点必须位于质量重心（杠杆臂上有偏心质量时尤为重要）
- 最大许可止动力和最小止动半径  $r_{min}$  ( $\rightarrow$  技术参数)
- 使用保护装置（例如：护盖  $\rightarrow$  配件）。

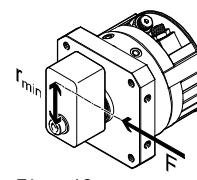


Fig. 12

#### 5.3 带内部制动系统的 DSM 的调节

#### → 注意

运行无缓冲器的 DSM 会导致其损坏。

1. 从外壳上拆下 DSM 的护盖（如果有的话）。

2. 将缓冲件（弹性缓冲垫或者液压缓冲器）旋入缓冲器支架。对此，请注意所附文件。

3. 将运动负载摆动至一个所需的终端位置：

- 手动
- 通过六角扳手拧动撞杆的 **10** 处。

此时角度刻度用于精确定位 (Fig. 13)。

规格	12	16	25	32	40	63
角度调节 [ $^{\circ}$ ] (1 刻度线 =)	2			1		

Fig. 13

#### 4. 拧松缓冲器支架的固定螺钉 (Fig. 14)。

要移动缓冲器支架，只需松开固定螺钉，直到缓冲器支架刚刚可动即可。

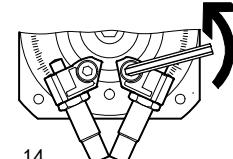


Fig. 14

#### 5. 请优先采用相对于 DSM 对称线 M 的对称角度调节方式 (Fig. 15)。

这样可以使左右摆动的动作均匀一致。

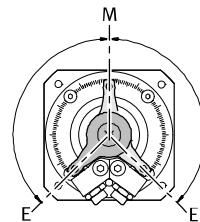


Fig. 15

#### 6. 将缓冲器支架连同缓冲器（弹性缓冲垫或者液压缓冲器）一并推向撞杆。

此外，必须达到缓冲行程，直到每个缓冲器的套筒碰到撞杆 (Fig. 16)。

必要时固定住六角孔。

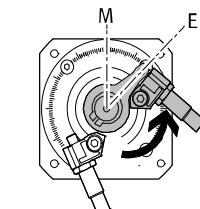


Fig. 16

#### → 注意

若紧固力矩不足，则缓冲器支架在使用条件下可能会移动，并导致 DSM 损坏。

#### 7. 将缓冲器支架 (Fig. 17) 的固定螺钉用下面所给的紧固力矩重新拧紧 (Fig. 18)。

只有使用了给定的紧固力矩，缓冲器支架的啮齿才会啮入外壳材料。

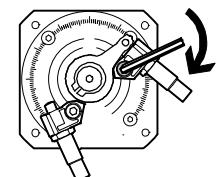


Fig. 17

规格	12	16	25	32	40	63
拧紧力矩 [Nm]	2.1	4.9	10	16.5	40	79

Fig. 18

8. 对于另一终端位置重复此调节过程。

9. 将 DSM 的护盖（如果有的话）

重新扣在外壳的卡环上

(Fig. 19)。

在预设的断裂处折断后，无论缓冲器支架位于何处，都可安装护盖。

请注意护盖的安装说明。

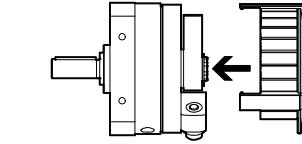


Fig. 19

成功调节好所有限位挡块后：

- 请检查是否有必要加装液压缓冲器或止挡。

在下列情况下有必要加装液压缓冲器或止挡：

- 移动负载的质量惯性矩大于许可质量惯性矩
  - 在排气侧无气垫的情况下运行 DSM（例如：排气侧的排气在先）。
- 用于加装内部液压缓冲器/弹性缓冲垫的缓冲器支架，可以另行订购，并事后添加到 DSM 上 (→ 配件)。

#### 5.4 气动安装

- 请使用单向节流阀 GRLA

以调节摆动速度。

将此阀直接拧在气接口上

(Fig. 20)。

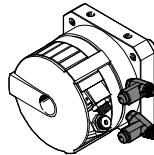


Fig. 20

当有偏心质量时：

- 请检查是否有必要装单向控制阀 HGL 或者储气罐 VZS。这样在产生冲击性压力差时，就可避免运动负载突然砸下。

#### 5.5 电气安装

为感测终端位置：

- 接近开关 (B) 的安装位置如下 (Fig. 21、Fig. 22)：

##### DSM(-T)-12 ... 40-...-B

- 用传感器支架 (C) 将接近开关 SME/SMT-10 (B) 固定在导槽 (A) 上。接近开关由撞杆中的磁铁 (D) 触发。

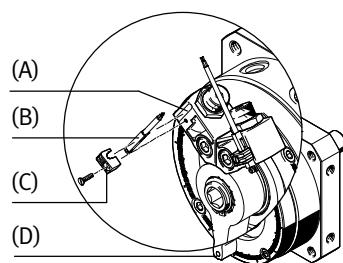


Fig. 21

##### DSM(-T)-63-...-B

- 接近开关 SME/SMT-8 (B) 固定在传感器支架 (E) 中。接近开关由撞杆中的磁铁 (D) 触发。

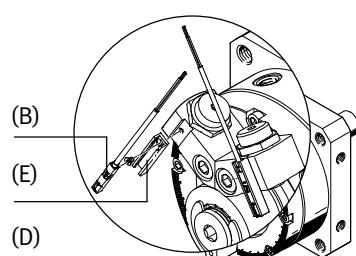


Fig. 22

有关接近开关和传感器支架详细型号说明请访问 → 附件

[www.festo.com/catalogue](http://www.festo.com/catalogue)

## 6 调试

### 6.1 整套设备的调试

- 缓慢地给整个设备加压。这样可防止出现失控运动。

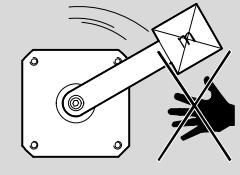
## 6.2 单机调试



### 警告

转动部件有导致受伤的危险。

- 请确保仅在有保护装置时才将 DSM 投入运行。
- 请确保在 DSM 的摆动范围内
  - 不会把手伸向摆动方向
  - 无任何异物可以侵入（例如：使用单个护栏加以隔离）。



1. 将两个上游的单向节流阀

- 先完全关断 (Fig. 23)，  
- 然后再打开大约一圈。

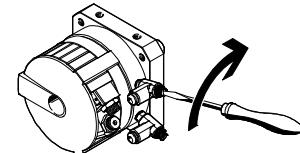


Fig. 23

2. 请确保运行条件在许可范围内。

3. 可选择以下不同方案之一为驱动器加压：

- 一侧缓慢加压
- 两侧同时加压，接下来一侧卸压。

4. 启动试运行。

5. 试运行时请检查是否需要对 DSM 的下列设定加以修改：

- 运动负载的摆动范围
- 运动负载的摆动速度
- DSM-...-P1 的缓冲设置。

6. 再次缓慢地打开单向节流阀

- (Fig. 24)，直至达到所需的摆动速度。撞杆应安全到达终端位置，但不发生硬性碰撞。

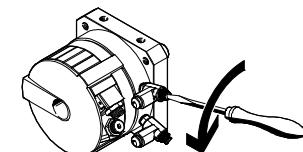


Fig. 24



### 注意

硬性碰撞会使撞杆从终端位置反弹，并降低产品的使用寿命。

当可以听到撞杆的硬性碰撞时：

7. 中断试运行。

造成硬性碰撞的原因可能是：

- 运动负载的转动惯量过大。
- 运动负载的摆动速度过高。
- 排气侧无气垫。
- 缓冲不足。
- DSM-...-P1 中，缓冲设置错误。

8. 针对上述原因采取补救措施。

9. 重复试运行。

进行了所有必要的矫正后：

10. 结束试运行。

## 6.3 终端位置的精调



### 注意

缓冲器拧得太紧或太松会导致撞杆：

- 不是无缓冲地撞向缓冲器支架就是
  - 以不正确的角度撞向缓冲器。  
因而会导致 DSM 或缓冲器损坏。
- 请确保按下面表格中的规定拧松或拧紧缓冲器。  
否则液压缓冲器/弹性缓冲垫将无法达到足够的缓冲效果，甚至完全无效。

- 给 DSM 上所需的终端位置加压。

终端位置的调节可在有压力的情况下进行。

