

Sistemas de Servoposicionamiento Industrial y Programación y Aplicación de los Robots Industriales, POS-20/BP-70.

FESTO



Al finalizar el seminario el participante estará en condiciones de: Desarrollar, conectar, programar y poner en marcha sistemas de posicionamiento empleando servomotores, optimizando así los tiempos de proceso de manipulación y transporte de materiales industriales. Y comprenderá las bases de la robótica, el manejo de estos sistemas, así como la programación y aplicación de éstos para incorporarlos a procesos productivos rutinarios y de alto riesgo.

Nuestro concepto

El seminario es 70% práctico y 30% teórico, además está especialmente diseñado para ingenieros, proyectistas, profesores, personal de montaje y mantenimiento, supervisores y jefes de taller o planta.

La duración de este seminario es de 5 días, ocho horas diarias para completar un total de 40 horas.

Objetivos

- Dimensionar y seleccionar los elementos necesarios para implementar un sistema con motores a paso y servomotores.
- Programar, poner en marcha, detectar y corregir problemas en sistemas de posicionamiento.
- Optimizar procesos productivos eligiendo y aplicando sistemas de posicionamiento.
- Conocer las bases de la robótica industrial con el fin de aplicar esta tecnología en procesos automatizados.
- Programar y simulará con software industrial, tareas de manipulación, soldado, punteado, pintado, etc.
- Optimizar procesos automáticos con el fin de aumentar la productividad, utilizando el robot más adecuado según el tipo de aplicación.

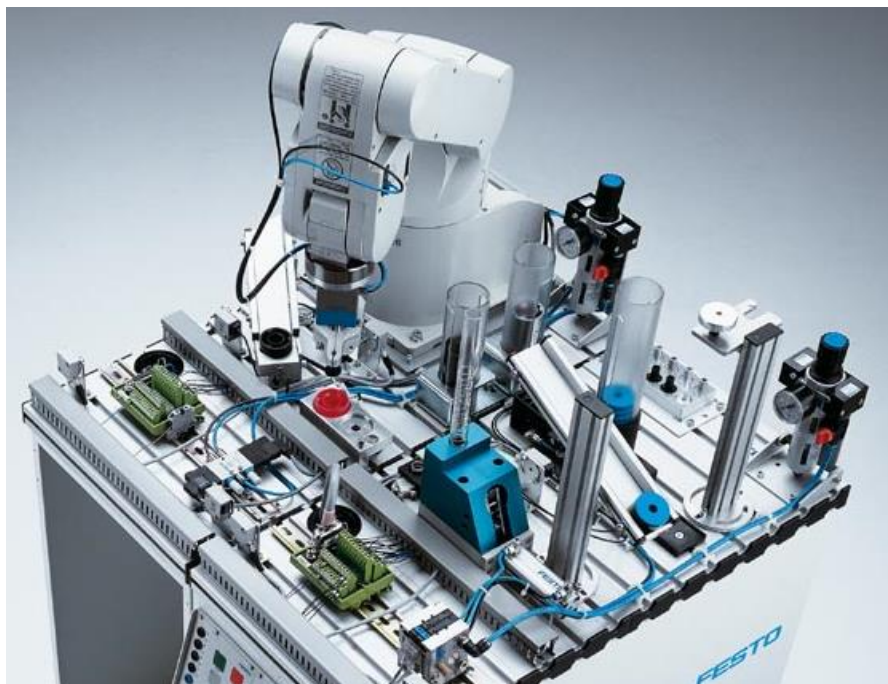
POS-20/BP-70.DSI



Didactic Short Information

Sistemas de Servoposicionamiento Industrial y Programación y Aplicación de los Robots Industriales, POS-20/BP-70.

FESTO



Contenido

- Introducción a los sistemas de control con retroalimentación.
- Funcionamiento de los sensores para la detección de la posición en sistemas de lazo cerrado.
- Características de los de los servomotores.
- Sistemas de potencia para servomotores: Los drivers.
- Actuadores electromecánicos: Construcción, características y funcionamiento.
- Dimensionamiento y selección de los componentes de un sistema servo por medio de software.
- Fundamentos de los sistemas de manipulación.
- Introducción a la Robótica.
- Áreas de aplicación de los robots industriales.
- Análisis del recorrido de trayectorias y movimientos.
- Programación del brazo robot mediante el programador remoto y mediante el software de Programación.
- Simulación de los movimientos de un robot mediante software.
- Comunicación con un PLC vía puerto de entradas/salidas.

Duración:

40 hrs de capacitación.

Horario:

Lunes a viernes de 9:00 a 18:00 hrs.

Lugar:

FESTO México.
(Av. Ceylán 3, Tequesquínahuac, 54020 Tlalnepantla, México)

Inversión: \$19,300 más IVA*

AL TERMINO DEL CURSO SE ENTREGARÁ CERTIFICADO DE PARTICIPACIÓN CON VALOR CURRICULAR AVALADO POR LA STPS.

El seminario incluye:

1 libreta.
1 pluma o lápiz.
1 manual.
1 hora de comida, cortesía de FESTO.

*Precios Válidos para el 2019.

Datos adicionales:

Seminarios homologados a nivel internacional en más de 50 países.

En México certificados ante la norma ISO 9001-2000.

Reconocidos ante la Secretaría del Trabajo y Previsión Social.

Informes e Inscripciones.

Ing. Carlos Alberto Villegas Chávez.
Tel. 01 (55) 5321 8839
Cel.: 044 55 1691 2960
festoseminarios_mx@festo.com
carlos.villegas@festo.com

Festo Didactic México.
Av. Ceylán No.3.
Col. Tequesquínahuac.
Tlalnepantla, Edo. de México.