

เซอร์โวมอเตอร์

EMMT-AS-60-M-HS-RMB

หมายเลขชิ้นส่วน: 5242211

FESTO



แผ่นข้อมูล

General operating condition

| ลักษณะเฉพาะ | มูลค่า |
|--|--|
| อุณหภูมิโดยรอบ | -40 °C ... 40 °C |
| หมายเหตุเกี่ยวกับอุณหภูมิแวดล้อม | สูงถึง 80 °C โดยมีการลดระดับ -1.5% ต่อองศาเซลเซียส |
| ความสูงสูงสุด | 4000 m |
| หมายเหตุเกี่ยวกับความสูงในการติดตั้งสูงสุด | ตั้งแต่ 1,000 ม. เท่านั้น โดยมีการลดลง -1.0% ต่อ 100 ม. |
| อุณหภูมิในการจัดเก็บ | -40 °C ... 70 °C |
| ความชื้นสัมพัทธ์ | 0 - 90 % |
| โตมาตรฐาน | IEC 60034 |
| ระดับความร้อนตามมาตรฐาน EN 60034-1 | F |
| อุณหภูมิหมุนสูงสุด | 155 °C |
| ระดับการออกแบบตามมาตรฐาน EN 60034-1 | S1 |
| การตรวจสอบอุณหภูมิ | การส่งผ่านอุณหภูมิมอเตอร์แบบดิจิทัลผ่าน EndDat 2.2 |
| การออกแบบมอเตอร์ตามมาตรฐาน EN 60034-7 | IM V1 IM V3 |
| ตำแหน่งการติดตั้ง | ตามต้องการ |
| ระดับการป้องกัน | IP40 |
| หมายเหตุเกี่ยวกับระดับการป้องกัน | IP67 สำหรับตัวเรือนมอเตอร์รวมถึงเทคโนโลยีการเชื่อมต่อ |
| ศูนย์กลาง, ศูนย์กลาง, ความเบี่ยงเบนของแนวแกนตาม DIN SPEC 42955 | N |
| คุณภาพสมดุล | G 2.5 |
| แรงบิดพื้นเพื่อ | <1.0% ของแรงบิดสูงสุด |
| อายุการจัดเก็บภายใต้สภาวะปกติ | 20000 h |
| รหัสอินเทอร์เฟซ Motor Out | 60p |
| การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1, ประเภทการเชื่อมต่อ | ขั้วต่อไฮบริด |
| การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1 เทคโนโลยีการเชื่อมต่อ | M23x1 |
| การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1 จำนวนพิน/สายไฟ | 15 |
| การเชื่อมต่อไฟฟ้า 1 แผนภาพการเชื่อมต่อ | 00995913 |
| ระดับมลพิษ | 2 |
| วัสดุหมายเหตุ | เป็นไปตามข้อกำหนด RoHS |
| ระดับความต้านทานการกัดกร่อน KBK | 0 - ไม่มีความเครียดจากการกัดกร่อน |
| การปฏิบัติตามข้อกำหนดของห้องปฏิบัติการ | VDMA24364 โซน III |
| ความเหนียวลา | การทดสอบการขนส่งที่มีระดับความรุนแรง 2 ตาม FN 942017-4 และ EN 60068-2-6 |
| กันกระแทก | การทดสอบแรงกระแทกด้วยระดับความรุนแรง 2 ตาม FN 942017-5 และ EN 60068-2-27 |
| อนุญาต | เครื่องหมาย RCM c UL เร - ได้รับการยอมรับ (OL) |

| ลักษณะเฉพาะ | มูลค่า |
|---|--|
| เครื่องหมาย CE (ดูประกาศเกี่ยวกับความสอดคล้อง) | ตามคำสั่ง EU EMC ตามคำสั่งไฟฟ้าแรงต่ำของสหภาพยุโรป ตามระเบียบ RoHS ของสหภาพยุโรป |
| เครื่องหมาย UKCA (ดูคำประกาศความสอดคล้อง) | ตามระเบียบ RoHS ของสหราชอาณาจักร ตามระเบียบของสหราชอาณาจักรสำหรับอุปกรณ์ไฟฟ้า |
| ใบรับรองออกโดยหน่วยงาน | UL E342973 |
| พิกัดแรงดันไฟฟ้า DC | 680 V |
| ประเภทสวิตช์โซลัน | ติดดาวด้านใน |
| จำนวนคู่ขั้ว | 5 |
| แรงบิดคอก | 1.15 Nm |
| พิกัดแรงบิด | 1 Nm |
| แรงบิดสูงสุด | 3.4 Nm |
| ความเร็วการหมุนปกติ | 3000 rpm |
| ความเร็วการหมุนสูงสุด | 14200 rpm |
| ความเร็วกลสูงสุด | 16000 rpm |
| ความเร่งเชิงมุม | $\leq 100000 \text{ rad/s}^2$ |
| จัดอันดับเครื่องยนต์กำลัง | 310 W |
| กระแสไฟหยุดนิ่งต่อเนื่อง | 2.5 A |
| กระแสมอเตอร์ปกติ | 2.2 A |
| กระแสสูงสุด | 11 A |
| ค่าคงที่มอเตอร์ | 0.45 Nm/A |
| ค่าแรงบิดคงที่ | 0.53 Nm/A |
| เฟสเฟสคงที่แรงดัน | 32 mVmin |
| ความต้านทานขดลวดเฟสต่อเฟส | 4.85 Ohm |
| ตัวเหนี่ยวนำขดลวดเฟสต่อเฟส | 20 mH |
| ขดลวดเหนี่ยวนำตามยาว Ld (เฟส) | 8 mH |
| ตัวเหนี่ยวนำการแบ่งขดลวด Lq (เฟส) | 10 mH |
| ค่าคงที่เวลาไฟฟ้า | 2.7 ms |
| ค่าคงที่เวลาความร้อน | 42 min |
| ความต้านทานความร้อน | 1.3 K/W |
| หน้าแปลนวัด | 250 x 250 x 15 มม. เหล็ก |
| โมเมนต์เอาทพุตรวมของความเฉื่อย | 0.373 kgcm ² |
| น้ำหนักผลิตภัณฑ์ | 1850 g |
| โหลดเพลลาแกนที่อนุญาต | 70 N |
| โหลดเพลลาร์ศมีที่อนุญาต | 350 N |
| เซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์ | ตัวเข้ารหัสหลายรอบอย่างแน่นอน |
| การกำหนดตำแหน่งผู้ผลิตตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ | EQI 1131 |
| เซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์สำหรับ absolute detectable revolutions | 4096 |
| อินเทอร์เฟซตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ | วันที่สิ้นสุด 22 |
| หลักการวัดเซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์ | อุปนัย |
| ตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ แรงดันใช้งาน DC | 5 V |
| ตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ ช่วงแรงดันไฟฟ้าที่ใช้งาน DC | 3.6 V ... 14 V |
| ค่าตำแหน่งตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ต่อการปฏิวัติ | 524288 |
| ความละเอียดของตัวเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ | 19 bit |
| การวัดมุมความแม่นยำของระบบเข้ารหัสตำแหน่งโรเตอร์ | -120 arcsec ... 120 arcsec |
| แรงบิดในพยางค์เบรก | 2.5 Nm |
| เบรก DC แรงดันใช้งาน | 24 V |
| เบรกการใช้กระแส | 0.46 A |
| ค่าพลังงานของเบรก | 11 W |
| เบรกต้านทานคอยล์ | 52.4 Ohm |
| เบรกเหนี่ยวนำขดลวด | 700 mH |
| เวลาเบรกแยก | $\leq 35 \text{ ms}$ |
| เวลาปิดเบรก | 10 ms |
| การตอบสนองงาล่าช้า เบรก DC | $\leq 2 \text{ ms}$ |

| ลักษณะเฉพาะ | มูลค่า |
|------------------------------------|---|
| เบรกความเร็วรอบเดินเบาสูงสุด | 10000 rpm |
| แรงเสียดทานสูงสุดต่อขั้นตอนการเบรก | 5600 J |
| จำนวนจุดหยุดฉุกเฉินต่อชั่วโมง | 1 |
| งานเสียดสีเบรกทั้งหมด | 615 kJ |
| โมเมนต์มวลของความเฉื่อยของเบรก | 0.074 kgcm ² |
| วงจรสวิตซ์,เบรกมือ | 10 ล้านการทำงานที่ไม่ได้ใช้งาน (ไม่มีงานเสียดสี!) |
| MTTF ส่วนประกอบย่อย | 190 ปี เซ็นเซอร์ตำแหน่งโรเตอร์ |